

Институт военного обучения Учебный военный центр тдел «Радиолокационного вооружения РТВ ВВС

Дисциплина «Боевое применение подразделений РТВ»

Тема №2

Занятие № 2 Построение зоны обнаружения РЛС

Содержание учебных вопросов и расчет времени

Вопрос 1.Снятие углов закрытия позиции радиотехнического подразделении.

Вопрос 2. Построение зон видимости РЛС графоаналитическим способом

$$\gamma_{3a\kappa p} = 3,44 \frac{h_{9}}{d_{9}}$$

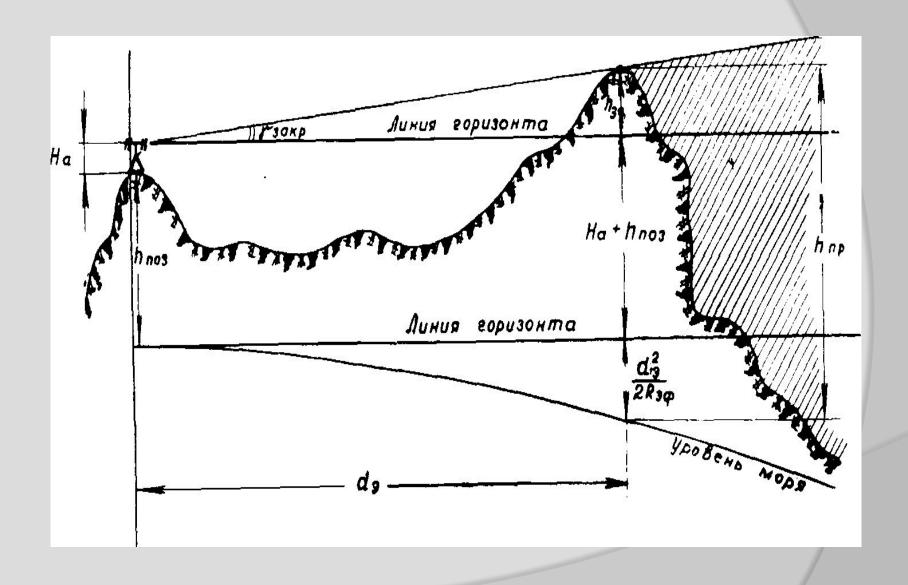
где үзакр — угол закрытия, в минутах;

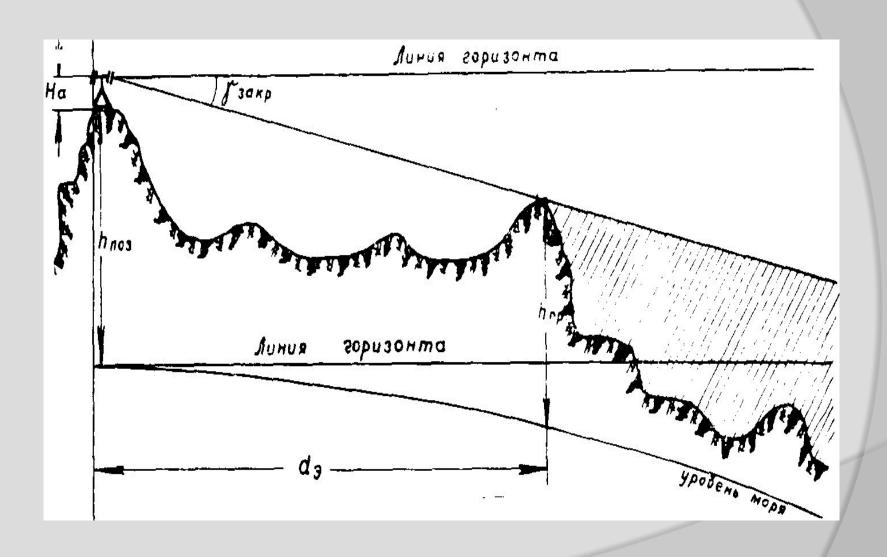
hэ—превышение экранирующего препятствия над горизонтальной плоскостью, проходящей через ЭЦА, в метрах;

дэ—дальность до экранирующего препятствия, в км. Превышение экранирующего препятствия вычисляют по формуле

$$h_{s} = h_{mp} - h_{mos} - H_{a} - \frac{d_{s}^{2}}{17}$$

где **hпр** и **hпоз** — высоты препятствия и позиции над уровнем моря, в метрах; **Ha**—высота электрического центра антенны над уровнем позиции, в метрах.





3. Построение профилей местности

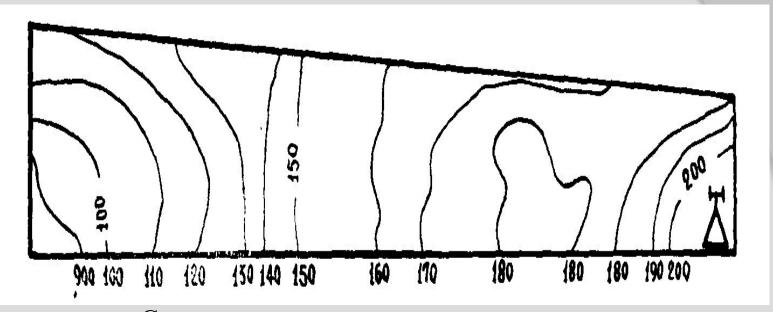
Профили местности в ближней зоне (радиусом до 800—1500 м) снимаются инструментально специалистами топографической службы.

Профили местности в дальней зоне (до 150 км) снимаются с плана позиции и карт крупного масштаба: на позиции с ровным рельефом— через 30° по азимуту, с горным рельефом — через 5° (по характерным азимутам).

Профили местности строятся на миллиметровой (профильной) бумаге следующим образом:

- 1. точки на карте, между которыми надо построить профили, соединяют линией и определяют отметки самых высоких и самых низких точек (отметок) местности; (профильная линия)
- 2. затем, в соответствии с принятым вертикальным масштабом (обычно принимается в 5—10 раз крупнее масштаба карты) и высотами местности на профильной бумаге проводят и подписывают (проставляют) Значения высот, соответствующие горизонталям карты . Горизонтальный масштаб принимают равным масштабу карты

- 3.Определяем на этой линии превышение между самой высокой и сомой низкой точками для установления вертикального масштаба.
- 4.На миллиметровой бумаге проводим горизонтальные линии по высоте 0,5 см и оцифровываем их в соответствии с выбранным вертикальным масштабом и высотами точек. При этом нижнюю линию принимаем равной отметки горизонтали с наименьшей высотой.
- 5. Подготовленную полоску бумаги прикладываем к профильной линии и из каждого пересечения её с горизонталью проводим перпендикуляр до той линии, которая соответствует отметки данной горизонтали.
- 6. Точки пересечения, соеденить от руки плавной кривой линией

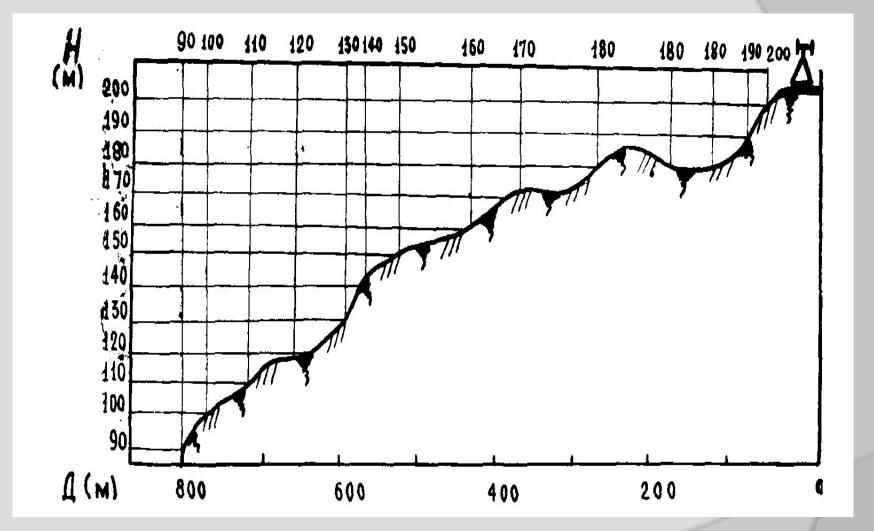


Съемка характерных точек с карты

в) профильную бумагу (миллиметровку) прикладывают к линии, прочерченной на карте, от всех горизонталей опускают перпендикуляры до пересечения с соответствующими горизонтальными линиями, обозначающими высоты (для дальней зоны—с изовысотными кривыми).

Полученные точки соединяют плавной кривой.





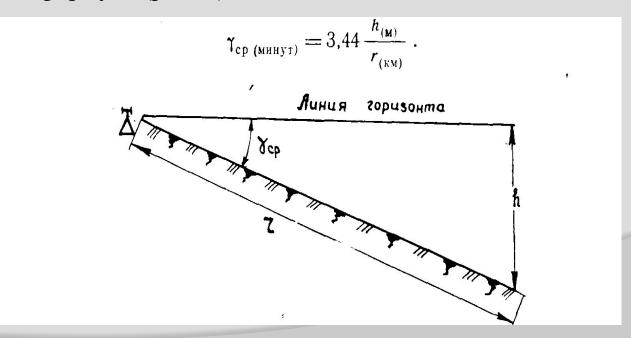
. Построение профиля в ближней зоне.

Определение средних углов уклона

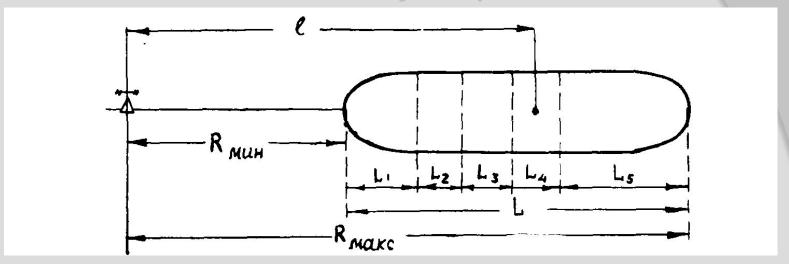
Уклон профиля позиции оценивается величиной среднего угла уклона уср.

Для определения средних углов уклона используются построенные ранее профили местности.

Для позиций с ровным рельефом и равномерным уклоном может быть найден по формуле (рис. 9):







Положение отражающего участка в горизонтальной плоскости

а) определяется длина участка поверхности земля, участвующего в формировании зоны обнаружения:

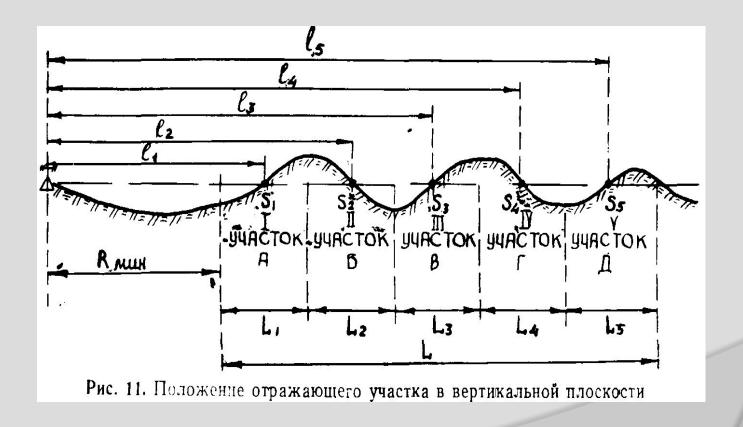
L=Rмакс-Rмин



- б) полученный участок L распределяется на 5 участков (рис. 10) таким образом, чтобы:
 - длина 1-го участка равнялась L1 == 0,15 L;
 - длина 2-го участка равнялась L2=0,11 L;
 - длина 3-го участка равнялась L3 = 0.11 L;
 - длина 4-го участка равнялась L4 = 0.18 L;
 - длина 5-го участка равнялась L5 = 0.45 L:



Размеры и границы участков наносятся на профиль, для которого вычисляется уср (рис. 11).

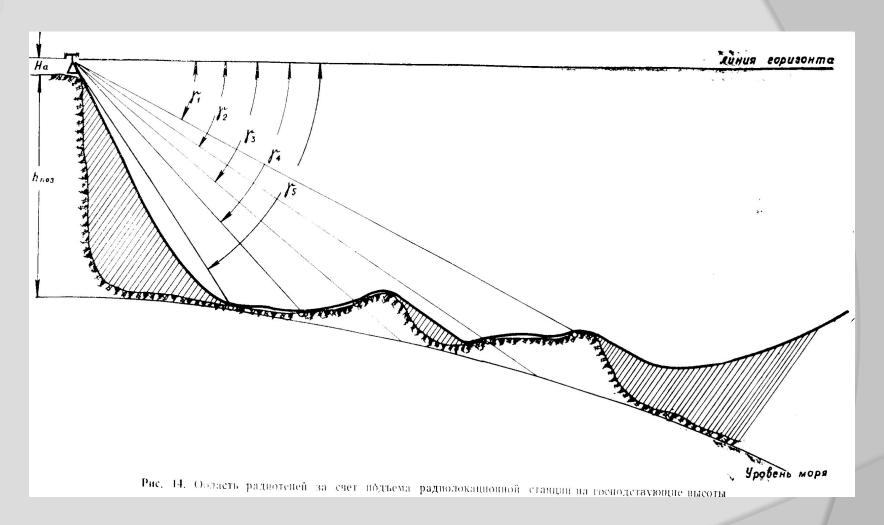




Расчет области радиотени, образовавшейся за счет подъема РЛС на господствующие высоты

При расположении РЛС на господствующих высотах, особенно на горах, создаются непросматриваемые зоны (радиотени), обусловленные большой высотой подъема и незначительной шириной сформированных диаграмм направленности РЛС в вертикальной плоскости, особенно РЛС сантиметрового диапазона.







Вопрос 2. Построение зон видимости РЛС графоаналитическим способом(80мин.)

Расчет зоны видимости РЛС производится после построения профилей позиции в ближней и дальней зонах и определения размеров, местоположения площадок, влияющих на формирование зоны видимости (3B), а также уклона позиции и углов закрытия.

Сибирскии федеральный

VHUREDCUTET		
№ по пор.	Типы РЛС	К
1	П-70	0,98
2	П-80 НЛЦ	0,85-0,9
	ПРВ-11 и ПРВ-13 НЛЦ	0,85-0.9
3	П-14Ф	0,85
4	П-14, П-15 с АМУ-15	0,8
5	П-12 с АМУ-14	0,75
6	П-15 штатн. ант., П-40	0,65
7	П-12 с Унжа-2, П-35 МВК	0,6
8	П-35	0,55
9	П-12 штатн. ант.	0,4



На построенных профилях местности наносятся - предполагаемые профили полета самолетов на рассчитываемых высотах.

Из точки стояния РЛС проводятся линии визирования на господствующие препятствия (рис. 1, точки *A*, *B*, *C*). Последовательно, начиная от станции, определяется положение точки, обозначающей высоту полета цели относительно линии визирования. Если она находится выше ее, то она лежит в пределах 3В, и будет в области тени, если она окажется ниже линии визирования.



Для нахождения границ областей радиотени - линия визирования продолжается от вершины закрывающей точки (расстояние $R_{_{3H}}$) до пересечения плоскостью профиля (расстояние $R_{_{3K}}$), тогда размер области тени будет определяться участком на профиле от $R_{_{3H}}$ до $R_{_{3K}}$. Протяженность данных участков будет соответствовать предполагаемым провалам в ЗВ РЛС на данной высоте полета самолета. За областью тени выявление ЗВ продолжается до следующей закрывающей точки профиля указанным выше способом.



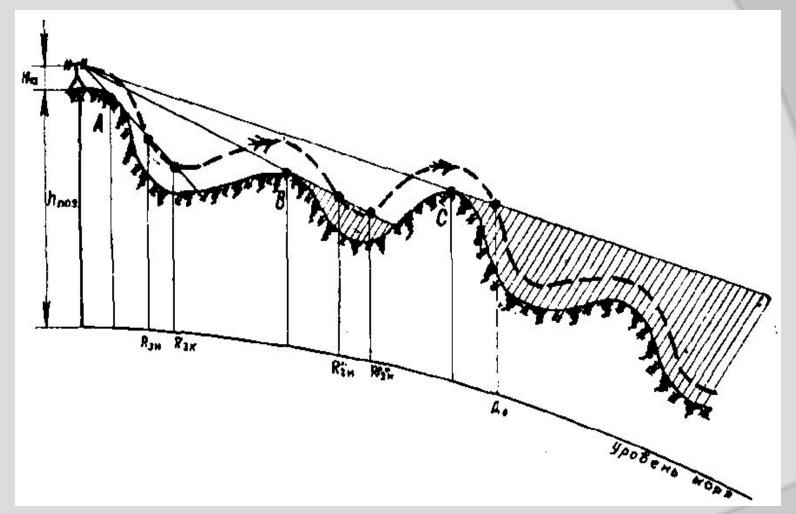


Рис. 1. Профиль полета самолета с огибанием рельефа местности



Найденные в результате такого расчета видимые точки полета самолета над профилем местности, соединенные плавной линией, определяют предполагаемый для данной высоты контур нижней границы ЗВ РЛС до дальности в точке Д. Подобным образом производится расчет зоны для нескольких высот полета (50, 100, 200 и 500 м) над одним и тем же профилем местности. Если полученное значение Д превышает потенциальную дальность обнаружения РЛС ($\mathcal{A}_{\text{обн}}$), то $\mathcal{A}_{\text{о принимается равной } \mathcal{A}_{\text{обн}}$.



Полученные значения \mathcal{A}_0 на указанных высотах используются для построения 3В в вертикальной плоскости на графике (палетке). Линия, соединяющая \mathcal{A}_0 , является нижней границей 3В РЛС в вертикальной плоскости на малых высотах. Графики (палетки) на малых, средних и больших высотах приведены на рис. 2, 3, методика их построения дана в приложении 3.



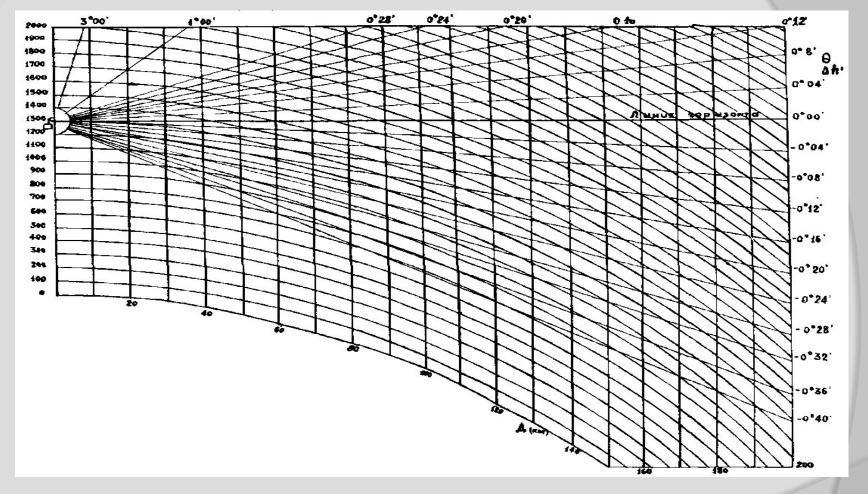


Рис. 2. График-палетка для построения зон видимости РЛС при их размещении на господствующих высотах



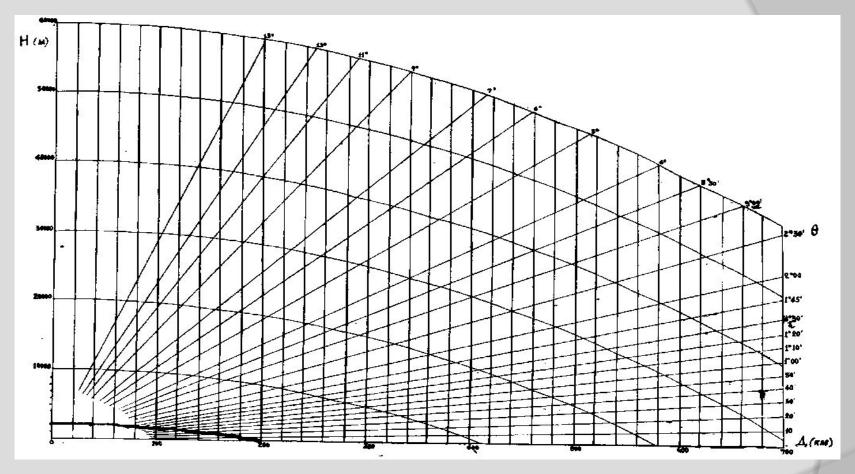


Рис. 3. График-палетка для построения зон видимости РЛС на средних и больших высотах



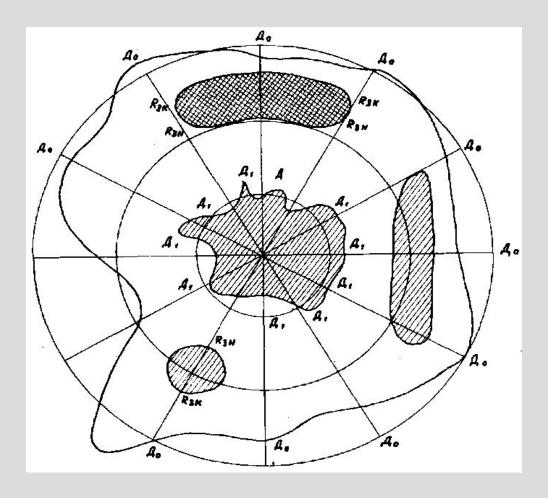


Рис. 5. Построение зоны видимости и областей радиотени в горизонтальной плоскости

