

**Российская академия народного хозяйства и
государственной службы при Президенте РФ**

**Институт права и национальной безопасности
Факультет таможенного дела**

Раздел 1 тема № 2

«СИСТЕМЫ ЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ»

Лекция № 1

профессор Резниченко Александр Васильевич

Москва – 2016

УЧЕБНЫЕ ВОПРОСЫ:

- 1. Основные понятия и определения**
- 2. Методы решения систем алгебраических уравнений**
- 3. Системы линейных однородных уравнений**

Литература

1. «Высшая математика для экономического бакалавриата: Учебник и практикум» / Под ред. проф. Н.Ш. Кремера. – М.: "Юрайт", 2016.
2. «Математика для экономистов от арифметики до эконометрики: базовый курс» / Под ред. проф. Н.Ш. Кремера. – М.: "Юрайт", 2016.
3. Демидович Б.П., Кудрявцев В.А. «Краткий курс высшей математики: Учебное пособие для вузов» - М.: ООО «Издательство Астрель», 2011.



ПЕРВЫЙ ВОПРОС

Основные понятия и определения

Определение.

Системой m линейных алгебраических уравнений с n переменными называется система уравнений вида:

Краткая форма записи

$$\forall i = \overline{1, m} \quad \sum_{j=1}^n a_{ij} \cdot x_j = b_i$$

где x_1, \dots, x_n – неизвестные величины (*переменные*);

a_{ij}, b_i ($i = 1 \div m, j = 1 \div n$) – произвольные числа, называемые соответственно *коэффициентами при переменных* и *свободными членами уравнений*.

Определение.

Решением системы m линейных алгебраических уравнений с n переменными называется такая совокупность чисел $(x_1 = k_1, x_2 = k_2, \dots, x_n = k_n)$, при которых каждое уравнение системы превращается в верное равенство (тождество).

Определение.

Система уравнений называется **совместной**, если она имеет хотя бы одно решение, и **несовместной**, если она имеет не решений.

Определение.

Совместная система уравнений называется **определенной**, если она имеет единственное решение, и **неопределенной**, если решений больше одного.

Пример.

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 = 10 \\ 4x_1 + 2x_2 = 20 \end{cases} \quad \text{совместная и неопределенная} \\ (x_1 = c, x_2 = 10 - 2c), c - \text{любое число.}$$

Матричная форма записи системы m линейных алгебраических уравнений с n переменными

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}.$$

где A – матрица коэффициентов при переменных или **матрица системы**;
 X – матрица-столбец переменных;
 B – матрица-столбец свободных членов.

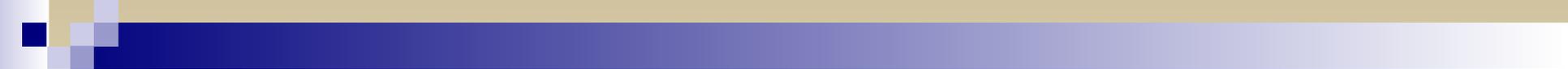
$$A_{m,n} \cdot X_{n,1} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \boxtimes + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \boxtimes + a_{2n}x_n \\ \boxtimes \quad \boxtimes \quad \boxtimes \quad \boxtimes \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \boxtimes + a_{mn}x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_m \end{pmatrix}$$

Векторная форма записи системы m линейных алгебраических уравнений с n переменными

$$A_1 = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \dots \\ a_{m1} \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \dots \\ a_{m2} \end{pmatrix} \quad \dots \quad A_n = \begin{pmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \dots \\ a_{mn} \end{pmatrix}; \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_m \end{pmatrix}$$

где A_1, A_2, \dots, A_n – вектор-столбцы коэффициентов при переменных x_1, \dots, x_n ;
 B – вектор-столбец свободных членов.

$$A_1 x_1 + A_2 x_2 + \dots + A_n x_n = B \quad \text{или} \quad \sum_{j=1}^n A_j x_j = B.$$



ВТОРОЙ ВОПРОС

Методы решения систем алгебраических уравнений

Решение системы методом обратной матрицы

Если определитель матрицы системы n линейных уравнений с n переменными (**определитель системы**) $\Delta = |A| \neq 0$ (т.е. матрица A – **невырожденная**), то единственное решение системы определяется следующим образом:

из матричной формы записи $AX = B \Rightarrow A^{-1}(AX) = A^{-1}B$.

Так как $A^{-1}(AX) = (A^{-1}A)X = EX = X \Rightarrow X = A^{-1}B$.

Пример.

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 = 4 \\ 3x_1 + 5x_2 = 11 \end{cases}; \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}; \quad B = \begin{pmatrix} 4 \\ 11 \end{pmatrix}; \quad \det A = 1 \cdot 5 - 3 \cdot 2 = -1.$$

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \tilde{A} = \frac{1}{(-1)} \tilde{A} = \begin{pmatrix} -5 & 2 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}, \quad \text{где } \tilde{A} = \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix};$$

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = A^{-1} \cdot B = \begin{pmatrix} -5 & 2 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 11 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-5) \cdot 4 + 2 \cdot 11 \\ 3 \cdot 4 + (-1) \cdot 11 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow x_1 = 2; \quad x_2 = 1.$$

Решение системы методом Крамера

Теорема Крамера.

Пусть Δ – определитель матрицы A , Δ_j – определитель матрицы, получаемый из матрицы A заменой j -го столбца столбцом свободных членов. Тогда, если $\Delta \neq 0$, то система имеет единственное решение, определяемое по формулам:

Доказательство.

$$X = A^{-1}B \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1n} \\ A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n1} & A_{n2} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_n \end{pmatrix} = \frac{1}{\Delta} \begin{pmatrix} b_1 A_{11} + b_2 A_{21} + \dots + b_n A_{n1} \\ b_1 A_{12} + b_2 A_{22} + \dots + b_n A_{n2} \\ \dots \\ b_1 A_{1n} + b_2 A_{2n} + \dots + b_n A_{nn} \end{pmatrix}$$

$$x_j = \frac{1}{\Delta} (b_1 A_{1j} + b_2 A_{2j} + \dots + b_n A_{nj}) = \frac{\Delta_j}{\Delta} \quad (\forall j = 1, 2, \dots, n)$$



Габриэль Крамер

Пример.

Решить систему по формулам Крамера :

$$\begin{cases} 2x_1 - 3x_2 + x_3 = 0, \\ x_1 + 2x_2 - x_3 = 3, \\ 3x_1 + 5x_2 = 3. \end{cases}$$

Решение.

Определитель
теореме Крамера

$$\Delta = |A| = \begin{vmatrix} 2 & -3 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 3 & 5 & 0 \end{vmatrix} = 18 \neq 0,$$

следовательно, по

система имеет единственное решение.

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 0 & -3 & 1 \\ 3 & 2 & -1 \\ 3 & 5 & 0 \end{vmatrix} = 18, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & -1 \\ 3 & 3 & 0 \end{vmatrix} = 0, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} 2 & -3 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 5 & 3 \end{vmatrix} = -36.$$

Теперь по формулам Крамера:

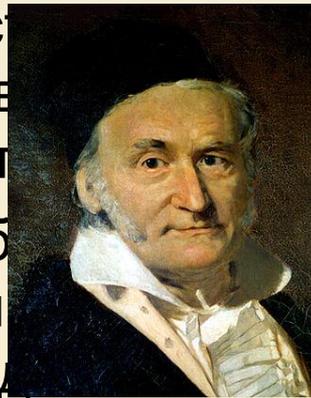
$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta} = \frac{18}{18} = 1, \quad x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta} = \frac{0}{18} = 0, \quad x_3 = \frac{\Delta_3}{\Delta} = \frac{-36}{18} = -2.$$

Метод Гаусса системы m линейных уравнений с n переменными

Метод Гаусса – метод последовательного исключения переменных – заключается в том, что с помощью элементарных преобразований система уравнений приводится к равносильной* системе ступенчатого (треугольного) вида, из которой последовательно, начиная с последних (по номеру) переменных, находятся все остальные переменные.

Переход от исходной системы уравнений к равносильной ей системе ступенчатого (треугольного) вида осуществляется **прямым ходом метода Гаусса**, а нахождение переменных – **обратным ходом**.

Преобразования Гаусса удобнее выполнять не с самими уравнениями, а с расширенной матрицей коэффициентов (**A|B**) – **расширенной матрицей системы** – добавив к матрице **A** присписывают столбец свободных членов **B**.



* Две системы уравнений называются **равносильными (эквивалентными)**, если они имеют одно и то же множество решений.

Пример.

Методом Гаусса решить систему:

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 - x_3 + 3x_4 = 20, \\ 5x_1 - x_2 + 2x_3 - x_4 = 17, \\ -3x_1 + 2x_2 - x_3 + 2x_4 = 1, \\ x_1 - x_2 + 4x_3 - 2x_4 = -4. \end{cases}$$

Решение.

Выпишем расширенную матрицу системы.

Для удобства вычислений (чтобы $a_{11} = 1$) поменяем местами первую и четвертую строки:

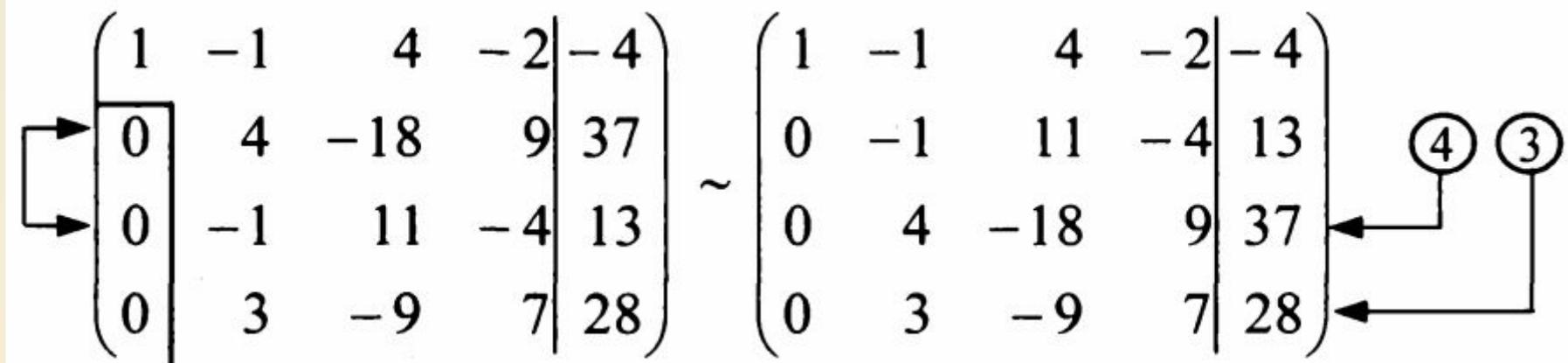
The diagram illustrates the first step of Gaussian elimination. It shows the transition from the initial augmented matrix to a matrix where the first and fourth rows have been swapped. The first row is circled in blue. To the right of the second, third, and fourth rows, the values -5, 3, and -2 are circled in blue. Arrows point from these circled values to the first column of the second, third, and fourth rows, respectively, indicating that these values are multiplied by the first row and added to the corresponding rows to create zeros in the first column.

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 2 & 1 & -1 & 3 & 20 \\ 5 & -1 & 2 & -1 & 17 \\ -3 & 2 & -1 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 4 & -2 & -4 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 4 & -2 & -4 \\ 5 & -1 & 2 & -1 & 17 \\ -3 & 2 & -1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 3 & 20 \end{array} \right)$$

Шаг 1. Умножим элементы первой строки на -5, 3 и -2 и прибавим их соответственно к элементам второй, третьей и четвертой строк, чтобы под элементом a_{11} в первом столбце образовалась «ступенька» из нулей.

Для проведения второго шага необходимо, чтобы в новой матрице $a_{22} \neq 0$, но удобнее, чтобы $a_{22} = 1$ или $a_{22} = -1$.

Поэтому переставим вторую и третью строки:

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 4 & -2 & -4 \\ 0 & 4 & -18 & 9 & 37 \\ 0 & -1 & 11 & -4 & 13 \\ 0 & 3 & -9 & 7 & 28 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 4 & -2 & -4 \\ 0 & -1 & 11 & -4 & 13 \\ 0 & 4 & -18 & 9 & 37 \\ 0 & 3 & -9 & 7 & 28 \end{array} \right)$$


Шаг 2. Элементы второй строки умножаем на 4 и 3 и прибавляем соответственно к элементам третьей и четвертой строк, тогда под элементом a_{22} во втором столбце появится вторая «ступенька».

Шаг 3. Так как в полученной матрице $a_{33} = 26 \neq 0$, умножаем элементы третьей строки на $-24/26$ ($-12/13$) и прибавляем к элементам четвертой строки.

$$\begin{array}{c}
 (-12/13) \\
 \downarrow \\
 \left(\begin{array}{cccc|c}
 1 & -1 & 4 & -2 & -4 \\
 0 & -1 & 11 & -4 & -11 \\
 0 & 0 & 26 & -7 & -7 \\
 0 & 0 & 24 & -5 & -5
 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c}
 1 & -1 & 4 & -2 & -4 \\
 0 & -1 & 11 & -4 & -11 \\
 0 & 0 & 26 & -7 & -7 \\
 0 & 0 & 0 & \frac{19}{13} & \frac{19}{13}
 \end{array} \right)
 \end{array}$$

Расширенная матрица приведена к ступенчатому виду.

$$\left\{ \begin{array}{l}
 x_1 - x_2 + 4x_3 - 2x_4 = -4, \\
 -x_2 + 11x_3 - 4x_4 = -11, \\
 26x_3 - 7x_4 = -7, \\
 \frac{19}{13}x_4 = \frac{19}{13}.
 \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow x_4 = 1, x_3 = 0, x_2 = 7, x_1 = 5.$$

Замечание.

Обратный ход метода Гаусса можно проводить и с расширенной матрицей, не переходя к системе, если эту матрицу с помощью элементарных преобразований привести к диагональной.

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 & -2 & | & -4 \\ 0 & -1 & 11 & -4 & | & -11 \\ 0 & 0 & 26 & -7 & | & -7 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{19}{13} & | & \frac{19}{13} \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 & -2 & | & -4 \\ 0 & -1 & 11 & -4 & | & -11 \\ 0 & 0 & 26 & -7 & | & -7 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 & 0 & | & -2 \\ 0 & -1 & 11 & 0 & | & -7 \\ 0 & 0 & 26 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix}.$$
$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 4 & 0 & | & -2 \\ 0 & -1 & 11 & 0 & | & -7 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & | & -2 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & | & -7 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & | & 5 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & | & -7 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\Rightarrow x_1 = 5, x_2 = 7, x_3 = 0, x_4 = 1.$$

Теорема Кронекера – Капелли.

Система линейных уравнений совместна тогда и только тогда, когда ранг матрицы системы равен рангу расширенной матрицы этой системы.

Для совместных систем линейных уравнений верны теоремы:

1. Если ранг матрицы совместной системы равен числу переменных, т.е. $r = n$, то **система имеет единственное решение.**

Пример.

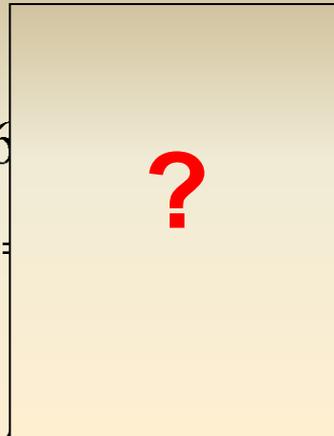
$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 3 \\ x_1 + 2x_2 = 6 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 + x_2 = 3 \\ x_1 + 2x_2 = 6 \end{cases} \quad \begin{cases} x_2 = 3 \\ 2x_2 = 4 \end{cases}$$

$r(A) = r(A | B) = 2 < 3$ $r(A) = r(A | B) = 2 < 3$ $r(A | B) = 2.$

Леопольд
Кронекер



Альфредо
Капелли



решений нет.

Определение.

Пусть $r < n$, тогда r переменных x_1, x_2, \dots, x_r называются **основными** или **базисными**, если определитель матрицы из коэффициентов при них (**базисный минор**) отличен от нуля.

Остальные $n - r$ переменных называются **неосновными** или **свободными**.

Определение.

Решение системы m линейных уравнений с n переменными, в котором все $n - r$ неосновных переменных равны нулю, называется **базисным**.

Таким образом, совместная система m линейных уравнений с n переменными ($m < n$) имеет бесконечное множество решений, среди которых базисных решений конечное число, не превосходящее C_n^r , где $r \leq m$.

Пример.

Методом Гаусса решить систему:

$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 5, \\ x_1 + 2x_2 - 2x_3 + 3x_4 = -6, \\ 3x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = -1. \end{cases}$$

Решение.

Преобразуем расширенную матрицу системы, взяв в качестве первой строки коэффициенты второго уравнения ($a_{21} = 1$):

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & -2 & 3 & -6 \\ 2 & -1 & 1 & -1 & 5 \\ 3 & 1 & -1 & 2 & -1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & -2 & 3 & -6 \\ 0 & -5 & 5 & -7 & 17 \\ 0 & -5 & 5 & -7 & 17 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & -2 & 3 & -6 \\ 0 & -5 & 5 & -7 & 17 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & -2 & 3 & -6 \\ 0 & -5 & 5 & -7 & 17 \end{array} \right) \Rightarrow r = 2.$$

Оставляем в левой части переменные x_1, x_2 , которые берем за базисные (базисный минор $\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -5 \end{vmatrix} \neq 0$).

Получаем систему

Общее решение системы

$$\left(x_1 = \frac{4}{5} - \frac{1}{5}c_2; x_2 = -\frac{17}{5} + c_1 - \frac{7}{5}c_2; x_3 = c_1; x_4 = c_2 \right).$$

Пример.

Найти все базисные решения системы :

$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 5, \\ 2x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 5, \\ x_1 + 2x_2 - 2x_3 + 3x_4 = -6, \\ x_1 + 2x_2 - 2x_3 + 3x_4 = -6, \\ 3x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = -1. \end{cases}$$

Решение.

Ранг матрицы системы $r = 2$.

Общее число базисных переменных не более
а именно: x_1, x_2 ; x_1, x_3 ; x_1, x_4 ; x_2, x_3 ; x_2, x_4 ; x_3, x_4 .

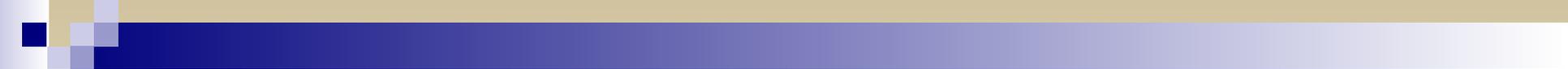
Из всех возможных групп базисных переменных только x_2, x_3 не могут быть основными, поскольку

$$\begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -2 \end{vmatrix} = 0.$$

Найдем **первое базисное решение**, взяв в качестве основных переменных x_1, x_2 а неосновных — $x_3 = 0$ и $x_4 = 0$.

Замечание.

Все базисные решения системы можно найти из общего решения, полученного в предыдущем примере, последовательно приравнивая соответствующие переменные нулю.



ТРЕТИЙ ВОПРОС

Системы линейных однородных уравнений

Определение.

Система m линейных уравнений с n переменными называется **системой линейных однородных уравнений**, если все их свободные члены равны нулю:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = 0 \\ \dots \dots \dots \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = 0 \end{cases}$$

Свойства:

1. Система линейных однородных уравнений всегда совместна, так как она имеет, **по крайней мере, нулевое решение.**
2. Если в системе $m = n$, а ее определитель отличен от нуля, то такая система имеет **только нулевое решение.**
3. Система линейных однородных уравнений имеет **ненулевые решения** тогда и только тогда, когда ранг ее матрицы коэффициентов при переменных меньше числа переменных: $r(\mathbf{A}) < n$.

Определение.

Обозначим решение системы линейных однородных уравнений, $x = \bar{k}_1$, $x = \bar{k}_2$, ..., $x = \bar{k}_k$ линейная комбинация равна нулевому вектору только при нулевых значениях числовых коэффициентов (тривиальная комбинация):

1. Если строка $e_1 = (k_1, k_2, \dots, k_n)$ – решение системы, то и строка $\lambda e_1 = (\lambda k_1, \lambda k_2, \dots, \lambda k_n) = \lambda_1 e_1 + \lambda_2 e_2 + \dots + \lambda_k e_k = 0 \Leftrightarrow \lambda_i = 0 \forall i = 1 \div k$.
также решение этой системы.

2. Если строки $e_1 = (k_1, k_2, \dots, k_n)$ и $e_2 = (l_1, l_2, \dots, l_n)$ – решения системы, то при любых c_1 и c_2 их линейная комбинация $c_1 e_1 + c_2 e_2 = (c_1 k_1 + c_2 l_1, c_1 k_2 + c_2 l_2, \dots, c_1 k_n + c_2 l_n)$ эти векторы называются линейно зависимыми.
также решение данной системы.

Определение

Всякая линейная комбинация решений системы линейных однородных уравнений линейно независимых решений e_1, e_2, \dots, e_k называется фундаментальной, если каждое решение системы является линейной комбинацией решений e_1, e_2, \dots, e_k .

Теорема.

Если ранг r матрицы A коэффициентов при переменных системы линейных однородных уравнений меньше числа переменных n ($r(A) = r < n$), то всякая **фундаментальной системы решений системы линейных однородных уравнений** состоит из $k = n - r$ решений.

Общее решение системы имеет вид:

$$c_1 e_1 + c_2 e_2 + \dots + c_k e_k,$$

где e_1, e_2, \dots, e_k – любая фундаментальной система решений;

c_1, c_2, \dots, c_k – произвольные числа.

Для нахождения фундаментальной системы решений:

а) r основных (базисных) переменных (с отличным от нуля базисным минором) выражают через **свободные переменные**;

б) поочередно заменяют $(n - r)$ неосновных переменных элементами каждой строки **невырожденной квадратной матрицы порядка $n - r$** , например, единичной E_{n-r} .

Пример.

Найти фундаментальную систему решений:

$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 05, \\ x_1 + 2x_2 - 2x_3 + 3x_4 = 06, \\ 3x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = 01. \end{cases}$$

Решение.

Аналогично находим выражения основных переменных x_1, x_2 , через свободные x_3, x_4 .

Получаем систему
$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 = 06 + 2x_3 - 3x_4 \\ -5x_2 = 07 - 5x_3 + 7x_4 \end{cases}$$

Для нахождения фундаментальной системы решений заменяем поочередно неосновные переменные

x_3, x_4 элементами строк единичной матрицы: $E_{4-2} = E_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Фундаментальную систему решений образуют решения:
При $x_3 = 1$, а $x_4 = 0$ получаем из системы $x_2 = 1$, а $x_1 = 0$.

При $x_3 = 0$, а $x_4 = 1$ получаем из системы $x_2 = -1/5$, а $x_1 = -1/5$.

Пример.

Теорема.

Общее решение системы m линейных уравнений с n переменными равно сумме общего решения соответствующей ей системы линейных однородных уравнений и произвольного частного решения системы.

Решение.

$$x^{об} = x^ч + c_1 e_1 + c_2 e_2 + \dots + c_n e_n,$$

Обравивая же получаем где $x^{об}$ и $x^ч$ — соответственно общее и частное решения системы

системы m линейных уравнений с n переменными;

Частное (базисное) e_n — фундаментальная система решений системы линейных однородных уравнений.

$$\begin{pmatrix} 4 & 1 \\ - & - \\ 5 & 1 \\ 1 & 1 \\ - & - \\ 5 & 1 \end{pmatrix} + c_1 \begin{pmatrix} 4/5 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} -1/5 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ или } x^{об} = x^ч + c_1 e_1 + c_2 e_2.$$

Фундаментальная система решений однородной системы:

$$e_1 = (0; 1; 1; 0); \quad e_2 = (-1/5; -7/5; 0; 1).$$

***Благодарю за внимание,
лекция окончена!***

