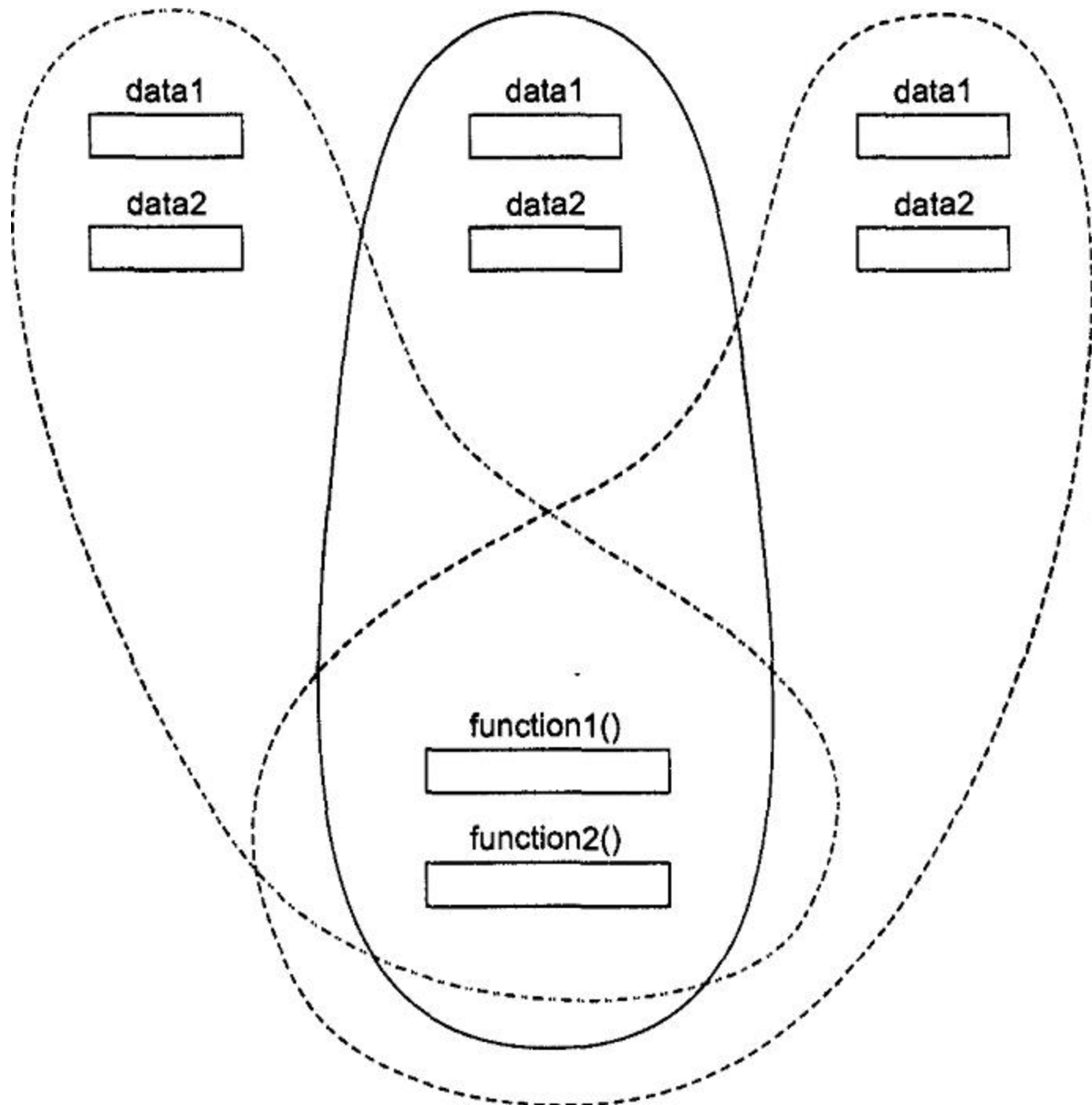


Классы, объекты и память

- Каждый объект имеет собственные независимые поля данных.
- С другой стороны, все объекты одного класса используют одни и те же методы.
- Методы класса создаются и помещаются в память компьютера всего один раз — при создании класса.



Статические данные класса

- Если поле данных класса описано с ключевым словом `static`, то значение этого поля будет одинаковым для всех объектов данного класса.
- Статические данные класса полезны в тех случаях, когда необходимо, чтобы все объекты включали в себя какое-либо одинаковое значение.
- Статическое поле по своим характеристикам схоже со статической переменной: оно видимо только внутри класса, но время его жизни совпадает со временем жизни программы.
- Таким образом, статическое поле существует даже в том случае, когда не существует ни одного объекта класса.

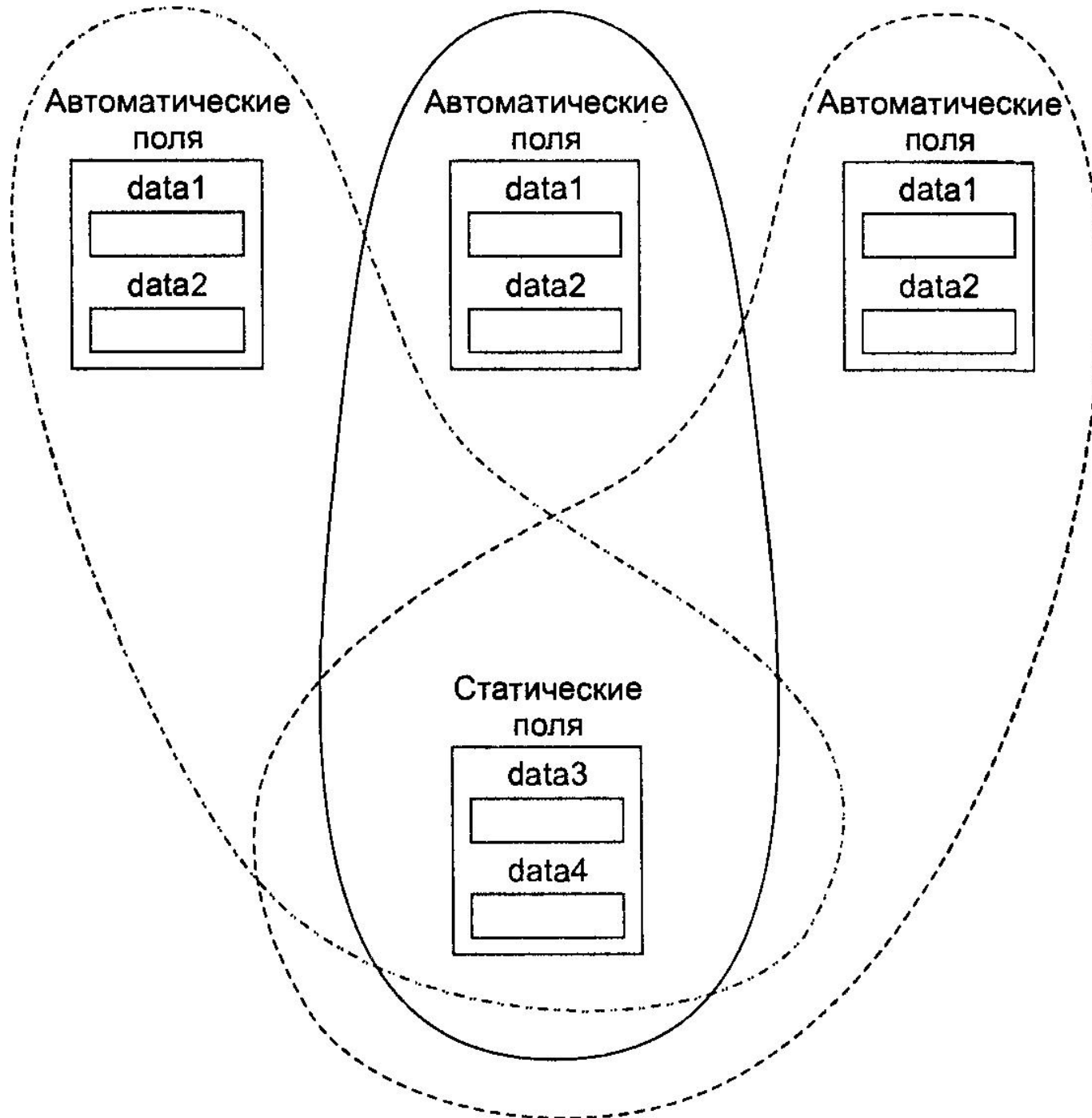
Пример использования статических полей класса

```
class foo
{
private:
    static int count; // общее поле для
                    // всех объектов
                    // (в смысле "объявления")
public:
    foo() // инкрементирование при
        // создании объекта
        { count++; }
    int getcount() // возвращает
        // значение count
        { return count; }
};
```

```
int foo::count = 0; // *определение* count
////////////////////////////////////
int main()
{
    • foo f1, f2, f3; // создание трех объектов
    • // каждый объект видит одно и то же
      // значение
    • cout << "Число объектов: " <<
      f1.getcount() << endl;
    • cout << "Число объектов: " <<
      f2.getcount() << endl;
    • cout << "Число объектов: " <<
      f3.getcount() << endl;
    • return 0;
    • }
```

Эта программа выполнит следующее:

Число объектов: 3
Число объектов: 3
Число объектов: 3



Автоматические
поля

data1
data2

Автоматические
поля

data1
data2

Автоматические
поля

data1
data2

Статические
поля

data3
data4

Автоматические
поля

Статические
поля

Автоматические
поля

Статические методы класса

```
class foo
{
  private:
    static int count; // общее поле для всех объектов
    // (в смысле "объявления")
  public:
    foo(){ incObj(); } // инкрементирование при создании объекта
    static incObj() {return ++count;}
    int getcount(){ return count; }
};
```

- Ключевое слово *static* ставится перед типом метода. В основном используются для работы со статическими полями класса.

Ограничения на статические методы

- Имеют прямой доступ лишь к статическим данным класса
- Указатель `this` не виден в статических методах, поэтому в их определении нельзя обратиться к нестатическим данным класса
- Невозможно объявить в классе статическую и нестатическую версии функции
- Статические методы не могут быть виртуальными и не могут быть константными

Константные методы

- Константные методы отличаются тем, что не изменяют значений полей своего класса.
- Для того чтобы сделать функцию константной, необходимо указать ключевое слово `const` после прототипа функции, но до начала тела функции.
- Если объявление и определение функции разделены, то модификатор `const` необходимо указывать дважды — как при объявлении функции, так и при ее определении.
- Те методы, которые лишь считывают данные из поля класса, имеет смысл делать константными, поскольку у них нет необходимости изменять значения полей объектов класса.


```

class _3d
{
    double x, y, z;
public:
    _3d();
    ~_3d();
    double mod () {return sqrt (x*x + y*y +z*z);}
    double projection (_3d r) {return (x*r.x + y*r.y + z*r.z) / mod();}
    void set (double newX, double newY, double newZ)
        { x = newX; y = newY; z = newZ;}
};

```

```

class _3d
{
    double x, y, z;
public:
    _3d();
    ~_3d();
    double mod () const {return sqrt (x*x + y*y +z*z);}
    double projection (_3d r) const {return (x*r.x + y*r.y + z*r.z) / mod();}
    void set (double newX, double newY, double newZ)
        { x = newX; y = newY; z = newZ;}
};

```

Константные аргументы методов

```
class _3d
{
    double x, y, z;
public:
    _3d();
    ~_3d();
    double mod () const {return sqrt (x*x + y*y +z*z);}
    double projection (const _3d& r) const {return (x*r.x + y*r.y
+ z*r.z) / mod();}
    //{ r.x =0;} ошибка: нельзя изменить r
    void set (double newX, double newY, double newZ)
        { x = newX; y = newY; z = newZ;}
};
```

Константные объекты

```
class _3d
{
    double x, y, z;
public:
    _3d ();
    _3d (double initX, double initY, double initZ);
    ...
    void set (double newX, double newY, double newZ)
    { x = newX; y = newY; z = newZ;}
};
```

```
main()
{
    _3d B (3,4,0); //создается объект B и происходит инициализация его
элементов
    // B.x = 3.0, B.y = 4.0, B.z = 0.0
    const _3d X1 (1,0,0); //создаётся КОНСТАНТНЫЙ объект X1
    // X1.x = 1.0, X1.y = 0.0, X1.z = 0.0
    B.set(2,3,4);
    // X1.set(2,3,4); ошибка: метод set() неконстантный
}
```

В конструкторах предпочитайте инициализацию присваиванию

- В конструкторах использование инициализации вместо присваивания для установки значений переменных-членов предохраняет от ненужной работы времени выполнения при том же объеме вводимого исходного текста.

```
class A { string s1_, s2_;public: A() { s1_ = "Hello, "; s2_ = "world"; };
```

В действительности сгенерированный код конструктора выглядит так, как если бы было написали:

```
A() : s1_(), s2_() { s1 = "Hello, "; s2_ = "world"; }
```

Инициализация переменных-членов в списке инициализации дает код, более лаконичный и обычно более быстрый:

```
A() : s1_("Hello, "), s2_("world") { }
```

Определяйте и инициализируйте переменные-поля в одном порядке

- Переменные-члены всегда инициализируются в том порядке, в котором они объявлены при определении класса; порядок их упоминания в списке инициализации конструктора игнорируется. Убедитесь, что в коде конструктора указан тот же порядок, что и в определении класса.

```
class Employee {  
    string email_, firstName_, lastName_  
public:  
    Employee( const char* firstName, const char* lastName ) :  
        firstName_(firstName), lastName_(lastName) ,  
        email_(firstName_+"."+lastName_+"@company.com") {};
```

Этот код содержит ошибку. Поскольку член email_ объявлен в определении класса до first_ и last_, он будет инициализирован первым и будет пытаться использовать еще не инициализированные поля. Более того, если определение конструктора находится в отдельном файле, то выявить такое

Пример построения классов и наследования

Класс, моделирующий построение физических пикселей на экране:

```
struct Point
{
    int X;
    int Y;
};
```

Пиксел на экране монитора, кроме координат своего положения, обладает еще и возможностью "светиться". Расширим структуру:

```
enum Boolean {false, true}; // false = 0, true = 1
struct Point
{
    int X;
    int Y;
    Boolean Visible;
};
```

```
enum Boolean {false, true}; // false = 0, true = 1
```

```
class Point
```

```
{  
protected:  
    int X;  
    int Y;  
    Boolean Visible;  
public:  
    int GetX(void) { return X; }  
    int GetY(void) { return Y; }  
    Boolean isVisible () { return Visible;}  
    Point (const Point& cp); // прототип конструктора копирования  
    Point (int newX =0, int newY =0); // прототип конструктора  
};
```

```
Point :: Point (int NewX, int NewY) // конструктор
```

```
{  
    X = newX; Y = newY; Visible = false;  
}
```

```
Point :: Point (const Point& cp) // конструктор копирования
```

```
{  
    X = cp.X; Y = cp.Y; Visible = cp.Visible;  
}
```

```
Point Center(320, 120); // объект Center типа Point
Point *point_ptr; // указатель на тип Point
point_ptr = &Center; // указатель показывает на Center
```

Задание аргументов по умолчанию при описании прототипа конструктора дает возможность вызывать конструктор без аргументов или с неполным списком аргументов:

```
Point aPoint ();
Point Row[80]; // массив из объектов типа Point
Point bPoint (100);
```



```

class Point
{
    ...
public:
    ...
    void Show();
    void Hide();
    void MoveTo(int newX, int newY);
};

void Point::Show()
{
    Visible = true;
    putpixel (X,Y,getcolor());
}

void Point::Hide()
{
    Visible = false;
    putpixel (X,Y,getbkcolor());
}

void Point::MoveTo (int newX, int newY)
{
    Hide ();
    X = newX;
    Y = newY;
    Show ();
}

```

```

main()
{
    int graphDr = DETECT, graphMode;
    initgraph ( &graphDr, &graphMode, "");

    Point pointA (50,50);
    pointA.Show ();
    pointA.MoveTo (100,130);
    pointA.Hide ();

    closegraph();
}

```

класс Circle для окружности

```
class Circle: public Point
{
    int Radius; // private по умолчанию
public:
    Circle (int initX, int initY, int initR);
    void Show ();
    void Hide ();
    void Expand (int deltaR);
    void Contract (int deltaR);
    void MoveTo (int newX, int newY);
};
```

```
Circle::Circle (int initX, int initY, int initR) // конструктор
    :Point (initX, initY) // вызов конструктора базового класса
{
    Radius = initR;
}
```

```

void Circle::Show ()
{
    Visible = true;
    circle (X,Y, Radius);
}

void Circle::Hide ()
{
    Visible = false;
    unsigned int tempColor = getcolor ();
    setcolor (getbkcolor());
    circle (X,Y, Radius);
    setcolor (tempColor);
}

void Circle::Expand (int deltaR)
{
    Hide();
    Radius += deltaR;
    Show();
}

void Circle::Contract (int deltaR)
{
    Expand (-deltaR);
}

void Circle::MoveTo (int newX, int newY)
{
    Hide ();
    X = newX;
    Y = newY;
    Show ();
}

```

```

main()
{
    int graphDr = DETECT, graphMode;
    initgraph ( &graphDr, &graphMode, "");

    Circle C (150,200,50); // создать
    объект окружность с центром в
    т.(150, 200) и радиуса 50
    C.Show(); // показать окружность
    getch();
    C.MoveTo (300,100); // переместить
    getch();
    C.Expand (50); // растянуть
    getch();
    C.Contract (70); // сжать
    getch();

    closegraph();
}

```

Совместимость типов

Расширенная совместимость порожденного типа со всеми типами предка имеет три формы:

- между экземплярами объектов,
- между указателями объектов,
- между формальными и фактическими параметрами.

Однако во всех трех формах порожденные классы можно свободно использовать вместо классов предка, но не наоборот.

Например,

```
Point APoint, *ptrPoint;  
Circle ACircle, *ptrCircle;
```

При наличии этих объявлений следующие присваивания являются законными:

```
APoint = ACircle; ptrPoint = ptrCircle;
```

Обратные присваивания незаконны.

Родительскому объекту можно присваивать объект любого порожденного им класса.

```
void Proc (Point param) //фактические параметры могут иметь тип Point, Circle и  
любой другой порожденный от них тип.
```

Дружественные функции

Задача: лежит ли некоторый объект типа Point внутри области, занимаемой некоторым объектом типа Circle? (находится ли точка внутри окружности?)

Для решения этой задачи нужны:

- координаты точки,
- координаты центра,
- радиус окружности.

Все необходимые для этого данные лежат в областях *private* и *protected*.

Вариант решения:

```
Boolean Circle::IsInside(Point &P)
```

```
{  
    if ((X-P.GetX())*(X-P.GetX())+(Y-P.GetY())*(Y-P.GetY())<= R*R) return  
    true;  
    else return false;  
}
```

```

class Point
{
    //...
    friend Boolean IsInside (Circle &C, Point &P);
};

class Circle: public Point
{
    //...
    friend Boolean IsInside (Circle &C, Point &P);
};

```

Объявление дружественной функции

```
friend Boolean IsInside (Circle &C, Point &P);
```

можно с одинаковым эффектом вставлять в любом месте в декларации класса, это может быть любой раздел (*public*, *protected* или даже *private*).

```
Boolean IsInside(Circle &C, Point &P)
```

```

{
    if ((C.X-P.X)*(C.X-P.X)+(C.Y-P.Y)*(C.Y-P.Y)<= C.R * C.R) return true;
    else return false;
}

```

- Функция-элемент одного класса может быть дружественной иному классу

```
class x
```

```
{  
  //...  
  void f();  
};
```

```
class y
```

```
{  
  //...  
  friend void x::f();  
};
```

Возможен и вариант, когда все функции одного класса - дружественны другому классу.

```
class y
```

```
{  
  //...  
  friend class x;  
}
```

Переопределение операторов с помощью дружественных функций

```
class _3d
{
    //...
    _3d operator + (_3d b);
};
```

```
_3d _3d::operator + (_3d b)
{
    _3d c;
    c.x = x + b.x;
    c.y = y + b.y;
    c.z = z + b.z;
    return c;
}
```

```
class _3d
{
    //...
    friend _3d operator + (_3d &a,
        _3d &b);
};
```

```
_3d operator + (_3d &a, _3d &b)
{
    _3d c;
    c.x = a.x + b.x;
    c.y = a.y + b.y;
    c.z = a.z + b.z;
    return c;
}
```