

- 1 наружное кольцо;
- 2 внутренне кольцо;
- 3 тело качения(шарики или ролики);
- 4 сепаратор.

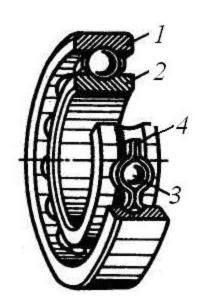


Рисунок 1 – Шариковый радиальный подшипник

#### подшипники качения

Подшипники качения предназначены поддерживать вращающиеся валы и оси в пространстве, обеспечивая им возможность свободного вращения или качания, и воспринимать действующие на них нагрузки. Кроме осей и валов подшипники качения могут поддерживать детали, вращающиеся вокруг неподвижных осей, например, блоки, шкивы и др.

Подшипники качения стандартизованы и выпускаются промышленностью в массовых количествах в большом диапазоне типоразмеров с наружным диаметром от 1 *мм* до 5*м* и с диаметром шариков от 0,35 *мм* до 203 *мм*, и массой от долей *грамма* до нескольких *тонн*.



#### ПОДШИПНИКИ КАЧЕНИЯ

По сравнению с подшипниками скольжения, подшипники качения имеют следующие *достоинства*:

- а) меньшие моменты сил трения;
- б) малая зависимость моментов сил трения от скорости;
- в) небольшой нагрев;
- г) незначительный расход смазки;
- д) малую ширину;
- е) значительно меньший расход цветных металлов;
- ж) менее высокие требования к материалу и к термической обработке валов;
  - з) значительно меньшие пусковые моменты.



#### ПОДШИПНИКИ КАЧЕНИЯ

К недостаткам подшинников качения относятся:

- а) чувствительность к ударным нагрузкам;
- б) относительно большие радиальные размеры;
- в) высокие контактные напряжения и поэтому ограниченный срок службы;
  - г) меньшая способность демпфировать колебания.

ГОСТ устанавливает для подшипников качения следующие классы точности (в порядке повышения точности): 0; 6; 5; 4 и 2. Нормальный класс точности обозначается цифрой 0, сверхвысокий класс точности обозначается 2.

В общем машиностроении обычно применяют подшипники класса точности 0.

#### ПОДШИПНИКИ КАЧЕНИЯ

#### Классификация подшипников качения

Подшипники качения по виду воспринимаемой нагрузки делятся на:

- радиальные;
- радиально-упорные;
- упорно-радиальные;
- упорные.

В зависимости от формы тел качения подшипники делятся на:

- шариковые;
- роликовые.



#### Классификация подшипников качения

Ролики бывают:

- цилиндрические короткие,
- длинные,
- витые,
- конические,
- бочкообразные,
- игольчатые.

По числу рядов тел качения подшипники различают однорядные, двухрядные, трехрядные и четырехрядные.

•



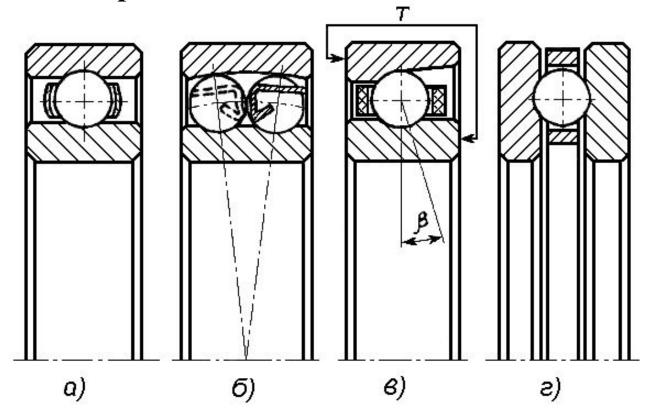
По способу самоустановки подшипники качения подразделяются на:

- несамоустанавливающиеся;
- самоустанавливающиеся (сферические). По грузоподъемности подшипники качения подразделяются на различные серии:
- сверхлегкие;
- особолегкие;
- легкие;
- средние;
- тяжелые.

По ширине на: узкие, нормальные, широкие, особоширокие.



#### Шариковые подшипники



- а) радиальные однорядные;
- б) радиальные двухрядные сферические;
- в) радиальноупорные;
- г) упорные.

Рисунок 2 – Шариковые подшипники.



Радиальные однорядные шариковые подшипники (см. рисунок 2a) предназначены для восприятия радиальных нагрузок, но могут воспринимать и осевую нагрузку в обе стороны до 70% от неиспользованной допустимой радиальной нагрузки, поэтому эти подшипники можно применять для фиксации вала или корпуса в осевом направлении. Допускают перекос осей колец подшипника на угол не более  $0,25^{\circ}$ .



Радиальные двухрядные сферические шариковые подшипники (см. рисунок 26) предназначены для восприятия радиальных нагрузок в условиях возможных значительных перекосов колец подшипников (до 2 - 3°). Подшипники допускают осевую фиксацию вала в обе стороны с нагрузкой до 20% от неиспользованной допустимой радиальной нагрузки. Дорожку качения наружного кольца выполняют по сферической поверхности описанной из центра подшипника, что обеспечивает подшипнику самоустанавливаемость.



Радиально-упорные шариковые подшипники (см. рисунок 2*в*) предназначены для восприятия совместно действующих радиальных и односторонних осевых нагрузок. Могут воспринимать чисто осевую нагрузку.

Один из бортов наружного или внутреннего кольца срезан почти полностью, что позволяет закладывать в подшипники на 45% больше шариков того же диаметра, чем в обычные радиальные подшипники, что способствует повышению их грузоподъемности.



Подшипники по конструктивным особенностям выполняют с расчетными углами контакта шариков с кольцами  $\beta = 12^{\circ}$  (тип 36000),  $\beta = 26^{\circ}$  (тип 46000) и  $\beta = 36^{\circ}$  (тип 66000). Радиально-упорные подшипники применяют в опорах жестких коротких валов и в опорах, требующих регулировки внутреннего зазора в подшипниках.

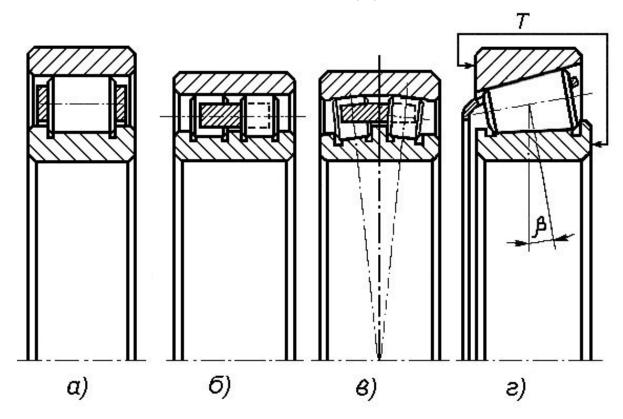
Подшипники, у которых угол контакта  $\beta = 45^{\circ}$  называются упорно-радиальными.



Упорные шариковые подшипники (см. рисунок 2г) предназначены для восприятия односторонних осевых нагрузок. На горизонтальных валах они работают хуже, чем на вертикальных валах и требуют хорошей регулировки или поджатия колец пружинами. Упорные подшипники часто устанавливают в одном корпусе в паре с радиальными подшипниками.



#### Роликовые подшипники



- а) радиальный с короткими роликами;
- б) радиальный двухрядный;
- в) радиальный двухрядный сферический;
- г) конический.

Рисунок 3 – Роликовые подшипники



Радиальные роликовые подшипники с короткими цилиндрическими роликами (см. рисунок 3*a*) предназначены для восприятия больших радиальных нагрузок. Их грузоподъемность на 70% выше грузоподъемности однорядовых радиальных шариковых подшипников одинакового типоразмера. Подшипники применятся в плавающих опорах, как правило, жестких коротких валов.



Радиальные двухрядные подшипники с короткими цилиндрическими роликами (см. рисунок 3*б*) применяют для опор быстроходных коротких валов, требующих точного вращения. Ролики расположены в шахматном порядке. Сепаратор – массивный, бронзовый.

Радиальные двухрядные сферические роликовые подшипники (см. рисунок 3в) предназначены для восприятия особо больших радиальных нагрузок при значительных (2 - 3°) перекосов колец, а также двухстороннюю осевую нагрузку до 25% неиспользованной допустимой радиальной нагрузки.



Дорожка качения наружного кольца выполнена по сферической поверхности. Ролики имеют форму бочки. Подшипники этого типа применяют в опорах длинных двух и многоопорных валов, подверженных значительным прогибам под действием внешних нагрузок, а также в узлах машин с отдельно стоящими подшипниковыми корпусами.



Конические роликовые подшипники (см. рисунок 3*г*) являются радиально-упорными и предназначены для восприятия значительных совместно действующих радиальных и односторонних осевых нагрузок.

Радиальная грузоподъемность в среднем на 90% выше, чем у радиальных однорядных подшипников одинакового типоразмера. Эти подшипники имеют широкое применение в машиностроении. Отличаются удобством сборки и разборки, регулировки зазоров и компенсации износов.

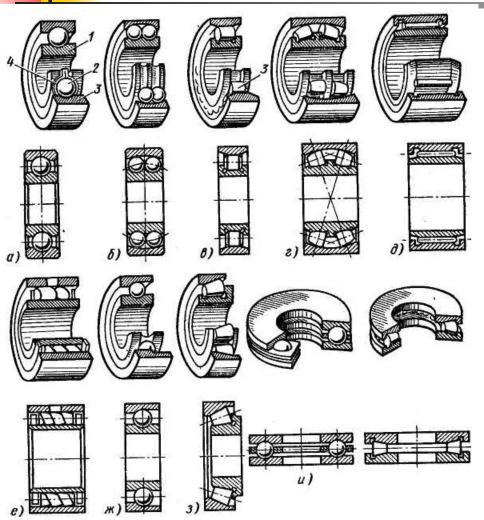


Угол контакта (половина угла при вершине конуса дорожки качения наружного кольца)  $\beta = (9 - 17^\circ)$  (тип 7000),  $\beta = (25 - 29^\circ)$  (тип 27000). Конические роликовые подшипники применяют в узлах машин с жесткими, двух опорными, короткими валами.

#### Лекция 8



#### ПОДШИПНИКИ КАЧЕНИЯ Основные типы подшипников качения



**Рисунок 4** - Основные типы подшипников качения:

- а) шариковый радиальный однорядный;
- б) сферический шариковый двухрядный;
- в) цилиндрический роликовый;
- г) радиальный сферический двухрядный;
- д) игольчатый;
- е) игольчатый с витыми роликами;
- ж) радиально-упорный шариковый;
- з) конический роликовый;
- и) упорный шариковый;
- к) упорный с коническими роликами



#### Условные обозначения подшипников качения

Подшипник качения маркируют путем нанесения на торец кольца ряда цифр, условно обозначающих внутренний диаметр подшипника, его серию, тип, конструктивную разновидность.

Система условных обозначений шариковых и роликовых подшипников устанавливается ГОСТ 3189-75. Порядок отсчета цифр в условном обозначении подшипника ведется справа налево.

Первые две цифры справа обозначают внутренний диаметр подшипников диаметром от 20 до 495 мм, причем обозначение получается путем деления значения диаметра на 5. Подшипники с внутренним диаметром 10 мм обозначаются 00; 12 мм - 01; 15 мм - 02; 17 мм - 03.

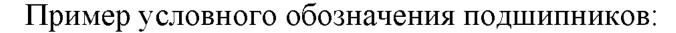


Третья цифра справа от условного обозначения указывает серию диаметров подшипника, например: 1 — особолегкая серия, 2 — легкая серия и т.д.

Четвертаяя цифра справа от условного обозначения указывает тип подшипника, например: 0 — шариковый радиальный, 2 — цилиндрический роликовый радиальный с короткими роликами, 6 — шариковый радиально-упорный, 7 — конический роликовый и т. д.

Пятая и шестая цифры справа обозначают конструктивную разновидность подшипника. Седьмая цифра справа указывает серию ширин, например: узкая, нормальная, широкая и др. Нули, стоящие в обозначении левее значащих цифр, не показывают.





6 6 2 09

Внутренний диаметр подшипника (диаметр вала) – d = 09.5 = 45 мм.

Серия по наружному диаметру и ширине – легкая, узкая.

Тип – радиально-упорный шариковый однорядный.

Конструктивные особенности – угол контакта  $\beta = 36^{\circ}$ .

Основные причины потери работоспособности подшипников качения:

- усталостное разрушение рабочих поверхностей тел качения и беговых дорожек колец вследствие циклического контактного нагружения (этот основной вид разрушения);
- пластические деформации в виде вмятин, лунок на дорожках качения;
- абразивное изнашивание, в результате недостаточной защиты от абразивных частиц (пыли и грязи);
- задиры рабочих поверхностей в результате недостаточной смазки, очень малых зазоров из-за неправильного монтажа;
- разрушение сепараторов имеет место в быстроходных подшипниках от действия центробежных сил и давления тел качения.



Различают подбор подшипников по статической грузоподъемности для предупреждения остаточных деформаций (ГОСТ 18854—82) и по динамической грузоподъемности для предупреждения усталостного разрушения (ГОСТ 18855—82).

Долговечность подшипника — число оборотов, которое одно из его колец делает относительно другого до начала усталостного разрушения материала на одном из колец или тел качения. Долговечность измеряется в миллионах оборотов или часах работы и обозначается соответственно L или  $L_{\rm b}$ .



Выбор подшипников по динамической грузоподъемности

Этот выбор выполняется при  $n \ge 10 \, \text{мин}^{-1}$ . При  $n = 1 \div 9 \, \text{мин}^{-1}$  расчет принимают  $n = 10 \, \text{мин}^{-1}$ .

Условие выбора:

$$C_{mpe\delta_{VEMAS}} \le C_{\delta a 3 o 6 a 3}$$
 (1)

Базовой динамической грузоподъемностью <sub>С</sub> называется постоянная нагрузка, которую подшипник качения может воспринимать при базовой долговечности, составляющей один миллион оборотов без появления признаков усталости не менее чем у 90% из определенного числа подшипников, подвергающихся испытаниям.

'Значения C приведены в каталогах для подшипников качения. При этом под C понимают радиальную силу для радиальных и радиально-упорных подшипников (с не вращающимся наружным кольцом) и осевую силу для упорных и упорно-радиальных подшипников (при вращении одного из колец).

Динамическая грузоподъемность и ресурс (долговечность) связаны эмпирической зависимостью

$$L=a_1\cdot a_2\cdot \left(\frac{C}{P}\right)^p,\quad C=P\cdot \sqrt[p]{\frac{L}{a_1\cdot a_2}}$$
 где  $L$ - ресурс, млн. оборотов;



P – эквивалентная динамическая нагрузка;

$$p = 3$$
 для шариковых и  $p = \frac{10}{3} \approx 3{,}33$  роликовых подшипников;

 $a_1$  - коэффициент долговечности (в каталогах указаны значения C с коэффициентом надежности S=0,9, для которого  $a_1=1$ );

 $a_2$  - обобщенный коэффициент совместного влияния качества металла и условий эксплуатации.

Значения  $a_2$  выбирают в зависимости от условий:



обычные условия: для шарикоподшипников  $a_2 = 0.7 \div 0.8$ ; для роликоподшипников, сферических шарикоподшипников  $a_2 = 0.5 \div 0.6$ ;

для роликоподшипников конических  $a_2 = 0.6 \div 0.7$ ;

условия, характеризующиеся наличием гидродинамической пленки масла между контактирующими поверхностями колец и тел качения, и пониженных перекосов в узле: для шарикоподшипников  $a_2 = 1$ ;

для роликоподшипников, сферических шарикоподшипников  $a_2 = 0.8$ ;

для роликоподшипников конических  $a_2 = 0.9$ .



Если частота вращения n постоянна, номинальную долговечность удобнее считать в часах:

$$L_h = \frac{L \cdot 10^6}{60 \cdot n} \ . \tag{3}$$

Эквивалентной динамической нагрузкой P называется условная постоянная нагрузка, под действием которой подшипник качения будет иметь такую же долговечность, как и в действительных условиях нагружения:

$$P = (XVF_r + YF_a)k_{\delta}k_T , \qquad (4)$$

где  $F_r$  – радиальная нагрузка, H;

 $F_a$  – осевая нагрузка, H;

V — коэффициент вращения (при вращении внутреннего кольца V = 1, наружного — V = 1,2);



 $k_{\it G}$  – коэффициент безопасности (при спокойной нагрузке  $k_{\it G}=1$ ; при умеренных толчках  $k_{\it G}=1,3\div1,5$ ; при сильных толчках (ударах)  $k_{\it G}=2,5\div3,0$ );

 $k_T$  – температурный коэффициент (для стали ШХ15 при t до  $100^{\mathbb{Z}}C$   $k_T=1$ ; при  $t=125\div250^{\mathbb{Z}}C$   $k_T=1,05\div1,4$ ); X;  $Y_-$  коэффициент радиальной и осевой нагрузок.

Для определения конкретных значений X и Y необходимо предварительно найти параметр осевого нагружения e, зависящий от отношения  $F_a$  /  $C_o$ , где  $C_o$ – статическая грузоподъемность, H, указываемая в каталоге на подшипники. Далее определяют величину отношения  $F_a$  / $VF_r$ , сопоставляют ее с найденным ранее параметром e и в зависимости от этого находят конкретные значения X и Y.



#### Выбор подшипников по статической грузоподъемности

Эквивалентная динамическая нагрузка P по уравнению (2) растет с уменьшением ресурса L и не имеет ограничения. Фактически нагрузка ограничена потерей статической прочности, или так называемой статической грузоподъемностью. Статическую грузоподъемность применяют для подбора подшипников при n < 1 мин $^{-1}$ .

Условие выбора:

$$P_0 \le C_0, \tag{5}$$

где  $P_0$  - эквивалентная статическая нагрузка;  $C_0$  - статическая грузоподъемность.

**Под статической грузоподъемностью**  $C_0$  понимают такую статическую нагрузку, которой соответствует общая остаточная деформация тел качения и колец в наиболее нагруженной точке контакта, равная 0,0001 диаметра тела качения. Значения  $C_0$  указаны в каталогах для каждого типоразмера подшипника.

Эквивалентная статическая нагрузка

$$P_0 = X_0 \cdot F_r + Y_0 \cdot F_a, \text{ но не меньше, чем } P_0 = F_r, \tag{6}$$

где  $F_r$ ,  $F_a$  - радиальная и осевая нагрузки;

 $X_0, Y_0$  - коэффициенты радиальной и осевой статических нагрузок.

# Особенности расчета нагрузки радиально-упорных подшипников

При расчете радиально-упорных подшипников необходимо определять осевые нагрузки, воспринимаемые опорами и учитывать собственные осевые составляющие S реакций в подшипнике, возникающие от радиальной нагрузки. Для шариковых радиально-упорных подшипников:

$$S = e \cdot F_r, \tag{7}$$

для конических роликовых подшипников:

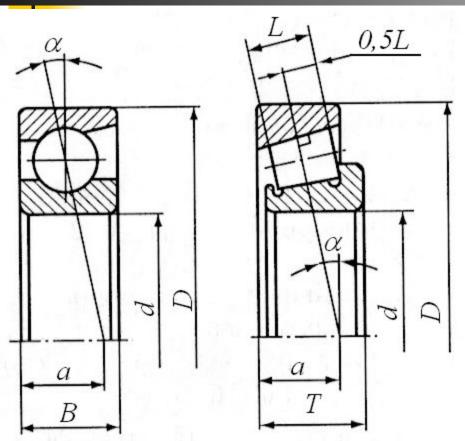
$$S = 0.83 \cdot e \cdot F_r. \tag{8}$$

Точка приложения реакции опоры находится на пересечении оси вала с нормалью к середине линии контакта. Эта точка может быть определена графически или по расстоянию a от торца наружного кольца подшипника (рисунок 5,6):

#### Лекция 8



#### ПОДШИПНИКИ КАЧЕНИЯ Практический расчет подшипников качения



для однорядных шариковых подшипников

$$a = 0.5 \cdot \left[ B + \frac{d+D}{2} \cdot tg\alpha \right]; \qquad (9)$$

для роликовых

конических

$$a = 0.5 \cdot \left[ T + \frac{(d+D) \cdot e}{3} \right]. \tag{10}$$

Рисунок 5 – Определение точки приложения реакции радиально-упорных подшипников:



Для нормальной работы радиально-упорных подшипников необходимо, чтобы в каждой опоре осевая сил нагружающая подшипник, была бы не меньше осевой составляющей от действия радиальных сил (рисунок 6):

$$F_{a1} \ge S_1; \quad F_{a2} \ge S_2.$$
 (11)

Кроме того, должно выполняться условие равновесия вала:

$$F_a + F_{a2} - F_{a1} = 0. (12)$$

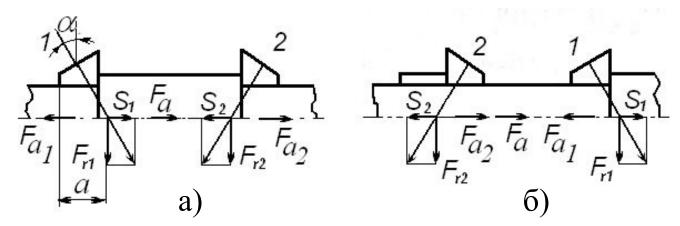


Рисунок 6 – Расчетные схемы для радиально-упорных подшипников



Ниже приведены формулы для определения осевых сил  $F_{a1}$  и  $F_{a2}$  для отдельных частных случаев:

если 
$$S_1 \ge S_2$$
;  $F_a \ge 0$  или  $S_1 < S_2$ ;  $F_a \ge S_2 - S_1$ , то  $F_{a1} = S_1$ ;  $F_{a2} = F_{a1} + F_a$ ; если  $S_1 < S_2$ ;  $F_a < S_2 - S_1$ , (13) то  $F_{a2} = S_2$ ;  $F_{a1} = F_{a2} - F_a$ .