Вертолет Ми-8МТВ

• Несущий винт предназначен для создания подъемной силы и силы тяги, для обеспечения продольного и поперечного управления вертолетом. Несущий винт состоит из пяти лопастей и втулки несущего винта, укрепленной на валу главного редуктора ВР-14. Для изменения величины и направления силы тяги несущего винта служит автомат перекоса.

ЛОПАСТЬ НЕСУЩЕГО ВИНТА

Лопасть цельнометалической конструкции имеет прямоугольную форму в плане с хордой 520 мм.



ЛОПАСТЬ НЕСУЩЕГО ВИНТА (РИС. 1)

- Лопасть цельнометаллической конструкции, основным элементом конструкции является лонжерон (пустотелая балка с внутренним постоянным контуром).
- **Лонжерон** изготовлен путем механической обработки пустотелой заготовки, прессованной из алюминиевого сплава ABT1, лонжерон упрочнен для увеличения ресурса методом наклепа стальными шариками на вибростенде.
- **Каждый отсек лопасти (всего их 21)** имеет обшивку из листового авиаля (0,3 мм), склеенную с сотовым заполнителем (алюминиевая фольга 0,04 мм), с боковыми нервюрами (авиаль 0,4 мм) и хвостовым стрингером (из текстолита). Отсеки приклеены к лонжерону, между отсеками установлены вкладыши.
- Стальной наконечник щеками приклеен к лонжерону и закреплен девятью болтами.
- Лопасть имеет электроразъем противообледенительной системы и контурного огня. Каждая лопасть оборудована системой сигнализации повреждения лонжерона.

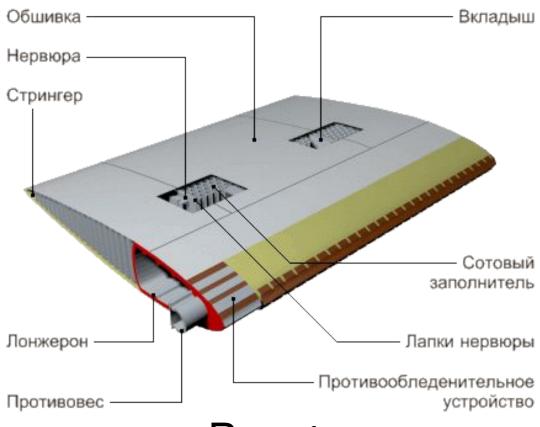


Рис. 1

- Система сигнализации повреждения лонжеронов состоит из (рис. 2):
- двух заглушек на концах лонжерона;
- сигнализатора давления воздуха, включающий в себя сильфонный чувствительный элемент;
- зарядный вентиль с золотником и колпачком-ключом.
- Сильфон заряжен гелием с давлением 1,05...1,1 кгс/кв. см. Внутренняя полость лонжерона заполняется воздухом под давлением, превышающем давление начала срабатывания сигнализатора на 0,15 кгс/кв.см. Воздух, попадая в корпус сигнализатора, сжимает сильфон и втягивает цилиндрический красный колпачок внутрь. В случае появления на лонжероне трещин или других повреждений давление воздуха снижается, сильфон разжимается и выталкивает колпачок за линию визуального обзора прозрачного колпачка.

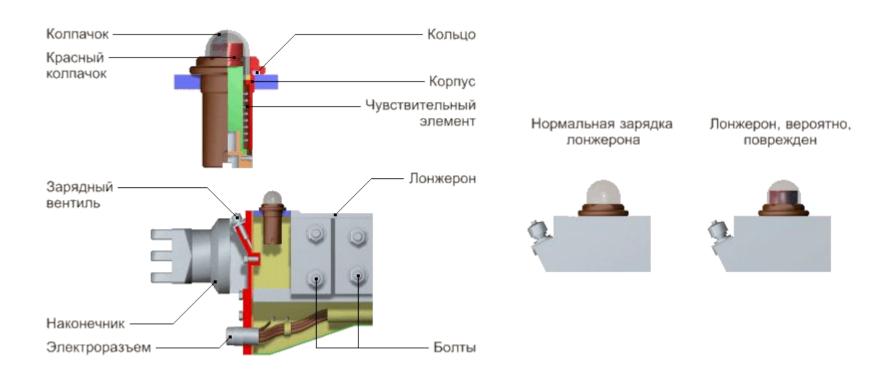
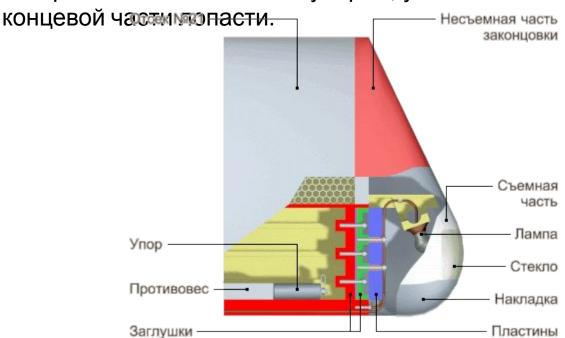


Рис. 2

Концевая часть лопасти представляет собой обтекатель с передней съемной частью для подхода к креплению балансировочных грузов и к контурному огню. Балансировочный груз состоит из набора металлических пластин. Для поперечной балансировки лопасти в носок лонжерона вставлен противовес (восемь брусков по 40 см и массой по 1 кг). Возникающие при вращении лопасти центробежные силы воспринимаются винтовым упором, установленным внутри лонжерона в

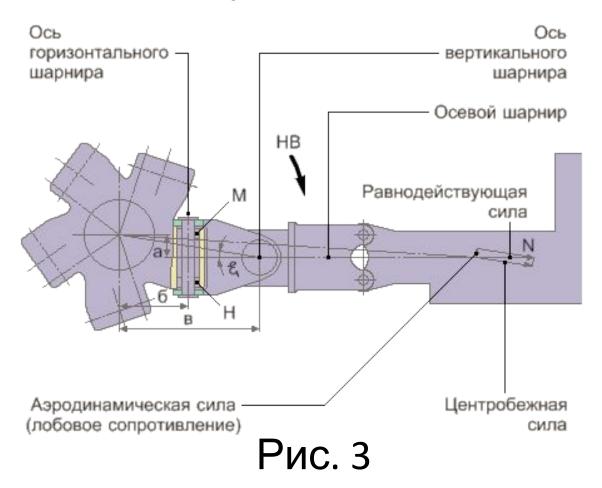


• Для монтажа лопастей используют специальное приспособление.

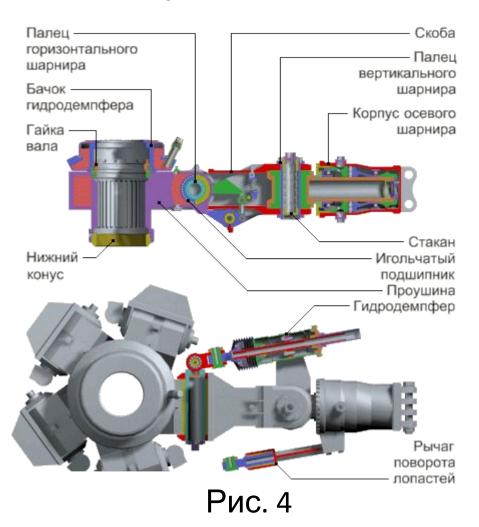


ВТУЛКА НЕСУЩЕГО ВИНТА (РИС. 3):

• Втулка предназначена для передачи вращения лопастями от главного редуктора, а также для восприятия и передачи на фюзеляж аэродинамических сил, возникающих на несущем винте. Крепление лопастей к корпусу втулки осуществляется посредством горизонтальных, вертикальных и осевых шарниров.



- Основными деталями втулки несущего винта являются (рис. 4):
- Корпус;
- Скобы;
- Цапфы и корпуса осевых шарниров;
- Рычаги поворота лопасти.
- Чтобы ограничить свес лопасти при неработающем несущем винте и на малых оборотах, в скобе установлен центробежный механизм ограничителя свеса..
 Демпфирование колебаний лопастей относительно вертикальных шарниров осуществляется с помощью гидравлических демпферов. Все шарниры втулки заправляются маслом, сорт которого зависит от температуры наружного воздуха.



ОСНОВНЫЕ ДАННЫЕ ВТУЛКИ НЕСУЩЕГО ВИНТА (РИС.5):

•	Разнос горизонтальных шарниров «б» 220 мм
	Разнос вертикальных шарниров «в» 507 мм
•	Смещение середины проушины гориз. шарнира «а» 45 мм
•	Угол взмаха (вверх от плоскости вращения) 25°±30`
•	Угол свеса (вниз от плоскости вращения):
•	- при упоре на
•	скобу 4°-20` 4°+10`
•	- при упоре на собачку центро-
•	бежного ограничителя 1°40`± 20`
•	Угол поворота относительно вертикального шарнира:
•	- вперед по вращению 13°±15`
•	- назад против вращения 11°±10`
•	Масса втулки (сухая) 610,5 кг

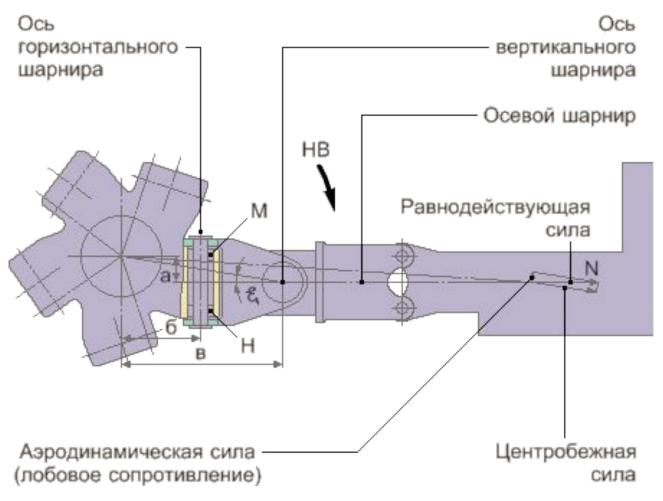
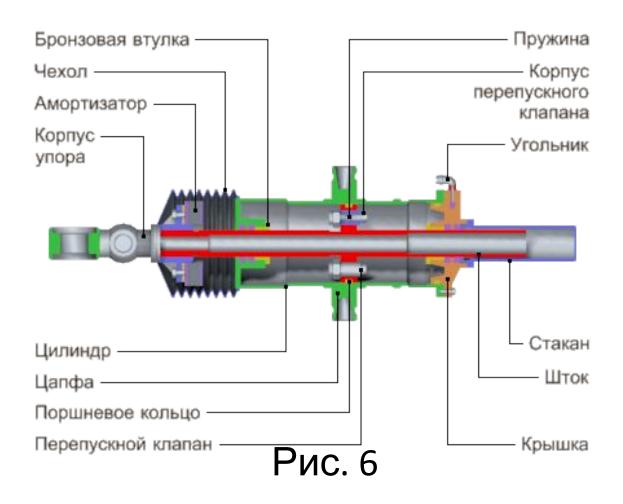


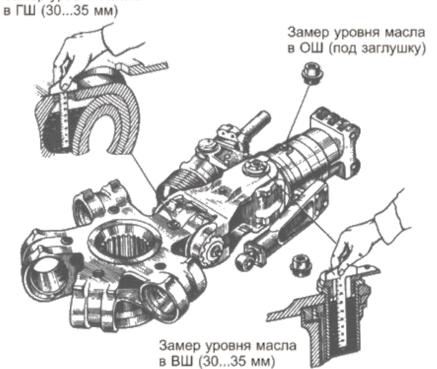
Рис. 5

- ГИДРОДЕМПФЕР (РИС. 6)
- Демпфирование колебаний лопастей относительно вертикальных шарниров осуществляется с помощью гидравлических демпферов. Поршень гидродемпфера имеет восемь перепускных клапанов для рассеивания энергии колебаний. Клапаны перепускают жидкость из полости цилиндра с повышенным давлением в полость низкого давления при достижении перепада давления между полостями 20 кгс/кв.см. Клапаны установлены так, что четыре из них пропускают жидкость в одном направлении,а четыре в другом. В крышке гидродемпфера имеется прилив, в котором установлен компенсационный клапан из трех шариков. Клапан сообщен с входным штуцером (угольником), к которому по гибкому шлангу поступает жидкость из компенсационного бачка.



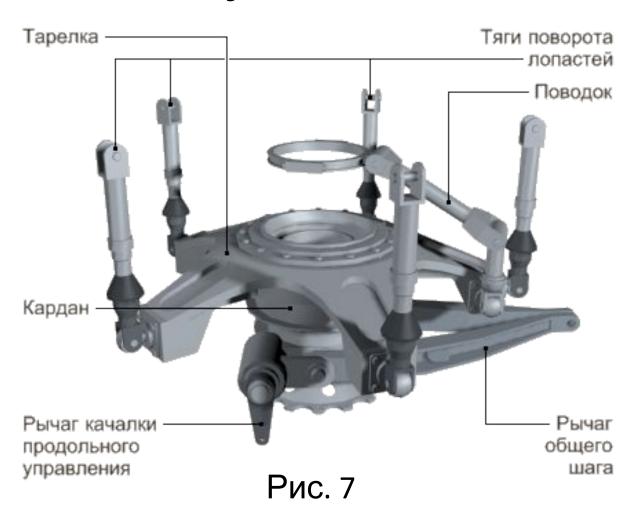
ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ:

- Заливка масла в горизонтальный шарнир производится через отверстия, закрытыми резьбовыми пробками. Слив масла - через нижние сливные отверстия.
- Заправка масла в вертикальный шарнир производится непосредственно в стакан через заливное отверстие с пробкой.
- Используемое масло в горизонтальных и веритикальных шарнирах гипоидное (маслосмесь 2/3 ТСгип и 1/3 АМГ-10 (зимой)).
- Осевой шарнир состоит из цапфы и корпуса. В корпусе осевого шарнира имеются закрытые пробками отверстия для заливки и слива масла. *Используемое масло МС-20 (летом), МС-14 (зимой).*Замер уровня масла



Автомат перекоса (рис. 7):

- Автомат перекоса предназначен для изменения величины и направления равнодействующей силы тяги несущего винта. Изменение равнодействующей по величине осуществляется изменением общего шага несущего винта (изменением углов установки одновременно у всех пяти лопастей на одну и ту же величину. Направление равнодействующей меняется путем соответствующего наклона плоскости вращения тарелки автомата перекоса, в результате чего происходит циклическое изменение углов установки каждой лопасти.
- Основными деталями и узлами автомата перекоса являются: направляющая ползуна, ползун, кронштейн ползуна, кардан, тарелка, тяги поворота лопастей, качалка продольного управления, качалка поперечного управления и рычаг общего шага с опорой.



ОСНОВНЫЕ ДАННЫЕ АВТОМАТА ПЕРЕКОСА:

•	Полный ход ползуна
•	Наклон тарелки автомата перекоса при нейтральном положении ручки продольно-поперечного управления:
	– вперед на 1°30' ± 6'
	– влево на 0°30` ± 6`
•	Смазка подшипников подвижных соединений ЦИАТИМ-201

Основными деталями и узлами автомата перекоса являются: направляющая ползуна, ползун, кронштейн ползуна, кардан, тарелка, поводок и тяги поворота лопастей, качалки продольного и поперечного управления, рычаг общего шага с опорой.

