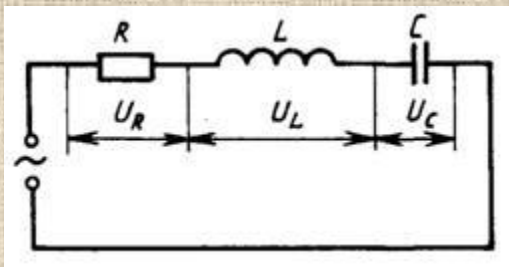


ПЕРЕМЕННЫЙ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЙ ТОК.

Рассмотрим колебательный контур, в цепь которого включен источник переменного тока. Составим дифференциальное уравнение на основании 2-ого закона Кирхгофа

$$U_L + U_C + U_R = 0(1)$$



- Под действием переменного электрического поля в проводнике возникает переменный электрический ток, частота и фаза колебаний которого совпадает с частотой и фазой колебаний напряжения:

$$i = I_m \cos \omega t$$

- где i - мгновенное значение силы тока, I_m - амплитудное значение силы тока.

1

- Установившиеся вынужденные электромагнитные колебания в цепи с резистором, катушкой индуктивности и конденсатором можно рассматривать как **переменный электрический ток**. Если подводимые к контуру внешняя ЭДС или напряжение периодически изменяются по гармоническому закону, то переменный ток называют **синусоидальным** (рис. 1):

$$i = I_m \sin(\omega t + \varphi), \quad \text{или} \quad i = I_m \cos(\omega t + \varphi_1),$$

- Где i – мгновенное значение силы тока, то есть значение тока для каждого момента времени; I_m – амплитудное значение силы тока.

- При частоте (промышленная частота) $\nu = 50 \text{ Гц}$ период электромагнитных колебаний составляет:

$$T = 0,02 \text{ с}$$

Ввиду того, что в течение периода сила переменного тока изменяется, о величине такого тока судят не по мгновенным значениям, а по действующему или эффективному значению.

При этом действие переменного тока оценивают по тепловому эффекту, который сравнивают с тепловым эффектом постоянного тока.

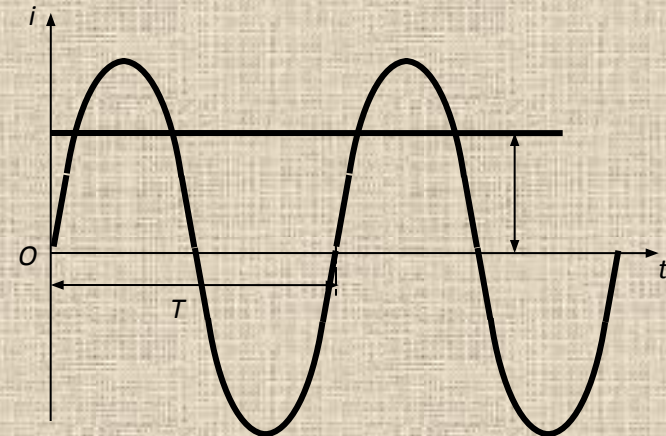


Рис. 1

Действующее значение переменного тока

Действующим (эффективным) значением переменного тока называют такую величину, которая равна силе постоянного тока, выделяющего в проводнике такое же количество теплоты, что и данный переменный ток за одно и то же время. Действующее значение переменного синусоидального тока связано с его амплитудным значением соотношением

$$I = I_{\text{эфф}} = \frac{I_m}{\sqrt{2}}. \quad (1)$$

Для мгновенных значений синусоидальных токов выполняются закон Ома и правила Кирхгофа.

Рассмотрим цепи, содержащие резистор, катушку индуктивности, конденсатор и все три элемента, соединенные последовательно, на зажимах которых приложено переменное напряжение

$$u = U_m \cos \omega t,$$

где U_m – амплитудное значение напряжения.

• Электрическая цепь с резистором

Сила тока, протекающего через резистор (рис. 2), определяется законом Ома

$$\bullet \quad i = \frac{u}{R} = \frac{U_m}{R} \cos \omega t = I_m \cos \omega t, \quad (2)$$

где I_m – амплитуда силы тока.

Очевидно, что при чисто активном (R) характере цепи сдвиг фаз колебаний тока и напряжения равен нулю (рис. 3).

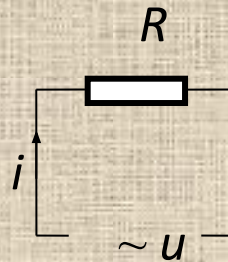


Рис. 2

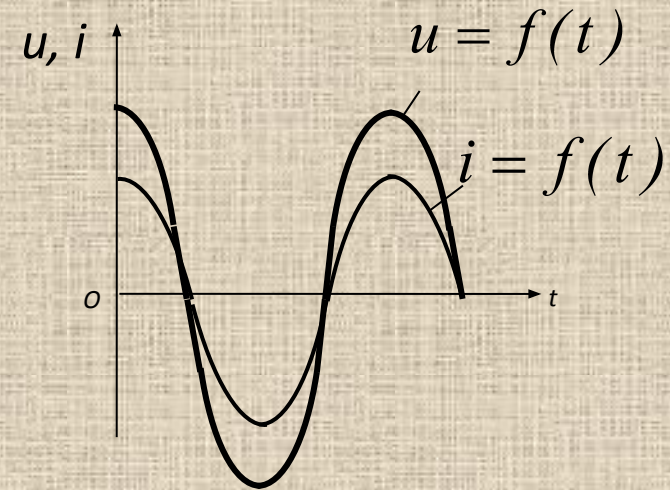


Рис. 3

Электрическая цепь с катушкой индуктивности

В катушке без потерь ($R \approx 0$) будет протекать ток, если напряжение на ее выводах компенсирует ЭДС самоиндукции (рис. 20.4), то есть

$$u = -\varepsilon_s = L \frac{di}{dt}, \quad (3)$$

откуда ток

$$i = \int \frac{1}{L} U_m \cos \omega t dt = \frac{U_m}{\omega L} \sin \omega t + A = I_m \cos(\omega t - \frac{\pi}{2}). \quad (4)$$

Постоянная интегрирования $A=0$, так как ток изменяется по гармоническому закону, то есть не имеет постоянной составляющей. Очевидно, что амплитуда тока в цепи с катушкой

$$I_m = \frac{U_m}{\omega L}, \quad (5)$$

где $x_L = \omega L$ — индуктивное сопротивление, зависящее от частоты. При $\nu = 0$ (при протекании постоянного тока) . $x_L = 0$

Таким образом, в цепи с катушкой индуктивности колебания силы тока отстают по фазе на $\frac{\pi}{2}$ от колебаний напряжения (рис. 5).

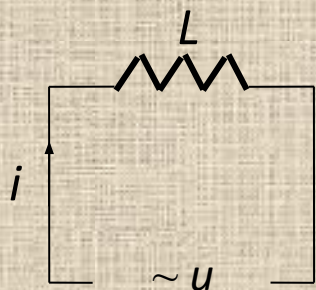


Рис. 4

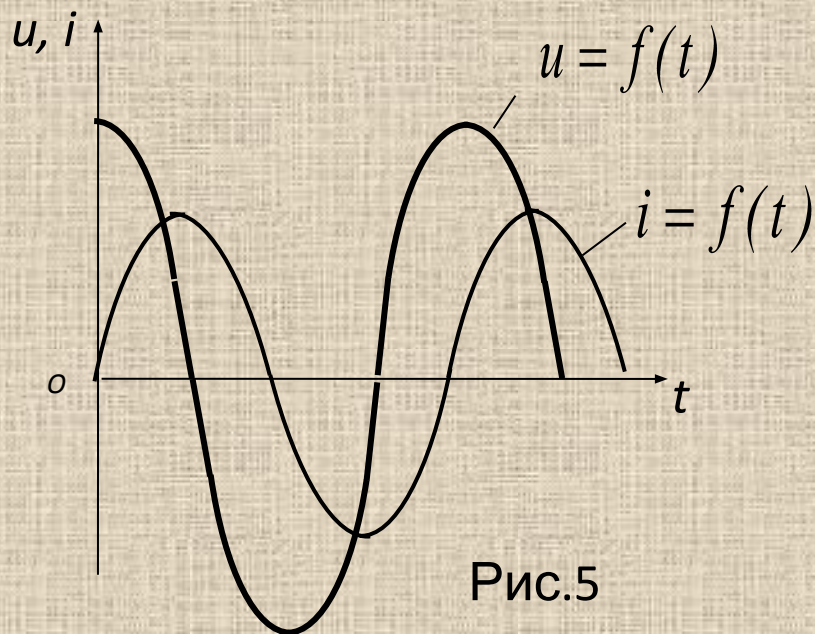


Рис.5

Электрическая цепь с конденсатором

$$u_c = \frac{q}{C}$$

Если пренебречь активным сопротивлением соединительных проводов и обкладок конденсатора (рис. 6), то напряжение на конденсаторе

будет равно напряжению на зажимах цепи, то есть $U_m \cos \omega t = \frac{q}{C}$,
откуда заряд конденсатора

$$q = U_m C \cos \omega t.$$

Сила тока в цепи конденсатора

$$i = \frac{dq}{dt} = -\omega U_m C \sin \omega t = U_m \omega C \cos(\omega t + \frac{\pi}{2}) = I_m \cos(\omega t + \frac{\pi}{2}),$$

$$I_m = U_m \omega C = \frac{U_m}{x_C} \quad x_C = \frac{1}{\omega C} \quad \text{- емкостное сопротивление цепи}$$

Чем меньше частота, тем больше x_C . Поэтому в цепи постоянного тока $\nu = 0$ и $x_C \rightarrow \infty$

и конденсатор не проводит электрический ток.

Таким образом, в цепи с конденсатором колебания силы тока опережают по фазе на $\frac{\pi}{2}$ колебания напряжения (Рис.7)

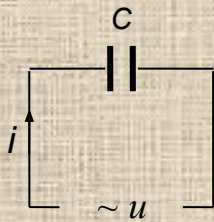


Рис.6

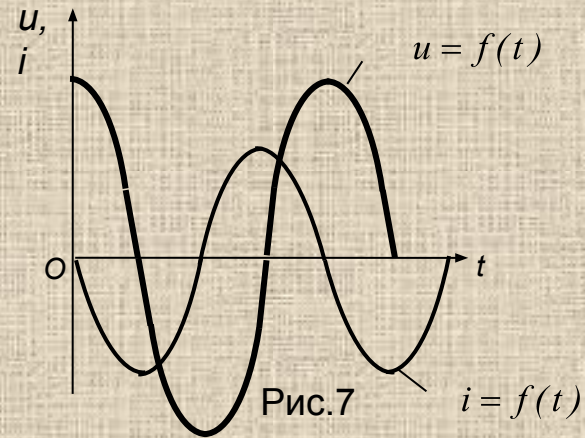


Рис.7

Закон Ома для цепи переменного тока

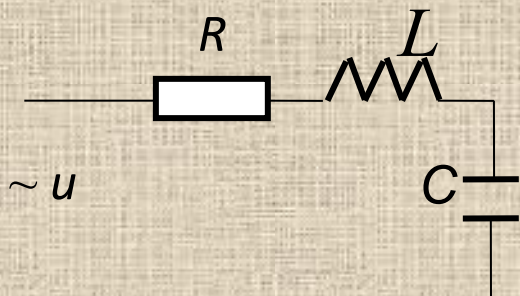


Рис.8

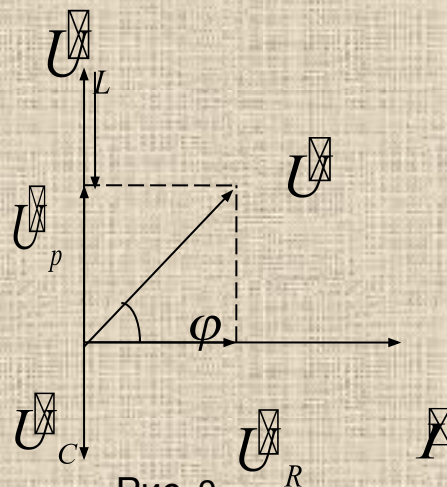


Рис. 9

По второму правилу Кирхгофа для мгновенных значений напряжение на зажимах цепи равно сумме напряжений на отдельных элементах

$$u = u_R + u_L + u_C.$$

Построим векторную диаграмму цепи с учетом полученных ранее фазовых соотношений: а) напряжение на резисторе совпадает по фазе с током; б) напряжение на катушке индуктивности опережает по фазе ток на $\frac{\pi}{2}$; в) напряжение на конденсаторе отстает по фазе от тока на $\frac{\pi}{2}$

Из векторной диаграммы найдем модуль действующего значения напряжения

$$U = \sqrt{U_R^2 + U_p^2} = \sqrt{U_R^2 + (U_L - U_C)^2},$$

U_p – реактивная составляющая напряжения.

Учитывая, что $U_R = IR$, $U_L = Ix_L$, $U_C = Ix_C$

получим

:

$$U = I \sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2} = IZ,$$

где Z – полное сопротивление цепи.

$$I = \frac{U}{Z} = \frac{U}{\sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}}$$

законом Ома для цепи переменного тока.

$x_p = \omega L - \frac{1}{\omega C}$ называют реактивным сопротивлением

Из векторной диаграммы следует, что угол сдвига фаз между током и напряжением для рассматриваемой схемы

$$\varphi = \operatorname{arctg} \frac{U_p}{U_R} = \operatorname{arctg} \frac{U_L - U_C}{U_R} = \operatorname{arctg} \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}.$$

Если $x_L > x_C$, цепь имеет индуктивный характер, $\varphi > 0$;

Если $x_L < x_C$ цепь имеет емкостный характер, $\varphi < 0$

Если $x_L = x_C$ то реактивное сопротивление цепи $x_p = 0$ $\varphi = 0$

и цепь имеет активный характер даже при наличии в ней L и C

Мгновенная мощность

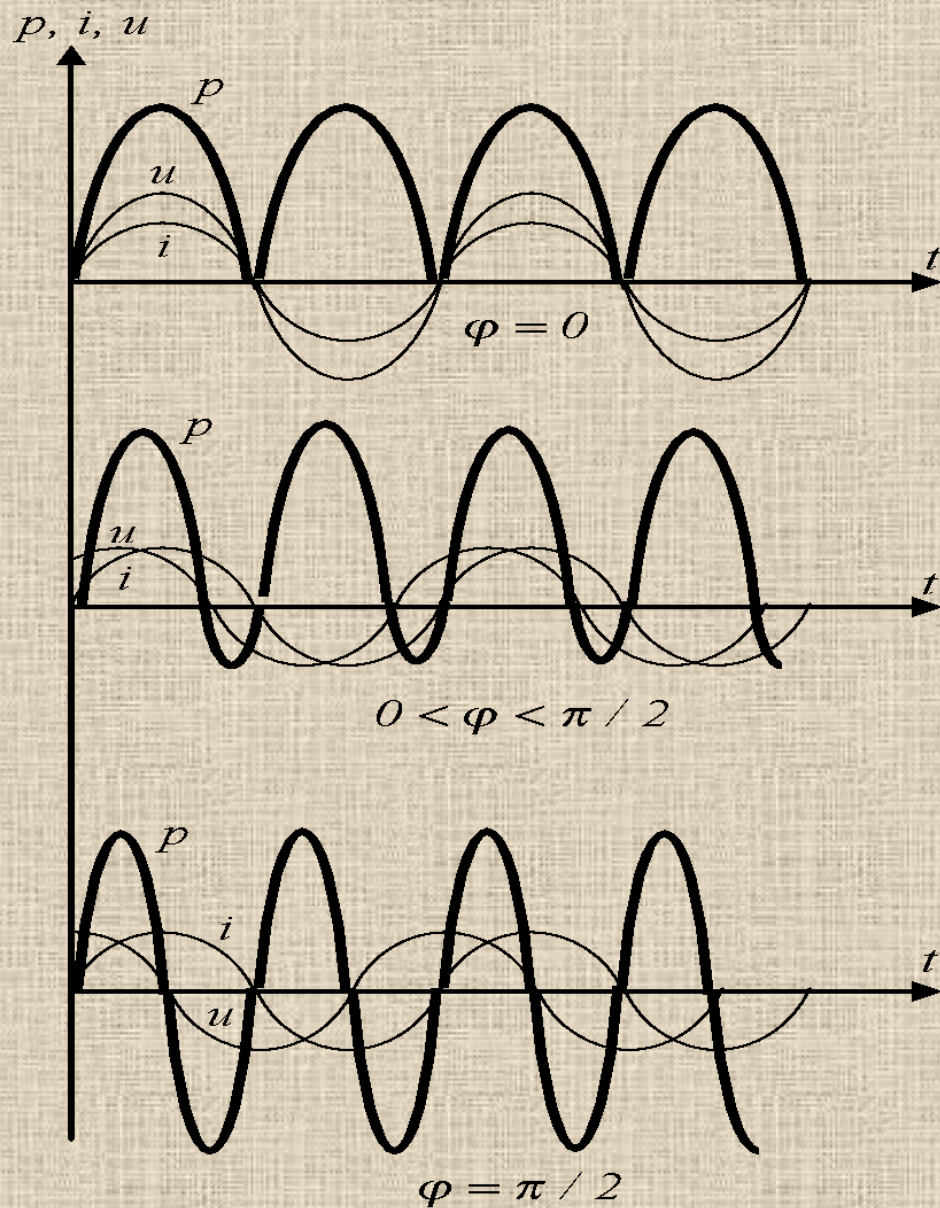
Мгновенная мощность, развиваемая в цепи переменного тока, равна произведению мгновенных значений силы тока и напряжения:

$$p(t) = i(t)u(t) = I_m \cos(\omega t - \varphi) U_m \cos \omega t.$$

Среднее за период значение мгновенной мощности называют *активной мощностью*

$$P = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt.$$

Из-за наличия сдвига фаз знаки i и u в данный момент времени могут быть разные. Поэтому мгновенная мощность может быть отрицательной в некоторые доли периода переменного тока, что означает возвращение энергии из цепи источнику тока.



На рис.20.10 приведены графики изменения мгновенной мощности при различных углах сдвига фаз между колебаниями напряжения и тока.

Рис. 20.10

при $\varphi = 0$ в любой момент времени мощность положительна, она расходуется в цепи на совершение различных видов работы.

При $0 < \varphi < \pi / 2$

в отдельные промежутки времени мощность отрицательна. Это объясняется тем, что при наличии в цепи катушки индуктивности возрастание тока приводит к созданию в ней магнитного поля, которое обладает запасом энергии.

При уменьшении силы тока магнитное поле исчезает и запасенная в нем энергия возвращается к источнику тока (генератору). Аналогичный процесс происходит при наличии в цепи конденсатора: в течение той четверти периода, когда происходит зарядка конденсатора, энергия в нем запасается, а когда конденсатор разряжается, он отдает в цепь запасенную энергию.

При $\varphi = \pi / 2$

И положительная мощность равна отрицательной мощности, работа тока за период равна нулю, следовательно, средняя мощность также равна нулю. При этом периодически энергия запасается в магнитном и электрическом полях, а затем снова передается генератору. Последний случай возможен лишь при $R=0$.

среднее значение мощности переменного тока:

$$P = \frac{1}{2} I_m U_m \cos \varphi = UI \cos \varphi$$

$\cos \varphi$ – косинус угла сдвига фаз, который называется *коэффициентом мощности*.

Коэффициент мощности характеризует потери энергии в цепи.

Резонанс в электрических цепях. Резонанс напряжений

Резонансом в электрической цепи называется режим участка, содержащего индуктивный и емкостный элементы, при котором угол φ

сдвига фаз колебаний напряжения и тока равен нулю. Резонанс характеризуется рядом особенностей, которые обусловили его широкое применение в радиотехнике, электротехнике, измерительной технике и других областях.

Различают несколько видов резонанса: резонанс напряжений (при последовательном соединении элементов), резонанс токов (при параллельном соединении элементов), резонанс в магнитно-связанных цепях и др.

Резонанс напряжений. При последовательном соединении R, L, C ток в цепи приобретает максимальное значение при $\omega L - \frac{1}{\omega C} = 0 \quad \omega L = \frac{1}{\omega C}.$

Этому условию удовлетворяет частота

$$\omega_{рез} = \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}.$$

В этом случае $\varphi = 0$, падения напряжения на катушке индуктивности и конденсаторе одинаковы по величине и противоположны по фазе (рис. 20.11). Таким образом, при резонансе напряжений

$$U_L = U_C$$

$$U_L = \omega_{рез} LI = \frac{1}{\sqrt{LC}} LI = \sqrt{\frac{L}{C}} I = \frac{U}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} = UQ,$$

где Q – добротность контура. Так как добротность колебательных контуров больше единицы, то напряжение, как на катушке индуктивности, так и на конденсаторе превышает напряжение U , приложенное к цепи. Следует, что добротность контура показывает, во сколько раз при резонансе напряжение на реактивных элементах больше по величине входного напряжения.