ПЛАНЕТАРНЫЕ ПЕРЕДАЧИ

ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

Планетарными – называют многозвенные зубчатые механизмы, имеющие колеса с движущимися геометрическими осями

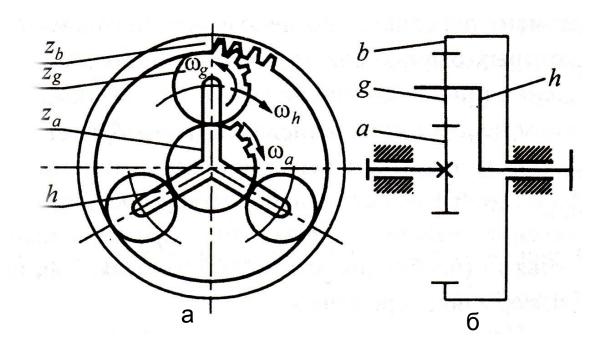


Схема простой планетарной передачи

а – конструктивная схема; б – кинематическая схема; \mathbf{z}_{a} , \mathbf{z}_{6} – центральные колеса; \mathbf{z}_{g} – сателлиты; h - водила

ПРЕИМУЩЕСТВА И НЕДОСТАТКИ ПЛАНЕТАРНЫХ ПЕРЕДАЧ

□ ПРЕИМУЩЕСТВА:

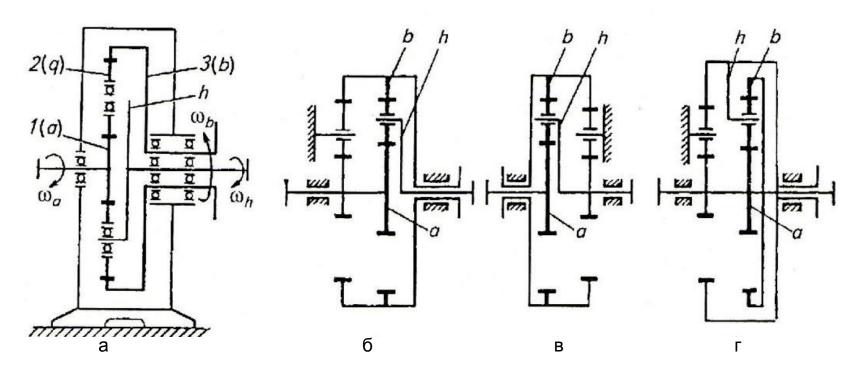
- меньшие габариты и масса
- возможность получения большого передаточного числа при малом числе колес

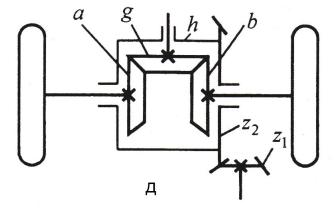
□ НЕДОСТАТКИ:

- требования к повышенной точности изготовления
- большое число подшипников качения
- необходимость использования долбяка для нарезания колес с внутренними зубьями

ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ ПЕРЕДАЧИ

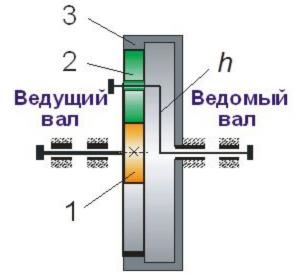
(в которых все основные звенья подвижны)





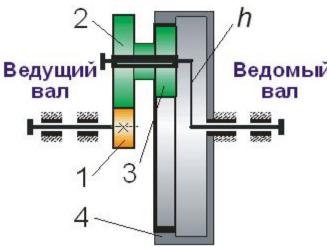
- а с двумя степенями свободы;
- б замыкающая, в которой соединяются центральные колеса;
- в, г замыкающие, где одно из центральных колес соединяется с водилом;
- д дифференциал заднего моста автомобиля, выполненный по схеме «б» но с коническим колесом

ПЛАНЕТАРНЫЕ ПЕРЕДАЧИ



$$u = 1 + \frac{z_3}{z_1} = 3...8;$$

 $y = 0.98.$

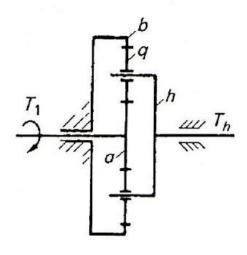


Ведомый
$$u = 1 + \frac{Z_2}{Z_1} \cdot \frac{Z_4}{Z_3} = 7...16;$$
 $\eta = 0.96.$

Ведущий вал
$$u=1-\frac{Z_2}{Z_1}\cdot\frac{Z_4}{Z_3}=7...16;$$
 $\eta=0,96.$ $u=\frac{1}{1-\frac{Z_2}{Z_1}\cdot\frac{Z_4}{Z_3}}=30...1600;$ ведомый вал $u=\frac{1}{1-\frac{Z_2}{Z_1}\cdot\frac{Z_4}{Z_3}}=30...1600;$ $\eta=0,9...0,1.$

УСЛОВИЯ ДЛЯ ПОДБОРА ЧИСЕЛ ЗУБЬЕВ ПЛАНЕТАРНОЙ ПЕРЕДАЧИ

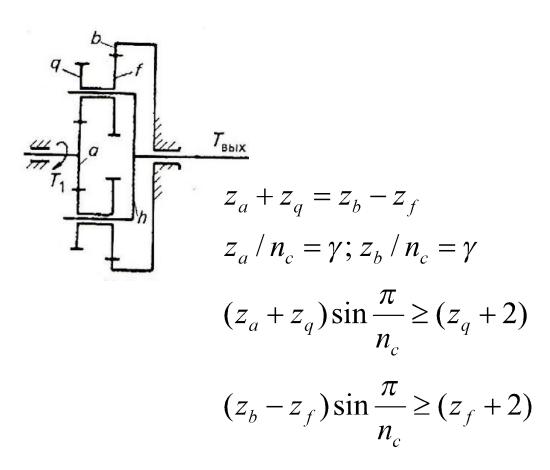
- □ Условие соосности геометрические оси центральных колес должны совпадать с осью вращения водила.
- □ Условия сборки зубья всех звеньев планетарной передачи должны входить в зацепление.
- □ Условие соседства сателлиты не должны касаться друг друга.



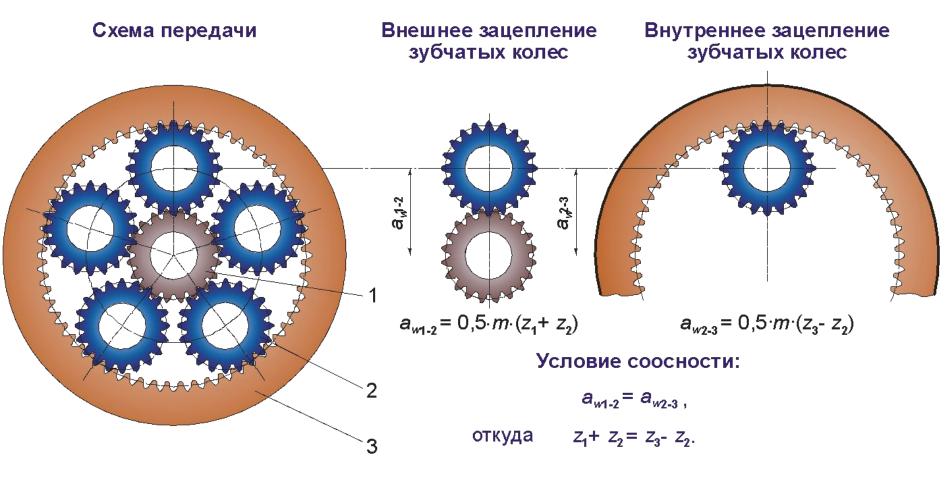
$$z_a + z_q = z_b - z_q$$

$$z_a + z_b / n_c = \gamma$$

$$(z_a + z_q) \sin \frac{\pi}{n_c} \ge z_q + 2$$



УСЛОВИЕ СООСНОСТИ

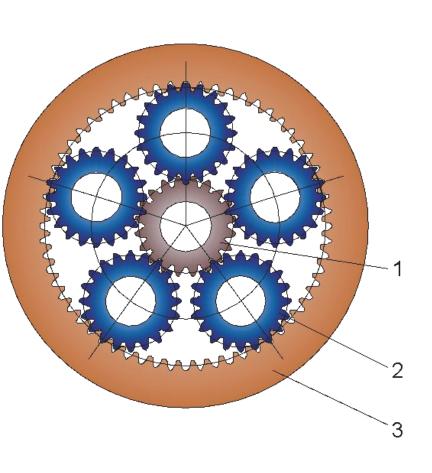


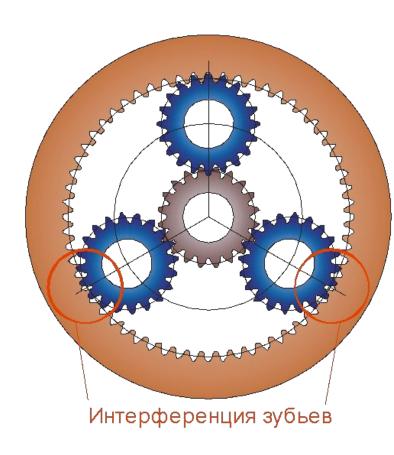
УСЛОВИЕ СБОРКИ

Условие сборки: $\frac{Z_1 + Z_3}{D_w} =$ целое число

Условие сборки выполняется

Условие сборки не выполняется





Условие соседства:

Схема передачи

где

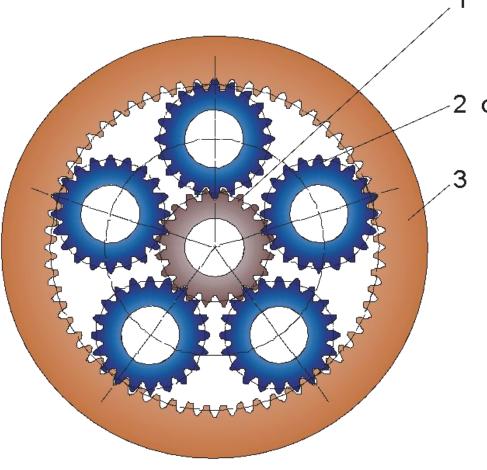
$$QQ_3 > d_{a2},$$

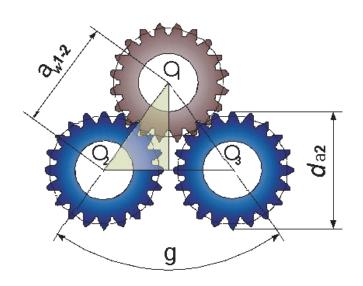
 $QQ_3 = 2 \cdot a_{w_{1-2}} \cdot sin \frac{g}{2};$

$$a_{w1-2} = 0.5 \cdot m \cdot (z_1 + z_2)$$
; $g = \frac{2 \cdot p}{n_w}$;
 $d_{a2} = m \cdot (z_2 + 2)$,

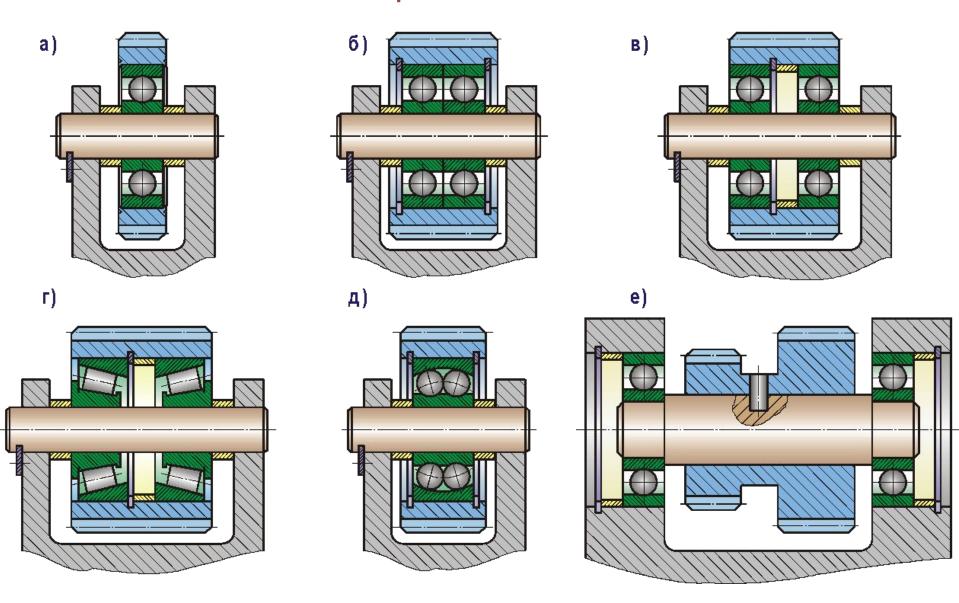
2 откуда

$$n_w < \frac{p}{\arcsin \frac{z_2 + 2}{z_1 + z_2}}.$$





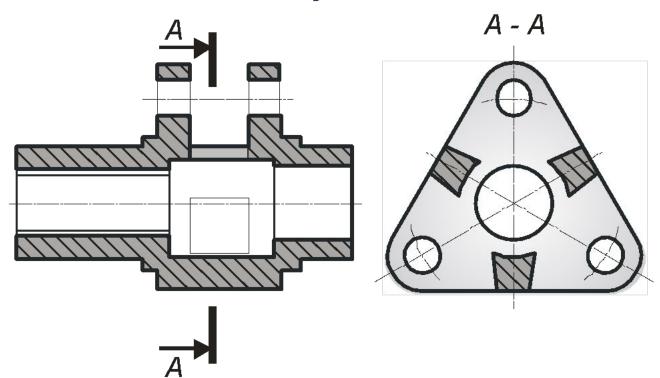
КОНСТРУКЦИИ ОПОР САТЕЛЛИТОВ



конструкции водил



Водило с двумя щеками



ВОЛНОВЫЕ ЗУБЧАТЫЕ ПЕРЕДАЧИ

Волновая передача – это механизм, в котором движение между звеньями передается перемещением волны деформации гибкого звена

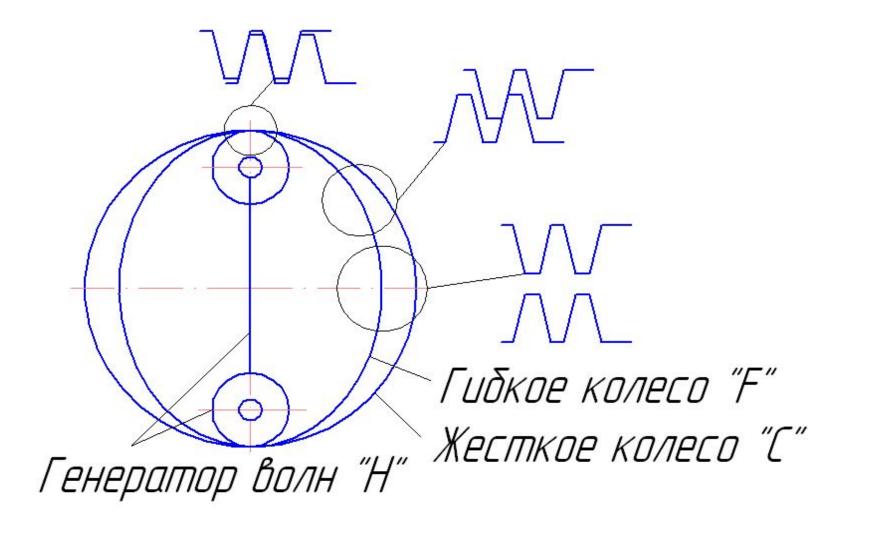
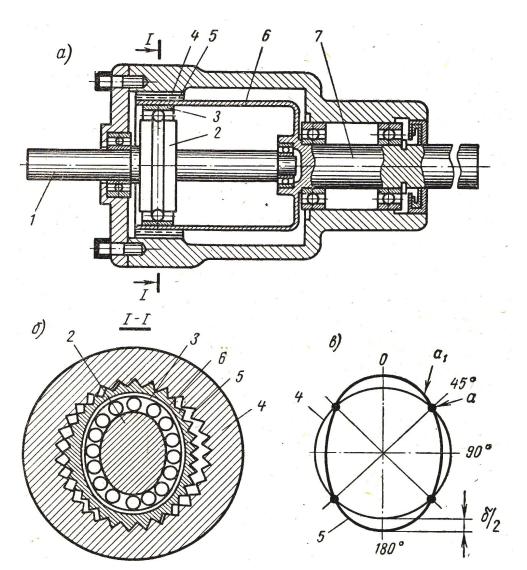
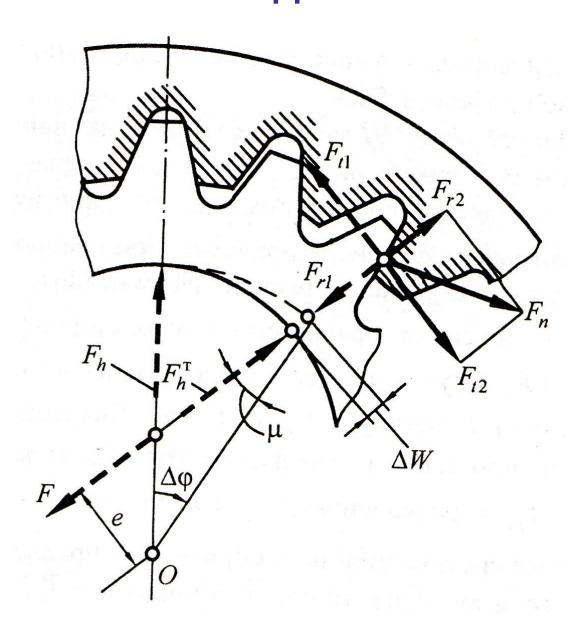


СХЕМА КОНСТРУКЦИИ ВОЛНОВОЙ ПЕРЕДАЧИ



- 1 ведущий вал;
- 2 кулачок;
- 3 эллиптическое кольцо генератора;
- 4 корпус волновой передачи с зубчатым венцом 5;
- 6 тонкостенная цилиндрическая труба с ведомым валом 7

ПРИНЦИП РАБОТЫ ВОЛНОВОЙ ЗУБЧАТОЙ ПЕРЕДАЧИ



ПРЕИМУЩЕСТВА И НЕДОСТАТКИ ВОЛНОВЫХ ПЕРЕДАЧ

□ ПРЕИМУЩЕСТВА:

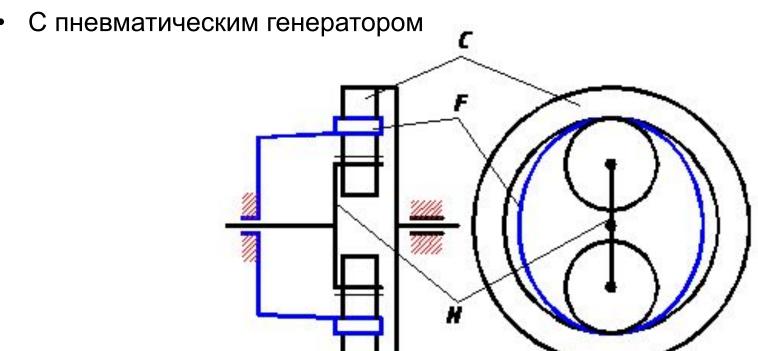
- возможность реализации большого передаточного числа (u = 70...320)
- плавность вращения выходного вала
- невысокий уровень шума
- контактные напряжения и напряжения изгиба в зубьях волновых передач значительно ниже, чем в зубьях обычных зубчатых передач, так как у ВП одна поверхность зуба выпуклая, а другая вогнутая.
- на рабочих поверхностях зубьев почти не происходит заедания и задиров, поэтому могут быть снижены требования к чистоте их обработки, смазке и материалу колес.

□ НЕДОСТАТКИ:

- сложность изготовления колес мелких модулей (0,15...2 мм)
- сложность изготовления гибких тонкостенных колес (требуется специальная технологическая оснастка)
- ограниченные частоты вращения генератора волн из-за возникновения вибрации

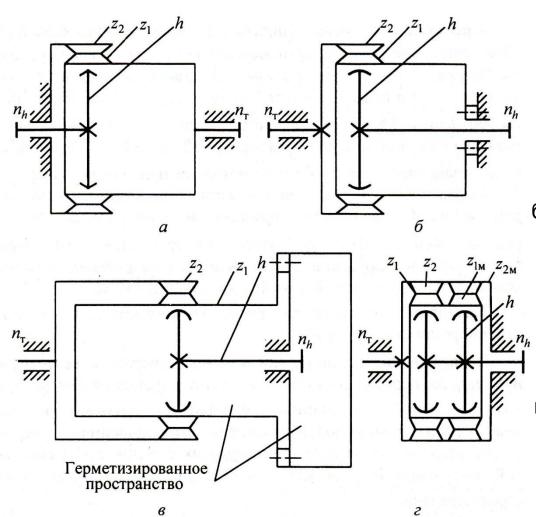
КЛАССИФИКАЦИЯ ВОЛНОВЫХ ЗУБЧАТЫХ ПЕРЕДАЧ

- С механически генератором (двухволновые, трехволновые)
- С электрическим генератором
- С гидравлическим генератором



Наибольшее применение имеют волновые зубчатые передачи с двухволновым механическим генератором.

КИНЕМАТИЧЕСКИЕ СХЕМЫ ВОЛНОВЫХ ЗУБЧАТЫХ ПЕРЕДАЧ



а – жесткое колесо z_2 закреплено. Вращение передается от h к z_1

$$u_{h,1}^{(2)} = -\frac{z_1}{z_2 - z_1}$$

б, в — ведущее звено — генератор волн h, ведомое жесткое колесо \mathbf{z}_2 , колесо \mathbf{z}_1 — неподвижно

$$u_{h,2}^{(1)} = -\frac{z_2}{z_2 - z_1}$$

г – передача с коротким гибким колесом Применяют при

$$z_{1M} = z_{2M} = z_1$$

Используют как подвижное шлицевое соединение

ОБЛАСТЬ ПРИМЕНЕНИЯ ВОЛНОВЫХ ЗУБЧАТЫХ ПЕРЕДАЧ В МАШИНАХ И ПРИБОРАХ

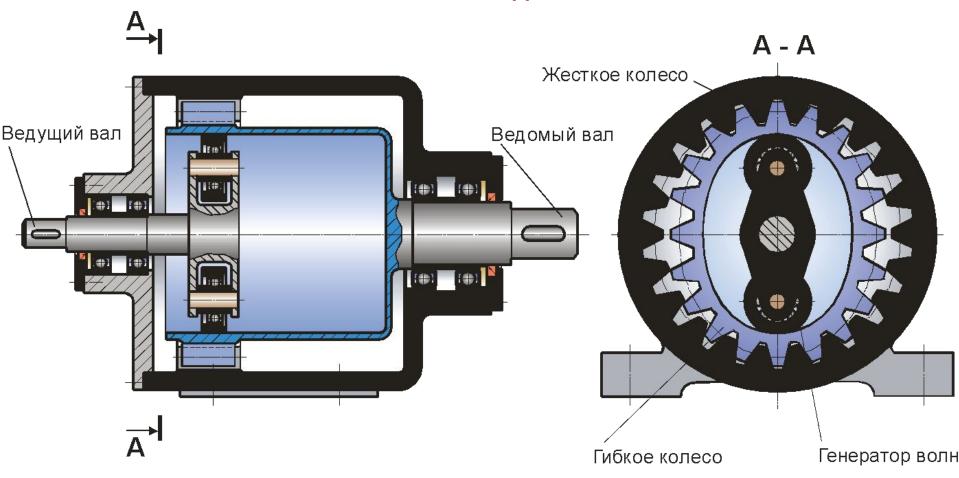
ракеты атомные реакторы вакуумные установки приводы газовых турбин судовые механизмы грузовые лебедки механизмы приборов с повышенной точностью поворота

ПЕРЕДАТОЧНОЕ ОТНОШЕНИЕ

$$i_{HF}^{C} = \frac{\omega_{C}}{\omega_{F}} = -\frac{2\pi \cdot d_{F}}{2\pi \cdot (d_{C} - d_{F})} = -\frac{m \cdot z_{F}}{m(z_{C} - z_{F})}$$

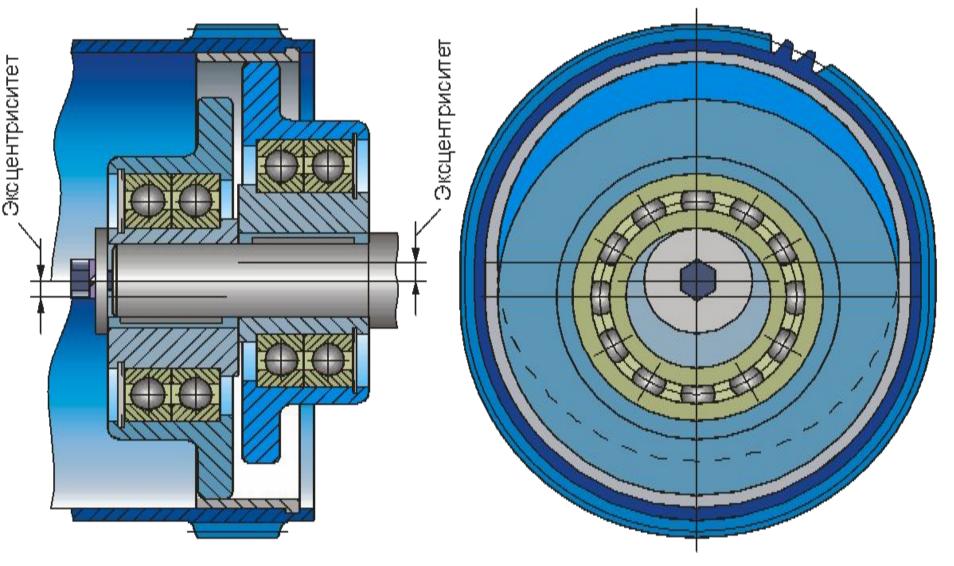
$$i_{HC}^F = \frac{z_C}{z_C - z_H}$$

ВОЛНОВОЙ РЕДУКТОР

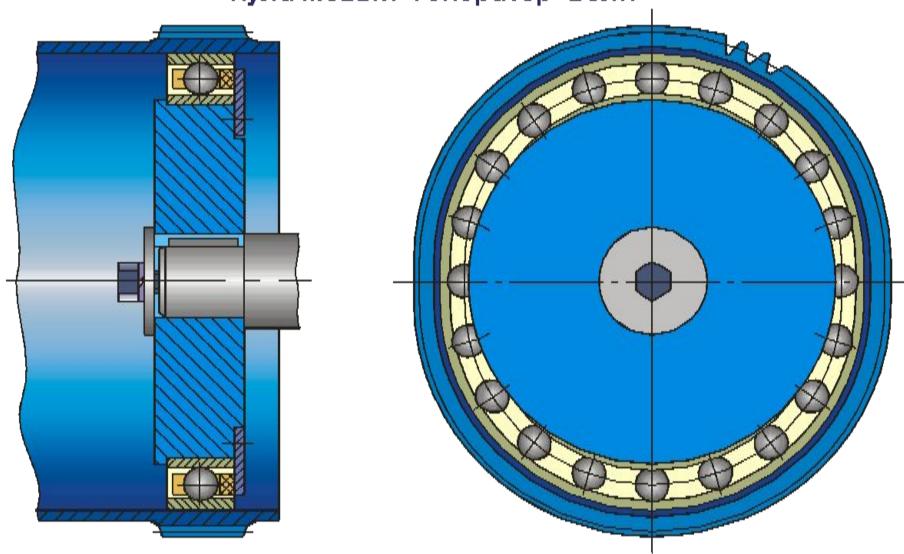


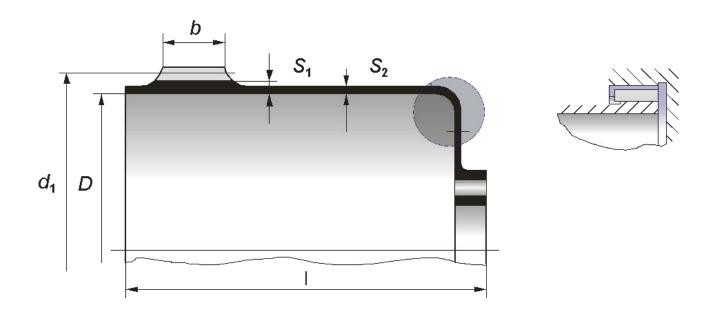
КОНСТРУКЦИИ ГЕНЕРАТОРОВ ВОЛН ВОЛНОВЫХ ПЕРЕДАЧ

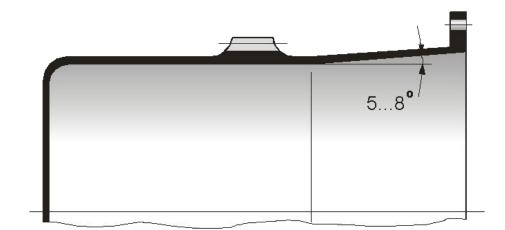
Дисковый генератор волн



Кулачковый генератор волн







РАСЧЕТ ЗУБЧАТОГО ВЕНЦА ПО НАПРЯЖЕНИЯМ СМЯТИЯ

$$\sigma_{cm} = \frac{F_t}{z_p \cdot b_w \cdot h_d/2} = \frac{4T_2}{K_h \cdot K_z \cdot b_w \cdot d^2} \leq \left[\sigma_{cm}\right]$$

$$h_d = K_h \cdot m$$
 – максимальная глубина захода зубьев;

$$K_h \approx 1,5$$
 — коэффициент глубины захода;

$$z_p = K_z \cdot z$$
 – рабочее число зубьев;

$$K_{z} \approx 0.25$$
 — коэффициент рабочего числа зубьев.

 $\psi_{\it bd}$ – коэффициент ширины зубчатого венца.

$$\sigma_{cM} pprox rac{10T_2}{b_w \cdot d^2}$$

$$d \approx 3 \frac{10T_2}{[\sigma_{cM}] \cdot \psi_{bd}}$$