

ЛЕКЦИЯ 1. ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ В ВАКУУМЕ

# 1.1 Электрический заряд и его свойства. Закон Кулона

# Электрический заряд

- **Электростатика** – раздел учения об электричестве, изучающий взаимодействие неподвижных электрических зарядов и свойства постоянного электрического поля.
- **Электрический заряд** – это внутреннее, индивидуальное *свойство* тел или частиц, характеризующее их способность к электромагнитному взаимодействию.
- **Электрический заряд  $q$**  – *физическая величина*, которая определяет интенсивность электромагнитного взаимодействия.
- Единица электрического заряда – **кулон (Кл)** – электрический заряд, проходящий через поперечное сечение проводника при силе тока 1 А (ампер) за 1 с.

# Свойства электрического заряда

- 1. **Носители электрического заряда** – заряженные элементарные частицы:
  - протон и электрон;
  - их античастицы – **антипротон** и **позитрон**;
  - нестабильные частицы -  **$\pi$ -мезоны**,  **$\mu$ -мезоны** и т.д.

Заряженные частицы взаимодействуют друг с другом с силами, которые убывают с расстоянием так же медленно, как гравитационные, но во много раз превышающими их по величине.

# Свойства электрического заряда

- 2. Электрический заряд *аддитивен*: заряд любой системы тел (частиц) равен сумме зарядов тел (частиц), входящих в систему:

$$q = q_1 + q_2 + \dots + q_i + \dots + q_N = \sum_{i=1}^N q_i$$

- Здесь  $i$ -номер заряда (тела или частицы);  $N$  – количество тел (частиц) в системе.



# Свойства электрического заряда

- 3. Электрический заряд *дискретен*: заряд  $q$  любого тела кратен элементарному заряду  $e$ :

$$q = Ne$$

- Элементарный заряд:  $e = 1,602 \cdot 10^{-19}$  Кл.
- Поскольку тело не может приобрести или потерять долю электрона, суммарный заряд тела должен быть целым кратным элементарного заряда. Говорят, что *заряд квантуется* (т.е. может принимать лишь *дискретные* значения).
- Однако, поскольку заряд электрона очень мал, мы обычно не замечаем дискретности макроскопических зарядов (заряду 1 мкКл соответствуют примерно  $10^{13}$  электронов) и считаем заряд непрерывным.

# Свойства электрического заряда

- 4. Электрический заряд существует в двух видах – *положительный* и *отрицательный*. Одноименные заряды отталкиваются, разноименные заряды притягиваются.
- За положительный заряд принят заряд протона ( $+e$ ). Заряд электрона – отрицательный ( $-e$ ).
- Если в состав макроскопического тела входит различное количество протонов  $N_p$  и электронов  $N_e$ , то оно оказывается *заряженным*. Заряд тела:

$$q = e(N_p - N_e)$$

# Свойства электрического заряда

- 5. Электрический заряд *инвариантен*: его величина не зависит от системы отсчета, т.е. от того, движется он или покоится:

$$q = \text{inv}$$

# Свойства электрического заряда

- 6. Электрический заряд подчиняется **закону сохранения электрического заряда**: *алгебраическая сумма электрических зарядов замкнутой системы остается неизменной, какие бы процессы не происходили внутри данной системы*

$$q = \sum_{i=1}^N q_i = \text{const}$$

- (под **замкнутой системой** понимается система, которая не обменивается зарядами с внешними телами)

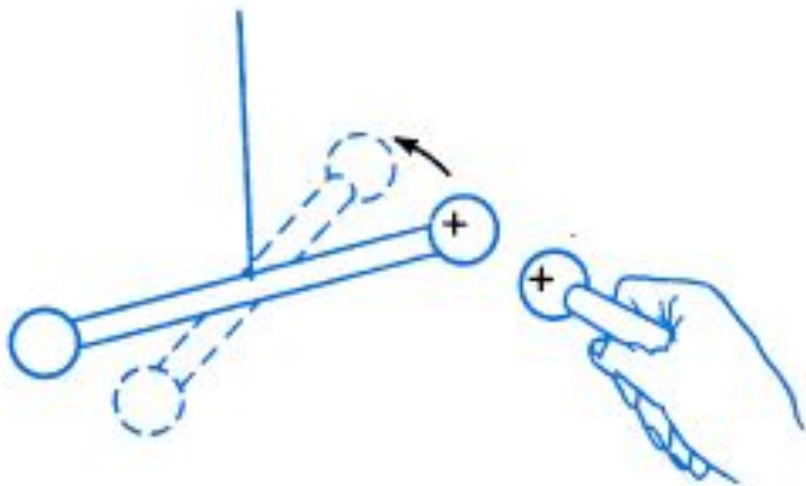
# Закон Кулона

- **Точечные электрические заряды** – элементарные частицы или заряженные тела, размеры которых малы по сравнению с расстоянием между ними.
- **Закон Кулона.** *Сила взаимодействия  $F$  между двумя точечными зарядами  $q_1$  и  $q_2$ , находящимися в вакууме, прямо пропорциональна произведению этих зарядов и обратно пропорциональна квадрату расстояния  $r$  между ними:*

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r^2}$$

- Величина  $\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12}$  Ф/м – **электрическая постоянная**, относящаяся к числу фундаментальных физических констант.

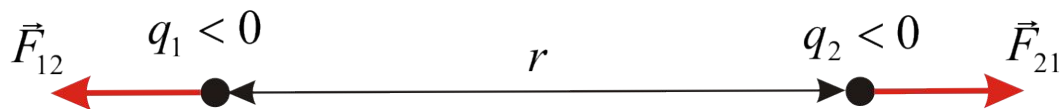
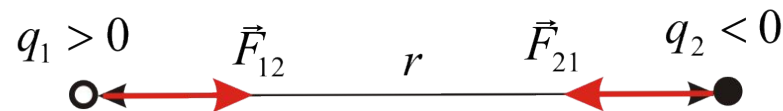
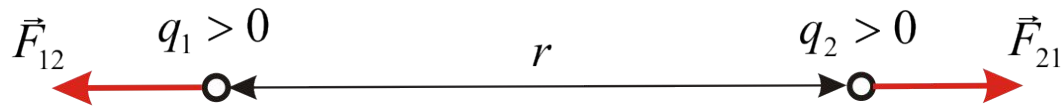
# Схема опыта Кулона (1780 г.)



- Когда к шарикку на конце стержня, подвешенного на нити, подносят заряд, стержень слегка отклоняется, нить закручивается, и угол закручивания нити пропорционален действующей между зарядами силе (крутильные весы).
- С помощью этого прибора Кулон определил зависимость силы от величины зарядов и расстояния между ними.

# Закон Кулона

Сила  $\vec{F}$  направлена вдоль прямой, соединяющей заряды  $q_1$  и  $q_2$ , т.е. является **центральной силой**, и соответствует *притяжению*, если  $q_1 q_2 < 0$  (заряды разноименные) и *отталкиванию*, если  $q_1 q_2 > 0$  (заряды одного знака).

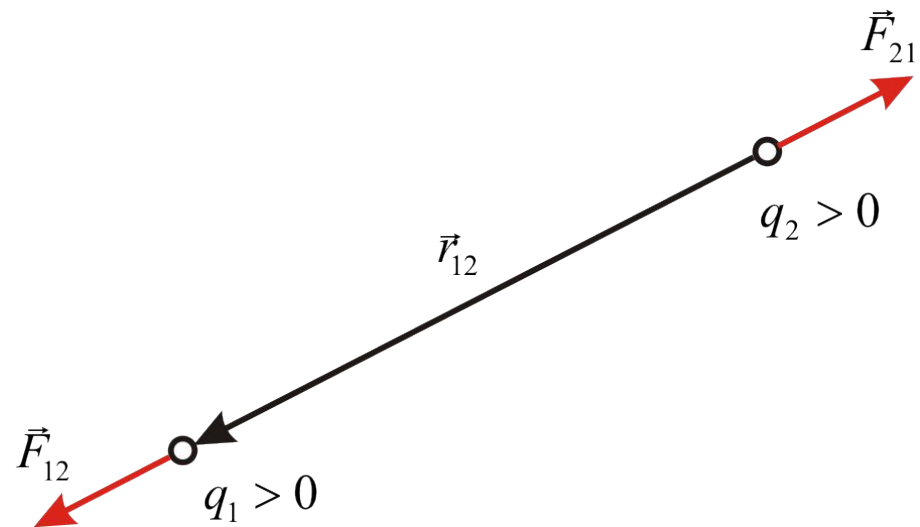


# Закон Кулона в векторной форме

- Формула, выражающая закон Кулона, в векторной форме: сила  $\mathbf{F}_{12}$ , действующая на заряд  $q_1$  со стороны заряда  $q_2$ :

$$\mathbf{F}_{12} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r_{12}^3} \mathbf{r}_{12}$$

- Здесь  $\mathbf{r}$  – радиус-вектор, проведенный из заряда  $q_2$  к заряду  $q_1$ .



На электрический заряд  $q_2$ , согласно третьему закону Ньютона, действует сила  $\mathbf{F}_{21} = -\mathbf{F}_{12}$ .



# Принцип суперпозиции сил

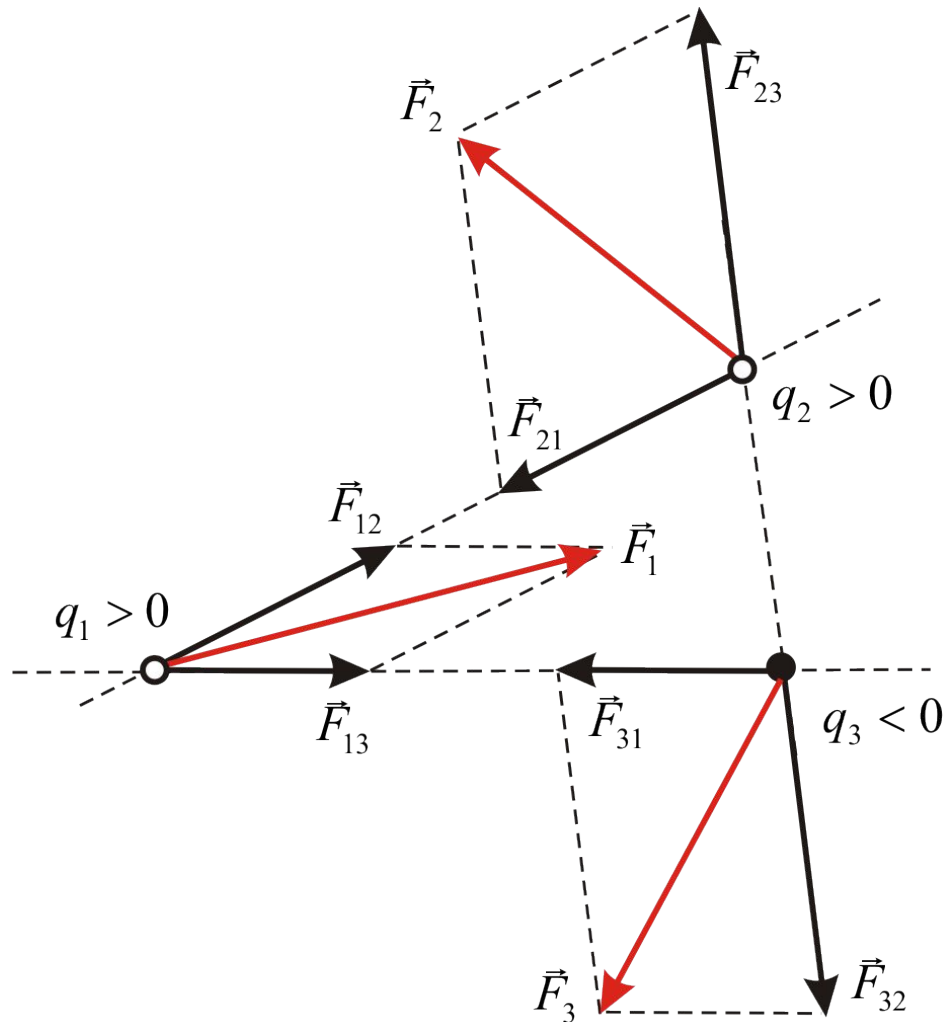
- К кулоновским силам применим рассмотренный в механике **принцип суперпозиции сил**: *результатирующая сила, действующая со стороны нескольких точечных зарядов  $q_1, q_2, \dots, q_i, \dots, q_N$ , на точечный заряд  $q$ , равна векторной сумме сил, приложенных к нему со стороны каждого из зарядов в отдельности:*

$$\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \dots + \vec{F}_N = \sum_{i=1}^N \vec{F}_i$$

$$\vec{F} = \sum_{i=1}^N \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{qq_i}{r_i^3} \vec{r}_i = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^N \frac{q_i \vec{r}_i}{r_i^3}$$

- Здесь  $\vec{r}_i$  – радиус-вектор, проведенный из заряда  $q$  к заряду  $q_i$ ;  $r_i$  – расстояние между зарядами  $q$  и  $q_i$ .

# Принцип суперпозиции сил



Пример применения принципа суперпозиции сил Кулона при определении сил взаимодействия трех точечных зарядов

# Плотности заряда

- Часто бывает значительно удобнее считать, что заряды распределены в заряженном теле *непрерывно*:
  - вдоль некоторой линии (например, в случае заряженного тонкого стержня, нити);
  - по поверхности (например, в случае заряженной пластины, сферы);
  - в объеме (например, в случае заряженного шара).

# Плотности заряда

Распределение электрического заряда $q$ по пространству объемом $V$	Распределение электрического заряда $q$ по поверхности площадью $S$	Распределение электрического заряда $q$ по линии длины $l$
<b>Объемная (пространственная) плотность заряда <math>\rho(\mathbf{r})</math>, Кл/м<sup>3</sup></b>	<b>Поверхностная плотность заряда <math>\sigma(\mathbf{r})</math>, Кл/м<sup>2</sup></b>	<b>Линейная плотность заряда <math>\lambda(\mathbf{r})</math>, Кл/м</b>
$dq = \rho dV$	$dq = \sigma dS$	$dq = \lambda dl$

ЛЕКЦИЯ 1. ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ В ВАКУУМЕ

# 1.2 Электрическое поле. Напряженность

# Электромагнитное поле

- **Электромагнитное поле – особый вид материи, посредством которого осуществляется взаимодействие заряженных частиц. Это означает, что:**
  - **заряженные частицы создают в окружающем пространстве электромагнитное поле;**
  - **на заряженную частицу действует электромагнитное поле, существующее в данной точке пространства и в данный момент времени.**
  - **Поле, создаваемое точечным источником, пропорционально его заряду; воздействие поля на заряженную частицу пропорционально заряду этой частицы.**

# Источники электромагнитного поля

Неподвижные заряды



Электрическое поле

Движущиеся заряды



Электрическое и  
магнитное поля

# Действие электромагнитного поля на заряды





# Пробный заряд

- Для определения характеристик электромагнитного поля используется понятие **пробного заряда**, внесение которого в исследуемое поле его не искажает (т.е. не приводит к смещению источников поля). Для этого величина пробного заряда должна быть достаточно малой.
- Сила, действующая на неподвижный пробный заряд  $q_0$ , пропорциональна его величине и определяется только электрическим полем:

$$\vec{F} = q_0 \vec{E}$$

# Напряженность электрического поля

- Напряженность электрического поля  $E$  – векторная физическая величина, определяемая силой, действующей на единичный положительный заряд  $q_0$ , помещенный в данную точку поля:

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q_0}$$

- Единица напряженности электростатического поля – **ВОЛЬТ на метр (В/м)**, или **НЬЮТОН на кулон (Н/Кл)**.

# Напряженность электрического поля точечного заряда

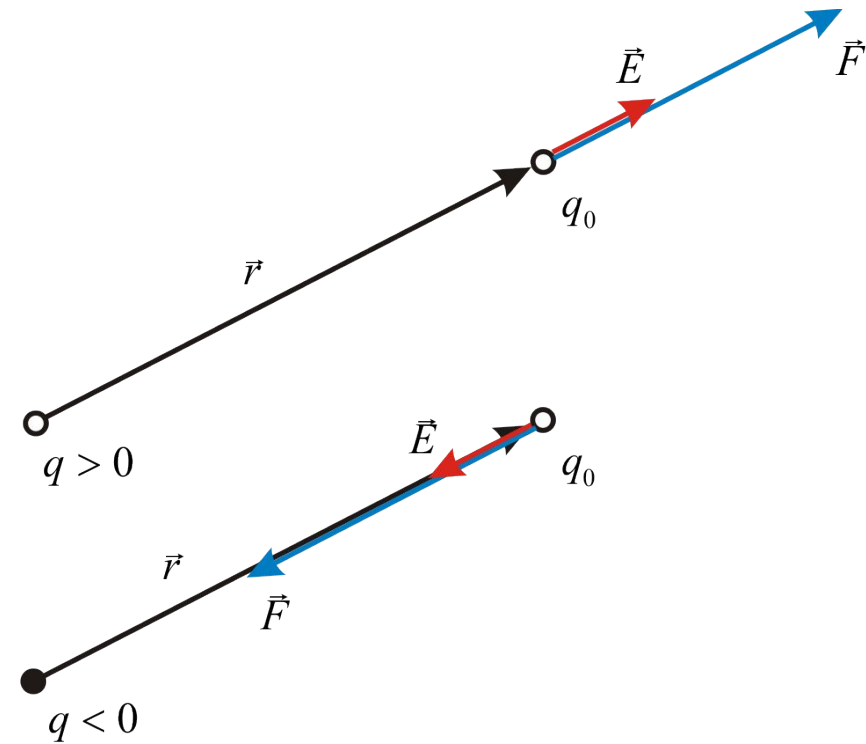
- Напряженность электростатического поля точечного заряда  $q$  в вакууме в скалярной и векторной формах соответственно:

$$E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} \quad \vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^3} \vec{r}$$

- Здесь  $\mathbf{r}$  – радиус-вектор, проведенный в данную точку поля из заряда  $q$ , создающего поле;  $r$  – расстояние между зарядом  $q$  и точкой, в которой определяется вектор  $\mathbf{E}$ .

# Напряженность электрического поля точечного заряда

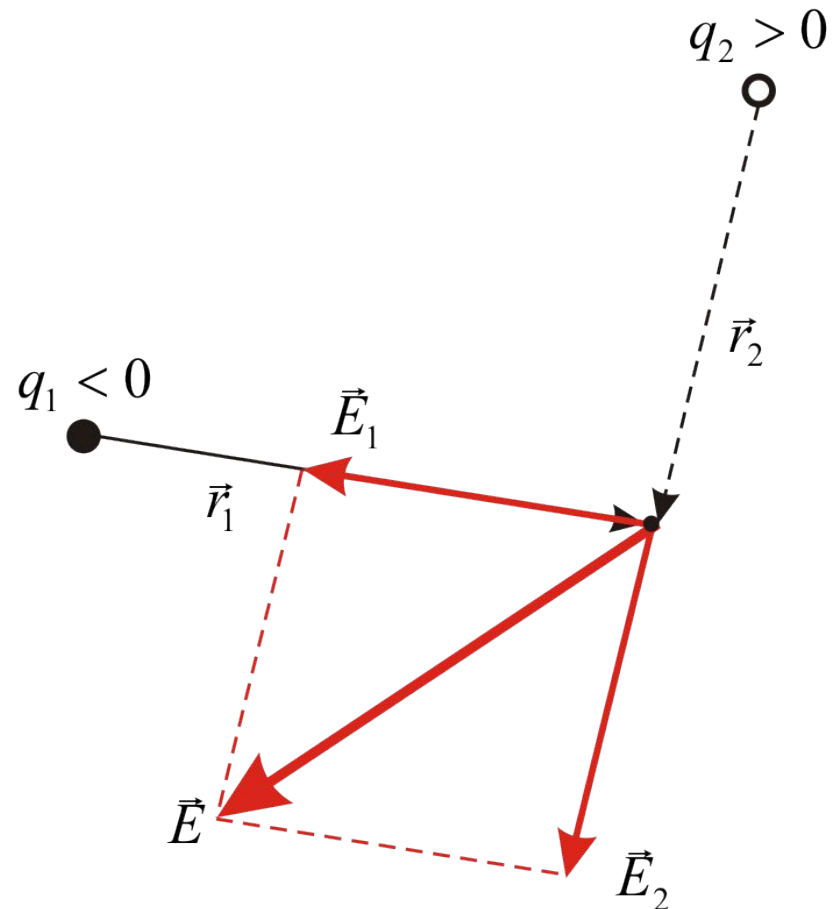
- Направление вектора  $\vec{E}$  совпадает с направлением вектора силы  $\vec{F}$ , действующей на положительный заряд.
- Если поле создано *положительным* зарядом, то вектор  $\vec{E}$  направлен вдоль радиуса-вектора  $\vec{r}$  от заряда  $q$  во внешнее пространство (*отталкивание* пробного положительного заряда  $q_0$ ).
- Если поле создается *отрицательным* зарядом, то вектор  $\vec{E}$  направлен к заряду (*притяжение* пробного положительного заряда  $q_0$ ).



# Принцип суперпозиции электрических полей

- Принцип суперпозиции электрических полей: напряженность результирующего поля, создаваемого системой зарядов равна векторной сумме напряженностей полей, создаваемых каждым из зарядов в отдельности:

$$\vec{E} = \sum_i \vec{E}_i$$



# Напряженность электрического поля системы точечных зарядов

- Из принципа суперпозиции электрических полей следует, что напряженность электростатического поля системы точечных зарядов  $q_1, q_2, \dots, q_i, \dots, q_N$ :

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \dots + \vec{E}_N = \sum_{i=1}^N \vec{E}_i = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^N \frac{q_i}{r_i^3} \vec{r}_i$$

- где  $\vec{E}_i$  – напряженность электрического поля, создаваемая зарядом  $q_i$  в точке с радиусом-вектором  $\vec{r}_i$ , проведенным из заряда  $q_i$ ;  $r_i$  – расстояние между зарядом  $q_i$  и точкой пространства, в которой вычисляется напряженность  $\vec{E}_i$  поля.

# Напряженность электрического поля пространственно распределенного заряда

- Если заряд  $q$  распределен в пространстве непрерывно, то напряженность  $\mathbf{E}$  электрического поля в данной точке пространства с радиусом вектором  $\mathbf{r}$  можно определить следующим образом:

$$\mathbf{E} = \int d\mathbf{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{dq}{r^3} \mathbf{r} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\rho dV}{r^3} \mathbf{r}$$

- Т.е. заряженное тело разбивается на части объемом  $dV$ , имеющие заряд  $dq$ ; далее находится напряженность  $d\mathbf{E}$  электрического поля точечного заряда  $dq$  в данной точке; затем с помощью принципа суперпозиции электрических полей вычисляется напряженность  $\mathbf{E}$ .

# Напряженность электрического поля заряда, распределенного по поверхности или по линии

- Аналогично, для зарядов, распределенных по поверхности  $S$  или длине  $L$  заряженных тел:

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{dq \vec{r}}{r^3} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{\sigma dS \vec{r}}{r^3}$$

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_L \frac{dq \vec{r}}{r^3} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_L \frac{\lambda dl \vec{r}}{r^3}$$



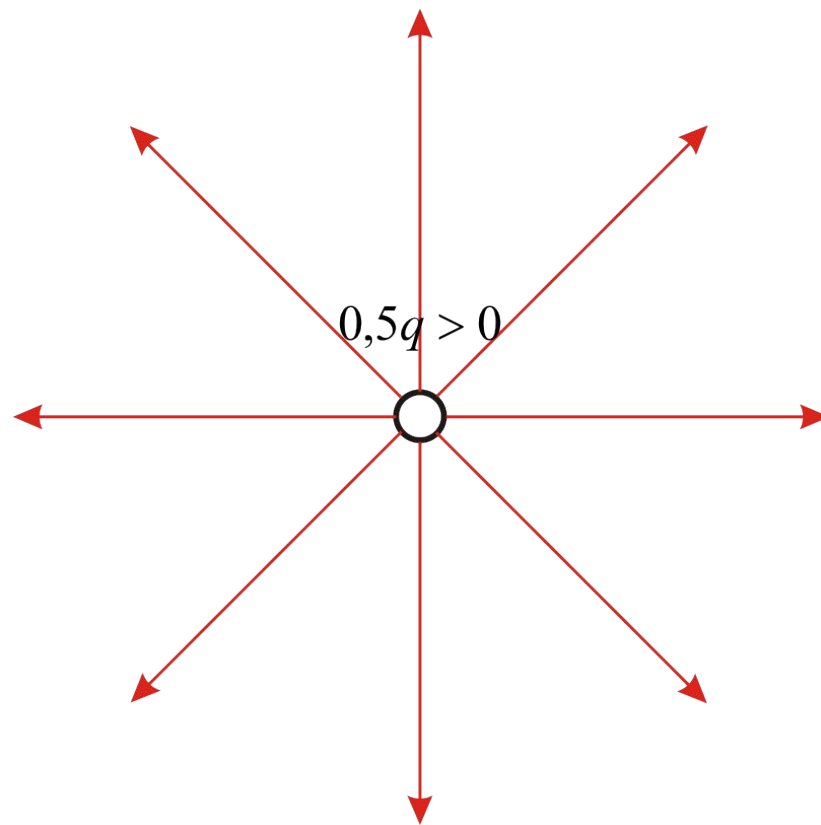
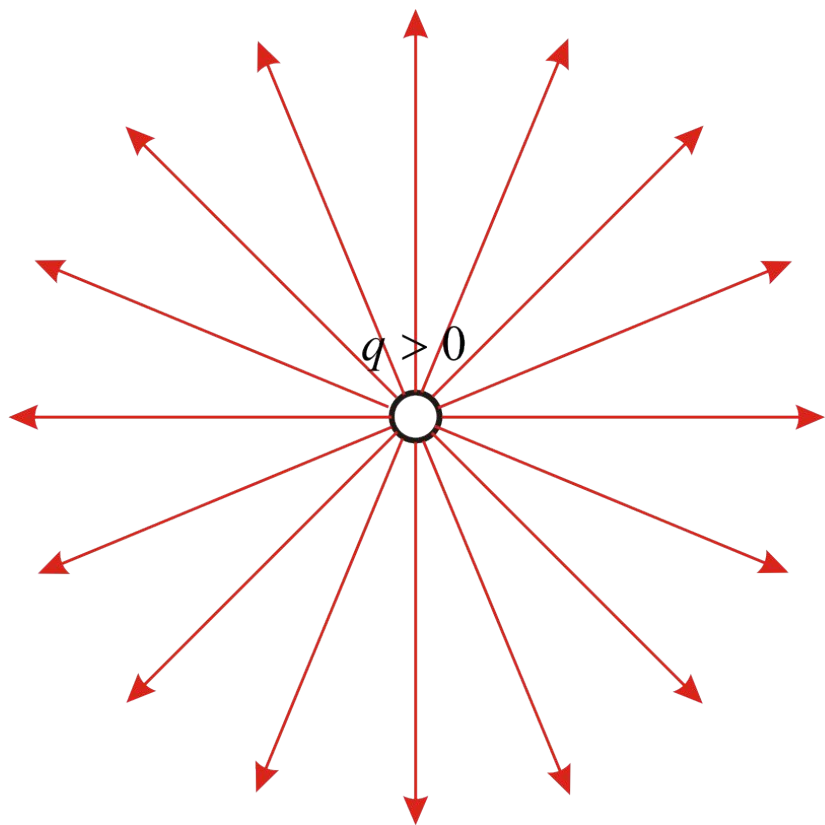
# Силовые линии электрического поля

- Графически электростатическое поле изображают с помощью **линий напряженности (силовых линий)** – линий, касательная к которым в каждой точке совпадает с направлением вектора  $\mathbf{E}$ .
- Линиям напряженности приписывается направление, совпадающее с направлением вектора  $\mathbf{E}$ .
- Густота этих линий пропорциональная модулю  $E$  вектора напряженности.
- Так как в данной точке пространства вектор  $\mathbf{E}$  имеет лишь одно направление, то линии вектора напряженности никогда не пересекаются.

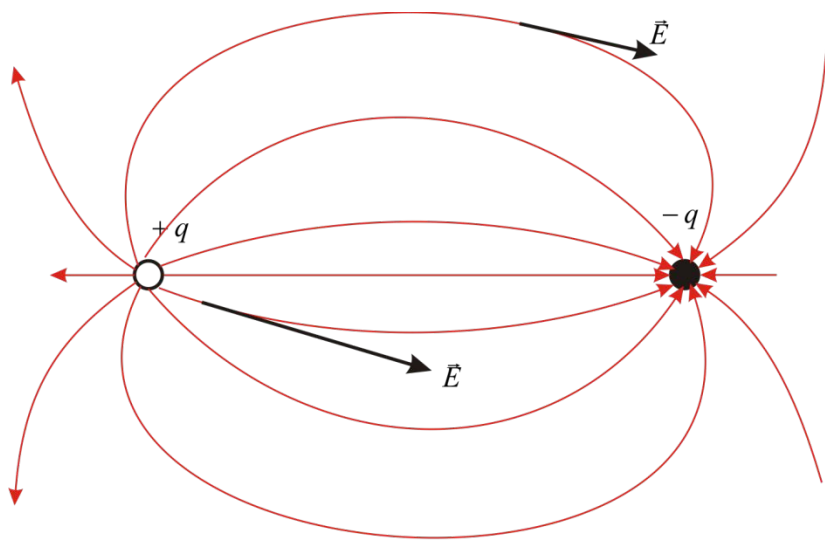
# Свойства силовых линий электрического поля

- 1. Силовые линии указывают направление напряженности электрического поля: в любой точке вектор напряженности  $E$  электрического поля направлена по касательной к силовой линии.
- 2. Силовые линии проводятся так, чтобы модуль вектора напряженности электрического поля  $E$  был пропорционален числу линий, проходящих через единичную площадку, перпендикулярную линиям.
- 3. Силовые линии начинаются только на положительных зарядах и заканчиваются только на отрицательных зарядах; число линий, выходящих из заряда или входящих в него, пропорционально величине заряда.

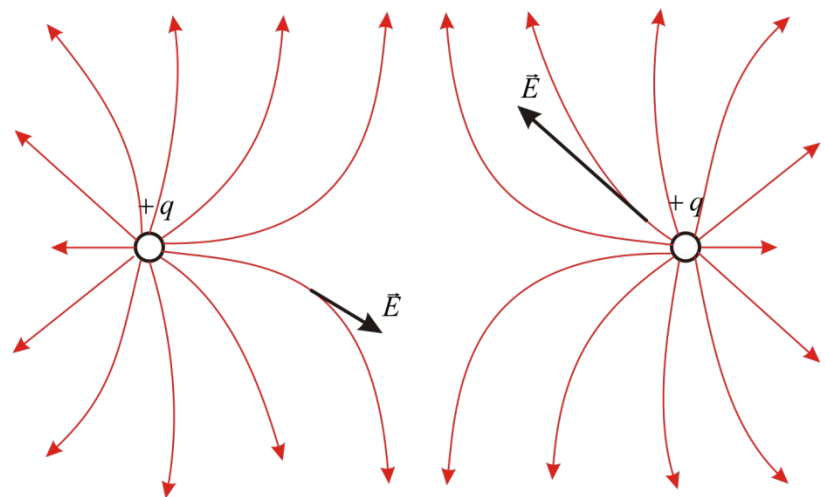
# Силловые линии электрического поля точечного заряда



# Силовые линии электрического поля



Силовые линии электрического поля системы из 2-х равных по модулю и противоположных по знаку точечных зарядов.



Силовые линии электрического поля системы из 2-х равных по модулю и одинаковых по знаку точечных зарядов.

ЛЕКЦИЯ 1. ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ В ВАКУУМЕ

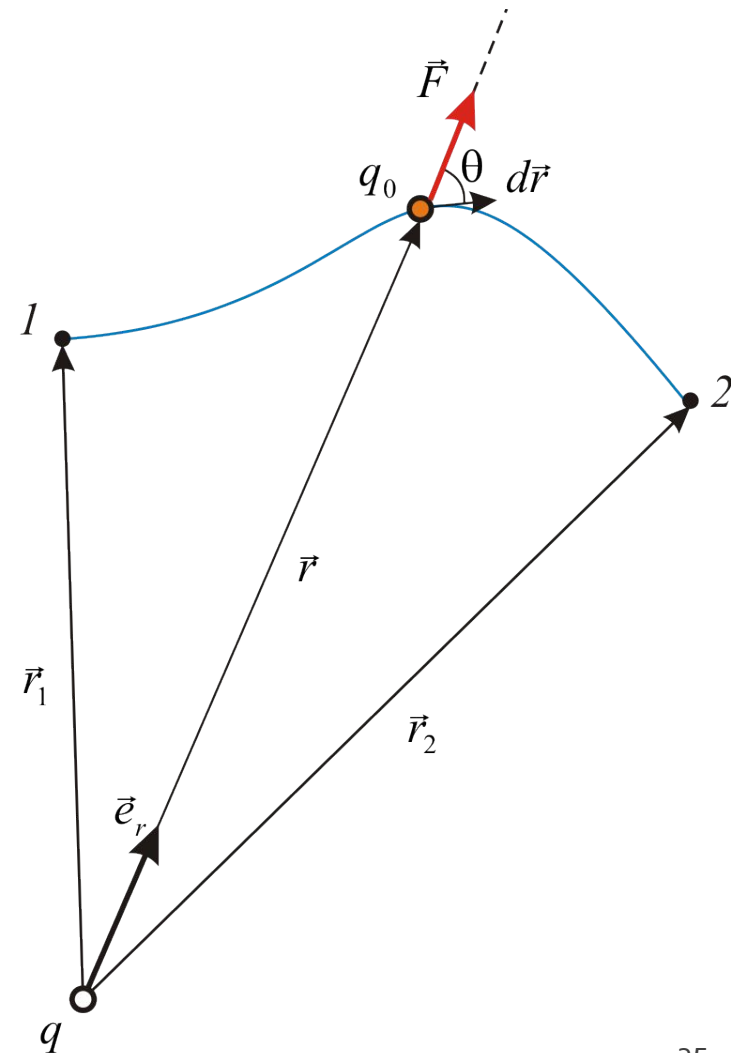
## **1.3 Консервативное электрическое поле**

# Консервативное электрическое поле

- Как и любое центральное поле, электростатическое поле является **консервативным (потенциальным)**.
- Это означает, что *работа сил поля при перемещении пробного заряда из точки 1 в точку 2 не зависит от вида траектории и характера движения заряда.*

# Работа по перемещению заряда в поле точечного неподвижного заряда $q$

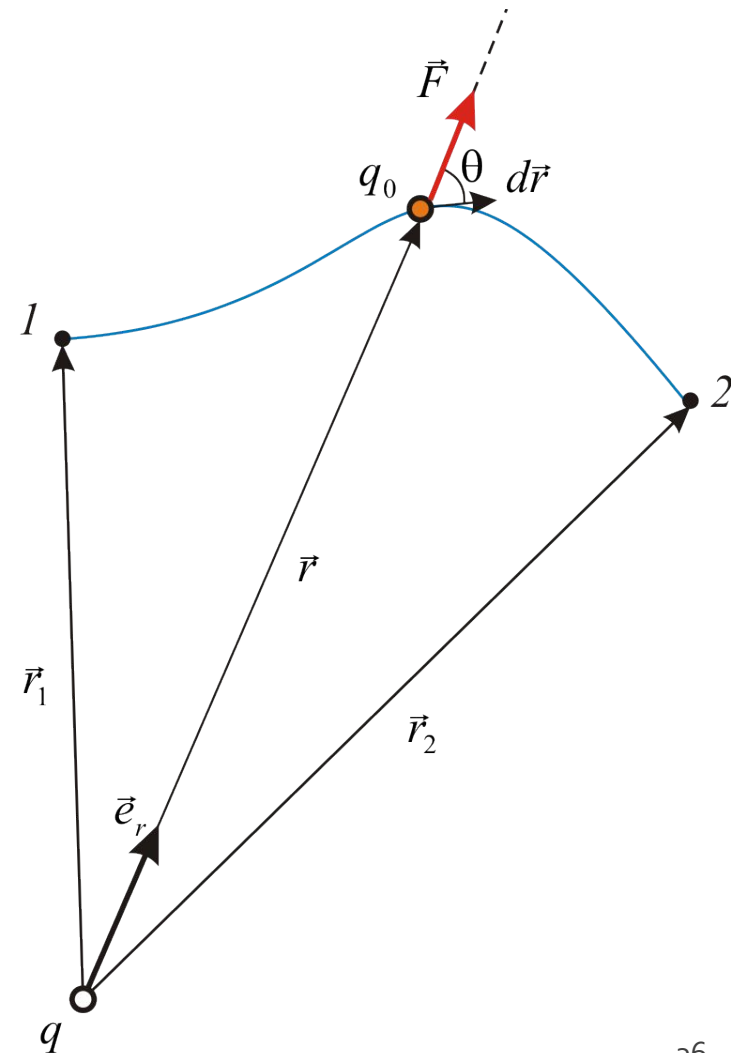
- Пусть, например, точечный (пробный) заряд  $q_0$  перемещается в электрическом поле, созданном неподвижным точечным зарядом  $q$ .
- Обозначим:  $\mathbf{r}_1$  и  $\mathbf{r}_2$  – радиусы-векторы точек 1 и 2,  $\mathbf{r}$  – радиус-вектор заряда  $q_0$  (все радиусы-векторы имеют начало в заряде  $q$ );  $\mathbf{e}_r$  – единичный вектор, сонаправленный с  $\mathbf{r}$ .



# Работа по перемещению заряда $q_0$ в поле точечного неподвижного заряда $q$

$$\begin{aligned}
 A &= \int_1^2 \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_1^2 \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_0 q}{r^3} \vec{r} d\vec{r} = \\
 &= \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \int_1^2 \frac{|\vec{r}| \cdot |d\vec{r}| \cdot \cos\theta}{r^3} = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{r^2} = \\
 &= \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)
 \end{aligned}$$

- В консервативном поле работа по перемещению электрического заряда вдоль замкнутой траектории равна нулю:  $A = \oint_L \delta A = 0$





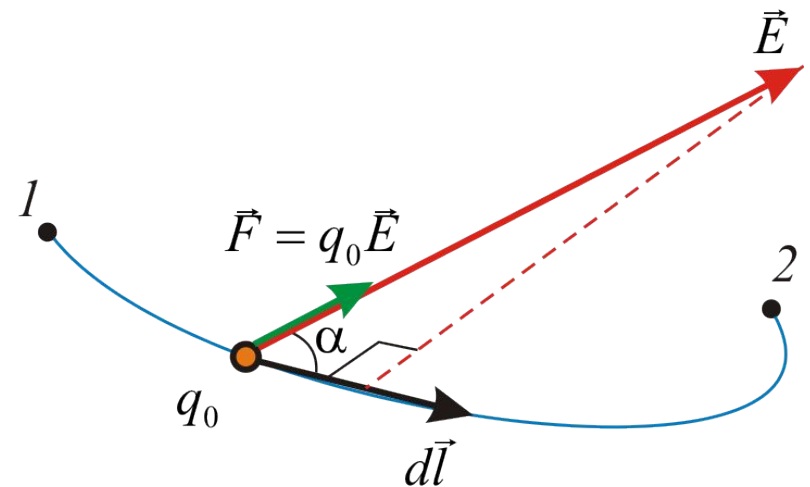
# Циркуляция вектора напряженности электростатического поля

Пусть единичный  
положительный заряд  $q_0$   
переносится под действием  
силы  $\mathbf{F} = q_0 \mathbf{E}$  поля из точки 1 в  
точку 2.

Элементарная работа:

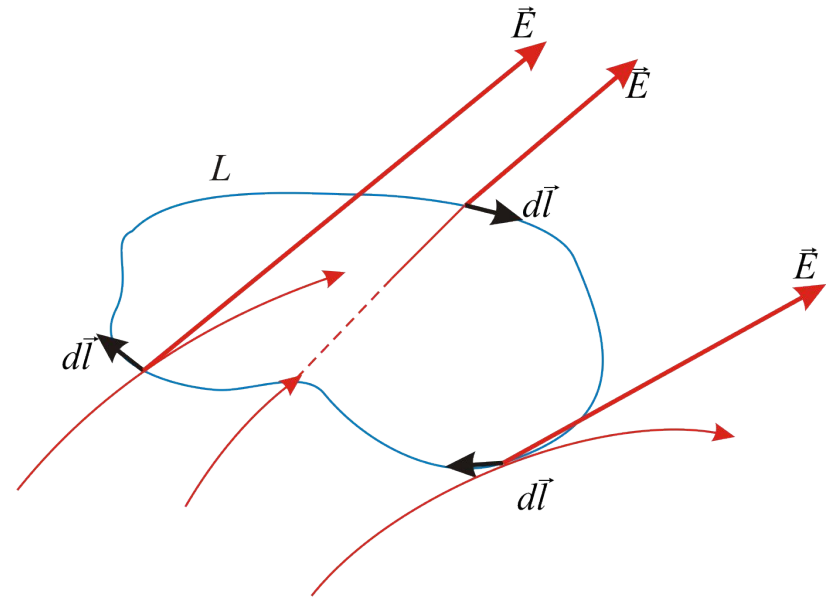
$$\begin{aligned} \delta A_{\text{ед}} &= \frac{\delta A}{q_0} = \frac{1}{q_0} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{l} = \\ &= \mathbf{E} \cdot d\mathbf{l} = E_l dl \end{aligned}$$

Здесь  $E_l = E \cos \alpha$  – проекция  
вектора  $\mathbf{E}$  на вектор  
элементарного перемещения  $d\mathbf{l}$



# Циркуляция вектора напряженности электростатического поля

- Предположим теперь, что точки 1 и 2 траектории заряда совпадают, т.е. траектория представляет собой замкнутую линию  $L$  (замкнутый контур).
- Тогда работа сил поля по перемещению единичного положительного заряда по замкнутому контуру, называется **циркуляцией** вектора  $\vec{E}$  вдоль этого контура:



$$A_{\text{ед}} = \oint_L \delta A_{\text{ед}} = \oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

# Теорема о циркуляции вектора напряженности электростатического поля

- Из свойства консервативности электростатического поля следует **теорема о циркуляции вектора  $\mathbf{E}$** : *циркуляция вектора напряженности  $\mathbf{E}$  электростатического поля вдоль любого замкнутого контура  $L$  равна нулю:*

$$\int_L \mathbf{E} \cdot d\mathbf{l} = \int_L E_l dl = 0$$

- Силовое поле, обладающее таким свойством, называется **потенциальным**.
- Последняя формула справедлива только для полей, созданных неподвижными электрическими зарядами, т.е. для электростатических полей.

# Потенциальная энергия заряда

- В потенциальном поле тела обладают потенциальной энергией и работа консервативных сил совершает за счет убыли потенциальной энергии тел.
- Работу консервативной силы Кулона при перемещении точечного заряда  $q_0$  из точки 1 в точку 2 можно представить в виде разности потенциальных энергий заряда  $q_0$  в начальной и конечной точках:  $\delta A = -d\Pi$  (для элементарного перемещения),

$$A_{12} = -\Delta\Pi = \Pi_1 - \Pi_2$$

- С другой стороны, известно, что

$$A_{12} = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0 r_1} - \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0 r_2}$$

# Потенциальная энергия заряда

- Таким образом, потенциальная энергия  $\Pi$  заряда  $q_0$  во внешнем электростатическом поле точечного заряда  $q$  равна

$$\Pi = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0 r} + \text{const}$$

- Считая, что при удалении заряда  $q_0$  на бесконечность потенциальная энергия  $\Pi$  обращается в ноль, получаем:  $\text{const} = 0$ , т.е.

$$\Pi = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

Для *одноименных* зарядов, что соответствует *отталкиванию*,  $\Pi > 0$  (если  $q_0 q > 0$ ), для *разноименных* зарядов (*притяжение*) ( $q_0 q < 0$ )  $\Pi < 0$ .

# Потенциальная энергия заряда $q_0$ в электрическом поле системы точечных зарядов

- Если поле создается системой  $N$  точечных зарядов, то потенциальная энергия заряда  $q_0$ , находящегося в этом поле, равна сумме его потенциальных энергий, создаваемых каждым из зарядов системы в отдельности в той точке пространства, где находится заряд  $q_0$ :

$$\Pi = \sum_{i=1}^N \Pi_i = \frac{q_0}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^N \frac{q_i}{r_i}$$

Здесь  $r_i$  – расстояние между зарядом  $q_i$  системы и зарядом  $q_0$ .

ЛЕКЦИЯ 1. ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ В ВАКУУМЕ

# 1.4 Потенциал электрического поля

# Потенциал электростатического поля

- Потенциалом  $\phi$  электростатического поля в данной точке пространства называется скалярная физическая величина, численно равная потенциальной энергии  $\Pi$  единичного пробного заряда  $q_0$ , помещенного в данную точку поля:

$$\phi = \frac{\Pi}{q_0}$$

- Например, потенциал  $\phi$  поля, созданного точечным зарядом  $q$  в вакууме на расстоянии  $r$  от него, равен

$$\phi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$$



# Потенциал электростатического поля

- Из приведенного примера видно, что отношение  $\Pi/q_0$  не зависит от выбора пробного заряда, а характеризуется только зарядом, создающим поле.
- Таким образом, *потенциал  $\phi$  является скалярной (энергетической) характеристикой электростатического поля* (напряженность  $\mathbf{E}$  – векторная (силовая) характеристика поля).
- Единица потенциала – **вольт (В)**.
- Один вольт (1 В) есть потенциал такой точки поля, в которой заряд в 1 Кл обладает потенциальной энергией 1 Дж (1 В = 1 Дж/Кл).

# Разность потенциалов

- Работа  $A_{12}$ , совершаемая силами электрического поля при перемещении заряда  $q_0$  из точки 1 в точку 2 может быть представлена как

$$A_{12} = \Pi_1 - \Pi_2 = q_0 (\varphi_1 - \varphi_2) = q_0 \Delta\varphi$$

т.е. она равна произведению перемещаемого заряда  $q_0$  на разность потенциалов  $\Delta\varphi$  в начальной и конечной точках.

# Разность потенциалов

- **Разность потенциалов  $\Delta\phi$**  двух точек  $1$  и  $2$  электростатического поля определяется работой, совершаемой силами поля, при перемещении единичного положительного заряда из точки  $1$  в точку  $2$ :

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \Delta\varphi = \frac{A_{12}}{q_0}$$

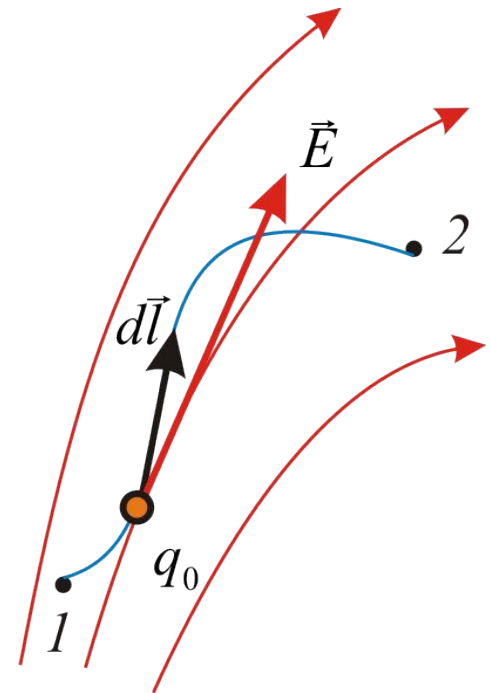
# Связь между разностью потенциалов и напряженностью электростатического поля

- Пользуясь определением напряженности электростатического поля, выражение для работы можно переписать в виде:

$$A_{12} = \int_1^2 \vec{F} d\vec{l} = q_0 \int_1^2 \vec{E} d\vec{l}$$

откуда

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \Delta\varphi = \frac{A_{12}}{q_0} = \int_1^2 \vec{E} d\vec{l} = \int_1^2 E_l dl$$



Интегрирование может проводиться вдоль любой траектории, соединяющей начальную и конечную точки, так как работа сил электростатического поля не зависит от траектории заряда  $q_0$ .

# Еще одно определение потенциала

- Если перемещать заряд  $q_0$  из произвольной точки поля за пределы поля (на бесконечность), где потенциальная энергия  $\Pi = 0$ , а значит и потенциал  $\phi = \Pi/q_0 = 0$ , то работа сил электростатического поля

$$A_\infty = q_0 (\phi - 0) = q_0 \phi$$

откуда

$$\phi = \frac{A_\infty}{q_0}$$

**Потенциал**  $\phi$  данной точки поля – физическая величина, определяемая работой сил электростатического поля по перемещению единичного положительного заряда из данной точки в бесконечность.

# Свойства потенциала

- 1. Потенциал электростатического поля  $\phi$  в данной точке пространства является функцией только координат  $x, y, z$  этой точки:

$$\phi = \phi(x, y, z)$$

# Свойства потенциала

- 2. Работа сил поля по перемещению единичного положительного заряда из произвольного начального положения 1 в произвольное конечное положение 2, равна убыли потенциала:

$$A_{\text{ед}} = \int_1^2 \vec{E} \cdot d\vec{l} = \varphi_1 - \varphi_2$$

- Если при этом точки 1 и 2 расположены достаточно близко друг от друга, то напряженность  $\vec{E}$  электрического поля можно считать приблизительно одинаковой между точками 1 и 2 и тогда

$$\vec{E} \cdot d\vec{l} = -d\varphi$$

# Свойства потенциала

- 3. Потенциал  $\phi$  электростатического поля определен с точностью до аддитивной постоянной величины.
- Это означает, что при замене точки  $O$  – начала отсчета потенциала, на некоторую другую точку  $O'$  потенциал  $\phi$  во всех точках пространства изменится на одну и ту же величину  $C$ , равную работе сил поля при перемещении единичного положительного заряда из точки  $O$  в точку  $O'$ :

$$\phi' = \phi + C;$$

$$C = \int_0^{O'} \vec{E} \cdot d\vec{l}$$



# Принцип суперпозиции потенциалов

- **Принцип суперпозиции потенциалов электростатических полей:** *если электрическое поле создано несколькими зарядами, то потенциал электрического поля системы зарядов равен алгебраической сумме потенциалов электрических полей всех этих зарядов:*

$$\varphi = \sum_{i=1} \varphi_i$$

# Потенциал системы неподвижных точечных зарядов

- Например, потенциал  $\phi$  точки электрического поля, созданного системой  $N$  точечных зарядов  $q_1, q_2, \dots, q_i, \dots, q_N$  равен:

$$\phi = \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 r_i} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^N \frac{q_i}{r_i}$$

- Здесь  $r_i$  – расстояние от данной точки поля до заряда  $q_i$  системы.

# Потенциал поля пространственно распределенного заряда

- Если заряд  $q$  распределен в пространстве с объемной плотностью  $\rho$ , то:
  - мысленно разделим заряженное тело на элементарные части объемами  $dV$  и зарядами  $dq$ ;
  - находим потенциал  $d\phi$  электрического поля, созданного в данной точке зарядом  $dq$  по формуле потенциала точечного заряда;
  - с помощью принципа суперпозиции потенциалов находим потенциал  $\phi$  в данной точке поля:

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{dq}{r} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\rho dV}{r}$$

Здесь  $r$  – расстояние между данной точкой поля и элементарным объемом  $dV$ , несущим заряд  $dq$ .

# Потенциал поля зарядов, распределенных по поверхности или по линии

- Аналогично, для зарядов, распределенных по поверхности  $S$  или длине  $L$  заряженных тел потенциал в точке с радиусом-вектором  $\mathbf{r}$  равен соответственно:

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{dq}{r} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{\sigma dS}{r}$$

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_L \frac{dq}{r} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_L \frac{\lambda dl}{r}$$

# Связь между напряженностью и потенциалом электрического поля

- Для консервативного поля связь между консервативной силой  $\mathbf{F}$  и потенциальной энергией  $\Pi$  имеет вид:

$$\mathbf{F} = -\text{grad}\Pi = -\nabla\Pi$$

Здесь  $\nabla = \frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k}$  – оператор градиента

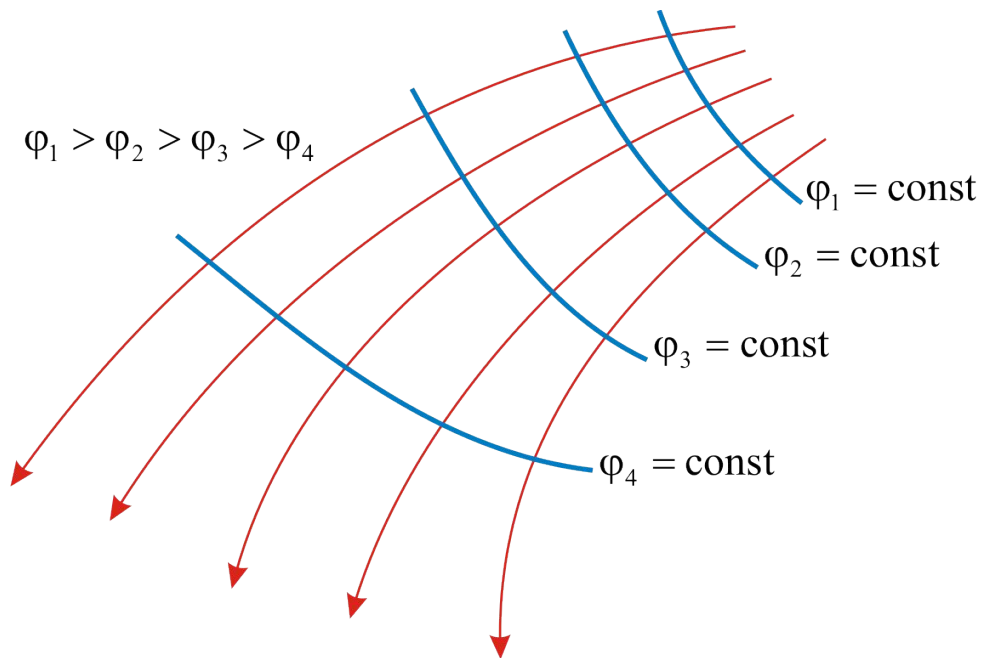
Поскольку  $\mathbf{F} = q\mathbf{E}$  и  $\Pi = q\phi$ , то

$$\mathbf{E} = -\text{grad}\phi = -\nabla\phi$$

Знак минус показывает, что вектор напряженности электростатического поля направлен в сторону убывания потенциала.

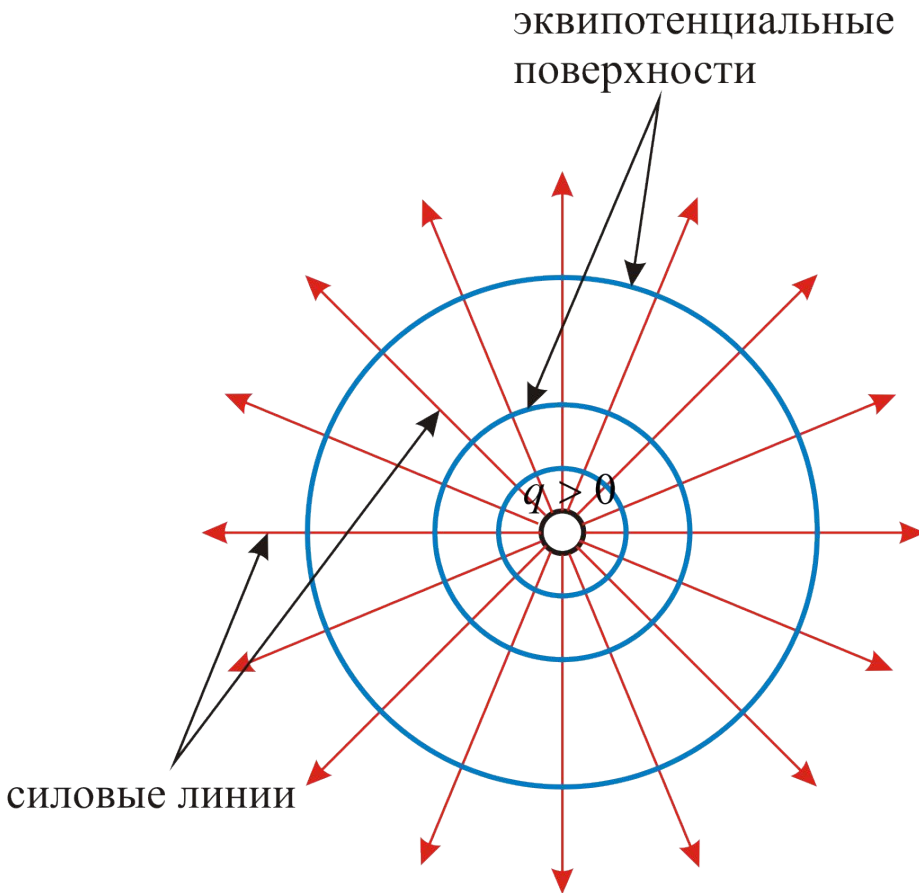
# Эквипотенциальные поверхности

- Для графического изображения распределения потенциала используются **эквипотенциальные поверхности** – поверхности, во всех точках которых потенциал  $\phi$  (и потенциальная энергия  $\Pi$  заряда, помещенного в данную точку) имеет одно и то же значение.



Эквипотенциальные поверхности обычно проводят так, чтобы разности потенциалов между двумя соседними эквипотенциальными поверхностями были одинаковы. Тогда густота эквипотенциальных поверхностей наглядно характеризует напряженность электростатического поля в разных точках. Там, где поверхности расположены гуще, модуль вектора напряженности  $\mathbf{E}$  электрического поля больше.

# Эквипотенциальные поверхности



- Для точечного заряда

$$\varphi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

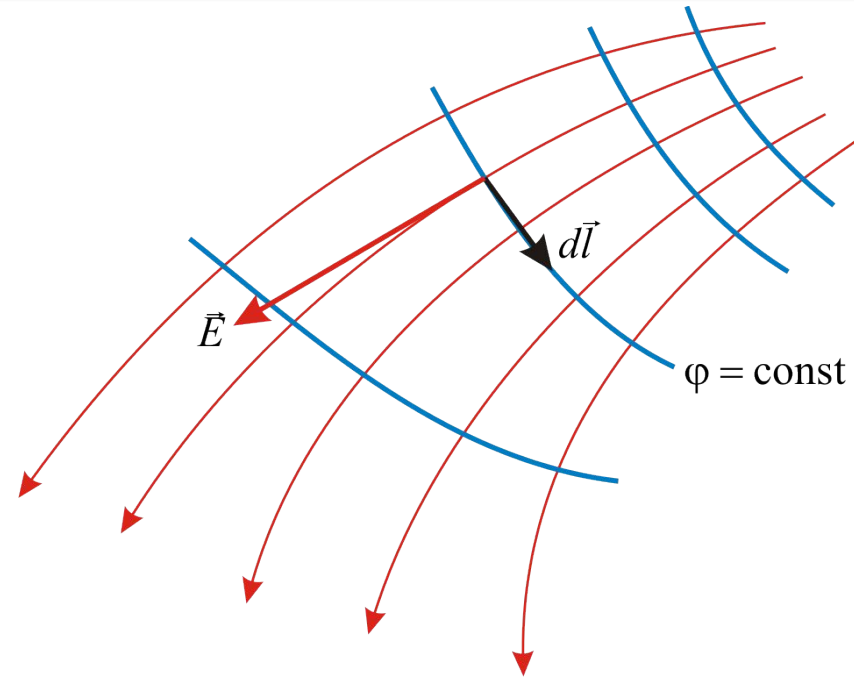
поэтому эквипотенциальные поверхности представляют собой концентрические сферы  $r = \text{const}$ . С другой стороны, линии напряженности  $\mathbf{E}$  – радиальные прямые.

# Эквипотенциальные поверхности

- Докажем, что линии напряженности всегда перпендикулярны эквипотенциальным поверхностям.
- Работа  $A_{\text{ед}}$  по перемещению единичного положительного заряда вдоль эквипотенциальной поверхности:

$$A_{\text{ед}} = \int \vec{E} \cdot d\vec{l} = -d\varphi = 0$$

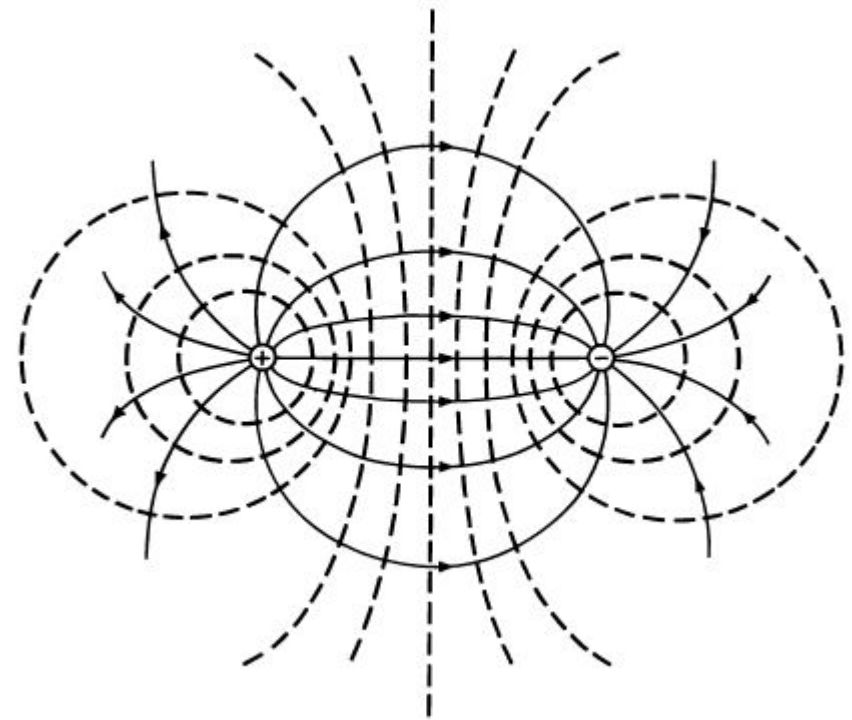
- А так как  $\vec{E}$ ,  $d\vec{l} \neq 0$ , то их скалярное произведение равно нулю только тогда, когда  $\vec{E} \perp d\vec{l}$ .





# Эквипотенциальные поверхности

- На рисунке приведена картина силовых линий и эквипотенциальных поверхностей (обозначены пунктиром) для системы из двух одинаковых по модулю и противоположных по знаку точечных зарядов.

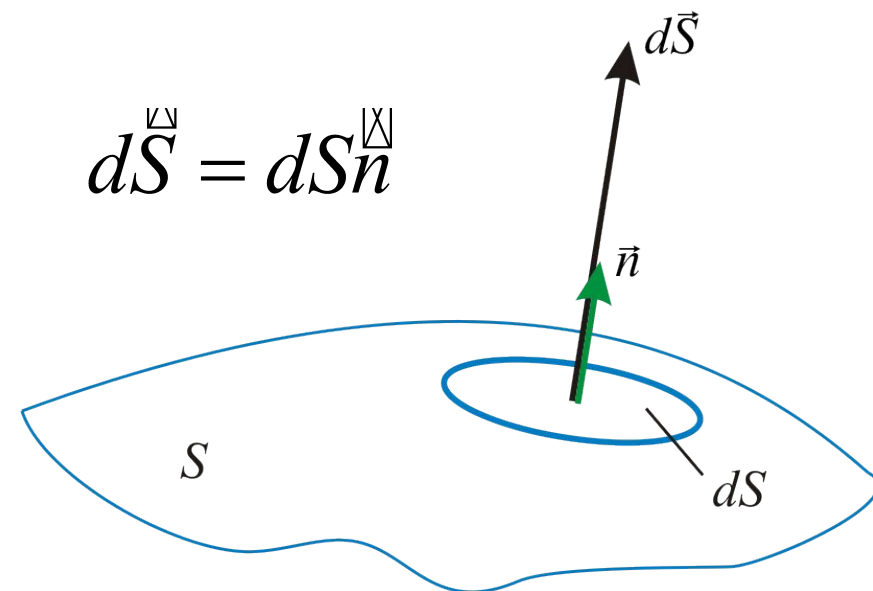


ЛЕКЦИЯ 1. ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ В ВАКУУМЕ

# **1.5 Поток вектора напряженности электрического поля. Теорема Гаусса**

# Вектор элементарной площадки

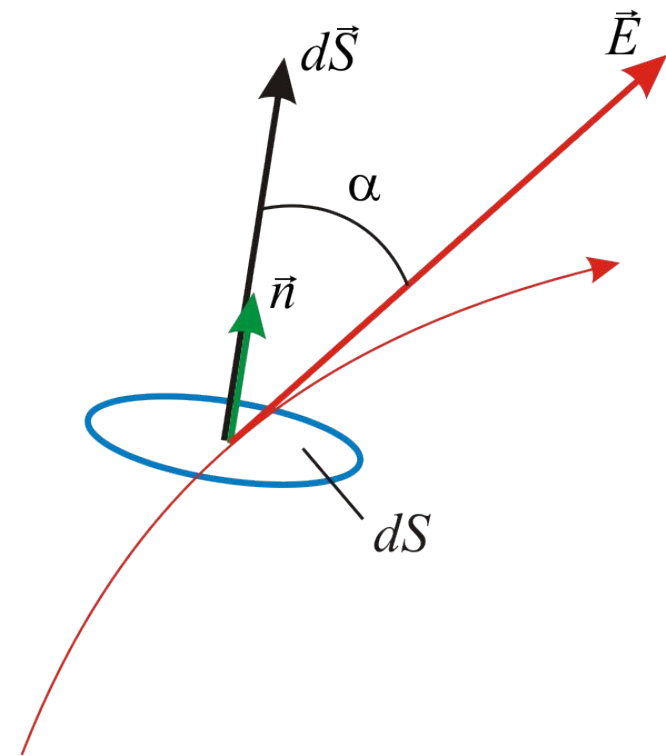
- Пусть в пространстве имеется некоторая поверхность  $S$  произвольной формы. Рассмотрим участок этой поверхности, площадь которого бесконечно мала. Тогда сам участок можно считать плоским.
- Пусть  $\mathbf{n}$  – вектор единичной длины, перпендикулярный к данной площадке (**единичный вектор нормали** к поверхности  $S$ ).



**Вектором элементарной площадки  $dS$**  называется вектор, длина которого равна площади  $dS$ , а направление совпадает с вектором  $\mathbf{n}$ .

# Поток вектора напряженности электрического поля

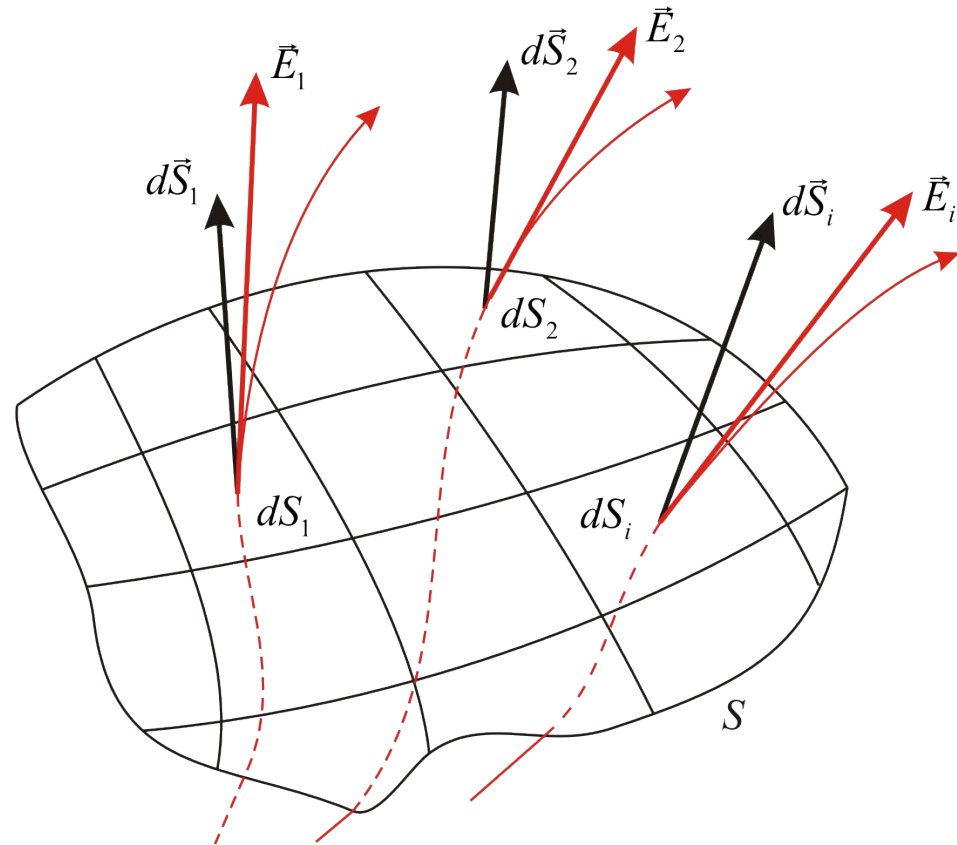
- Рассмотрим произвольную элементарную площадку  $dS$  в области пространства, где имеется электрическое поле.
- Ввиду малости  $dS$  считаем, что в любое ее точке  $\mathbf{E} = \text{const}$ .
- Выберем единичный вектор нормали  $\mathbf{n}$  к площадке. Обозначим  $\alpha$  – угол между векторами  $\mathbf{E}$  и  $\mathbf{n}$  ( $d\mathbf{S}$ ).
- **Потоком**  $d\Phi$  вектора напряженности электрического поля  $\mathbf{E}$  через элементарную площадку называется скалярное произведение векторов  $\mathbf{E}$  и  $d\mathbf{S}$ .



$$d\Phi = \vec{E} \cdot d\vec{S} = EdS \cos \alpha$$

# Поток вектора напряженности через поверхность конечных размеров

- Для нахождения потока вектора  $\mathbf{E}$  через произвольную поверхность конечных размеров:
  - разбиваем мысленно поверхность  $S$  на элементарные площадки  $dS_i$  так, чтобы в пределах каждого участка вектор напряженности  $\mathbf{E}_i$  был постоянен;
  - каждому участку сопоставим вектор нормали  $\mathbf{n}$  и вектор элементарной площадки  $d\mathbf{S}_i$ .

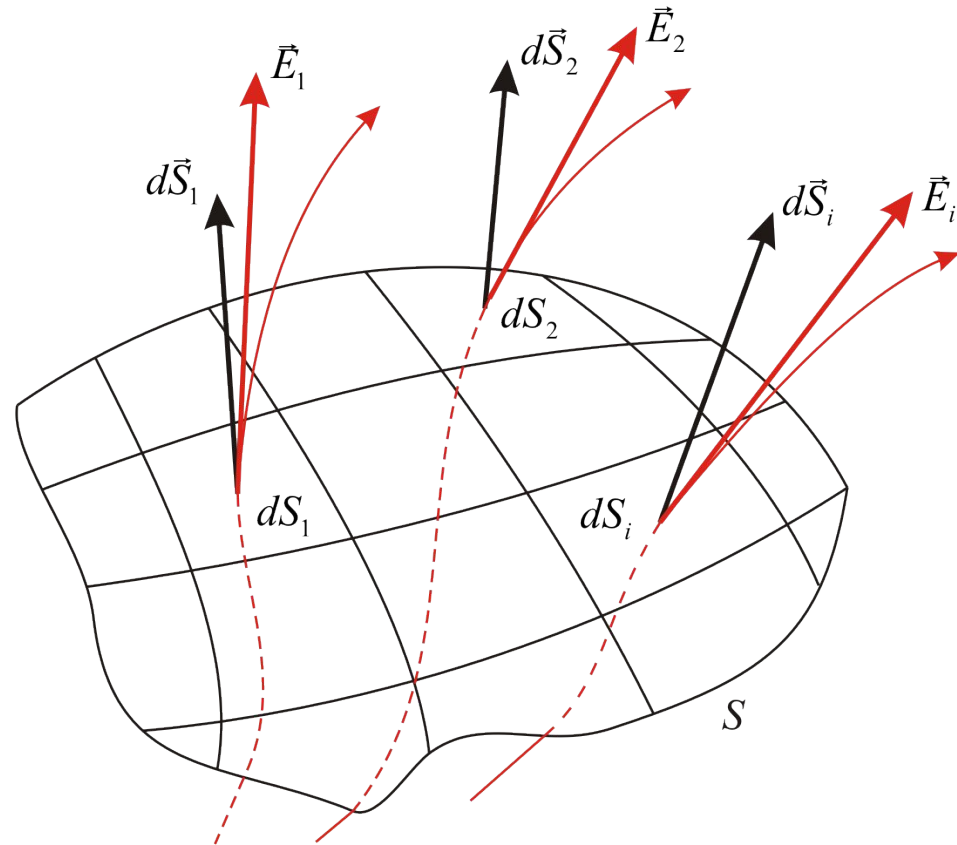


# Поток вектора напряженности через поверхность конечных размеров

- Поток  $\Phi$  вектора напряженности  $\mathbf{E}$  электрического поля через поверхность  $S$  конечных размеров равен пределу при  $N \rightarrow \infty$  суммы потоков через все элементарные площадки, на которые мысленно разбита рассматриваемая поверхность:

$$\Phi = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_i \vec{E}_i \cdot d\vec{S}_i = \int_S \vec{E} \cdot d\vec{S}$$

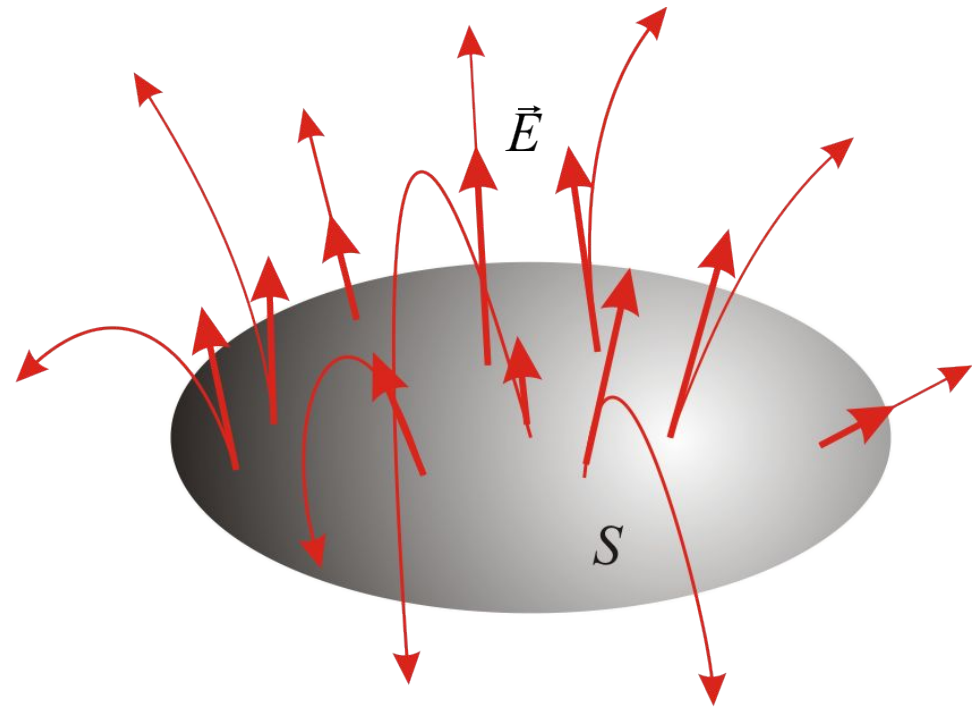
$N$  – число элементарных площадок



# Поток вектора напряженности через поверхность конечных размеров

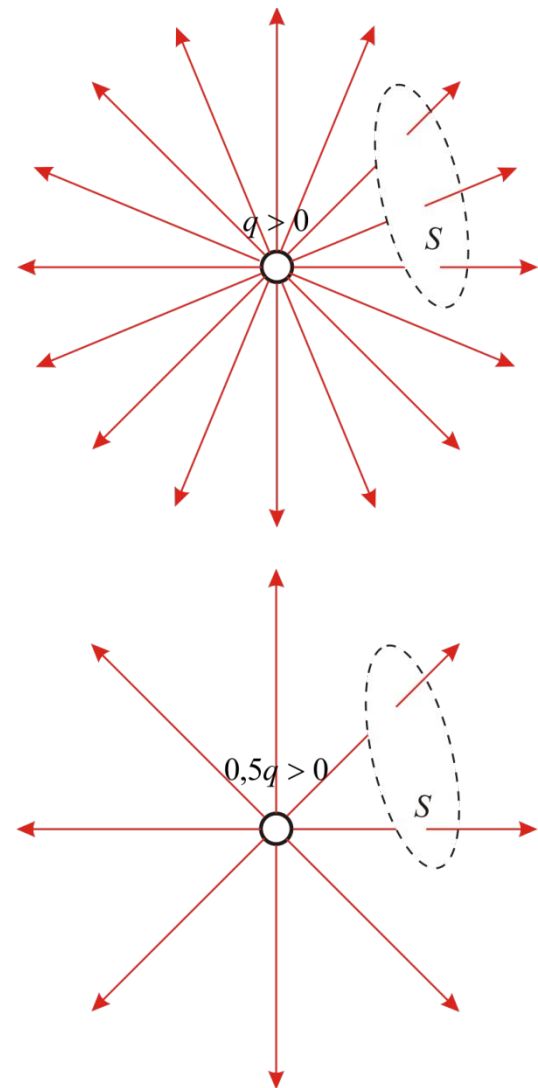
- Аналогично можно определить и поток вектора напряженности через замкнутую поверхность  $S$ .
- При этом принято выбирать *внешнюю* нормаль к поверхности:

$$\Phi = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_i \vec{E}_i \cdot d\vec{S}_i = \oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S}$$



# Поток вектора напряженности электрического поля

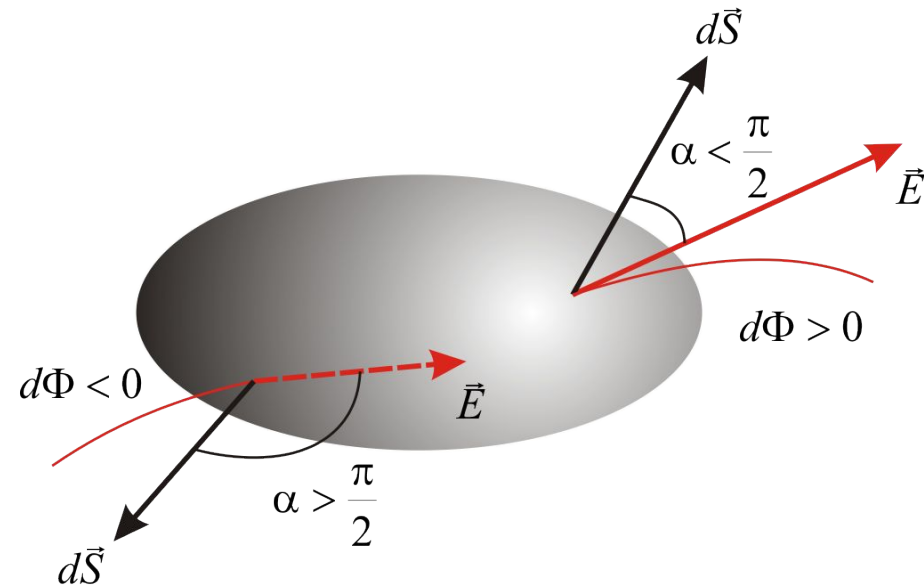
- Из определения потока  $\Phi$  следует, что он пропорционален модулю вектора напряженности электрического поля  $\mathbf{E}$ , т.е. при увеличении модуля  $\mathbf{E}$  во всех точках пространства в  $k$  раз поток  $\Phi$  тоже возрастет в  $k$  раз.
- Таким образом, можно утверждать, что поток  $\Phi$  вектора напряженности электрического поля  $\mathbf{E}$  пропорционален числу силовых линий, пронизывающих эту поверхность.





# Знак потока

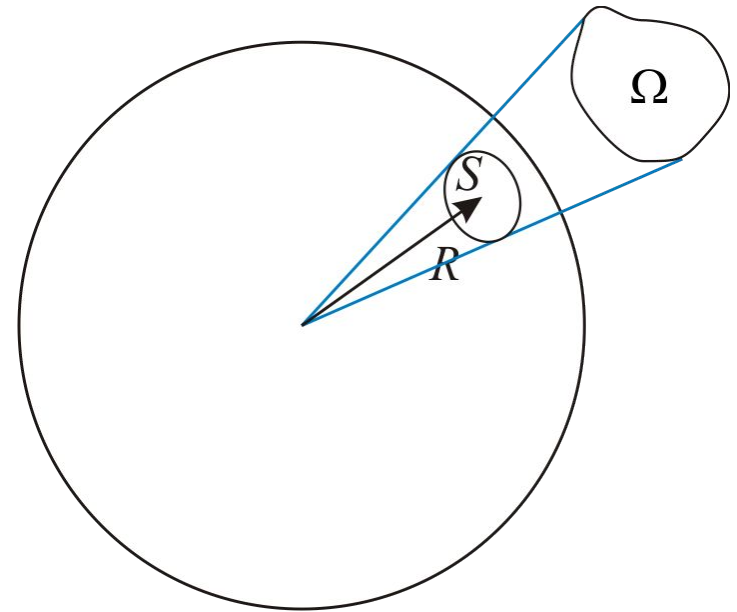
- Знак потока  $d\Phi$  определяется углом  $\alpha$  между нормалью  $\mathbf{n}$  к элементарной площадке и вектором напряженности  $\mathbf{E}$  электрического поля в этой же точке.
- Из рисунка видно, что поток, *входящий* в замкнутый объем, отрицателен ( $\Phi < 0$ ), выходящий из него – *положителен* ( $\Phi > 0$ ).



Таким образом, если число линий вектора  $\mathbf{E}$ , входящих в данный объем и выходящих из него *одинаково*, то  $\Phi = 0$ .

# Телесный угол и единицы его измерения

- Телесный угол – это область пространства, ограниченная конической поверхностью с замкнутой направляющей (бесконечная воронка).
- Единица измерения телесного угла – **стерадиан (ср)**.
- Телесный угол  $\Omega$  в стерадианах равен отношению площади  $S$ , вырезаемой телесным углом на поверхности шара произвольного радиуса  $R$ , описанного из вершины телесного угла, к квадрату радиуса  $R^2$  этого шара.

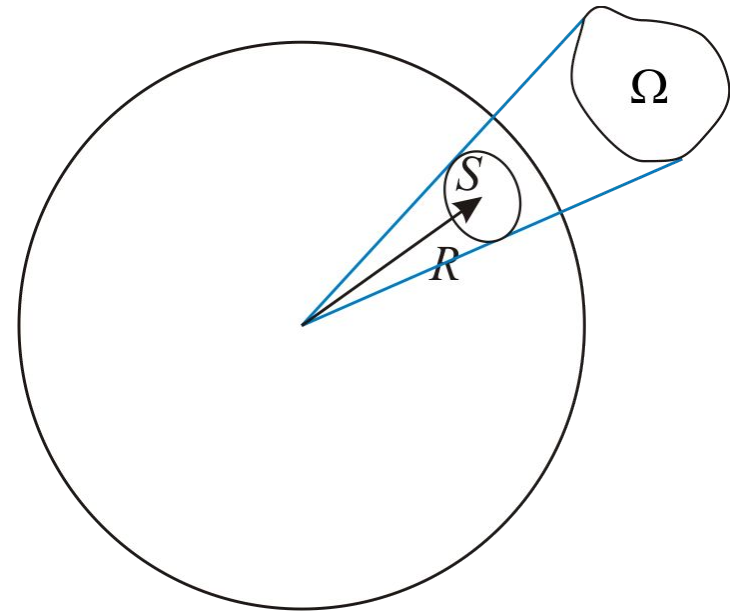


$$\Omega(\text{ср}) = \frac{S}{R^2}$$

# Телесный угол и единицы его измерения

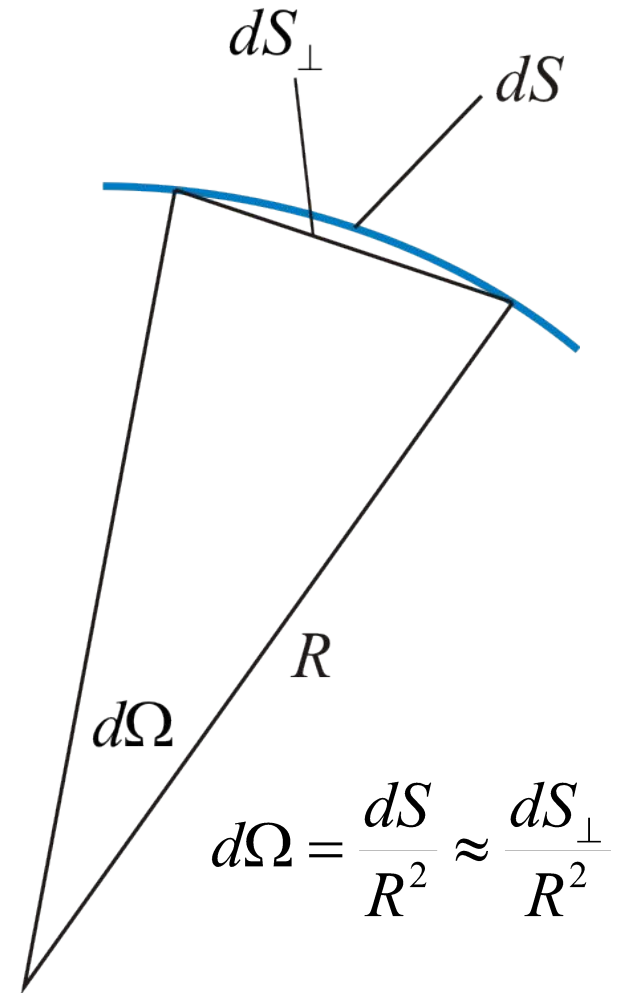
- Поскольку площадь поверхности шара составляет  $4\pi R^2$ , где  $R$  – радиус шара, то **полный телесный угол  $\Omega$**  в стерadians равен

$$\Omega(\text{ср}) = \frac{S}{R^2} = \frac{4\pi R^2}{R^2} = 4\pi$$



# Элементарный телесный угол

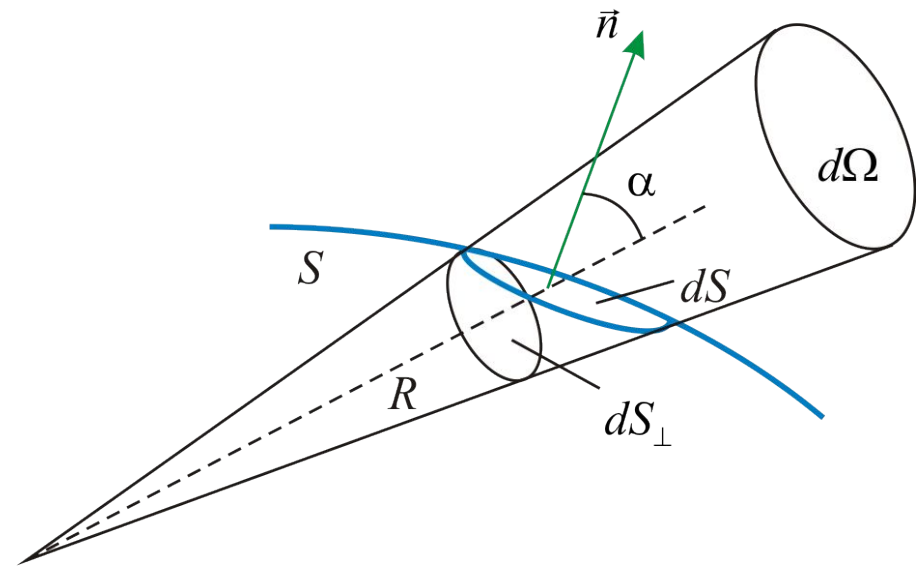
- **Элементарный** (бесконечно малый) **телесный угол**  $d\Omega$  – телесный угол, вырезающий на поверхности шара, описанного произвольным радиусом  $R$  из его вершины, бесконечно малый участок площади  $dS$ , величина которого приблизительно равна площади основания шарового сегмента  $dS_{\perp}$ , кривая поверхность которого совпадает с участком, вырезанным телесным углом.



# Элементарный телесный угол

- Если элементарный угол  $d\Omega$  вырезает на некоторой произвольной поверхности  $S$  элементарную площадку  $dS$ , вектор нормали  $\mathbf{n}$  к которой образует угол  $\alpha$  с осью телесного угла, то величина  $d\Omega$  в стерadians находится через площадь проекции  $dS$  на плоскость, перпендикулярную к оси телесного угла:

$$dS_{\perp} = dS \cos \alpha$$



$$d\Omega = \frac{dS_{\perp}}{R^2} = \frac{dS \cos \alpha}{R^2}$$

# Теорема Гаусса

- Теорема Гаусса является важнейшей теоремой электростатики и формулируется следующим образом
- **Теорема Гаусса:** *поток  $\Phi$  вектора напряженности электрического поля  $\mathbf{E}$  через произвольную замкнутую поверхность  $S$  равен алгебраической сумме зарядов, расположенных внутри этой поверхности, деленной на  $\epsilon_0$ :*

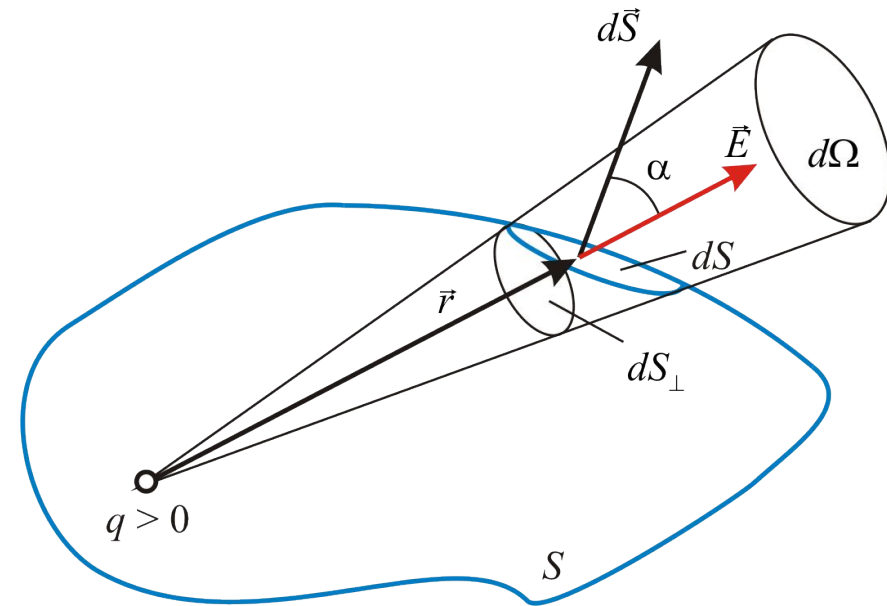
$$\oint_S \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \frac{\sum q}{\epsilon_0}$$

- Докажем ее.

# Теорема Гаусса

- **Случай 1.** Пусть внутри поверхности  $S$  расположен точечный заряд  $q$ .
- Элементарный поток вектора  $\vec{E}$  через площадку  $dS$ :

$$\begin{aligned}d\Phi &= \vec{E} \cdot d\vec{S} = E dS \cos \alpha = \\ &= E dS_{\perp} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \cdot dS_{\perp} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} d\Omega\end{aligned}$$



Тогда поток  $\Phi$  через поверхность  $S$ :

$$\Phi = \oint_S d\Phi = \oint_S \frac{q}{4\pi\epsilon_0} d\Omega = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oint_S d\Omega = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \cdot 4\pi = \frac{q}{\epsilon_0}$$

# Теорема Гаусса

- **Случай 2.** Пусть внутри поверхности  $S$  расположены точечные заряды или заряд, непрерывно распределенный в пространстве.
- Для потока вектора  $\mathbf{E}_i$  каждого из зарядов  $q_i$  через поверхность  $S$  справедлива теорема Гаусса (см. случай 1):

$$\oint_S \mathbf{E}_i \cdot d\mathbf{S}_i = \frac{q_i}{\epsilon_0}$$

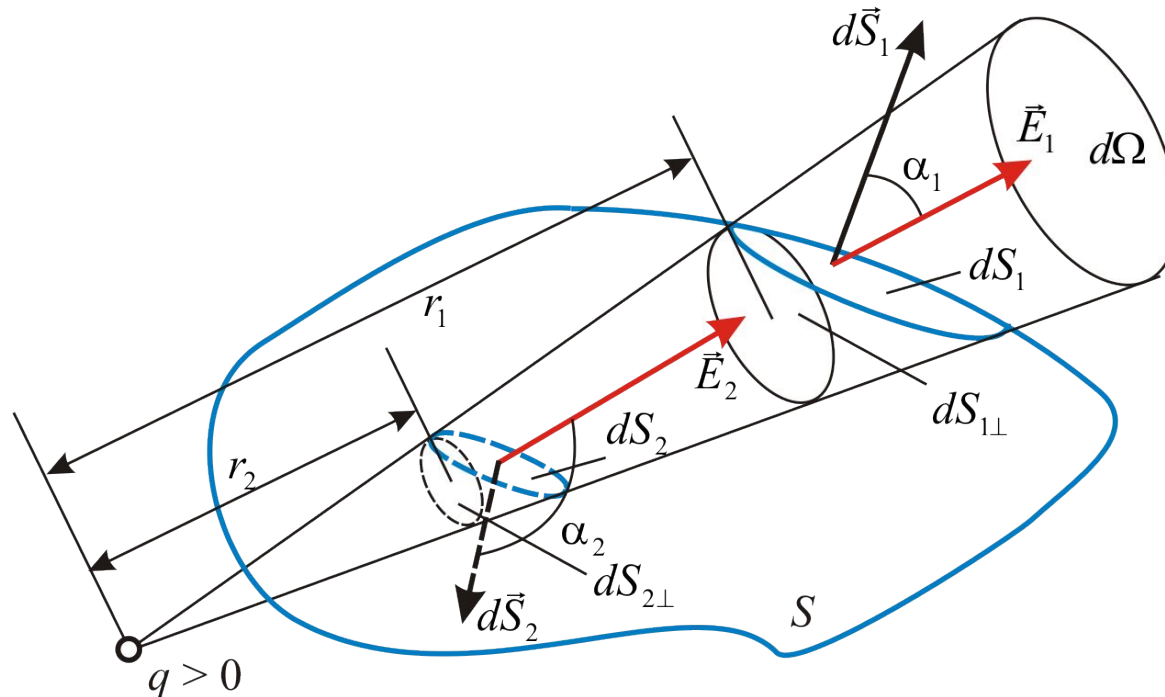
- Сложим подобные равенства для всех зарядов системы и применим принцип суперпозиции:

$$\sum_i \oint_S \mathbf{E}_i \cdot d\mathbf{S}_i = \sum_i \frac{q_i}{\epsilon_0} \Leftrightarrow \oint_S \left( \sum_i \mathbf{E}_i \right) d\mathbf{S} = \frac{\sum_i q_i}{\epsilon_0} \Leftrightarrow \oint_S \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \frac{\sum_i q_i}{\epsilon_0}$$



# Теорема Гаусса

- **Случай 3.** Пусть заряд  $q$  расположен вне замкнутой поверхности  $S$  (снаружи).
- Разделим мысленно поверхность  $S$  на элементарные участки  $dS_i$  с помощью телесных углов  $d\Omega$ , причем каждый из  $d\Omega$ , вырезает на поверхности  $S$  две элементарные площадки  $dS_1$  и  $dS_2$ .

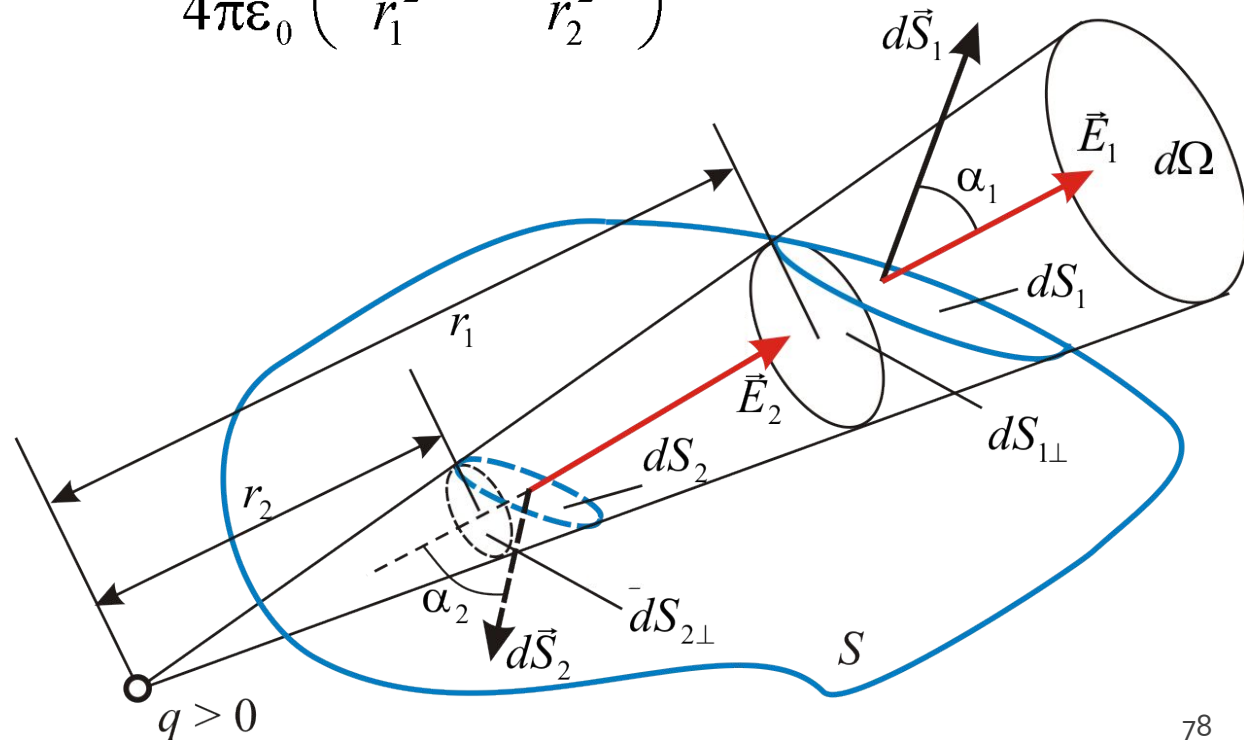


# Теорема Гаусса

- Элементарный поток вектора  $\mathbf{E}$  через эти площадки:

$$\begin{aligned}
 d\Phi &= \vec{E}_1 d\vec{S}_1 + \vec{E}_2 d\vec{S}_2 = E_1 dS_1 \cos \alpha_1 + E_2 dS_2 \cos(\pi - \alpha_2) = \\
 &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r_1^2} dS_{1\perp} - \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r_2^2} dS_{2\perp} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{dS_{1\perp}}{r_1^2} - \frac{dS_{2\perp}}{r_2^2} \right) = \\
 &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} (d\Omega - d\Omega) = 0
 \end{aligned}$$

Суммируя все элементарные потоки, получаем, что поток  $\Phi$  вектора напряженности электрического поля  $\mathbf{E}$  через поверхность, не охватывающую заряды, равен нулю.



ЛЕКЦИЯ 1. ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ В ВАКУУМЕ

## **1.6 Применение теоремы Гаусса для расчета электрических полей**

# Общие правила использования теоремы Гаусса для расчета электрических полей

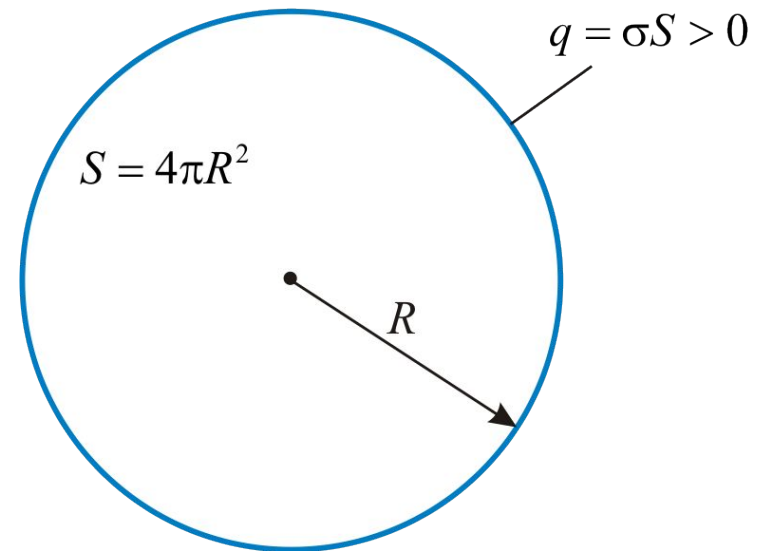
- Основные затруднения при использовании теоремы Гаусса связаны с выбором замкнутой поверхности  $S$ . Чтобы их избежать, необходимо придерживаться следующих рекомендаций:
  - Из соображений симметрии находят направление вектора  $\mathbf{E}$  в пространстве, окружающем заряженное тело.
  - Точка, в которой определяют вектор напряженности  $\mathbf{E}$ , должна принадлежать замкнутой поверхности интегрирования  $S$ .
  - Поверхность  $S$  выбирают симметричной расположению зарядов, а ее составные части должны быть либо перпендикулярны, либо касательные к вектору напряженности. В этом случае поток вектора напряженности представляется в виде суммы потоков, один из которых равен нулю в силу перпендикулярности векторов  $\mathbf{E}$  и  $d\mathbf{S}$ , а другой – равен 0 (т.к. в любой точке поверхности  $E_n = \text{const}$ ) в зависимости от взаимного направления нормали к поверхности и вектора  $\mathbf{E}$ .

# 1.6 Применение теоремы Гаусса для расчета электрических полей

## 1.6.1 ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ РАВНОМЕРНО ЗАРЯЖЕННОЙ СФЕРЫ

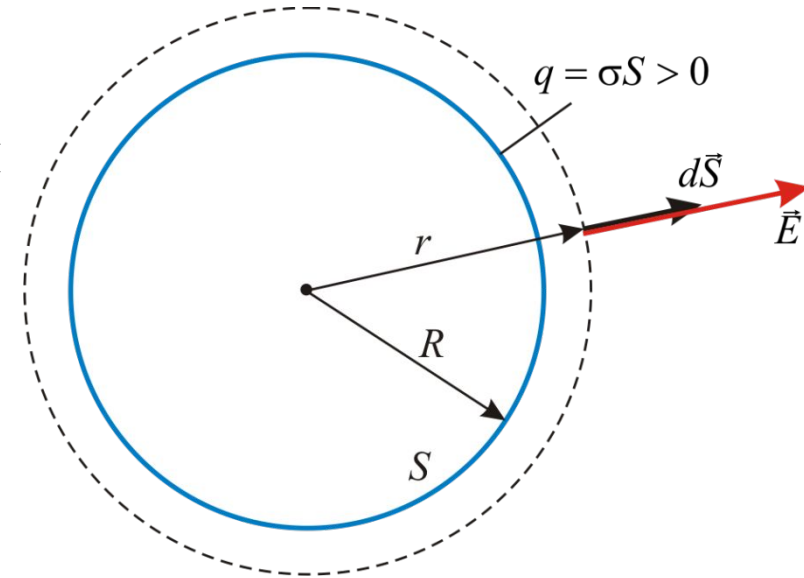
# Постановка задачи

- Рассмотрим сферическую поверхность радиусом  $R$ , по которой равномерно распределен положительный заряд  $q = \sigma S$ , где  $\sigma$  – поверхностная плотность заряда,  $S = 4\pi R^2$  – площадь сферы.
- Определим с помощью теоремы Гаусса напряженность  $\mathbf{E}$  и потенциал  $\phi$  электрического поля в точках, расположенных снаружи, внутри и на поверхности сферы.



# Напряженность электрического поля вне сферы

- Найдем с помощью теоремы Гаусса напряженность электрического поля в точках, находящихся на расстоянии  $r > R$ .
- Для этого выберем в качестве поверхности  $S_r$  интегрирования сферическую поверхность радиуса  $r$ , concentricкую к сфере:



$$\oint_{S_r} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \oint_{S_r} E dS = E \oint_{S_r} dS = E \cdot 4\pi r^2 = \frac{q}{\epsilon_0}$$

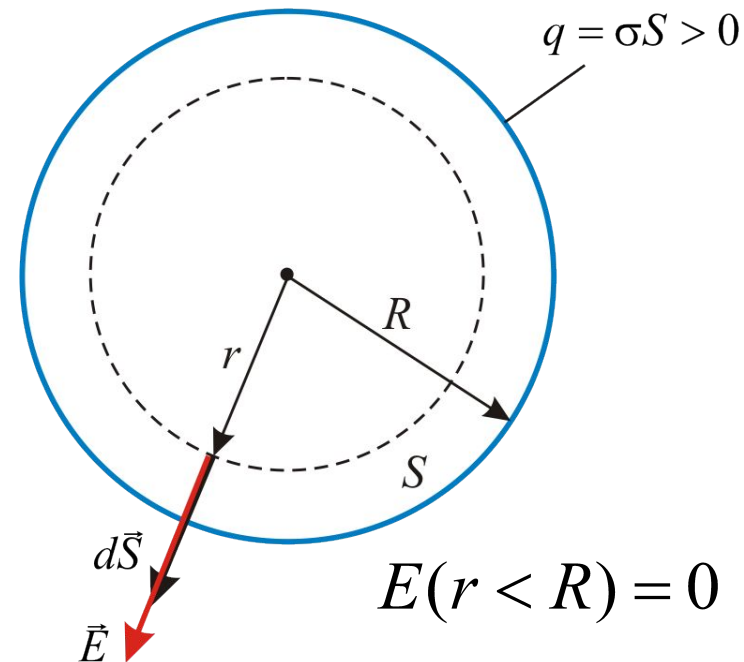
$$E(r > R) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

# Напряженность электрического поля внутри сферы

- Найдем с помощью теоремы Гаусса напряженность электрического поля в точках, находящихся на расстоянии  $r < R$  (внутри сферы).
- Для этого снова выберем в качестве поверхности  $S_r$  интегрирования сферическую поверхность радиуса  $r$ , concentricкую к сфере:

$$\oint_{S_r} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \oint_{S_r} E dS = E \oint_{S_r} dS = E \cdot 4\pi r^2 = 0$$

(т.к. выбранная поверхность не охватывает заряда).



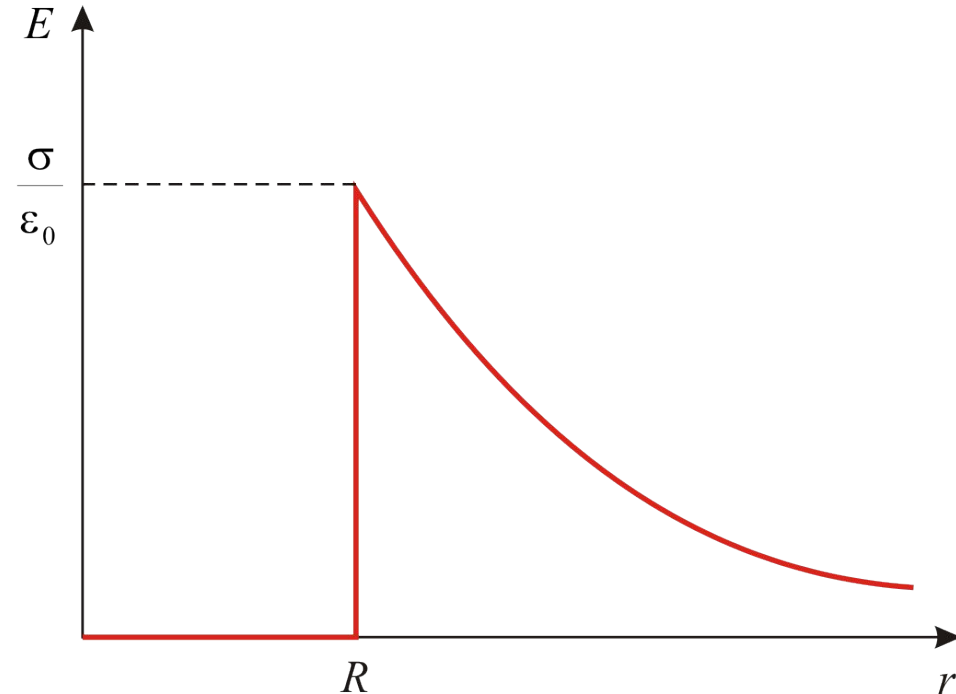
Следовательно, напряженность  $\mathbf{E}$  электрического поля внутри заряженной сферы равна нулю.



# Напряженность электрического поля заряженной сферы

- Таким образом, напряженность электрического поля заряженной сферы:

$$E = \begin{cases} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r^2}, & r \geq R; \\ 0, & r < R. \end{cases}$$



Поле равномерно заряженной сферы вне этой поверхности совпадает с полем точечного заряда, а внутри поверхности поле равно нулю.

# Потенциал электрического поля вне заряженной сферы

- Разность потенциалов между двумя точками, находящимися на расстояниях  $r_1$  и  $r_2$  от центра сферы ( $r_1, r_2 > R$ ) вне ее, равна

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \int_1^2 E(r > R) dr = \int_{r_1}^{r_2} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$$

- Если  $r_1 = r > R$ ,  $r_2 = \infty$ , то получаем, что потенциал  $\varphi(r > R)$  заряженной сферы в точке, находящейся на расстоянии  $r$  от ее центра:

$$\varphi(r > R) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r}$$

# Потенциал электрического поля внутри заряженной сферы

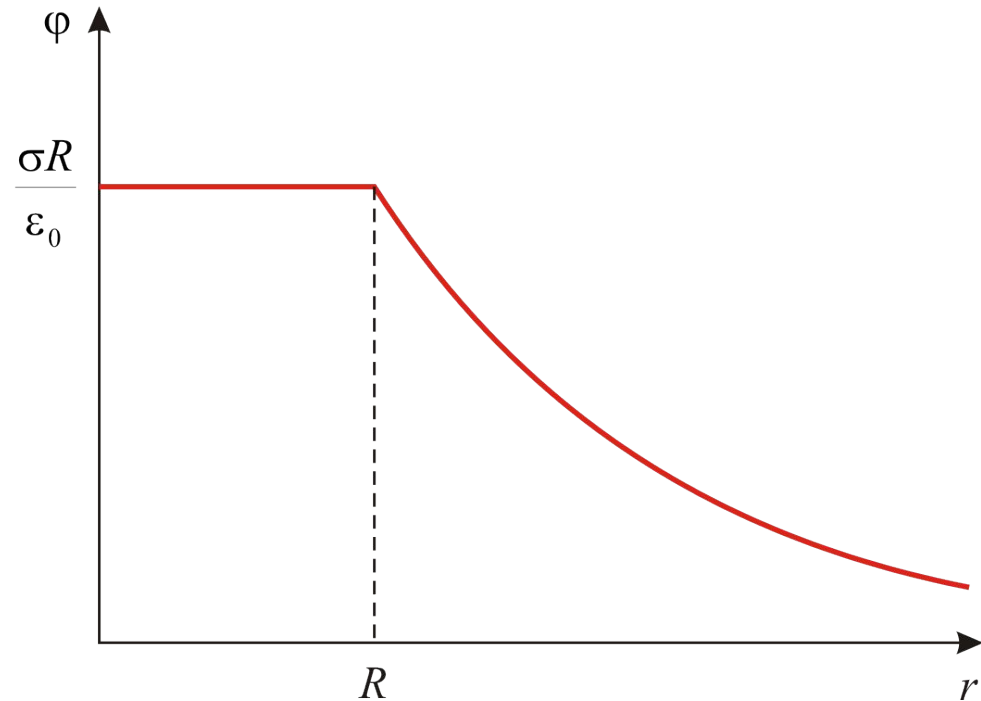
- Внутри заряженной сферы поля нет и потенциал в любой точке внутри ее равен потенциалу на ее поверхности  $\phi(r < R) = \text{const} = \phi(R)$ :

$$\phi(r < R) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R} = \frac{\sigma R}{\epsilon_0}$$

# Потенциал электрического поля заряженной сферы

- Таким образом, потенциал электрического поля равномерно заряженной сферы:

$$\varphi = \begin{cases} \frac{q}{4\pi\varepsilon_0 R} = \frac{\sigma R}{\varepsilon_0}, & r \leq R; \\ \frac{q}{4\pi\varepsilon_0 r} = \frac{\sigma R^2}{\varepsilon_0 r}, & r > R. \end{cases}$$



# 1.6 Применение теоремы Гаусса для расчета электрических полей

## 1.6.2 ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ РАВНОМЕРНО ЗАРЯЖЕННОГО ШАРА

# Постановка задачи

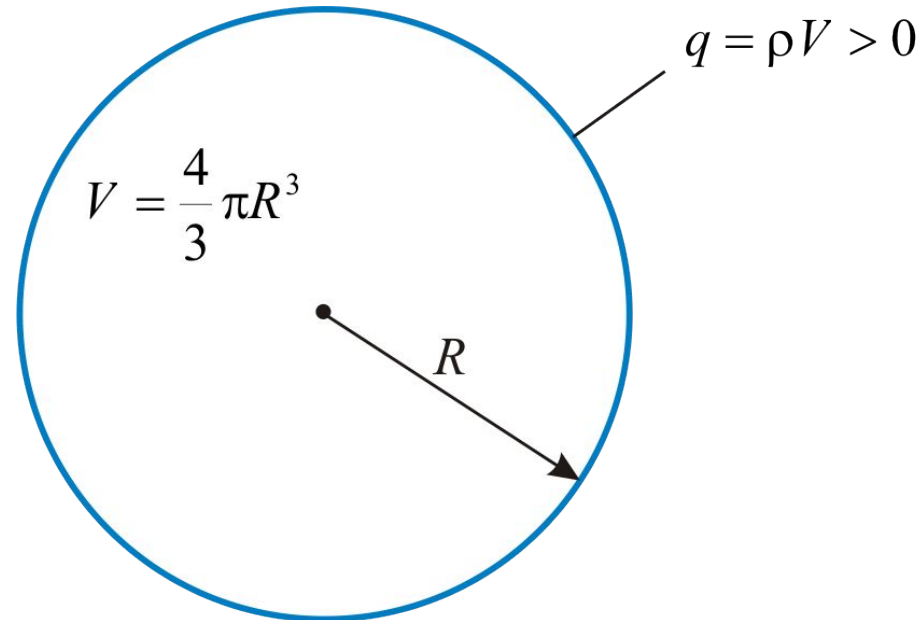
- Пусть заряд  $q$  равномерно распределен по объему шара радиуса  $R$  с объемной плотностью

$$\rho = \frac{dq}{dV} = \frac{q}{V}$$

где

$$V = \frac{4}{3} \pi R^3$$

Центр шара является центром симметрии поля.



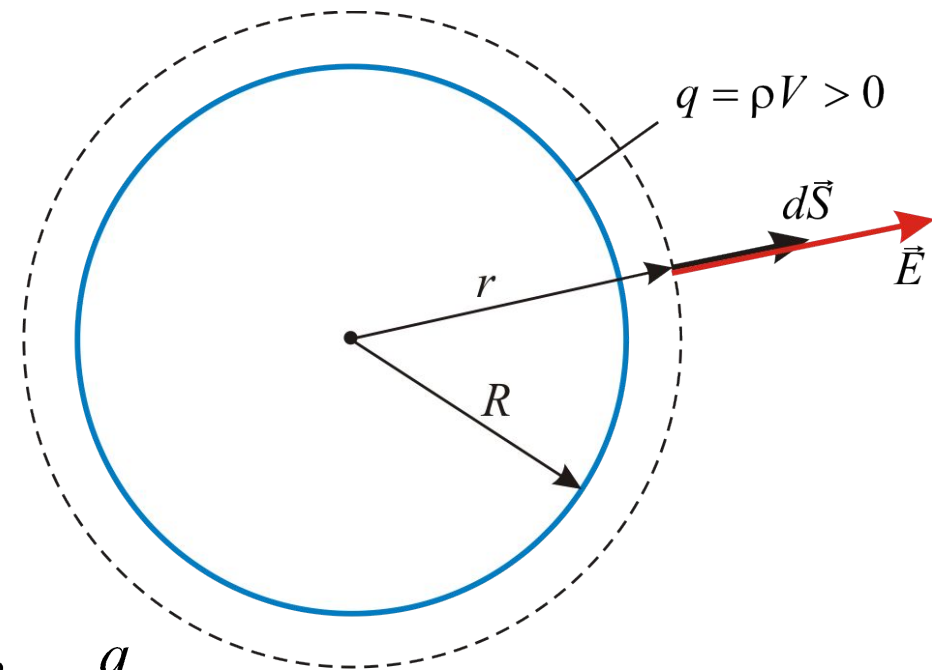
# Электрическое поле вне равномерно заряженного шара

- Найдем поле  $\mathbf{E}$  вне шара ( $r > R$ ).
- Окружим шар сферической поверхностью  $S_r$  радиуса  $r$ . Поток вектора напряженности  $\mathbf{E}$  через эту поверхность, согласно теореме Гаусса:

$$\oint_{S_r} \vec{E} d\vec{S} = \oint_{S_r} E dS = E \oint_{S_r} dS = E \cdot 4\pi r^2 = \frac{q}{\epsilon_0}$$

- Тогда

$$E(r > R) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \frac{\rho R^3}{3\epsilon_0 r^2}$$



# Электрическое поле внутри равномерно заряженного шара

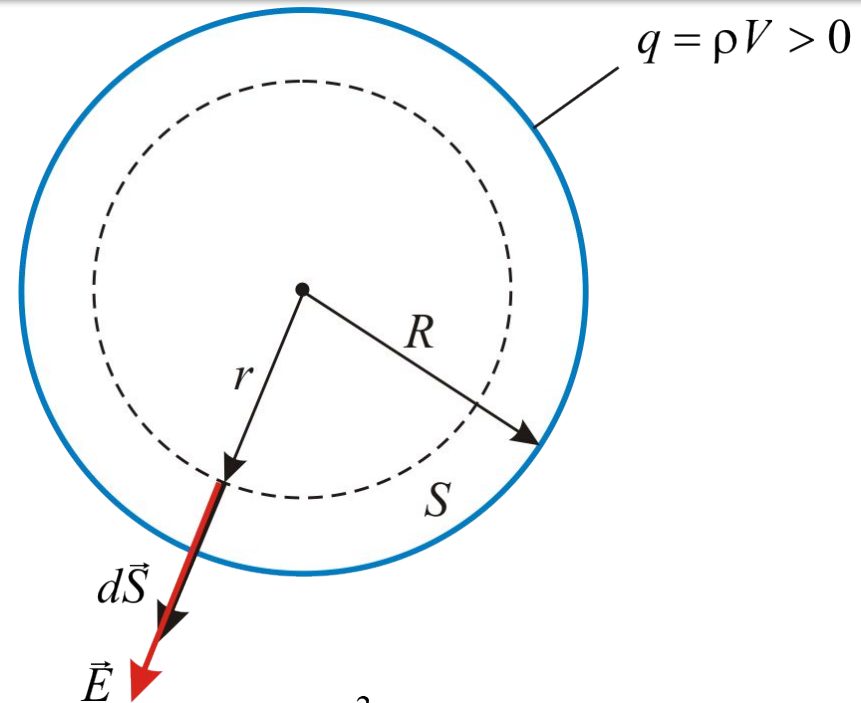
- Теперь найдем поле  $\mathbf{E}$  внутри шара ( $r < R$ ). Проведем сферическую поверхность  $S_r$  радиуса  $r$ . Заряд внутри этой поверхности:

$$q' = \rho V' = \frac{q}{V} \cdot V' = q \left( \frac{r}{R} \right)^3$$

- Тогда, по теореме Гаусса:

$$\oint_{S_r} \vec{E} d\vec{S} = \oint_{S_r} E dS = E \oint_{S_r} dS = E \cdot 4\pi r^2 = \frac{q'}{\varepsilon_0} = \frac{q}{\varepsilon_0} \left( \frac{r}{R} \right)^3$$

$$E(r < R) = \frac{qr}{4\pi\varepsilon_0 R^3} = \frac{\rho r}{3\varepsilon_0} \quad E(R) = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0 R^2} = \frac{\rho R}{3\varepsilon_0}$$

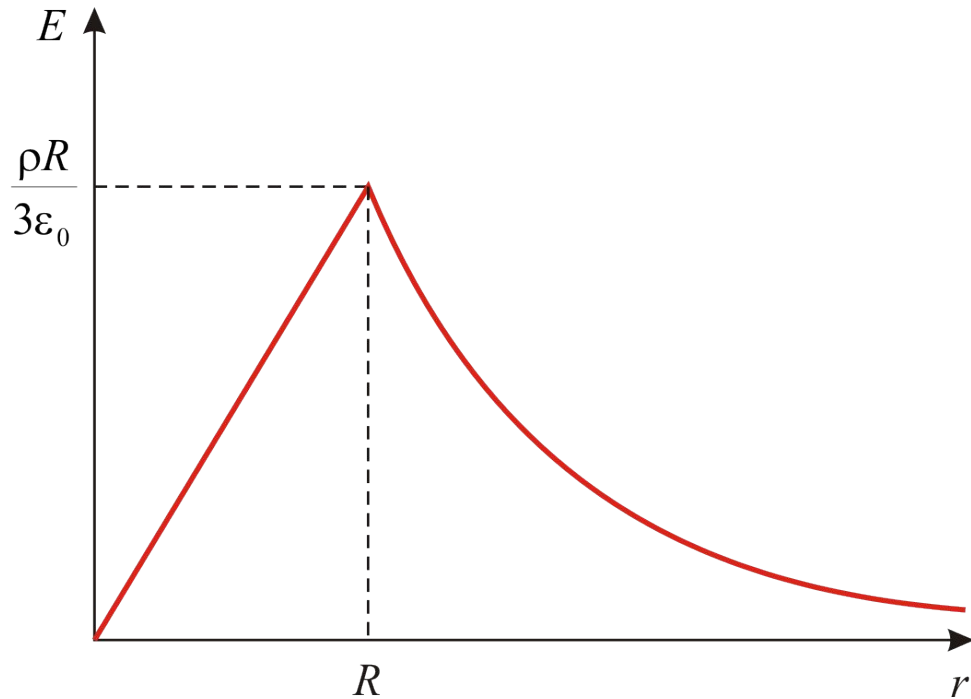




# Электрическое поле равномерно заряженного шара

- Таким образом, электрическое поле заряженного шара:

$$E = \begin{cases} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \frac{\rho R^3}{3\epsilon_0 r^2}, & r \geq R; \\ \frac{qr}{4\pi\epsilon_0 R^3} = \frac{\rho r}{3\epsilon_0}, & r < R. \end{cases}$$



# Потенциал электрического поля вне равномерно заряженного шара

- Разность потенциалов между двумя точками, находящимися на расстояниях  $r_1$  и  $r_2$  от центра шара (обе точки находятся вне шара:  $r_1, r_2 > R$ ):

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \int_1^2 E(r > R) dr = \int_{r_1}^{r_2} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$$

- Если положить  $r_1 = r$  и  $r_2 = \infty$ , то получаем, что потенциал  $\phi$  в точке на расстоянии  $r$  от центра шара (вне его) равен

$$\varphi(r > R) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{\rho R^3}{3\epsilon_0 r} \quad \varphi(R) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R} = \frac{\rho R^2}{3\epsilon_0}$$

# Потенциал электрического поля внутри равномерно заряженного шара

- Для точек, лежащих на расстоянии  $r$  внутри шара ( $r < R$ ) имеем:

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \int_1^2 E(r < R) dr = \int_{r_1}^{r_2} \frac{qr}{4\pi\epsilon_0 R^3} = \frac{q}{8\pi\epsilon_0 R^3} (r_2^2 - r_1^2)$$

- Если, например,  $r_2 = R$ ,  $r_1 = r < R$ , то

$$\varphi(r < R) = \varphi(R) + \frac{q}{8\pi\epsilon_0 R^3} (R^2 - r^2) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R} + \frac{q}{8\pi\epsilon_0 R} - \frac{qr^2}{8\pi\epsilon_0 R^3} = \frac{q}{8\pi\epsilon_0 R} \left( 3 - \frac{r^2}{R^2} \right)$$

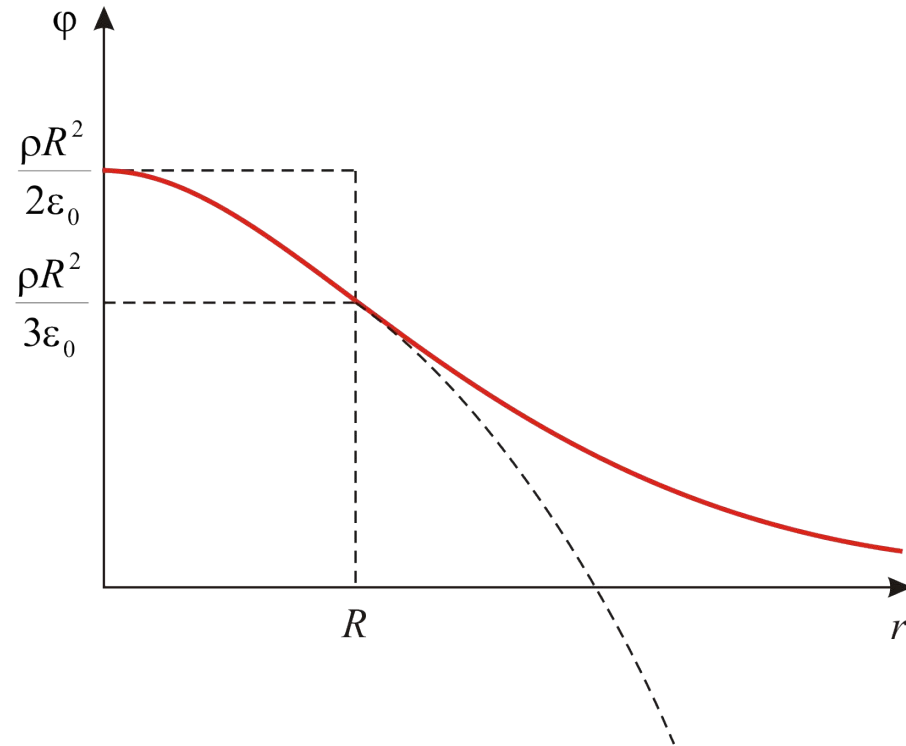
- Таким образом, потенциал электрического поля внутри шара

$$\varphi(r < R) = \frac{q}{8\pi\epsilon_0 R} \left( 3 - \frac{r^2}{R^2} \right) = \frac{\rho R^2}{6\epsilon_0} \left( 3 - \frac{r^2}{R^2} \right)$$

# Потенциал электрического поля равномерно заряженного шара

- Потенциал электрического поля равномерно заряженного шара:

$$\varphi = \begin{cases} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{\rho R^2}{3\epsilon_0 r}, & r \geq R; \\ \frac{q}{8\pi\epsilon_0 R} \left( 3 - \frac{r^2}{R^2} \right) = \frac{\rho R}{3\epsilon_0} \left( 3 - \frac{r^2}{R^2} \right), & r < R. \end{cases}$$

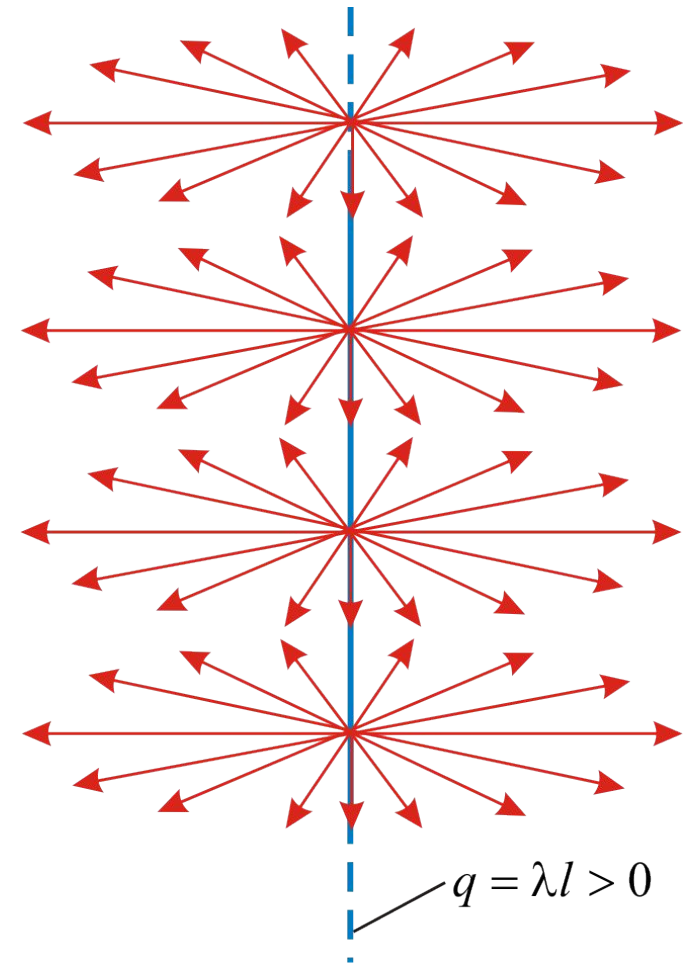


# 1.6 Применение теоремы Гаусса для расчета электрических полей

1.6.3 ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ РАВНОМЕРНО ЗАРЯЖЕННОЙ НИТИ  
(ТОНКОГО ЦИЛИНДРА)

# Постановка задачи

- Пусть бесконечный цилиндр радиуса  $R$  заряжен равномерно с линейной плотностью заряда  $\lambda > 0$ .
- Линии напряженности электрического поля  $\mathbf{E}$  будут направлены по радиусам круговых сечений цилиндра с одинаковой плотностью во все стороны относительно оси цилиндра.

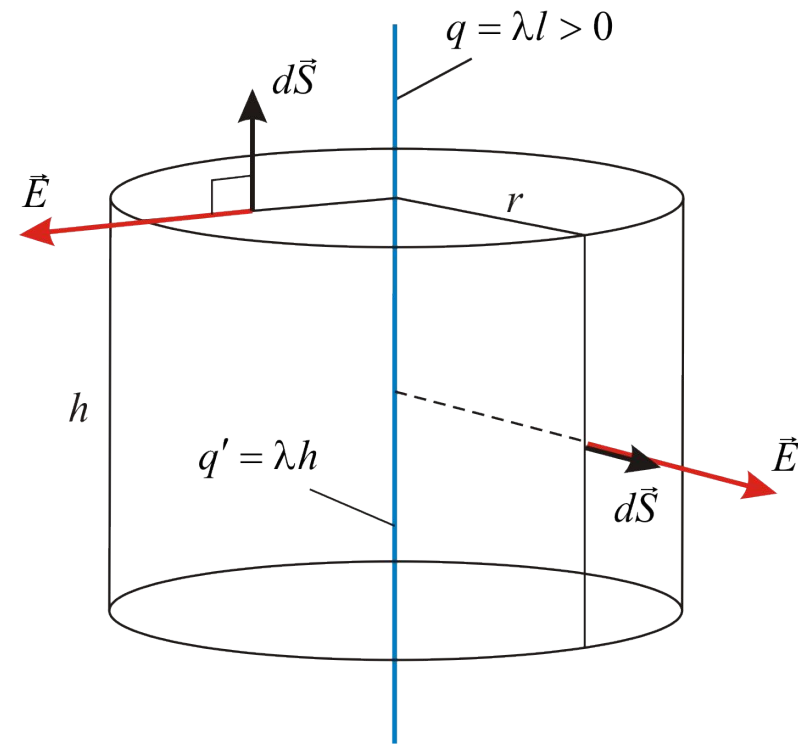


# Напряженность электрического поля тонкого цилиндра (нити)

- В качестве гауссовой поверхности выберем цилиндр радиуса  $r$  и высотой  $h$ , коаксиальный с заряженной нитью.
- Поток вектора  $\mathbf{E}$  через поверхность  $S$  выбранного цилиндра равен только потоку через его боковую поверхность  $S_{\text{бок}}$  (т.к. на основаниях цилиндра  $\mathbf{E} \perp d\mathbf{S}$ ):

$$\oint_S \vec{E} d\vec{S} = \oint_{S(\text{бок})} \vec{E} d\vec{S} = ES_{\text{бок}} =$$

$$E \cdot 2\pi r h = \frac{q'}{\varepsilon_0} \Leftrightarrow E \cdot 2\pi r h = \frac{\lambda h}{\varepsilon_0}$$



$$E = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0 r}$$

# Потенциал электрического поля тонкого цилиндра (нити)

- Разность потенциалов между двумя точками поля, находящимися на расстояниях  $r_1$  и  $r_2$  от оси цилиндра (нити):

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \int_1^2 E(r) dr = \int_{r_1}^{r_2} \frac{\tau dr}{2\pi\epsilon_0 r} = \frac{\tau}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{r_2}{r_1}$$

- Если  $r_1 = R$  (радиус цилиндра),  $r_2 = r$ , то

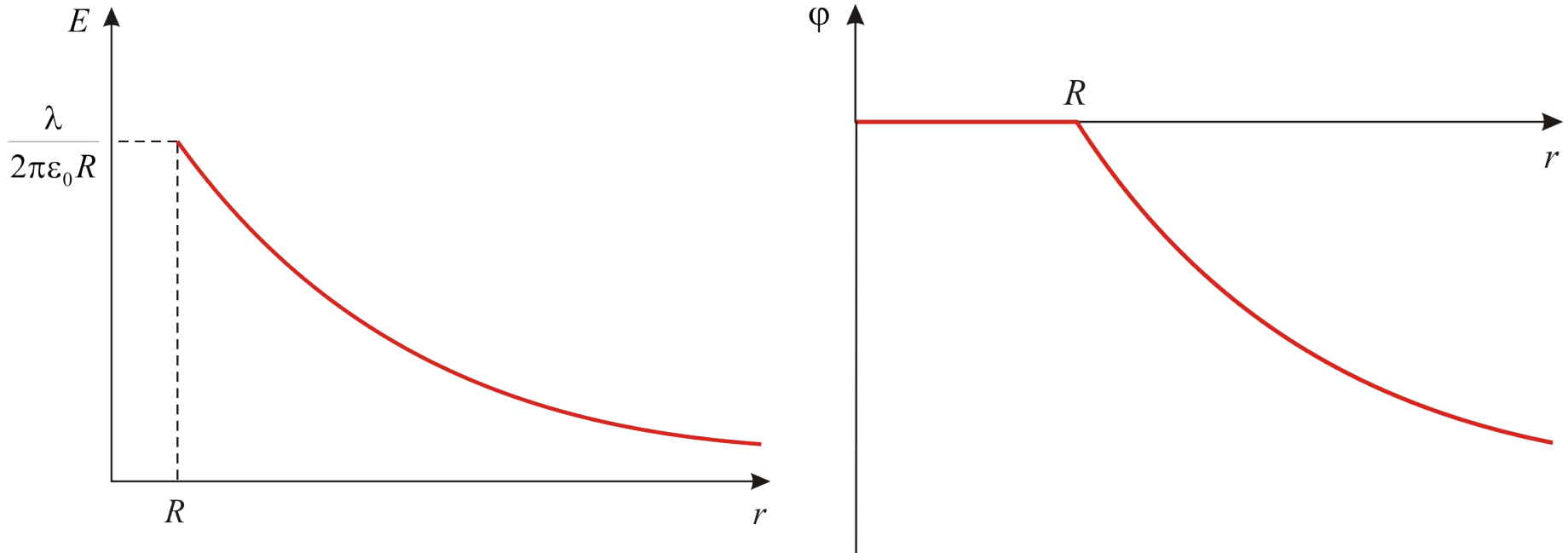
$$\varphi(R) - \varphi(r) = \frac{\tau}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{r}{R}$$

- И если принять потенциал на поверхности цилиндра (на оси нити) равным нулю:  $\varphi(R) = 0$ , потенциал электростатического поля на расстоянии  $r$  от оси цилиндра вне его пределов:

$$\varphi(r \geq R) = -\frac{\tau}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{r}{R}$$



# Электрическое поле тонкого цилиндра (нити)



Поскольку цилиндр (нить) тонкий(-ая), то изображать график зависимости  $E(r)$  на расстояниях  $r < R$  не имеет смысла.

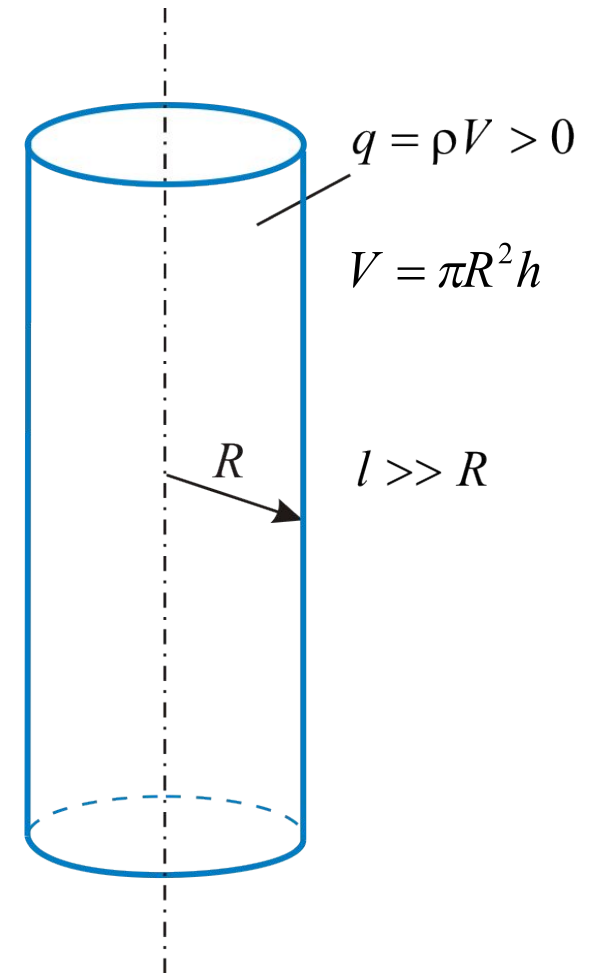
В следующем пункте рассмотрим случай заряженного равномерно по объему цилиндра.

# 1.6 Применение теоремы Гаусса для расчета электрических полей

1.6.4 ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ РАВНОМЕРНО ЗАРЯЖЕННОГО ПО  
ОБЪЕМУ ЦИЛИНДРА

# Постановка задачи

- Пусть длинный цилиндр радиуса  $R$  (длина  $h$  цилиндра намного больше его радиуса) заряжен равномерно с объемной плотностью заряда  $\rho > 0$ .
- Как и в предыдущем случае, линии напряженности электрического поля  $\mathbf{E}$  будут направлены по радиусам круговых сечений цилиндра во все стороны относительно оси цилиндра.



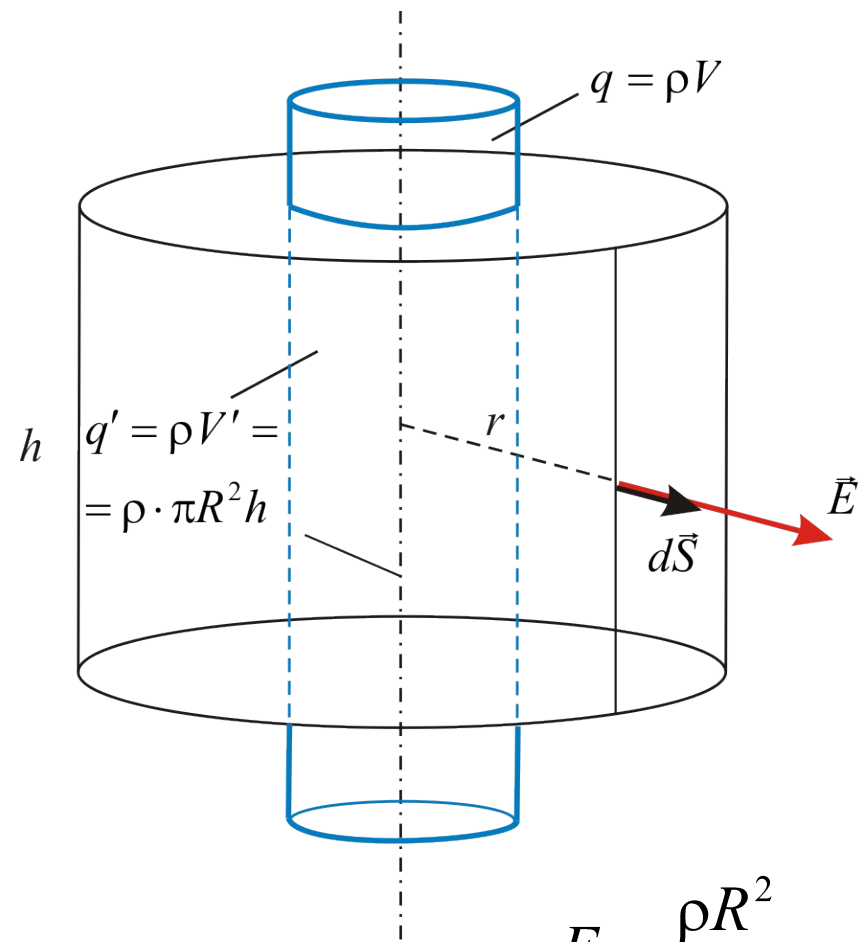
# Напряженность электрического поля вне цилиндра

- Выбирая гауссову поверхность так же, как и в предыдущем случае, в виде коаксиального цилиндра с радиусом основания  $r$  и зарядом  $q'$  получим, что в области поля, где  $r > R$ :

$$\oint_S \vec{E} d\vec{S} = \oint_{S(\text{бок})} E dS = ES_{\text{бок}} =$$

$$E \cdot 2\pi r h = \frac{q'}{\varepsilon_0} \Leftrightarrow E \cdot 2\pi r h =$$

$$= \frac{\rho V'}{\varepsilon_0} = \frac{\rho \cdot \pi R^2 h}{\varepsilon_0}$$



$$E = \frac{\rho R^2}{2\varepsilon_0 r}$$

# Напряженность электрического поля внутри цилиндра

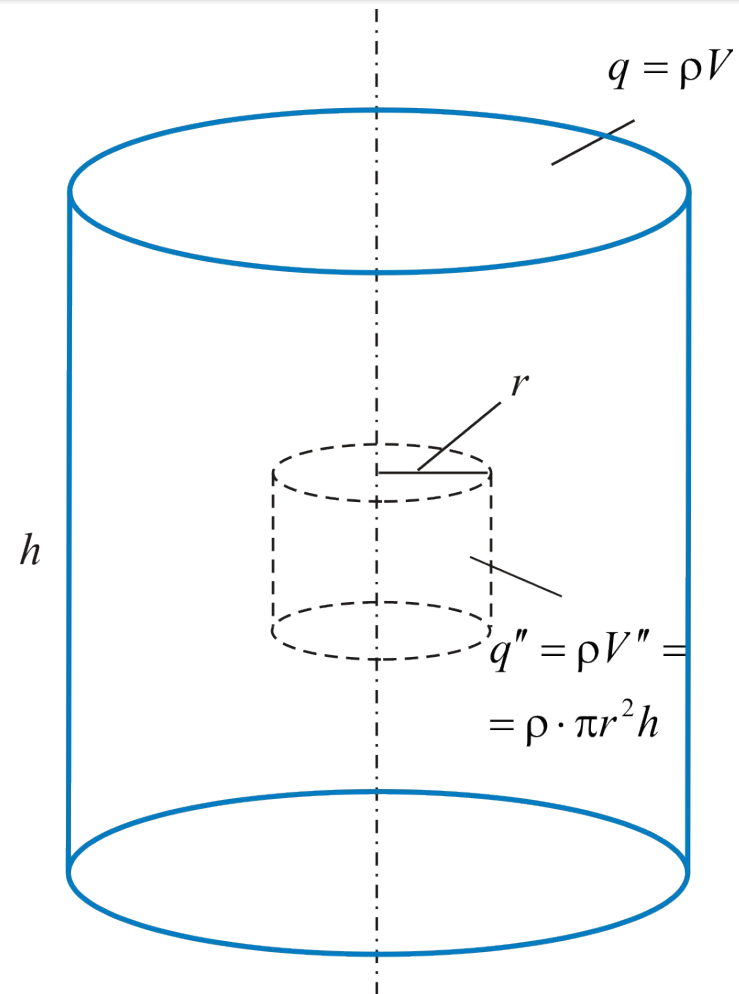
- Выбираем гауссову поверхность так же в виде коаксиального цилиндра с радиусом основания  $r < R$  и зарядом  $q''$ . Получим, что в области поля внутри цилиндра:

$$\oint_S \vec{E} d\vec{S} = \oint_{S(\text{бок})} E dS = ES_{\text{бок}} =$$

$$E \cdot 2\pi r h = \frac{q''}{\epsilon_0} \Leftrightarrow E \cdot 2\pi r h =$$

$$= \frac{\rho V''}{\epsilon_0} = \frac{\rho \cdot \pi r^2 h}{\epsilon_0}$$

$$E = \frac{\rho r}{2\epsilon_0}$$



# Потенциал электрического поля внутри цилиндра

- Пусть потенциал на оси цилиндра равен нулю:  $\phi(r = 0) = 0$ . Тогда разность потенциалов между осью цилиндра и точкой, находящейся от оси на расстоянии  $r < R$ :

$$\phi(r = 0) - \phi(r < R) = 0 - \phi(r < R) = \int_1^2 E(r < R) dr = \int_0^r \frac{\rho r}{2\epsilon_0} dr = \frac{\rho r^2}{4\epsilon_0}$$

- Тогда потенциал внутри цилиндра на расстоянии  $r$  от его оси:

$$\phi(r < R) = -\frac{\rho r^2}{4\epsilon_0}$$

- Потенциал на поверхности цилиндра:

$$\phi(r = R) = -\frac{\rho R^2}{4\epsilon_0}$$

# Потенциал электрического поля вне цилиндра

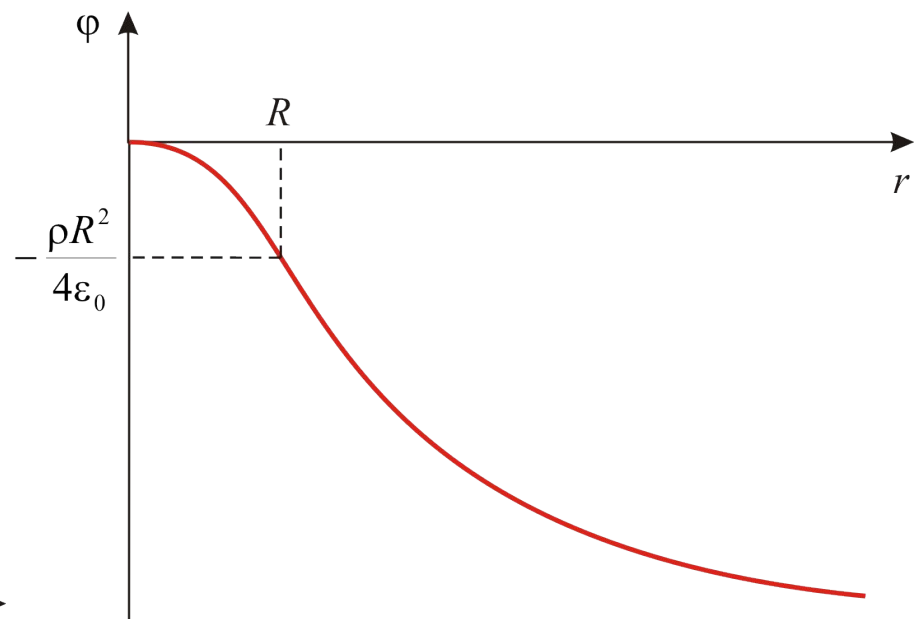
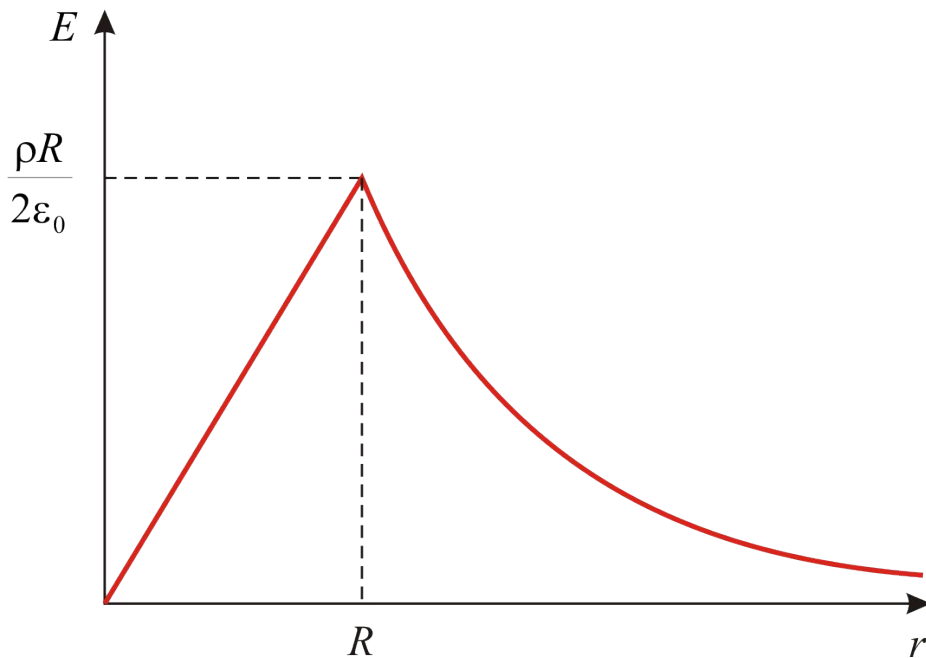
- Теперь найдем потенциал в точке, находящейся на расстоянии  $r > R$  от оси цилиндра (снаружи цилиндра). Для этого найдем разность потенциалов между этой точкой и точкой на поверхности цилиндра:

$$\begin{aligned}\varphi(R) - \varphi(r > R) &= \int_R^r E(r > R) dr \Rightarrow \\ \Rightarrow \varphi(r > R) &= \varphi(R) - \int_R^r E(r > R) dr = \\ &= -\frac{\rho R^2}{4\epsilon_0} - \frac{\rho R^2}{2\epsilon_0} \int_R^r \frac{dr}{r} = -\frac{\rho R^2}{4\epsilon_0} \left( 1 + 2 \ln \frac{r}{R} \right)\end{aligned}$$

# Электрическое поле равномерно заряженного по объему цилиндра

$$E = \begin{cases} \frac{\rho r}{2\varepsilon_0}, & r < R; \\ \frac{\rho R^2}{2\varepsilon_0 r}, & r \geq R \end{cases}$$

$$\varphi = \begin{cases} -\frac{\rho r^2}{4\varepsilon_0}, & r < R; \\ -\frac{\rho R^2}{4\varepsilon_0} \left(1 + 2 \ln \frac{r}{R}\right), & r \geq R \end{cases}$$



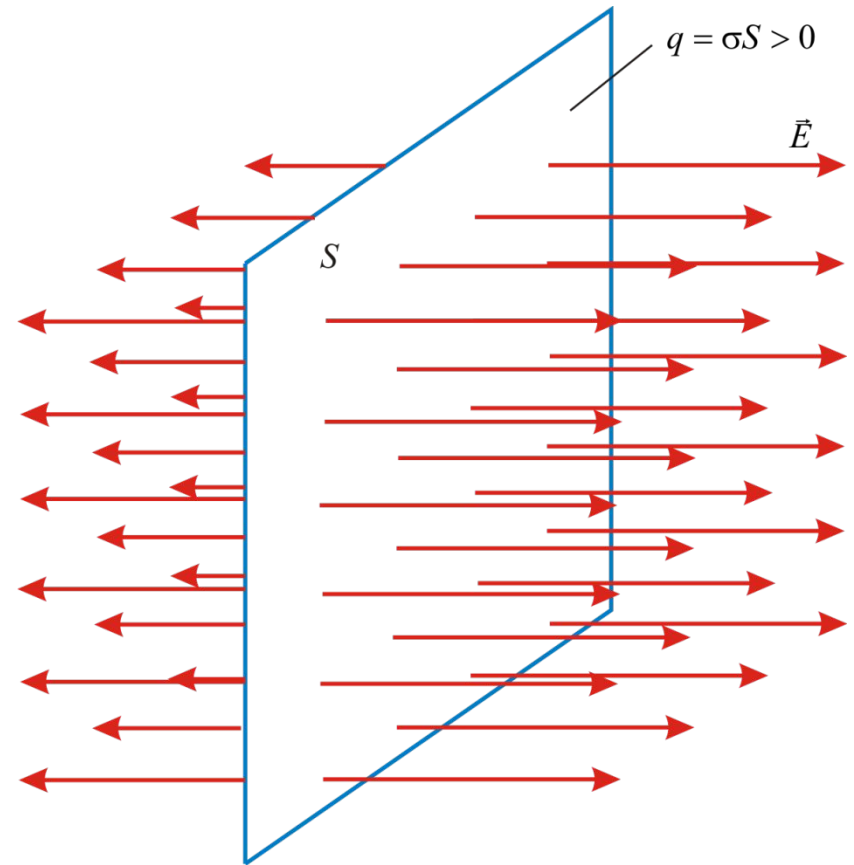


# 1.6 Применение теоремы Гаусса для расчета электрических полей

## 1.6.4 ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ РАВНОМЕРНО ЗАРЯЖЕННОЙ БЕСКОНЕЧНОЙ ПЛОСКОСТИ

# Постановка задачи

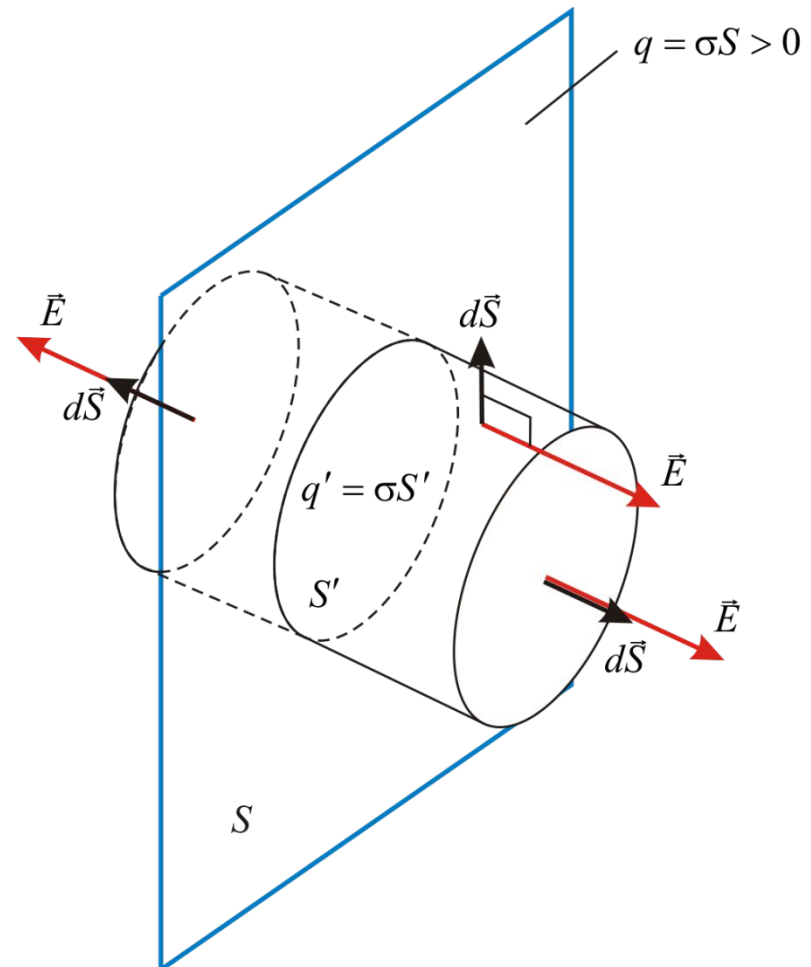
- Пусть бесконечно большая плоскость  $x = 0$  равномерно заряжена с поверхностной плотностью  $\sigma$ .
- Линии вектора напряженности электрического поля  $\vec{E}$  направлены перпендикулярной к ней от нее (если  $\sigma > 0$ ) или к ней (если  $\sigma < 0$ ).
- Найдем поле заряженной плоскости.



# Постановка задачи

- За гауссову поверхность удобно принять поверхность цилиндра, образующие которого перпендикулярны плоскости, а основания площадью  $S'$  параллельны ей и лежат по разные стороны от нее на одинаковых расстояниях.
- как векторы  $\mathbf{E}$  направлены вдоль оси  $X$ :  $\mathbf{E} = E_x \mathbf{i}$  и  $E_x(x) = -E_x(-x)$ , то

$$\oint_S \mathbf{E} d\mathbf{S} = 2ES' = \frac{q}{\epsilon_0} = \frac{\sigma S'}{\epsilon_0}$$



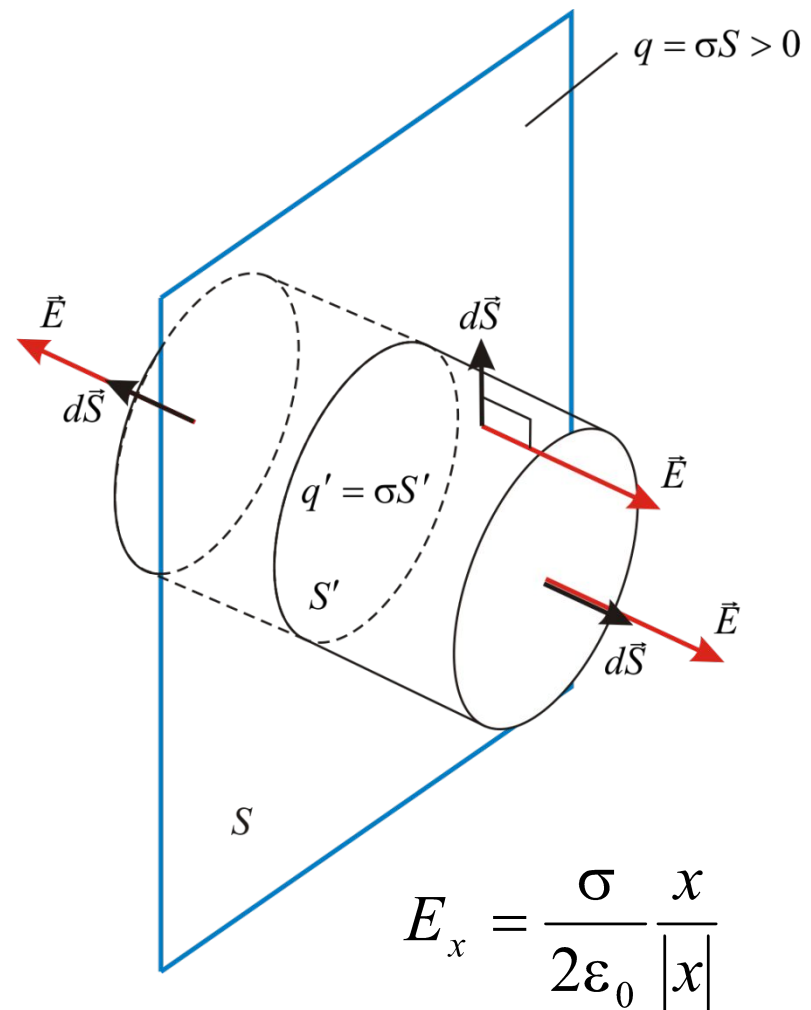
# Напряженность электрического поля бесконечной плоскости

- Таким образом, напряженность электрического поля бесконечной равномерно заряженной плоскости:

$$E = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}$$

- Или, в проекции на ось  $X$

$$E_x = \begin{cases} \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}, & x \geq 0; \\ -\frac{\sigma}{2\varepsilon_0}, & x < 0. \end{cases}$$



# Потенциал электрического поля бесконечной плоскости

- Так как  $E_x = -d\phi/dx$ , то полагая потенциал  $\phi = 0$  во всех точках заряженной плоскости, т.е.  $\phi(x = 0) = 0$ , получаем:
  - при  $x > 0$ :

$$\frac{d\phi}{dx} = -\frac{\sigma}{2\varepsilon_0}, \Rightarrow \phi = -\frac{\sigma}{2\varepsilon_0}x$$

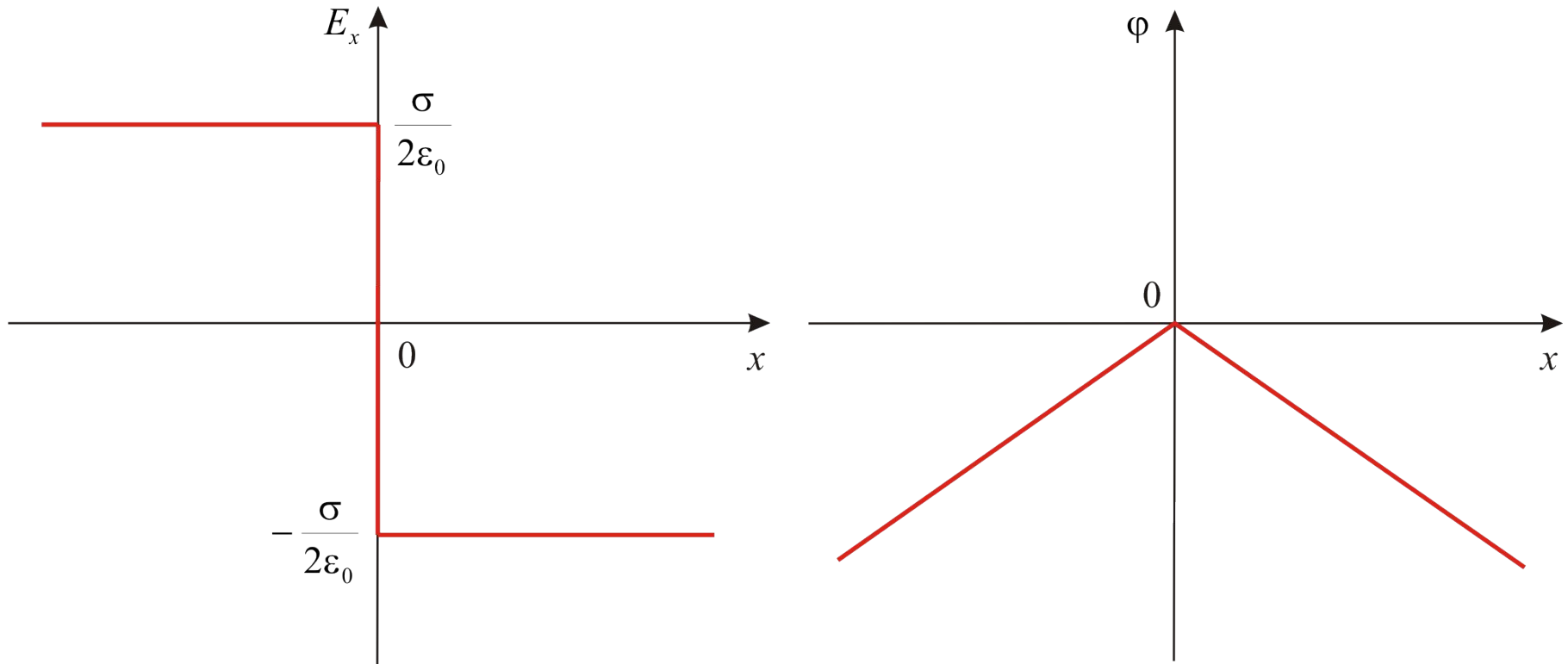
- при  $x < 0$ :

$$\frac{d\phi}{dx} = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}, \Rightarrow \phi = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}x$$

Или

$$\phi = -\frac{\sigma}{2\varepsilon_0}|x|$$

# Электрическое поле равномерно заряженной бесконечной плоскости

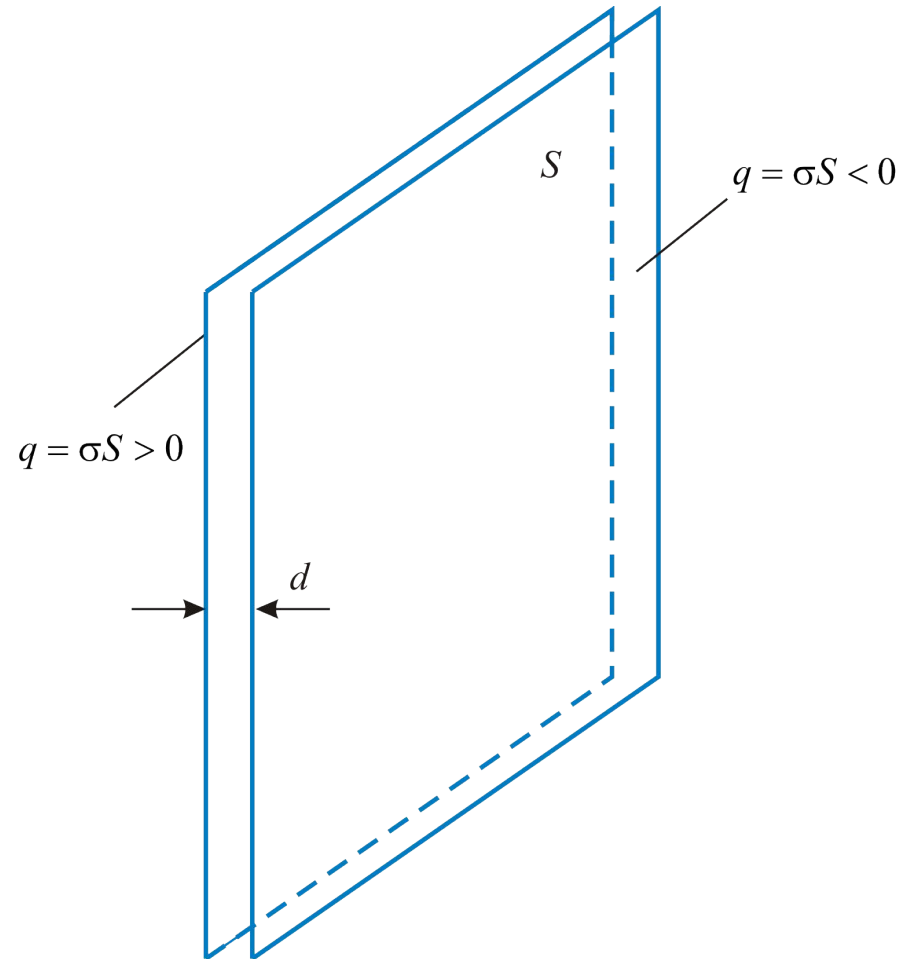


# 1.6 Применение теоремы Гаусса для расчета электрических полей

1.6.5 ЭЛЕКТРИЧЕСКОЕ ПОЛЕ ДВУХ ПАРАЛЛЕЛЬНЫХ РАВНОМЕРНО  
ЗАРЯЖЕННЫХ БЕСКОНЕЧНЫХ ПЛОСКОСТЕЙ

# Постановка задачи

- С помощью предыдущего примера найдем напряженность и потенциал электрического поля двух параллельных однородно и разноименно заряженных зарядами  $q = \sigma S$  бесконечных плоскостей, расстояние между которыми обозначим  $d$ .



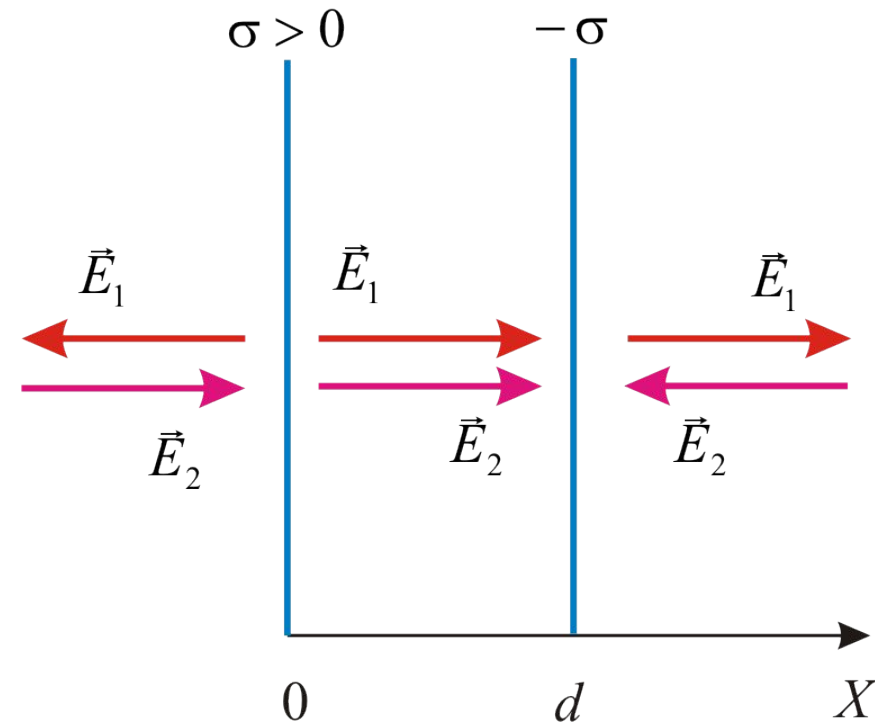


# Напряженность электрического поля двух равномерно разноименно заряженных бесконечных плоскостей

- Из предыдущего примера следует, что модули векторов  $\vec{E}_1$  и  $\vec{E}_2$  напряженностей полей первой и второй плоскостей равны по модулю:

$$E_1 = E_2 = \frac{\sigma}{2\epsilon_0}$$

- и всюду направлены параллельно оси  $X$ , перпендикулярной плоскостям.



# Напряженность электрического поля двух равномерно разноименно заряженных бесконечных плоскостей

- Согласно принципу суперпозиции полей,

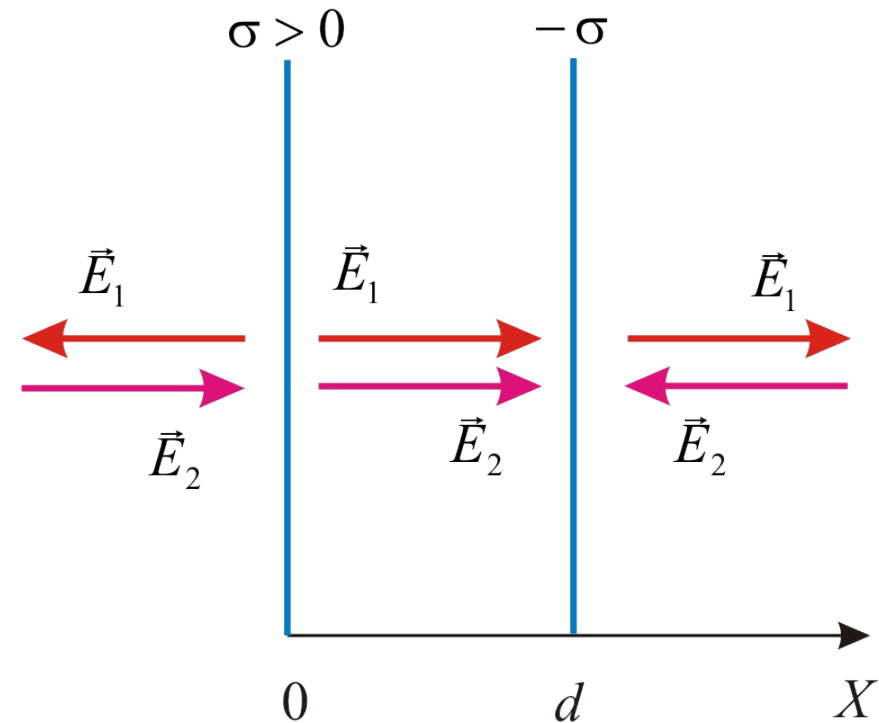
$$\vec{E}_1 + \vec{E}_2 = \vec{E}$$

- тогда, слева от первой плоскости ( $x < 0$ ) и справа от второй плоскости ( $x > d$ ) поле отсутствует:  $\mathbf{E} = 0$

- В области между плоскостями:

$$\vec{E} = 2\vec{E}_1$$

$$E = \frac{\sigma}{\varepsilon_0}$$



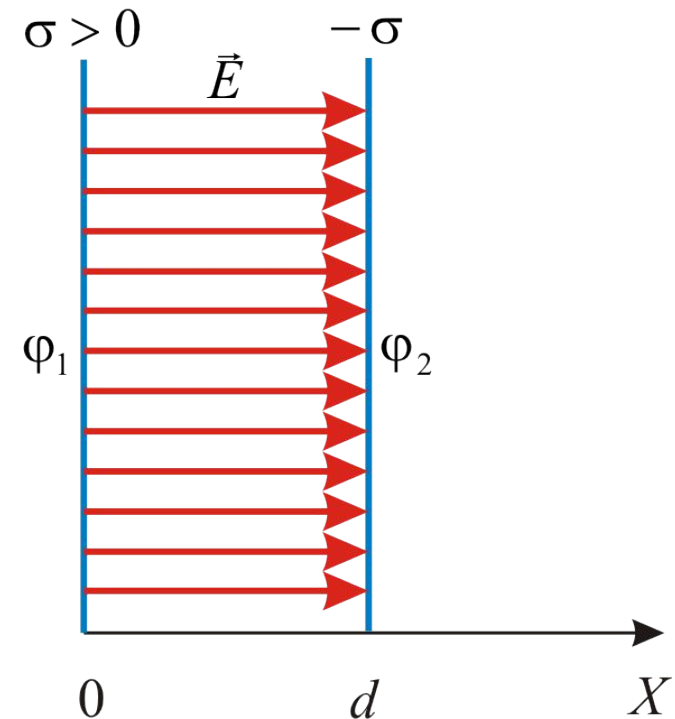
# Потенциал электрического поля двух равномерно разноименно заряженных бесконечных плоскостей

- Потенциал второй плоскости  $\phi_2$  найдем из второго равенства системы:

$$\phi_2 = \phi(x = d) = \phi_1 - \frac{\sigma}{\varepsilon_0} d$$

- Таким образом, разность потенциалов между плоскостями:

$$\phi_1 - \phi_2 = \frac{\sigma}{\varepsilon_0} d$$



# Электрическое поле двух равномерно и разноименно заряженных бесконечных плоскостей

