

# Векторная алгебра

Основные понятия



# Основные понятия

**Математическая величина**

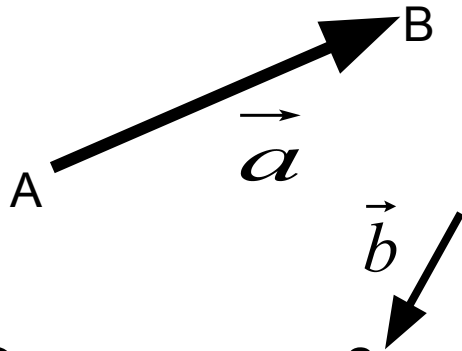
```
graph TD; A[Математическая величина] --> B[Скалярная величина  
(характеризуется численным значением)]; A --> C[Векторная величина  
(Характеризуется численным значением и направлением)];
```

**Скалярная величина**  
(характеризуется численным значением)

**Векторная величина**  
(Характеризуется численным значением и направлением)

# ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ

- **Определение 1.**
- **Вектором** называется отрезок, имеющий определенную длину и направление.



Обозначения:

$\vec{a}$ ,  $\vec{b}$ ,  $\overrightarrow{AB}$ , ...

- **Определение 2.**
- Модулем вектора (длиной вектора) называется длина отрезка :

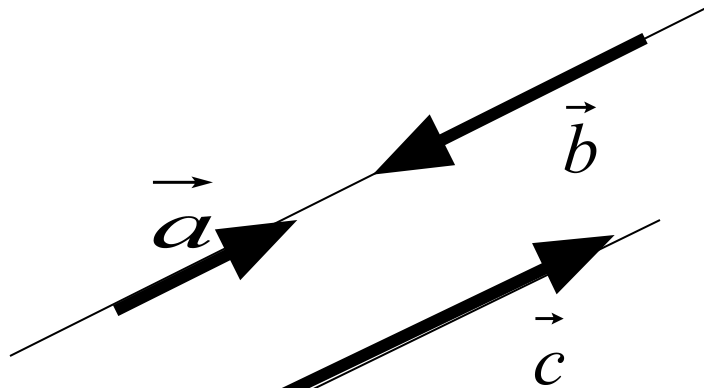
$$|\vec{a}| = |\overrightarrow{AB}|$$

# Основные понятия

- $\vec{0}$  - вектор, у которого начало и конец совпадают.

$$|\vec{0}| = 0$$

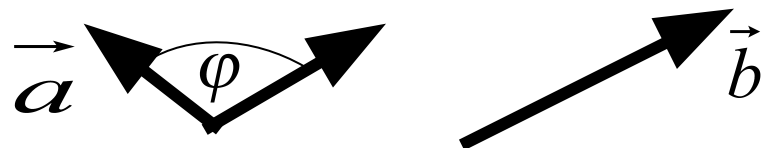
- **Определение 3.**
- **Коллинеарными** называются векторы, если они лежат на одной прямой или на параллельных прямых.



Обозначение:  $\vec{b} \parallel \vec{a} \parallel \vec{c}$

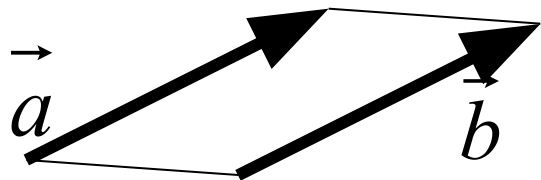
## Определение 4.

Углом  $\varphi$  между векторами называется наименьший угол, на который надо повернуть один из векторов, чтобы их направления совпали.



# Основные понятия

- **Определение 5.**
- Два вектора называются **равными**, если
- они коллинеарные, имеют одинаковую длину
- и одинаковое направление.



$$\vec{a} = \vec{b}$$

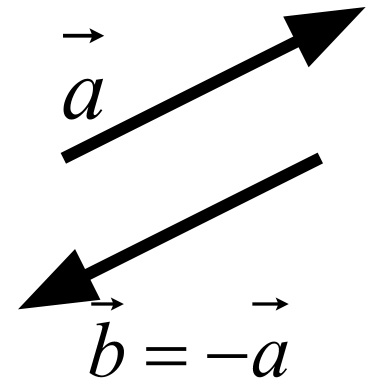
- **Следствие.**
- При параллельном переносе получаются равные векторы.

# Основные понятия

- **Определение 6.**

- Два вектора называются **противоположными**, если
- они коллинеарные, имеют одинаковую длину
- и противоположное направление.

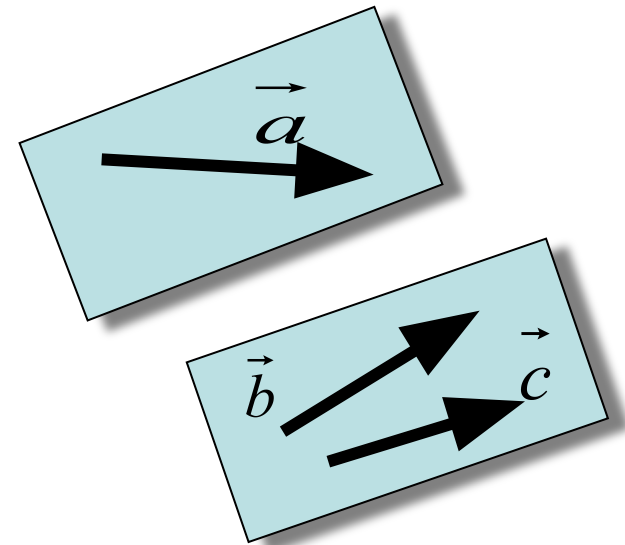
$$\vec{b} = -\vec{a}$$



- **Определение 7.**

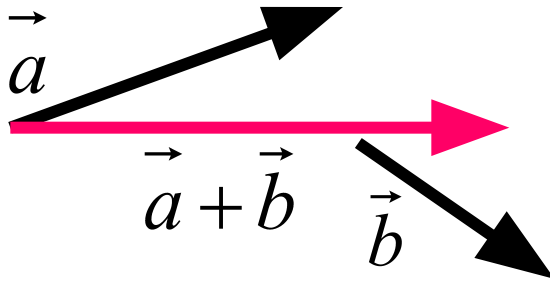
- **Компланарными** называются векторы,
- если они лежат в одной плоскости или
- на параллельных плоскостях.

- **Замечание.** Два вектора всегда компланарны.



# Операции с векторами

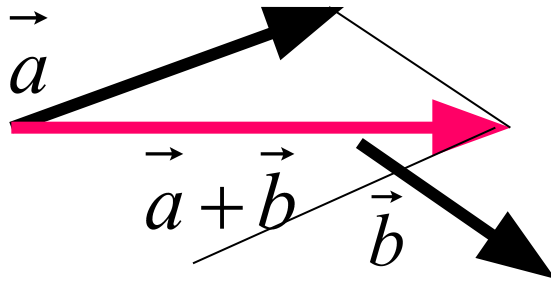
- **Сумма векторов.**



- **Определение 1 (правило треугольника).**
- Пусть начало второго вектора совпадает с концом первого. Тогда вектор, соединяющий начало первого вектора с концом второго, называется **суммой** этих векторов.

# Операции с векторами

- **Сумма векторов.**



- **Определение 2 (правило параллелограмма).**
- Пусть начала первого и второго векторов совпадают.
- Построим на этих векторах параллелограмм.
- Тогда вектор, совпадающий с диагональю, проходящей
- через общее начало, называется **суммой** этих векторов.



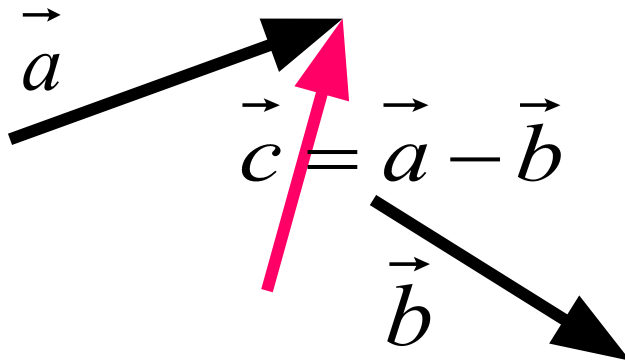
# Операции с векторами

- **Разность векторов.**

- **Определение 1.**

- Разностью векторов  $\vec{a} - \vec{b}$  называется
- такой вектор  $\vec{c}$  что сумма  $\vec{b} + \vec{c} = \vec{a}$

- **Определение 2.**



Пусть начала первого и второго векторов совпадают.

Тогда **разностью** векторов называется вектор, соединяющий их концы

- и направленный из конца вычитаемого в конец уменьшаемого вектора.

# Операции с векторами

- **Произведение вектора на число.**

- **Определение.**

- Произведением вектора  $\vec{a}$  на число  $\lambda$  называется

- вектор  $\vec{a}\lambda = \lambda\vec{a}$

- коллинеарный вектору  $\vec{a}$ ,

- равный по модулю  $|\lambda| \cdot |\vec{a}|$ ,

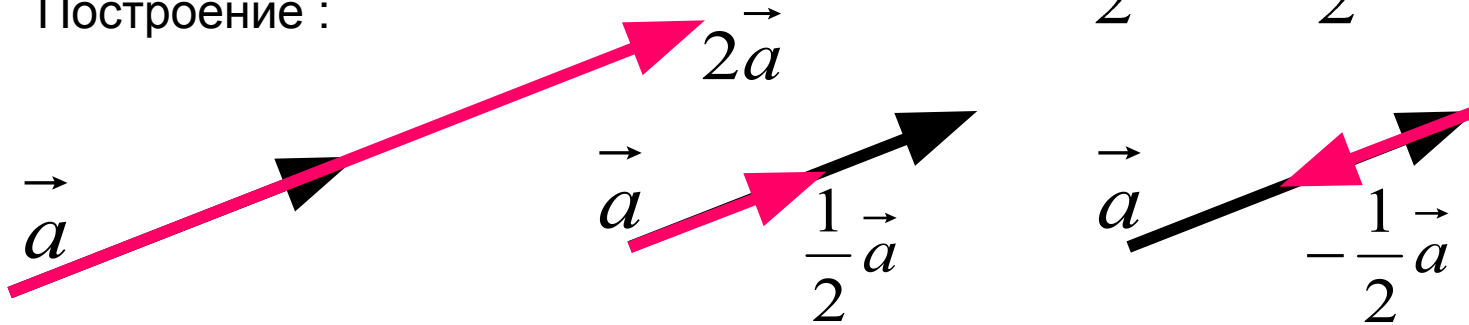
- направленный при  $\lambda > 0$  в ту же сторону, что и  $\vec{a}$ ,

- и в противоположную сторону, если  $\lambda < 0$

# Операции с векторами

- **Пример.**

- Задан вектор  $\vec{a}$ . Построить векторы  $2\vec{a}$ ,  $\frac{1}{2}\vec{a}$ ,  $-\frac{1}{2}\vec{a}$ .
- Построение :



- **Теорема.**

- Пусть  $\vec{a} \neq \vec{0}$ . Векторы  $\vec{b}$  и  $\vec{a}$  коллинеарны тогда и только тогда,
- когда найдется такая постоянная  $\lambda$ , что  $\vec{b} = \lambda\vec{a}$



$$\vec{b} \parallel \vec{a} \Leftrightarrow \vec{b} = \lambda\vec{a}$$

# Основные свойства операций

- 1.  $\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$
- 2.  $(\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} = \vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})$  ?
- 3.  $\vec{a} + (-\vec{a}) = \vec{0}$
- 4.  $\lambda(\vec{a} + \vec{b}) = \lambda\vec{a} + \lambda\vec{b}$
- 5.  $(\lambda_1 + \lambda_2)\vec{a} = \lambda_1\vec{a} + \lambda_2\vec{a}$
- 6.  $(\lambda_1\lambda_2)\vec{a} = \lambda_1(\lambda_2\vec{a})$
- Самостоятельно доказать каждое свойство.

# Разложение векторов

- **Теорема 1.**

- Пусть векторы  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$  - неколлинеарные,

- векторы  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  - компланарные.

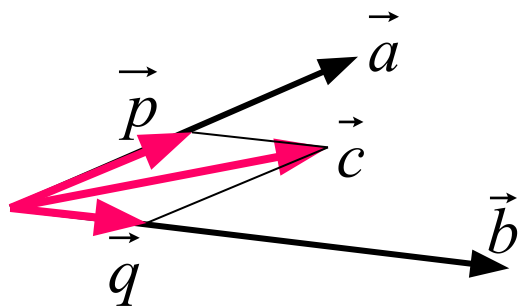
- Тогда найдутся такие постоянные  $\lambda$  и  $\mu$ ,

- что

$$\vec{c} = \lambda \vec{a} + \mu \vec{b}$$

- Такое разложение единственное.

- **Доказательство.**



$$\left. \begin{array}{l} \vec{c} = \vec{p} + \vec{q} \\ \vec{p} = \lambda \vec{a} \\ \vec{q} = \mu \vec{b} \end{array} \right| \Rightarrow \vec{c} = \lambda \vec{a} + \mu \vec{b}$$

# Разложение векторов

- **Единственность.**

- Предположим :  $\vec{c} = \lambda \vec{a} + \mu \vec{b}$

—

$$\vec{c} = \lambda_1 \vec{a} + \mu_1 \vec{b} \quad (\text{хотя бы одно из неравенств } \lambda \neq \lambda_1 \text{ и } \mu \neq \mu_1 \text{ выполнено})$$

- Пусть  $\mu \neq \mu_1$

$$\vec{0} = (\lambda - \lambda_1) \vec{a} + (\mu - \mu_1) \vec{b}$$



$$\vec{b} = -\frac{(\lambda - \lambda_1)}{(\mu - \mu_1)} \vec{a} \quad \longrightarrow \quad \vec{b} \parallel \vec{a}$$

(противоречие)

# Разложение векторов

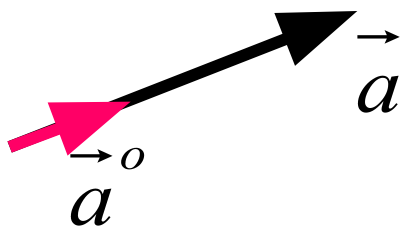
- **Теорема 2.**
- Пусть векторы  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  - некопланарные.
- Тогда найдутся такие постоянные  $\lambda, \mu, \gamma$
- что любой вектор  $\vec{d}$  можно записать
- в виде 
$$\vec{d} = \lambda \vec{a} + \mu \vec{b} + \gamma \vec{c}$$
- (разложить по векторам  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ ).
- Такое разложение единственное.

Д.з. Самостоятельно построить  
чертеж и получить разложение



# Разложение векторов

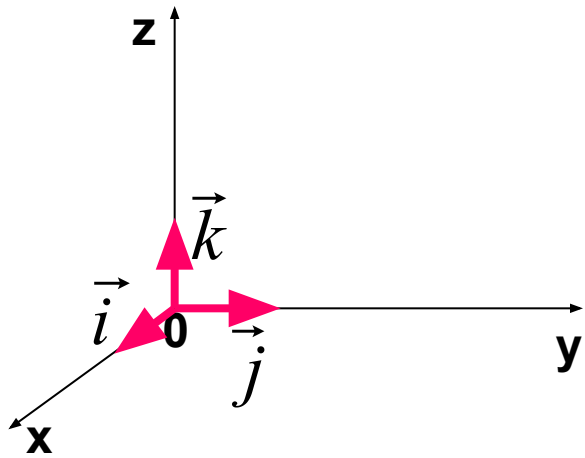
- **Разложение векторов по ортам.**
- **Определение 1.**
- **Ортом** вектора  $\vec{a}$  называется вектор  $\vec{a}^o$ ,
- имеющий единичную длину и то же направление,
- что и вектор  $\vec{a}$ .





# Разложение векторов

- Рассмотрим прямоугольную систему координат.



Векторы  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$ ,  $\vec{k}$  -единичные (орты), направленные по осям  $x$ ,  $y$ ,  $z$  (соответственно)

**Определение 2.** Тройка векторов  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  называется **ортонормированным базисом** в пространстве.

- Теорема 3.**

- В пространстве любой вектор  $\vec{d}$  можно разложить по ортонормированному базису  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ :

- Такое разложение единственное. 
$$\vec{d} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

# Разложение векторов

- **Определение 3.**

- Коэффициенты  $x, y, z$  разложения

$$\vec{d} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

- называются **прямоугольными координатами**

- вектора  $\vec{d} : \vec{d} = \{x, y, z\}$

- **Частный случай.**

- Если вектор  $\vec{d}$  расположен на координатной плоскости  $xy$ ,

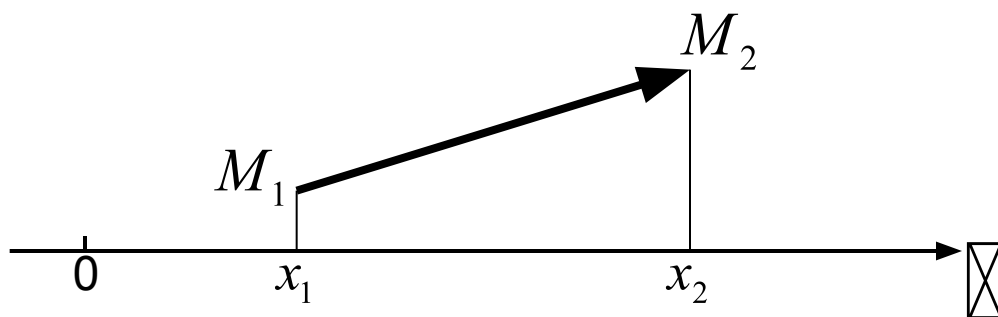
- то разложение будет иметь вид  $\vec{d} = x\vec{i} + y\vec{j}$

- Коэффициенты  $x, y$  называются **прямоугольными координатами**

- вектора на плоскости :  $\vec{d} = \{x, y\}$

# Проекции вектора

- Рассмотрим вектор  $\overrightarrow{M_1M_2}$  и ось  $\boxtimes$



- Определение.**
- Проекцией вектора  $\overrightarrow{M_1M_2}$  на ось  $\boxtimes$  называется
- разность проекций конца  $M_2$  и начала  $M_1$  вектора на эту ось;

$$\text{Пр}_{\boxtimes} \overrightarrow{M_1M_2} = x_2 - x_1$$

# Проекции вектора

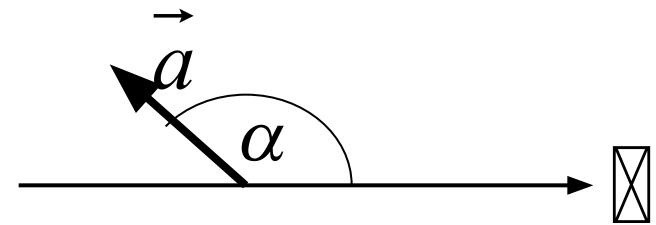
- **Свойства проекций.**

- **1.**  $Pr_{\boxtimes}(\vec{a} \pm \vec{b}) = Pr_{\boxtimes} \vec{a} \pm Pr_{\boxtimes} \vec{b}$

- **2.**  $Pr_{\boxtimes}(\lambda \vec{a}) = \lambda Pr_{\boxtimes} \vec{a}$

- **3.**  $Pr_{\boxtimes} \vec{a} = |\vec{a}| \cos \alpha,$

где  $\alpha$  – угол между  $\vec{a}$  и  $\boxtimes$



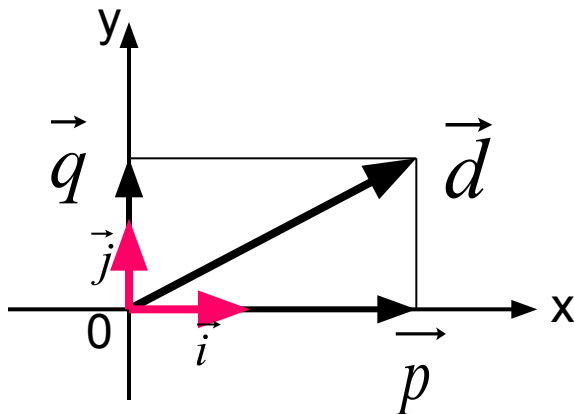
- **4. Связь координат вектора и проекций на оси.**

- Пусть вектор  $\vec{d}$  на плоскости имеет разложение:  $\vec{d} = x\vec{i} + y\vec{j}$

$$\vec{d} = \vec{p} + \vec{q} = Pr_x \vec{d} \cdot \vec{i} + Pr_y \vec{d} \cdot \vec{j}$$



$$x = Pr_x \vec{d} \quad y = Pr_y \vec{d}$$



# Проекции вектора

- В пространстве:

$$\vec{d} = \{x, y, z\} = \{Pr_x \vec{d}, Pr_y \vec{d}, Pr_z \vec{d}\}$$

- **Следствие.**

- Если вектор  $\overrightarrow{M_1M_2}$  задан двумя точками,
- $M_1(x_1, y_1, z_1)$  - начало,  $M_2(x_2, y_2, z_2)$  - конец,
- то

$$\overrightarrow{M_1M_2} = \{x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1\}$$

# Действия с векторами в координатной форме

- **Сумма и разность векторов,**
- **произведение вектора на число.**
- Пусть  $\vec{a} = \{x_1, y_1, z_1\}$  и  $\vec{b} = \{x_2, y_2, z_2\}$
- Тогда
- 1.  $\vec{a} \pm \vec{b} = \{x_1 \pm x_2, y_1 \pm y_2, z_1 \pm z_2\}$
- 2.  $\lambda \vec{a} = \{\lambda x_1, \lambda y_1, \lambda z_1\}$

**Модуль вектора**

$$|\vec{a}| = \sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2}$$

**Орт вектора**

$$\vec{a}^o = \left\{ \frac{x_1}{|\vec{a}|}, \frac{y_1}{|\vec{a}|}, \frac{z_1}{|\vec{a}|} \right\}$$

# Действия с векторами в координатной форме

- **Необходимое и достаточное условие коллинеарности векторов, заданных в координатной форме.**

- Два ненулевых вектора коллинеарны
- тогда и только тогда, когда
- соответствующие координаты пропорциональны.

- Пусть  $\vec{a} = \{x_1, y_1, z_1\}$  и  $\vec{b} = \{x_2, y_2, z_2\}$
- Тогда

$$\vec{a} \parallel \vec{b} \Leftrightarrow \frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2}$$

- Доказательство.

$$\vec{a} \parallel \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} = \lambda \vec{b} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = \lambda x_2 \\ y_1 = \lambda y_2 \\ z_1 = \lambda z_2 \end{cases} \Leftrightarrow \frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2}$$

# Доказательство

- Рассмотрим три вектора :  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  и  $\vec{c}$

