

ИСТОРИЯ ПОЯВЛЕНИЯ КВАДРОКОПТЕРОВ



ОПРЕДЕЛЕНИЕ

Под квадрокоптером понимается вертолет, имеющий четыре несущих винта, разнесенных с помощью балок относительно центра корпуса. Каждый из них оснащен собственным двигателем, а работа всех приводов контролируется микропроцессорной системой и тремя гироскопами, обеспечивающими стабильное положение аппарата в воздухе.



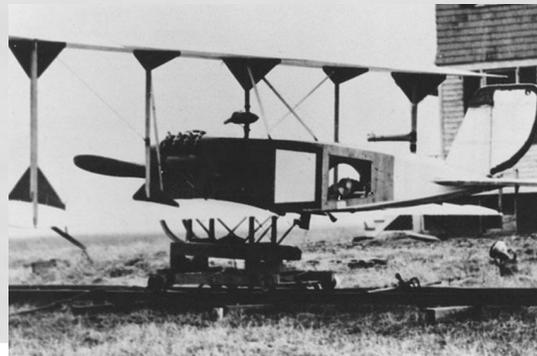
ПЕРВЫЕ КВАДРОКОПТЕРЫ

История создания квадрокоптеров началась еще на заре вертолетостроения, а именно в 1920-х годах. Тогда независимо друг от друга над подобной идеей работали американский конструктор русского происхождения Георгий Ботезат и французский инженер Этьенн Эмишен – каждый из них придумал пилотируемый аппарат с четырьмя разнесенными винтами



ПЕРВЫЕ КВАДРОКОПТЕРЫ

Особенно это было востребовано военными, которые заинтересовались подобными машинами еще в Первую Мировую войну. Сложно сказать, кто изобрел первый дрон, так как подобные разработки проводились во всех развитых странах того времени, но одним из самых ранних аппаратов этого типа в мелкосерийное производство поступил немецкий беспилотный бомбардировщик Fliegermaus



ПОЯВЛЕНИЕ СОВРЕМЕННЫХ КВАДРОКОПТЕРОВ

В своем современном виде первые в мире квадрокоптеры появились в 2006 году с выпуском моделей от немецкой компании MikroKopter. Они уже имели бортовой микроконтроллер, 3 гироскопа, барометр и акселерометр, отличались достаточной стабильностью в полете. Чуть позже их дополнили GPS-модулем для фиксации позиции.



ПОЯВЛЕНИЕ СОВРЕМЕННЫХ КВАДРОКОПТЕРОВ

В дальнейшем рынок четырехвинтовых дронов пошел по двум направлениям:

- создание полностью готовых к использованию устройств различного класса, от бюджетных игрушек до профессиональных платформ для видеосъемки, спасательных, полицейских, природоохранных и других операций;
- разработка микроконтроллеров и программного обеспечения к ним, которые можно адаптировать к самодельным или купленным аппаратам.

СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!