

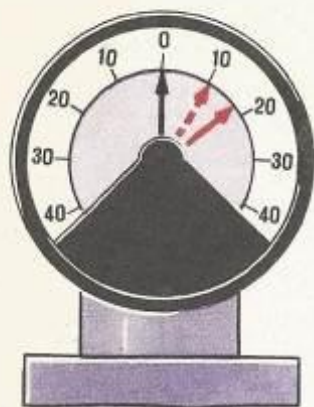
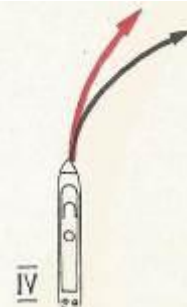
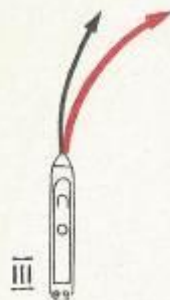
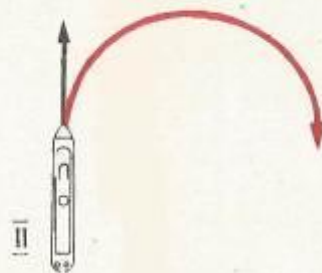
Организация управления судном. Наблюдение

Управление судном при движении и маневрировании выполняется с поста управления судном – ходового мостика (капитанского мостика, рулевой рубки), осуществляемого капитаном судна (КС) или его вахтенным помощником (вахтенным начальником судна). Вахтенный помощник капитана (ВПК), при несении ходовой вахты, постоянно находится на ходовом мостике и ведет непрерывное наблюдение за окружающей обстановкой, в случае необходимости он обязан вызвать на мостик капитана. Вахтенный матрос (рулевой), стоящий на руле, непосредственно подчинен ВПК и обязан выполнять команды только лица управляющего судном – капитана или вахтенного помощника.

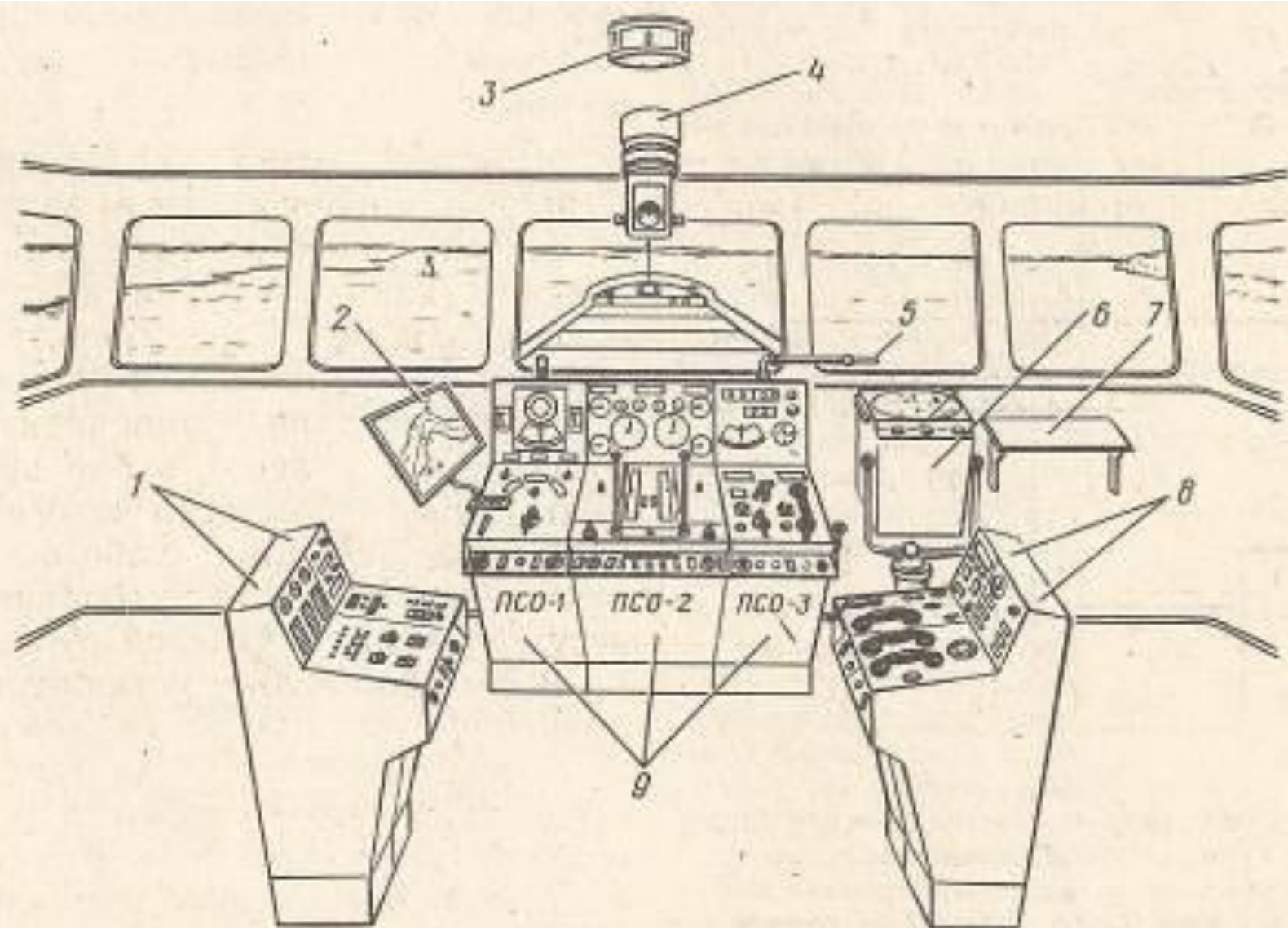
Получив команду рулевой отвечает «есть!...» и дублирует полученную команду. По исполнении докладывает ВПК указывая полученную и исполненную команду.

Т а б л и ц а Рекомендуемые команды вахтенного начальника рулевому

Команда	Действия рулевого
«Право (лево) руля»	Рули (насадки) плавно переключаются в указанную сторону на 10—15° от ДП судна
«Больше право (лево)»	Рули (насадки) дополнительно переключаются на 5—10° в указанную сторону
«Право (лево) на борт»	Рули (насадки) быстро переключаются на наибольший угол в сторону указанного борта
«Прямо руль»	Рули (насадки) ставят параллельно ДП судна
«Так держать»	Судно удерживает в заданном направлении
«Право (лево) не ходить»	Судно удерживает от отклонения вправо (влево)
«Одерживай»	Угол перекладки рулей (насадок) уменьшает или переключает их в противоположную сторону для уменьшения угловой скорости
«Курс (... градусов)»	Курсовую черту устанавливает на указанном курсе по компасу
«Право (лево)... градусов»	Курс изменяет по компасу на указанное число градусов вправо (влево)



Команды, подаваемые рулевому: I — «Право руля»; II — «Право на борт»; III — «Больше право»; IV — «Одерживай»; V — «Так держать»



Рулевая рубка:

1 — секции пульта вспомогательных механизмов (ПВМ); 2 — переносной столик для навигационных карт; 3 — подволочный аксиометр; 4 — компас; 5 — микрофон; 6 — индикатор кругового обзора (ИКО) РЛС; 7 — столик; 8 — секции пульта связи (ПСВ); 9 — секции основного пульта судовождения (ПСО)







CARGO SHIP 5

SPEED: 15.1kts

HEADING: 21°

23°

SHIP RIS DATA

NAME: ISLA
IMO: 1000000
CALL SIGN: 2010
POSITION: Latitude / Longitude: 01.5000° / 10.1000° (Phi)
Speed & Course: 20.1 knots / 0°
Last port & call: 10000000 - 10000

ISLA HULLER

10000000 2010 0000

ENGINE MODE C

1000 1000 1000

MAIN PROPULSION

DIRECTION 5°



25.1 kts

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

BOW THRUSTER 1

POWER 0%

RPM 0

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

1000 1000 1000

100

На ходовом мостике современных транспортных судов устанавливают, как правило, три пульта судовождения:

1. Пульт управления главными двигателями
2. Пульт управления рулевым устройством (штурвал или авторулевой)
3. Пульт вспомогательных механизмов (дистанционного управления судовой эл. станцией, судовыми системами пожаротушения, вентиляции, водоотливными средствами, АПС и т.п.)

Кроме этого имеется:

- ✓ Управление звуковыми и световыми сигналами (управление тифоном и отмашками)
- ✓ Системы курсоуказания (аксиометр, курсоуказатель, эхолот, АИС и т. п.)
- ✓ Средства внешней связи (радиостанции) и связи внутрисудовой (командной и аварийной)
- ✓ Штурманская рубка или стол располагается в задней части ходового мостика. Вблизи него расположены приборы контроля движения судна (курсограф, репитер ГК, барограф, указатель скорости и пройденного расстояния), хронометр иные штурманские приборы, пособия и инструменты.

Важнейшим источником информации для принятия решений по управлению судном судоводителем является:

квалифицированное, постоянное, круговое наблюдение – комплекс действий вахтенного судоводителя по определению и оценке ситуации в которой находится судно, для своевременного принятия необходимых мер, обеспечивающих безопасность плавания.

Наблюдение
осуществляется всеми
имеющимися средствами в
соответствии с
преобладающими
обстоятельствами и
условиями плавания.

Необходимо **всесторонне анализировать и оценивать** получаемую в результате наблюдения информацию, **предвидеть дальнейшее развитие событий и своевременно принимать необходимые меры предосторожности.** При принятии решений следует опираться только на *фактические* результаты наблюдения, не достоверные данные ведут к ошибочным оценкам и

В большинстве случаев аварийные ситуации возникают из-за плохой организации наблюдения, несвоевременного обнаружения опасности, неправильной оценки обстановки и развития ситуации, что влечет принятие неверных и запоздалых решений в экстремальных ситуациях.

Виды наблюдения:

- визуальное
- слуховое
- с помощью технических средств

Контрольные вопросы:

1. Какие команды будут поданы рулевому при прохождении двух подряд крутых поворотов реки?
2. Какая команда подается для прекращения поворота судна и как ее выполнить?
3. Какая команда может прозвучать если судно идет близко к кромке (границе) судового хода?
4. На каких участках внутренних водных путей подают команды Курс ... градусов?
5. Как нужно доложить о выполнении команды вахтенному помощнику капитана? (приведите пример доклада)
6. Какие органы управления придется постоянно использовать при привале (подходе судна к причалу)?
7. Каким должно быть наблюдение за окружающей обстановкой?
8. Какие виды наблюдения применяет судоводитель?