

Параметры схемы замещения силовых трансформаторов и автотрансформаторов определяются на основе каталожных данных. Для двухобмоточных трансформаторов используются следующие каталожные данные:

номинальная мощность трансформатора, $S_{m\ nom}$;

напряжение обмотки высокого напряжения, U_{eH} ;

напряжение обмотки низкого напряжения, U_{nH} ;

потери активной мощности в режиме короткого замыкания, ΔP_k ;

напряжение короткого замыкания, u_k ;

потери активной мощности в режиме холостого хода, ΔP_x ;

ток холостого хода, I_x .

Номинальной называют мощность трансформатора, которой он может быть нагружен при номинальных температурных условиях охлаждающей среды.

Номинальные напряжения первичной и вторичной обмоток - это напряжения между выводами обмоток при холостом ходе трансформатора.

В режиме короткого замыкания (КЗ) одна из обмоток трансформатора замыкается накоротко, а по другой протекает ток, равный номинальному, при некотором приложенном напряжении u_{κ} , которое и называется напряжением короткого замыкания. Оно меньше номинального и выражается в процентах от него отношением:

$$u_{\kappa,\%} = \frac{u_{\kappa}}{U_{\text{ен}}} \cdot 100\%. \quad (28)$$

Мощность, потребляемая трансформатором в режиме короткого замыкания, практически целиком расходуется на нагрев его обмоток, а потери в стали ничтожны из-за малого значения приложенного напряжения u_{κ} , т.к. потери в стали пропорциональны квадрату приложенного напряжения. Поэтому приближенно считают, что все потери мощности в опыте КЗ ΔP_{κ} идут на нагрев обмоток трансформатора, т.е.:

$$\Delta P_{\kappa} = 3I_{\text{ном}}^2 \cdot R_m = \frac{S_{\text{ном}}^2}{U_{\text{ен}}^2 \cdot R_m}, \quad (29)$$

где R_m - активное сопротивление трансформатора.

В режиме холостого хода первичная обмотка включается на номинальное напряжение, а вторичная обмотка разомкнута. Потребляемый из сети ток называется током холостого хода. Он выражается в процентах от номинального тока первичной обмотки, *Iв ном*:

$$I_{x,\%} = \frac{I_x}{I_{\text{в ном}}} \cdot 100\%. \quad (30)$$

$$\Delta \underline{S}_x = \Delta P_x + j\Delta Q_x. \quad (31)$$

Состав каталожных данных для трехобмоточных трансформаторов и автотрансформаторов имеет следующие отличия от перечисленных выше.

Для трехобмоточных трансформаторов указывают напряжения всех трех обмоток: высокого $U_{вн}$, среднего $U_{сн}$, низкого $U_{нн}$, а также соотношение мощностей обмоток в процентах от $S_{ном}$: **100/100/100 %; 100/100/66,7 %** или **100/66,7/66,7 %**.

Если мощности обмоток неодинаковы, то даются три значения потерь мощности короткого замыкания: $\Delta P_{к, в-н}$; $\Delta P_{к, с-н}$; $\Delta P_{к, в-с}$, %, каждое из которых соответствует опыту для двух обмоток (третья разомкнута), и при этом указанные значения отнесены к номинальной мощности менее мощной обмотки.

Указываются три относительных значения напряжения короткого замыкания: $u_{k, \text{в-н}}$; $u_{k, \text{в-с}}$; $u_{k, \text{с-н}}, \%$, так как для трехобмоточных трансформаторов режим КЗ выполняется для всех возможных сочетаний обмоток. При этом если мощности обмоток не одинаковы, то приводимые значения отнесены к номинальному току менее мощной обмотки.

Паспортные данные трансформаторов с расщепленной обмоткой такие же, как и у двухобмоточных.

Автотрансформаторы изготавливаются на номинальное напряжение 150÷750 кВ и применяются для связи электрических сетей и их элементов, когда не требуется большой коэффициент трансформации, K_{AT} . У большинства автотрансформаторов $K_{AT} \leq 2$.

Все автотрансформаторы имеют соединение трех фаз обмоток ВН и СН в звезду и образуют общую для обоих напряжений нулевую точку, заzemляемую наглухо (рис. 5). У автотрансформатора обмотки ВН (AX) и СН (aX) электрически связаны, а обмотка НН имеет с обмотками ВН и СН обычную трансформаторную связь. Часть фазной обмотки, заключенная между выводами A и a (B и b , C и c), называется последовательной, а между выводами a и X (b и Y , c и Z) - общей.

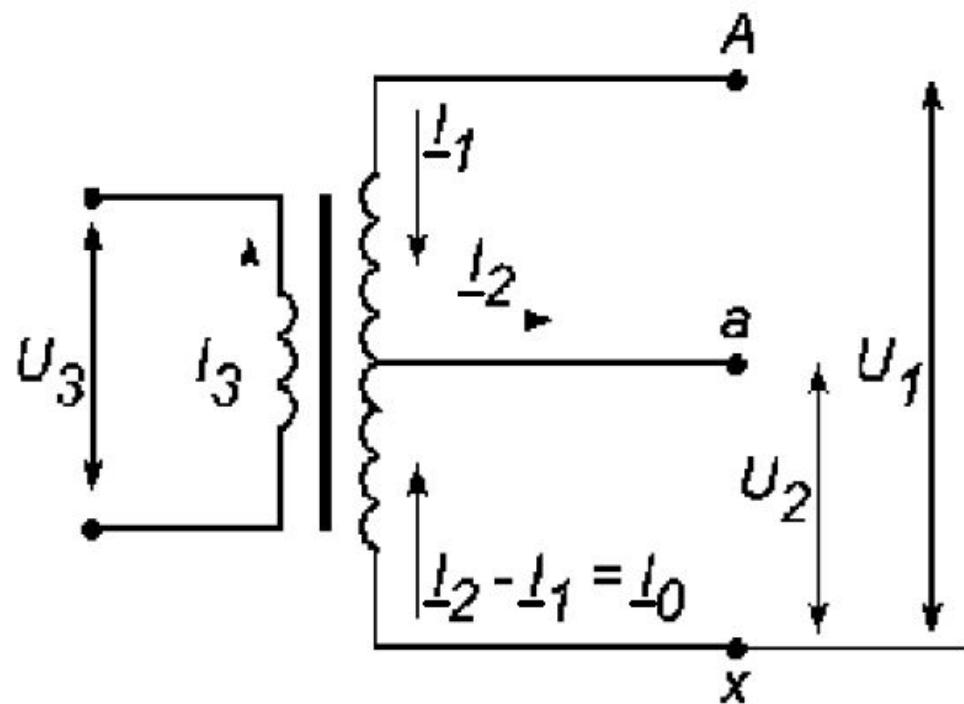
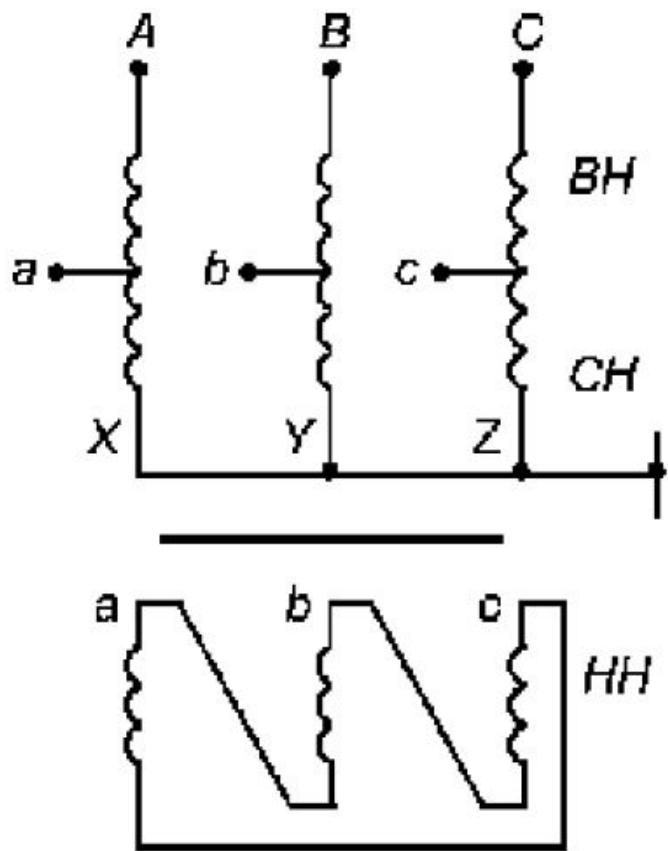


Схема соединений обмоток автотрансформатора

Здесь \underline{I}_1 - ток последовательной обмотки, магнитный поток которого наводит в общей обмотке ток \underline{I}_0 , равный

$$\underline{I}_0 = \underline{I}_2 - \underline{I}_1, \quad (32)$$

где \underline{I}_2 - ток вторичной цепи.

У понижающих автотрансформаторов мощность последовательной обмотки называется типовой S_m и равна мощности общей обмотки:

$$S_m = \sqrt{3} \underline{I}_1 \cdot (\underline{U}_1 - \underline{U}_2) = \sqrt{3} (\underline{I}_2 - \underline{I}_1) \cdot \underline{U}_2; \quad (33)$$

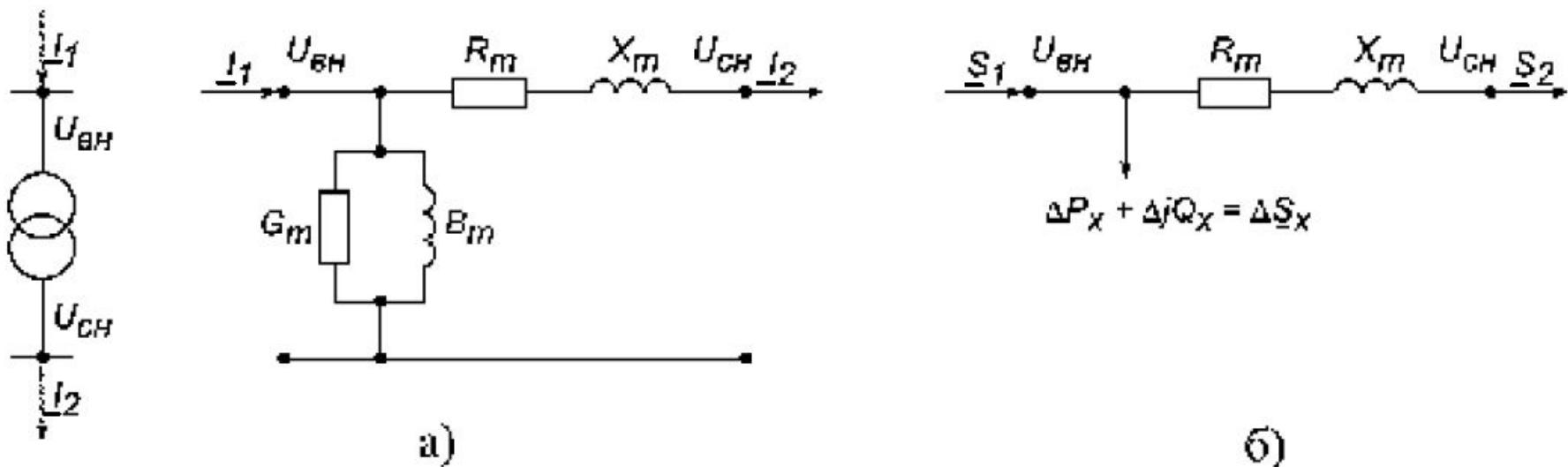
$$S_m = \sqrt{3} \underline{I}_1 \cdot \underline{U}_1 \left(1 - \frac{\underline{U}_2}{\underline{U}_1} \right) = S_{AT\,nom} \left(1 - \frac{1}{K_{AT}} \right), \quad (34)$$

где $K_{AT} = U_1 / U_2$.

Очевидно, что $S_m < S_{AT\,nom}$, поэтому выражение $(1 - 1/K_{AT})$ называют коэффициентом выгодности, α . Тогда $S_m = \alpha \cdot S_{AT\,nom}$.

Типовая мощность - это та часть мощности автотрансформатора, которая передается электромагнитным путем. Как известно, размеры, масса, расход активных материалов определяются главным образом электромагнитной мощностью, поэтому по сравнению с трансформаторами той же мощности у автотрансформаторов меньшие размеры, меньший расход металла, ниже стоимость, меньшие потери мощности.

В паспортных данных напряжение короткого замыкания и потери мощности в режиме КЗ для автотрансформатора даются заводами - изготовителями: между обмотками ВН и СН - $u_{k\text{ в-с}}$, $\Delta P_{k\text{ в-с}}$ отнесенные к номинальной мощности, а между обмотками ВН и НН - $u_{k\text{ в-н}}$, $\Delta P_{k\text{ в-н}}$, и СН-НН - $u_{k\text{ с-н}}$, $\Delta P_{k\text{ с-н}}$ - отнесенные к типовой мощности.



Г-образная схема замещения трансформатора.

поперечная ветвь проводимостей представлена:

- а) ветвью проводимостей;
- б) потерями мощности XX.

При номинальном напряжении первичной обмотки $U_{\text{ен}} \geq 330 \text{ кВ}$ используется схема, показанная на рис а), а при номинальном напряжении $U_{\text{ен}} \leq 220 \text{ кВ}$ ветвь намагничивания в схеме замещения заменяется постоянным отбором мощности, равным суммарным потерям холостого хода

Активное сопротивление в схеме замещения равно сумме сопротивления первичной обмотки R_1 и сопротивления вторичной обмотки R'_2 , приведенного к первичной, т.е.

$$R_m = R_1 + R'_2 \quad (35)$$

и для одной фазы определяется по выражению:

$$R_m = \frac{\Delta P_k \cdot U_{\text{ен}}^2}{S_{\text{ном}}^2}. \quad (36)$$

Индуктивное сопротивление трансформатора равно сумме индуктивного сопротивления рассеяния первичной обмотки X_1 и приведенного к ней индуктивного сопротивления вторичной обмотки X'_2 , т.е.

$$X_m = X_1 + X'_2. \quad (37)$$

Оно определяется по формуле:

$$X_m = \frac{u_{p,\%} \cdot U_{\text{ен}}^2}{100 \cdot S_{\text{ном}}}, \quad (38)$$

где $u_p = \sqrt{u_k^2 - u_a^2}$ - индуктивная составляющая напряжения КЗ, равная падению напряжения на индуктивном сопротивлении трансформатора;
 u_a - активная составляющая напряжения КЗ, равная:

$$u_{a,\%} = \frac{\sqrt{3} I_{\text{н}} R_m}{U_{\text{н}}} \cdot 100\% = \frac{\Delta P_k}{S_{\text{ном}}} \cdot 100\%, \quad (39)$$

где $I_{\text{н}}$ - номинальный ток первичной обмотки трансформатора.

Для современных мощных трансформаторов $R_m \ll X_m$ и $u_p \approx u_k$.

Следовательно: $X_m = \frac{u_{k,\%} \cdot U_{\text{н}}^2}{100 \cdot S_{\text{ном}}}.$ (40)

Активная проводимость обусловлена потерями активной мощности в стали трансформатора на гистерезис и вихревые токи и определяется (для одной фазы) как

$$G_m = \frac{\Delta P_x}{U_{\text{бн}}^2}. \quad (41)$$

Индуктивная проводимость обусловлена основным магнитным потоком и учитывает потери реактивной мощности, расходуемые на намагничивание сердечника трансформатора. Она определяется по выражению:

$$B_m = \frac{\Delta Q_x}{U_{\text{бн}}^2}, \quad (42)$$

где ΔQ_x - потери реактивной мощности, определяемые реактивной составляющей вектора тока холостого хода, т.е.

$$I_{x,p} = \sqrt{I_x^2 - I_{x,a}^2}. \quad (43)$$

Но ввиду малости составляющей $I_{x,a} \ll I_x$ принимают $I_{x,p}$ равным модулю вектора тока холостого хода, т.е.

$$\Delta Q_x = \frac{I_{x,\%}}{100} \cdot S_{\text{ном}}. \quad (44)$$

При параллельной работе двух или более одинаковых трансформаторов ($n_m \geq 2$) параметры схемы замещения определяются выражениями:

$$\underline{Z}_{m\Sigma} = \frac{\underline{R}_m + j\underline{X}_m}{n_m}, \quad (45)$$

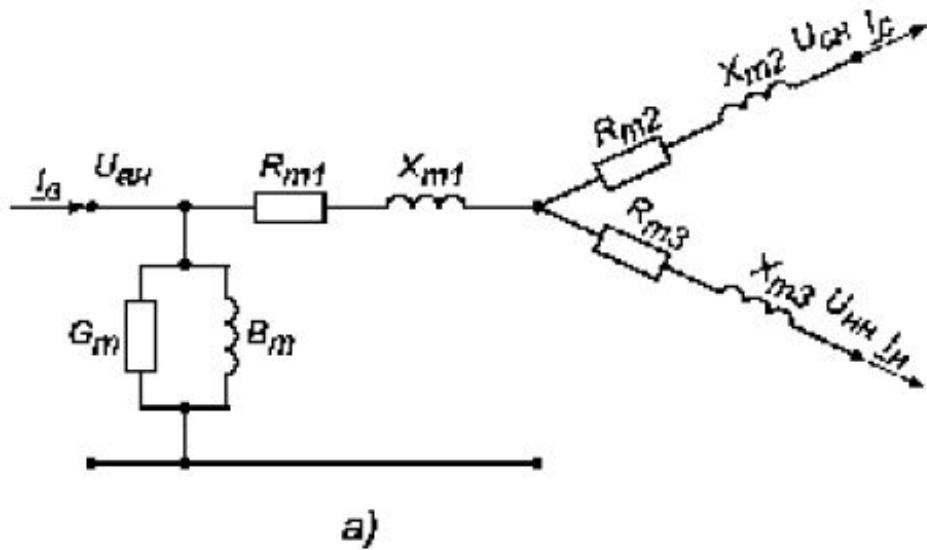
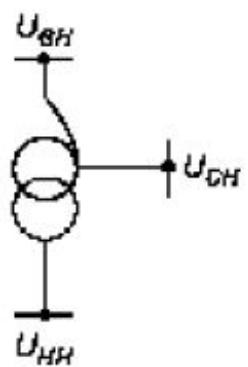
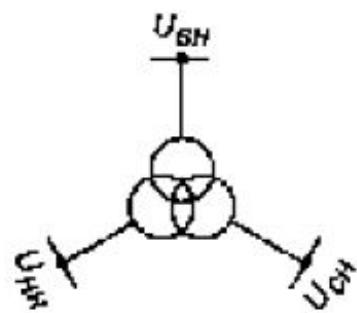
$$\underline{Y}_{m\Sigma} = n_m (\underline{G}_m + j\underline{B}_m) \quad (46)$$

или $\Delta \underline{S}_v = n_m (\Delta P_x + j\Delta Q_v).$ (47)

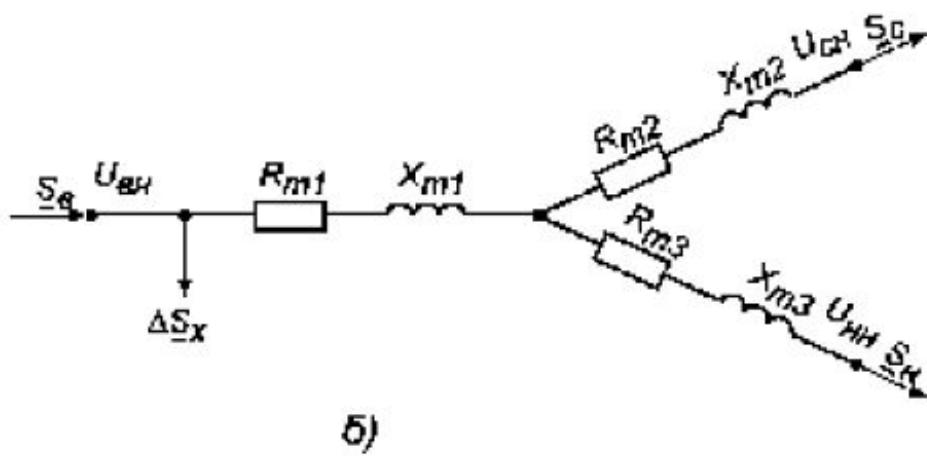
Согласно действующему стандарту соотношение между мощностями отдельных обмоток ВН / СН / НН в современных трехобмоточных трансформаторах одинаково, поэтому в паспортных данных приводятся общие потери короткого замыкания, по которым определяется общее активное сопротивление трансформатора:

$$R_m = \frac{\Delta P_k \cdot U_n^2}{S_{m\text{ном}}^2}, \quad (48)$$

где U_n - номинальное напряжение той обмотки, к которой приводят сопротивление трансформатора. В основном это напряжение обмотки ВН.



a)



б)

Схема замещения трехобмоточных трансформаторов и автотрансформаторов.

Тогда активное сопротивление каждой обмотки трансформатора при равенстве их мощностей составляет:

$$R_{m1} = R_{m2} = R_{m3} = 0,5 R_{общ}. \quad (49)$$

Однако эксплуатируются и трехобмоточные трансформаторы с разными мощностями обмоток. В таком случае активные сопротивления лучей звезды в схеме замещения определяются по потерям мощности короткого замыкания, отнесенным к соответствующим лучам:

$$\left. \begin{aligned} \Delta P_{\kappa 1} &= \Delta P_{\kappa, 6} = 0,5 (\Delta P_{\kappa, 6-c} + \Delta P_{\kappa, 6-H} - \Delta P_{\kappa, c-H}) \\ \Delta P_{\kappa 2} &= \Delta P_{\kappa, c} = 0,5 (\Delta P_{\kappa, 6-c} + \Delta P_{\kappa, c-H} - \Delta P_{\kappa, 6-H}) \\ \Delta P_{\kappa 3} &= \Delta P_{\kappa, H} = 0,5 (\Delta P_{\kappa, 6-H} + \Delta P_{\kappa, c-H} - \Delta P_{\kappa, 6-c}) \end{aligned} \right\}, \quad (50)$$

$$R_{m1} = \frac{\Delta P_{\kappa 1} \cdot U_{6H}^2}{S_{m\text{HO.M}}^2}, \quad (51)$$

$$R_{m2} = \frac{\Delta P_{\kappa 2} \cdot U_{6H}^2}{S_{m\text{HO.M}}^2}, \quad (52)$$

$$R_{m3} = \frac{\Delta P_{\kappa 3} \cdot U_{6H}^2}{S_{m\text{HO.M}}^2}. \quad (53)$$

Индуктивные сопротивления обмоток или лучей эквивалентной звезды схемы замещения находят по соответствующим значениям напряжения короткого замыкания обмоток, определяемым по каталожным данным:

$$\left. \begin{aligned} u_{\kappa 1} &= u_{\kappa, \text{б}} = 0,5 (u_{\kappa, \text{б-с}} + u_{\kappa, \text{б-н}} - u_{\kappa, \text{с-н}}) \\ u_{\kappa 2} &= u_{\kappa, \text{с}} = 0,5 (u_{\kappa, \text{б-с}} + u_{\kappa, \text{с-н}} - u_{\kappa, \text{б-н}}) \\ u_{\kappa 3} &= u_{\kappa, \text{н}} = 0,5 (u_{\kappa, \text{б-н}} + u_{\kappa, \text{с-н}} - u_{\kappa, \text{б-с}}) \end{aligned} \right\} . \quad (54)$$

Учитывая, что в трехобмоточных трансформаторах $u_{\kappa a} \ll u_{\kappa p}$ можно принять $u_{\kappa p} \approx u_{\kappa}$, получаем:

$$X_{m1} = \frac{u_{\kappa 1} \cdot U_{\text{бн}}^2}{S_{\text{ном}}}, \quad (55)$$

$$X_{m2} = \frac{u_{\kappa 2} \cdot U_{\text{бн}}^2}{S_{\text{ном}}}, \quad (56)$$

$$X_{m3} = \frac{u_{\kappa 3} \cdot U_{\text{бн}}^2}{S_{\text{ном}}}, \quad (57)$$

где $u_{\kappa i}$ задано в относительных единицах.

В отличие от трехобмоточных трансформаторов трансформаторы с расщепленной обмоткой низкого напряжения имеют соотношение мощностей обмоток 100/50/50 %, т.е. суммарная мощность обмоток низкого напряжения равна мощности обмотки высшего напряжения. Эти трансформаторы могут работать как с параллельным соединением обмоток, так и с раздельным их включением. В первом случае трансформатор с расщепленной обмоткой работает как обычный двухобмоточный трансформатор и параметры его схемы замещения определяются по выражениям, справедливым для двухобмоточных трансформаторов.

Индуктивные сопротивления обмоток определяются потоками рассения и зависят от взаимного расположения обмоток. Поскольку обмотка высокого напряжения располагается между обмотками низкого напряжения, ее индуктивное сопротивление можно считать равным нулю, а индуктивные сопротивления ветвей расщепленной обмотки X'_{2m} и X''_{2m} равны двойному значению общего сопротивления трансформатора:

$$X'_{2m} = X''_{2m} = 2X_m \text{ или } X_m = 0,5 X'_{2m} = 0,5 X''_{2m}. \quad (58)$$

Общее индуктивное сопротивление трансформатора определяется по выражению для двухобмоточного трансформатора.

Исходя из сказанного, схему замещения трансформатора с расщепленной обмоткой можно представить в виде:

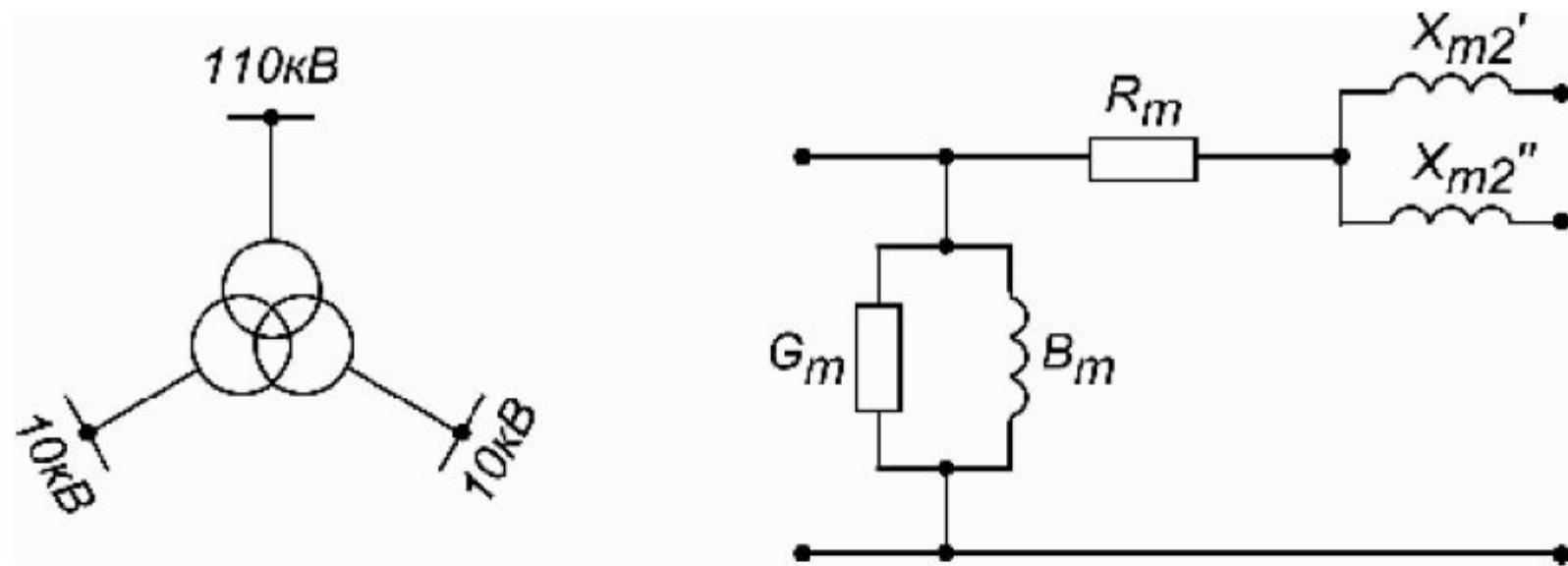


Схема замещения трансформатора с расщепленной обмоткой

Общее активное сопротивление автотрансформатора определяется по потерям мощности $\Delta P_{\kappa, \text{в-с}}$ в режиме короткого замыкания в обмотках высокого и среднего напряжения, имеющих электрическую связь:

$$R_{общ} = \frac{\Delta P_{\kappa 12} \cdot U_{вн}^2}{S_{1ном}^2} = \frac{\Delta P_{\kappa, \text{в-с}} \cdot U_{вн}^2}{S_{ATном}^2}. \quad (59)$$

Активные сопротивления обмоток ВН и СН будут равны, если мощности потерь ΔP_{κ} для них одинаковы. Тогда:

$$R_{m1} = R_{m2} = 0,5 R_{общ}. \quad (60)$$

Активное сопротивление обмотки низкого напряжения зависит от ее мощности и определяется из соотношения:

$$\frac{R_{m3}}{R_{m1}} = \frac{S_{AT\,nom}}{S_{HH}}. \quad (61)$$

Оно равно:

$$R_{m3} = \frac{R_{m1} \cdot S_{AT\,nom}}{S_{HH}}. \quad (62)$$

Если в каталоге приводятся потери мощности короткого замыкания между парами обмоток ($\Delta P'_{K, b-H}$; $\Delta P'_{K, c-H}$; $\Delta P_{K, b-c}$), то $\Delta P_{K, b-c}$ приведены к номинальной мощности автотрансформатора, а $\Delta P'_{K, b-H}$ и $\Delta P'_{K, c-H}$ – к типовой мощности (мощности обмотки НН).

При определении активных сопротивлений обмоток потери короткого замыкания должны быть приведены к номинальной мощности:

$$\Delta P'_{\text{кв-н}} = \frac{\Delta P'_{\text{кв-н}}}{\alpha^2}; \quad (63)$$

$$\Delta P'_{\text{кс-н}} = \frac{\Delta P'_{\text{кс-н}}}{\alpha^2}, \quad (64)$$

где $\alpha = \frac{S_{AT\text{ном}}}{S_{min}} = \frac{U_{\text{ен}} - U_{\text{ен}}}{U_{\text{ен}}}.$ (65)

И уже по ним определяют потери мощности короткого замыкания для каждой из обмоток по выражению (50).

Тогда активные сопротивления обмоток равны:

$$R_{m1} = \frac{\Delta P_{\kappa 1} \cdot U_{\text{ен}}^2}{S_{AT \text{ nom}}^2}, \quad (66)$$

$$R_{m2} = \frac{\Delta P_{\kappa 2} \cdot U_{\text{ен}}^2}{S_{AT \text{ nom}}^2}, \quad (67)$$

$$R_{m3} = \frac{\Delta P_{\kappa 3} \cdot U_{\text{ен}}^2}{S_{AT \text{ nom}}^2}. \quad (68)$$

Индуктивные сопротивления лучей эквивалентной звезды определяются так же, как для трехобмоточного трансформатора, с использованием выражений (55)-(57). Если в каталоге или справочных данных указаны напряжения короткого замыкания пар обмоток ($u'_{k, \text{б-н}}$, $u'_{k, \text{с-н}}$), приведенные к типовой мощности, то их приведение к единому энергетическому уровню осуществляется по выражениям:

$$u_{k, \text{б-н}} = u'_{k, \text{б-н}} / \alpha, \quad (69)$$

$$u_{k, \text{с-н}} = u'_{k, \text{с-н}} / \alpha. \quad (70)$$

Проводимости автотрансформатора рассчитываются по выражениям (41) и (42), а потери мощности в стали - по выражению (47), где $n_m=1$.

Сопротивления и проводимости трансформаторов и автотрансформаторов могут быть отнесены не только к номинальному напряжению обмотки высокого напряжения $U_{\text{бн}}$, но и к напряжению других обмоток, если оно принимается за расчетное напряжение сети.