

ВКР

Тема: Трассовая РЛС с разработкой приемного тракта

Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

Актуальность: В настоящее время назрел вопрос замены устаревшего парка РЛС УВД, в частности РЛС выпуска 70 х годов прошлого века. Поэтому работы в этом направлении и полученные в их выполнении результаты актуальны в настоящее время.

Новизна: В силу того, что современные РЛС строятся на базе АФАР, приемное устройство предлагаемой РЛС строятся по модульному типу. Это позволяет решить две связанные между собой задачи: получить стандартные линейки усиления и, что особенно важно - решить задаче цифрового формирования характеристик направленности на прием.

Применение или внедрение: Применение в учебном процессе на кафедре



Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

Первые РЛС были станциями обнаружения самолётов. 5 стационарных импульсных РЛС было установлено на юго-западном побережье Великобритании в 1936 году. Они работали на сравнительно длинных (метровых) волнах, были весьма громоздки и не могли обнаруживать самолёты, летевшие на малой высоте. Тем не менее вскоре цепочка таких станций была установлена вдоль всего английского побережья Ла-Манша; она показала свою эффективность при отражении налётов немецкой авиации во время 2-й мировой войны 1939-1945гг. В СССР первые опыты по радиообнаружению самолётов были проведены в 1934г. Промышленный выпуск первых РЛС, принятых на вооружение, был начат в 1939г. Эти станции (РУС-1) с непрерывным излучением, модулированным звуковой частотой, располагались цепочкой вдоль некоторой линии и позволяли обнаруживать самолёт, пересекающий эту линию.



Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

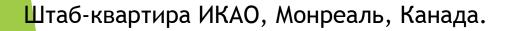
Они были применены на Карельском перешейке во время советско-финляндской войны 1939-1940гг. и на Кавказе во время Великой Отечественной войны 1941-1945гг. В настоящее время различают два принципиально различных типа радиолокации: активная и пассивная. При активной радиолокации радиолокационная станция (РЛС) сама излучает сигнал в виде электромагнитной волны и принимает часть отраженного от объекта сигнала с помощью приемника. В пассивной радиолокации принимается сигнал, излученный средствами проецируемого объекта или отраженные объектом сигналы, излученные другим, сторонним источником.



Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

В настоящее время вопросами безопасности воздушного транспорта занимается организация ИКАО. В соответствии с требованиями ИКАО все воздушные суда, пролетая над территорией страны ни на секунду не должны выпадать из контроля РЛС воздушного наблюдения.







Вверху: Аббревиатура ICAO на английском, французском/испанском и русском языках.

Внизу: Аббревиатура ИКАО на китайском и арабском

языках



Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

Требования к РЛС воздушного наблюдения приведена в таблице

		ПРЛС				
Параметр	ОРЛ-Т	ОРЛ-ТА	ОРЛ-А			
	0131 1		B1	B2	В3	
Максимальная дальность действия, км	400	250	150	80	46	
Минимальная дальность действия, км	5	5	1,5	1,5	1,5	
Максимальная высота обнаружения, км	20	20	12	7	2,4	
Максимальный угол места	45	45	45	45	30	
Вероятность ложных тревог	10 ⁻⁴	10 ⁻⁴	10-4	10-8	10-8	
Вероятность обнаружения	0,9	0,9	0,9	0,9	0,9	
Средняя квадратическая погрешность:						
По дальности, м	1000	1000	1000	1000	1000	
По азимуту	1000	1000 1	1000	1000 1	1000	
Разрешающая способность:						
По дальности, м	1000	1000	1000	350	350	
По азимуту	1,3	1,5	1,5	1,5	4	
Тип обновления информации, с	12	12	4	4	2	
Коэффициент под помеховой видимости, дБ	35	35	30	30	30	
Коэффициент подавления отражений от	23	23	23	18	18	
метеообразований, дБ	23	23	23	10	10	
Наработка на отказ, ч	1000	1000	1000	1000	1000	



Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

Выводы:

1. Трассовые РЛС в соответствии с требованиями ИКАО имеют ТТХ, приведенные в таблице на пятом слайде. 2. Требование ИКАО распространяются на национальную систему обеспечения безопасности полетов гражданской авиации .



Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

В третей главе приведены характеристики типичных РЛС систем УВД в качестве примера рассмотрели РЛС "ЛИРА - A10«, её ТТХ представлены в таблице ниже:

No	TTX	Общие	Расчетные
п/п			
1	Размеры антенны, м	4,5 1,5	4,3x 1,3
2	Излучаемая мощность, кВт	4–6	2-4
3	Длительность излучаемого импульса, мкс.	50,8-25,4-6,4	256–64–32
4	Длина волны, м (частота, МГц)	$0,1\pm 0,035$	$0,1\pm0,035$
5	Зона обзора пространства по азимуту	360	360
6	по углу места	45	45
7	Дальность обнаружения, км	120	100
8	Вид выходной информации	ЦФ	ЦФ
9	Темп обновления информации, с	5	10
10	Частота следования импульсов, Гц	Пер	Пер
11	Вид излучаемого сигнала	ЛЧМ	ЛЧМ
12	Девиация частоты, МГц		250
13	Габаритные размеры отражателя антенны, м	10,5×15	10,3×13
14	Средняя частота повторения импульсов, Гц	333	222
15	Промежуточная частота, МГц	35	25
16	Импульсная мощность передатчика, МВт	3.6	3.1
17	Ширина ДНА в горизонтальной плоскости по уровню 3 дБ, –	1,1±0,1	1,1±0,1
	градуснижнего луча и верхнего луча		



Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна





Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

Основным элементом любой РЛС является её приемник. На слайде № 8 показана типовая структурная схема приёмника РЛС. Приёмник состоит из нескольких идентичных линеек по количеству линеек-фар, в стандартном приемнике применено двукратное преобразование частоты. В промежуточную частоту 1 (60 МГц) и промежуточную частоту 2 (10 МГц) это связано с необходимостью выполнения аналого-цифрового преобразования (АЦП). Сигналы с линеек приёмника поступают в процессор цифрового диаграмма образования и далее на первичную и вторичную обработку.

Выводы:

- 1.Приемник современной трассовой РЛС УВД должен иметь динамический диапазон 100 120 Дб.
- 2.Современные РЛС данного класса строятся на основе типовых узлов, выпускаемых промышленностью.



Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

четвертая глава посвящена расчёту надёжности и выбору стратегии технического обслуживания. Выполненный по аналогам расчёт наработки на отказ составления порядка 2000 часов приведён в таблице ниже:

№ п/п	Наименование (шифр) устройства (системы)	Наработка на отказ, Т _а , h	Интенсив- ность отказа λ _. [·10 ⁻⁶], 1/ч	τ_{Bi} , h	$\lambda_i \cdot au_{Bi} = [10^{-6}]$
1	Антенная система	1576	634,52	0,4	253,8
2	СВЧ тракт основных каналов	11105	90,55	-	-
3	Задающая система	4826	209,28	0,64	133,31
4	Передающая система	6955	143,78	0,26	37,38
5	Система ПОИ	23094	69,53	0,29	20,1637
6	Система синхронизации	57274	12,58	0,37	46,39
7	Система обработки данных	6678	108,8	0,39	42,432
8	Система отображения информации	$16,23 \cdot 10^6$	0,02	0,425	0,0085
9	СУЗиК	18727	46,75	0,32	14,96
10	Система источников вторичного электропитания	5919	109	0,45	49,05
11	Система первичного электропитания	70422	13,38	0,96	12,8448
12	Система обмена информацией с внешними потребителями	20642	51,6	0,26	13,416
13	Система опознавания	19368	47,7954	0,32	15,2945
14	Устройство ЖО	3565	280,5	0,32	89,76
15	Система вращения	5120	195,33	0,39	76,178
	Σ		2013,6		762,5



Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

Выводы по расчётам:

Полученное расчетное значение показателя надежности To = 496 h (установлено To = 250 h) позволяет сделать вывод о соответствии требованиям.

Анализ результатов расчета надежности показывает, что расчетное значение наработки на отказ (То) РЛС превышает значение То, заданное в условии и находится на уровне надежности некоторых зарубежных аналогов, выполненных с применением высоких технологий.

Принятые схемно-конструктивные меры по обеспечению ремонтопригодности аппаратуры РЛС и наличие контроля функционального и технического состояния всех систем РЛС с последующей индикацией отказов на экранах мониторов автоматизированных рабочих мест (АРМ) позволяют обеспечить заданное среднее время восстановления ТВ = 0,378 h (по ТЗ ТВ 0,25 h).

Среднее время восстановления (расчетное) превышает заданное в условии, поэтому необходимо на этапе технического проектирования принять дополнительные меры по его снижению, либо установить в условии величину $TB = 0.5 \ h.$



Автор: Кирюкова Екатерина Викторовна

Выводы по работе:

- 1. Работа выполнена в соответствии с заданием в полном объеме.
- 2. В работе проведен анализ состояния и перспектив развития трассовых РЛС воздушного наблюдения, определены их конструктивные особенности.
- 3. Обоснованы и рассчитанные ТТХ проектируемой РЛС, определена ее структурная схема.
- 4. Выполнен анализ возможностей отечественной промышленности по созданию соответствующей элементной базы для РЛС данного типа.
- 5. Оценена надежность проектируемой РЛС, определены ее основные эксплуатационные характеристики.