



Теорема

Гаусса

Поток вектора напряженности электрического поля.

У электростатического поля можно выделить два важных свойства.

Эти свойства связаны с *потоком вектора напряженности* \vec{E} и его *циркуляцией*.

Поток вектора напряженности электростатического поля и циркуляция вектора напряженности являются двумя важнейшими характеристиками всех векторных полей.

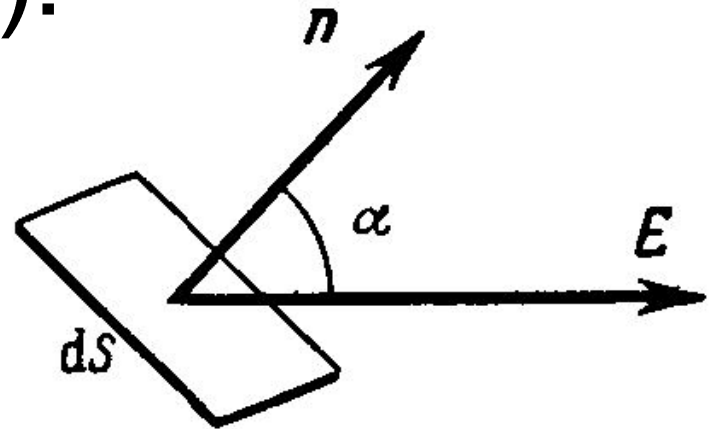
Поток $d\Phi$ вектора \vec{E} сквозь площадку dS равен

$$d\Phi = E dS \cos \alpha$$

Если имеется некоторая произвольная поверхность \vec{S} , то поток вектора E сквозь нее

$$\Phi = ES \cos(\vec{E} \vec{n}).$$

$$\Phi = \int_S \mathbf{E} d\mathbf{S}$$



Поток вектора напряженности электростатического поля - величина алгебраическая: она зависит не только от конфигурации поля \vec{E} , но и от выбора направления нормали.

В случае замкнутой поверхности, нормаль принято брать направленной наружу области, охватываемой этой поверхностью.

Поток вектора напряженности электростатического поля через замкнутую поверхность обладает специфическим свойством:

поток вектора напряженности

электростатического поля через произвольную замкнутую поверхность S равен суммарному электрическому заряду, находящемуся внутри поверхности S , деленному на величину ϵ_0 .

Это утверждение составляет физический смысл

теоремы Гаусса.

Реальное электростатическое поле обусловлено совокупностью точечных зарядов (принцип суперпозиции), для каждого из которых справедливо соотношение

$$\Phi = \oint_S \mathbf{E} dS = \frac{q}{\varepsilon_0}$$

для произвольной замкнутой поверхности S.

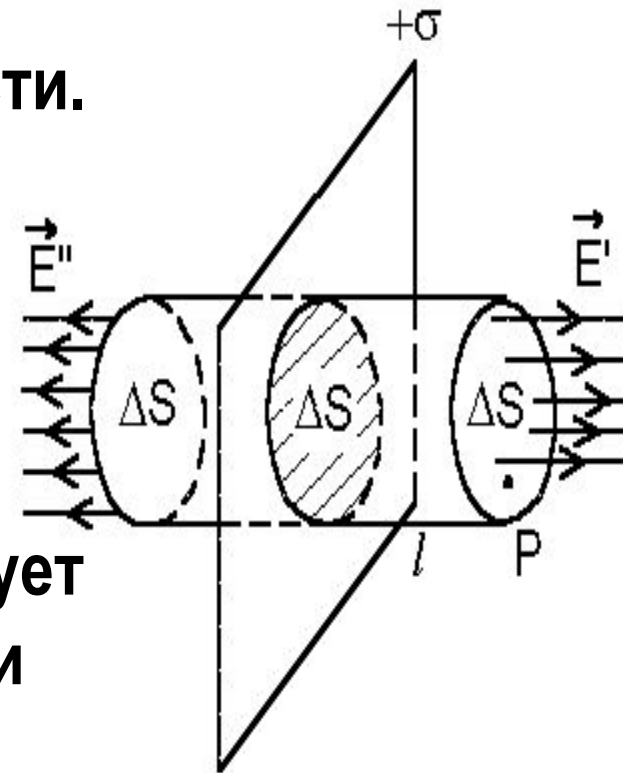
Для упрощения математических расчетов удобно заменить истинное дискретное распределение зарядов непрерывным распределением. При переходе к непрерывному распределению, вводят понятие о плотности зарядов (линейной λ , поверхностной σ или объемной ρ):

$$\rho = \frac{dq}{dV}, \quad \sigma = \frac{dq}{dS}, \quad \lambda = \frac{dq}{dl}$$

1. Равномерно заряженная плоскость с поверхностной плотностью заряда $+\sigma$.

Вектор \mathbf{E} может быть только перпендикулярным заряженной плоскости. В симметричных относительно этой плоскости точках вектор \mathbf{E} одинаков по модулю и противоположен по направлению.

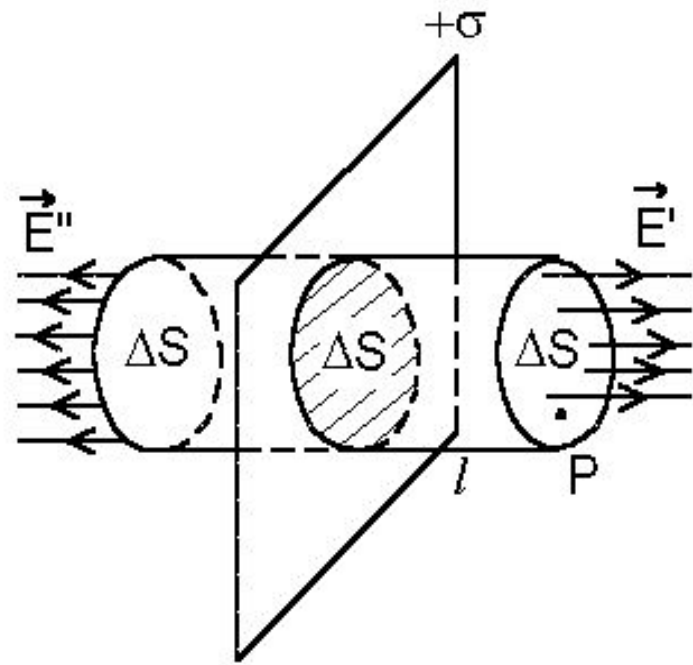
В качестве замкнутой поверхности следует выбрать прямой цилиндр с основаниями параллельными плоскости.



Поток сквозь боковую поверхность этого цилиндра равен нулю, и поэтому полный поток через всю поверхность цилиндра будет $2E\Delta S$, где ΔS – площадь каждого торца цилиндра. Внутри цилиндра заключен заряд $\sigma\Delta S$. Согласно теореме Гаусса

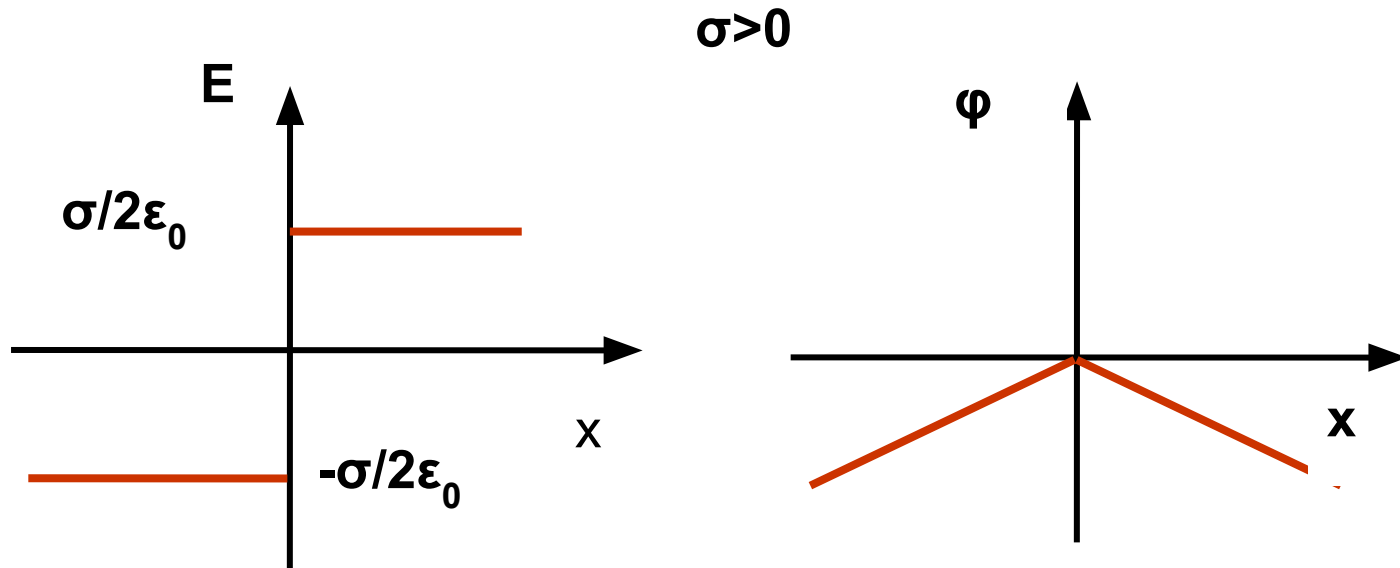
$$2E\Delta S = \sigma\Delta S$$

откуда получаем:



$$E = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}$$

Напряженность и потенциал поля заряженной бесконечной плоскости с поверхностной плотностью заряда $+\sigma$



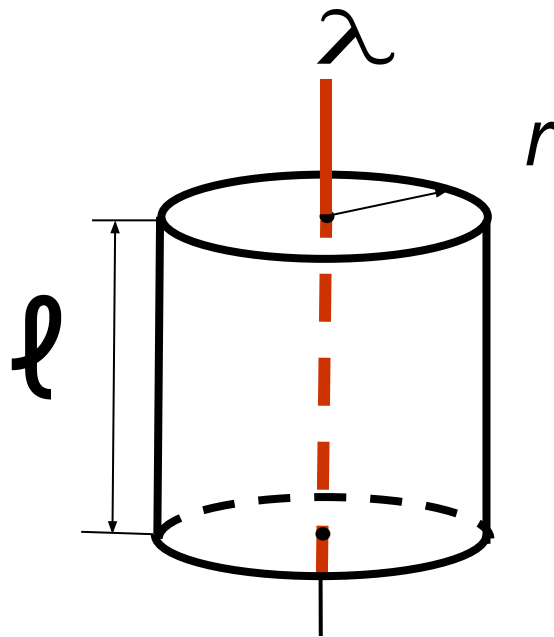
Напряженность поля плоскости

$$E = \frac{\sigma}{2\epsilon_0}$$

Потенциал поля плоскости

$$\phi = -\frac{\sigma|x|}{2\epsilon_0}$$

2. Поле, создаваемое бесконечной равномерно заряженной с линейной плотностью λ нитью



Поток через боковую поверхность цилиндра равен

$$\Phi_E = E \cdot 2\pi r \ell.$$

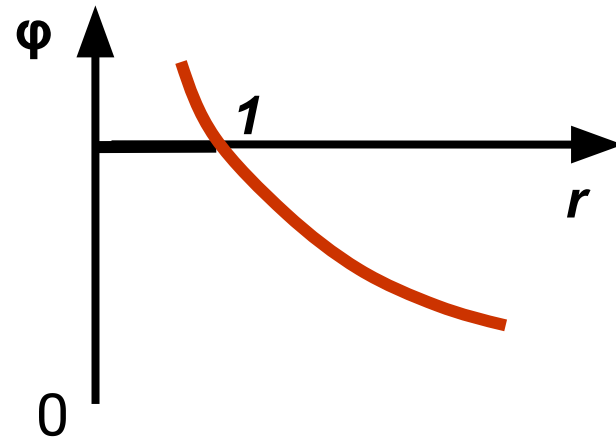
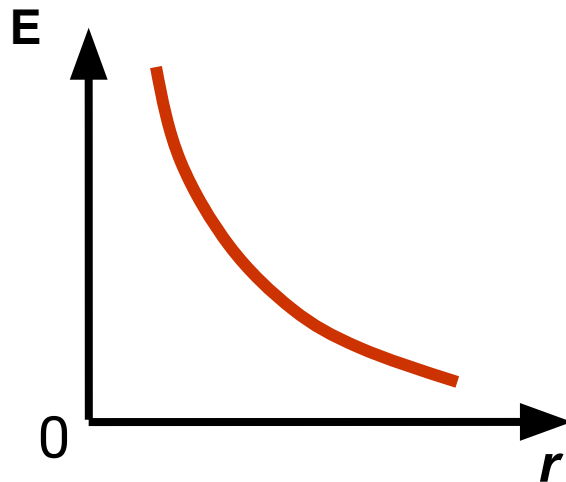
Заряд, находящийся внутри цилиндра, будет равен $q = \lambda \ell$.

Применяя теорему Гаусса, получим

$$\Phi_E = E \cdot 2\pi r \ell = \frac{\lambda \ell}{\epsilon_0},$$

$$E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}.$$

Напряженность и потенциал поля бесконечной равномерно заряженной с линейной плотностью λ нити



Напряженность поля нити

$$E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$$

Потенциал поля нити

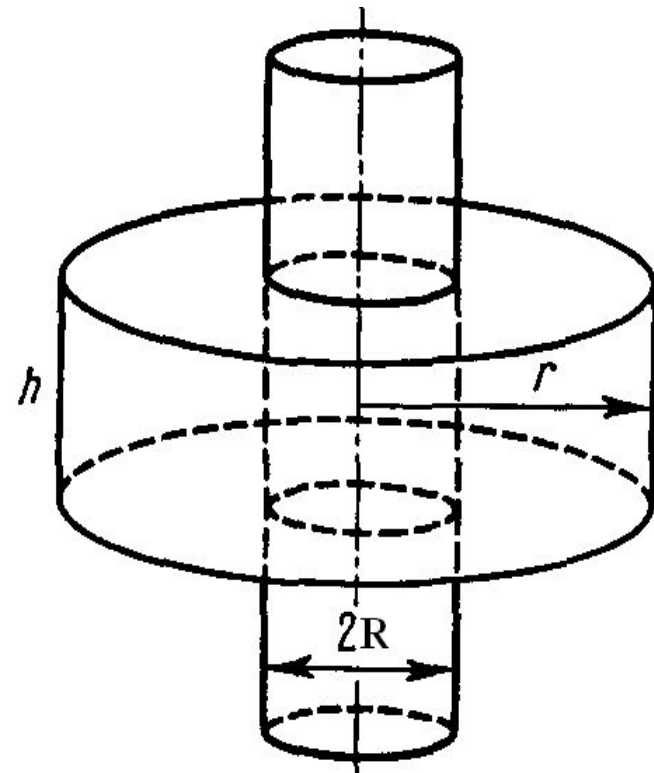
$$\varphi = -\frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0} \ln r$$

3. Поле бесконечного круглого цилиндра радиуса R

За. Поле бесконечного круглого цилиндра, заряженного равномерно так, что на единицу его длины приходится заряд λ .

Вектор E в каждой точке перпендикулярен оси цилиндра, а модуль вектора E зависит только от расстояния r до оси цилиндра.

Замкнутую поверхность надо взять в форме коаксиального прямого цилиндра.

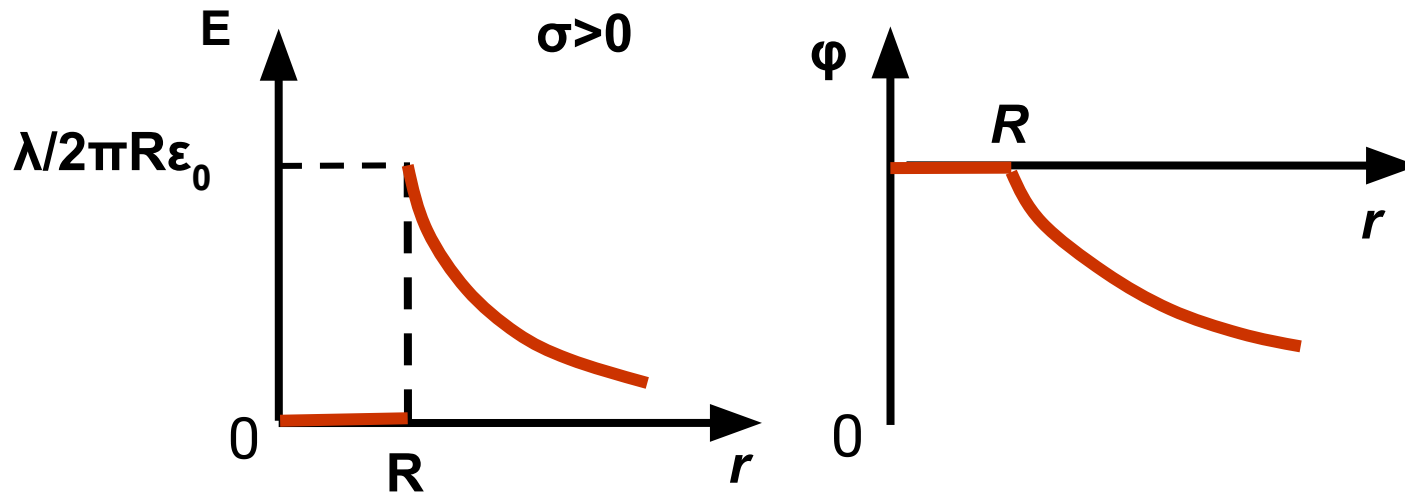


Поток вектора напряженности E сквозь торцы этого цилиндра равен нулю, а через боковую поверхность $E\Delta S$, где ΔS – площадь боковой поверхности цилиндра $\Delta S=2\pi r h$, r – радиус боковой поверхности цилиндра, h – его высота.

По теореме Гаусса для случая $r>R$ (R – радиус бесконечного круглого цилиндра) имеем $E2\pi r h = \lambda h / \epsilon_0$, откуда:

$$E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$$

За. Напряженность и потенциал поля бесконечного равномерно заряженного с линейной плотностью λ цилиндра



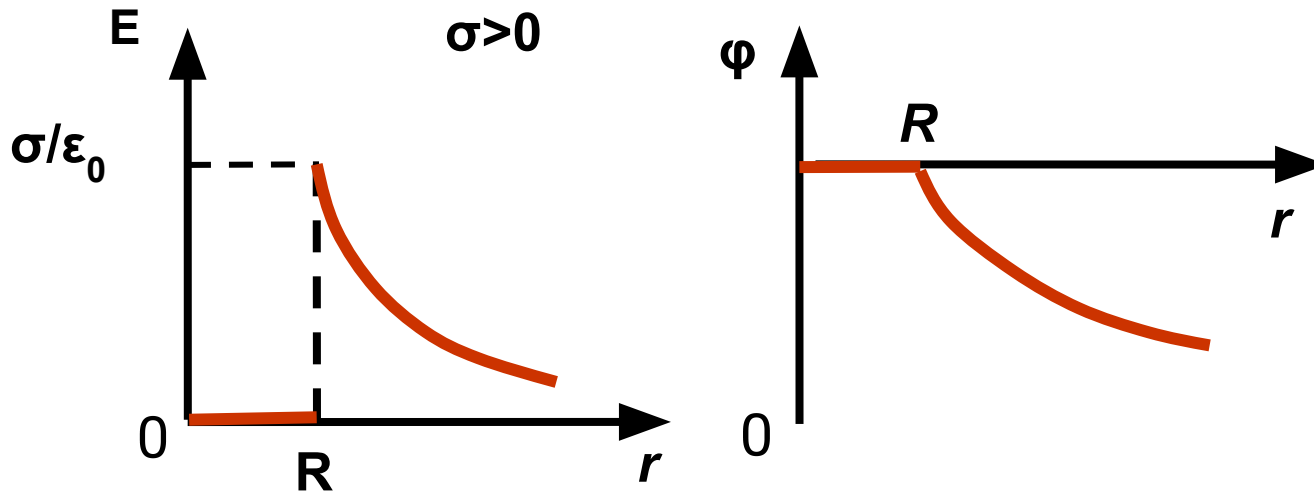
Напряженность поля цилиндра

$$E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$$

Потенциал поля цилиндра

$$\varphi = -\frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{R}{r}$$

36. Напряженность и потенциал поля бесконечного заряженного цилиндра с поверхностной плотностью заряда σ



Напряженность поля цилиндра $E = \frac{\sigma R}{\epsilon_0 r}$.

Потенциал поля цилиндра $\phi = (\sigma R \lg r / R) / \epsilon_0$.

4. Поле полый сферической поверхности, заряженной равномерно зарядом q .

Это поле центрально-симметрично – направление вектора E в любой точке проходит через центр сферы, а модуль зависит только от расстояния до центра сферы. При такой конфигурации поля в качестве замкнутой поверхности надо взять концентрическую сферу.

Пусть ее радиус $r > R$, тогда по теореме Гаусса

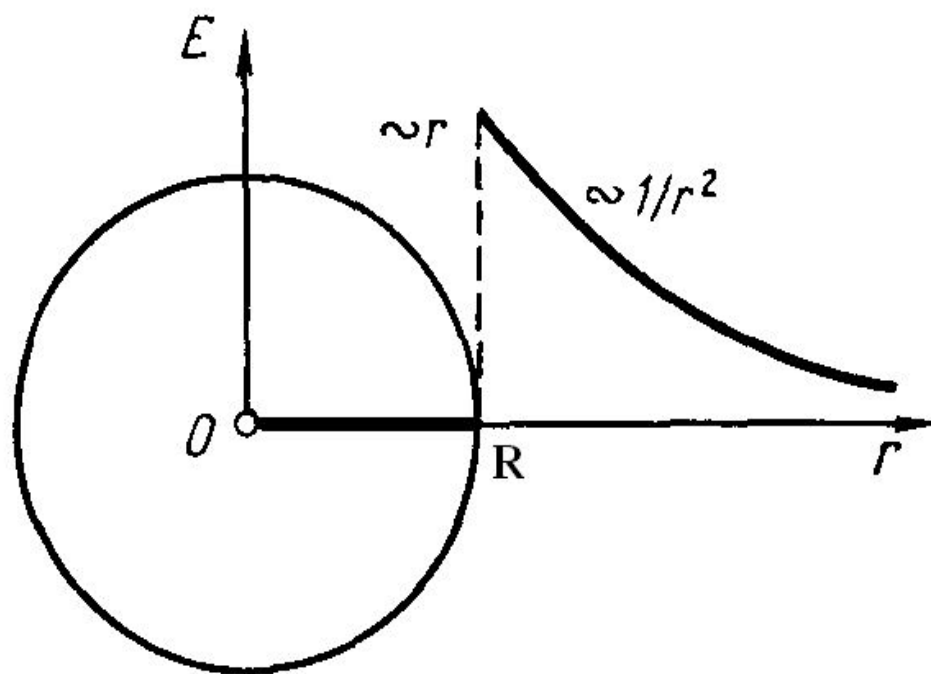
$$E \cdot 4\pi r^2 = q / \varepsilon_0$$

откуда

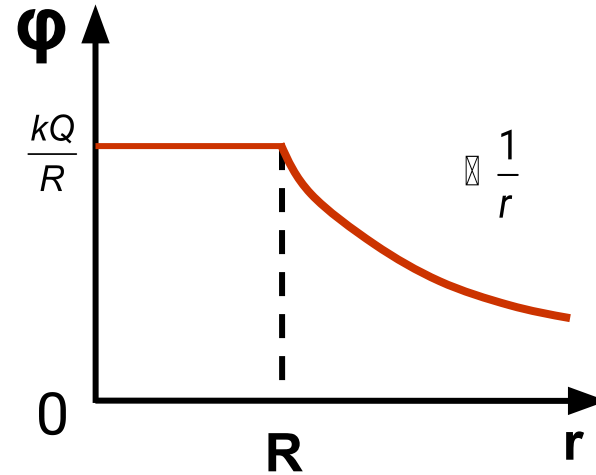
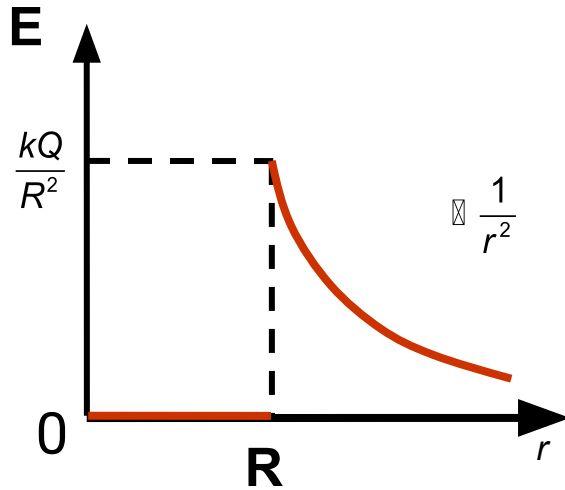
$$E = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0 r^2}$$

Если $r < R$, то замкнутая поверхность не содержит внутри зарядов, поэтому в этой области всюду $E=0$, т.е. внутри равномерно заряженной сферической поверхности электрическое поле отсутствует.

Вне этой поверхности поле убывает с расстоянием по такому же закону, как у точечного заряда.



Напряженность и потенциал поля равномерно заряженной проводящей сферы радиуса R



$$E = \begin{cases} 0, & \text{если } r < R; \\ \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2}, & \text{если } r > R. \end{cases}$$

$$\phi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R}, \quad r < R.$$

$$\phi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}, \quad r > R.$$

5. Поле заряженной сферы с объемной плотностью заряда ρ

Поле такой сферы тоже обладает центральной симметрией. Для поля вне сферы получается тот же результат, что и в случае поверхностно заряженной сферы. Однако для точек внутри результат будет другой. Сферическая поверхность радиуса r ($r < R$) включает в себя заряд равный

$$\rho \cdot \frac{4}{3} \pi r^3$$

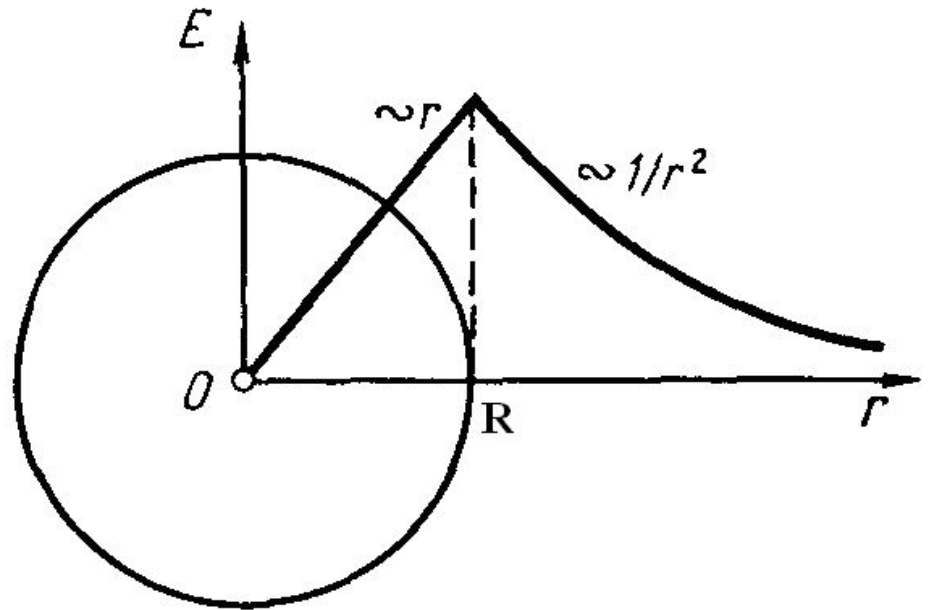
**Теорема Гаусса для такой поверхности
запишется в виде:**

$$E \cdot 4\pi r^2 = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho \frac{4}{3} \pi r^3$$

Откуда, заменяя ρ через $\frac{q}{\frac{4}{3}\pi R^3}$

получаем
$$E = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{R^3} r$$

Внутри сферы напряженность поля растет линейно с расстоянием r от центра сферы. Вне сферы напряженность убывает по такому же закону, как и у точечного заряда.



Потенциал

При перемещении пробного заряда q в электрическом поле электрические силы совершают работу. Оказывается, что работа сил электростатического поля при перемещении заряда из одной точки поля в другую не зависит от формы траектории, а определяется только положением начальной и конечной точек и величиной заряда. Из механики известно, что такое поле называется консервативным.

Если в качестве пробного заряда, переносимого из точки 1 в точку 2 поля E , взять единичный положительный заряд, то элементарная работа сил поля на перемещении $d\mathbf{l}$ равна $E d\mathbf{l}$, а вся работа сил поля на пути от точки 1 до точки 2 определяется как

$$\int_1^2 E d\mathbf{l}$$

Этот интеграл берется по некоторому пути (линии), поэтому его называют линейным.

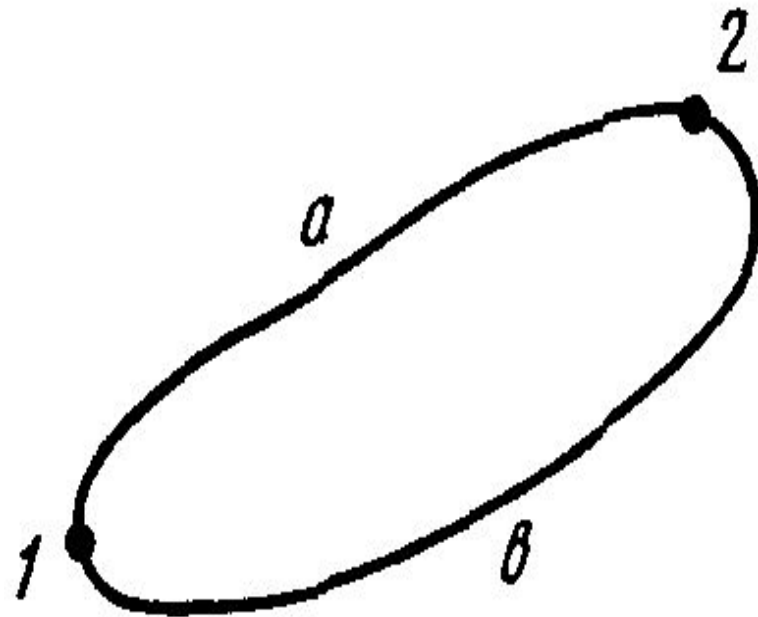
Интеграл данного вида, взятый по замкнутому пути, называется циркуляцией вектора \mathbf{E} и обозначается



Теорема о циркуляции вектора \mathbf{E} гласит:

циркуляция вектора \mathbf{E} в любом электростатическом поле равна нулю т.е.

$$\int_1^2 \mathbf{E} d\mathbf{l} = 0$$



Поле, обладающее таким свойством,
называется ***потенциальным***.

Теорема о циркуляции вектора E позволяет
сделать вывод, что линии
электростатического поля не могут быть
замкнутыми.

Тело находящееся в потенциальном поле сил, обладает потенциальной энергией, за счет которой совершается работа силами поля. Следовательно, работа сил электростатического поля может быть представлена как разность значений потенциальной энергии, которыми обладал заряд в точках 1 и 2 поля E .

В электростатическом поле существует некоторая скалярная функция координат $\varphi(r)$, убывь которой

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \int_1^2 \mathbf{E} d\mathbf{l}$$

Так определенная величина $\varphi(r)$ называется **потенциалом поля.**

Из сопоставления данного выражения с выражением для работы сил потенциального поля (которая равна убыли потенциальной энергии частицы в поле) можно сказать, что **потенциал – это величина, численно равная потенциальной энергии единичного положительного заряда в данной точке поля.**

Потенциал поля точечного заряда

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r}$$

**Потенциал системы
неподвижных точечных
зарядов**

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum \frac{q_i}{r_i}$$

Связь между φ и \mathbf{E} можно установить с помощью соотношения

$$-d\varphi = \mathbf{E}d\mathbf{l}$$

Пусть перемещение $d\mathbf{l}$ параллельно оси X , тогда $d\mathbf{l} = \mathbf{e}_x dx$, где \mathbf{e}_x – орт оси X ; dx – приращение координаты x . В этом случае

$$\mathbf{E}d\mathbf{l} = \mathbf{E}\mathbf{e}_x dx = E_x dx$$

Получим

$$E_x = -\frac{\partial \varphi}{\partial x}$$

Или для вектора напряженности электрического поля \mathbf{E} :

$$\mathbf{E} = - \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \mathbf{e}_x + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \mathbf{e}_y + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \mathbf{e}_z \right)$$

Величина, стоящая в скобках есть градиент потенциала φ (grad φ или $\nabla \varphi$).

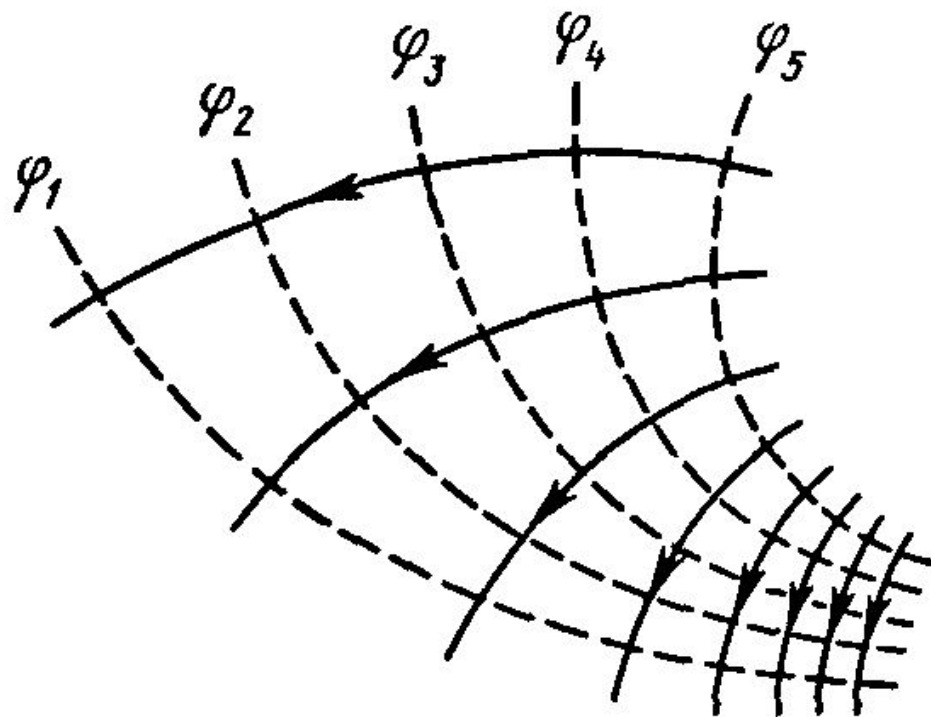
Окончательно связь вектора \mathbf{E} и потенциала φ выглядит следующим образом:

$$\mathbf{E} = -\nabla \varphi$$

Распределение потенциала в пространстве наглядно изображают с помощью **эквипотенциальных поверхностей** – поверхностей во всех точках, которых потенциал имеет одно и то же значение.

Вектор E направлен в каждой точке по нормали к эквипотенциальной поверхности в сторону уменьшения потенциала. Эквипотенциальные поверхности проводятся так, чтобы разность потенциалов для двух соседних поверхностей была бы одинаковой..

**По густоте
эквипотенциальных
поверхностей можно
наглядно судить о
значении
напряженности поля
в разных точках
поля. Там где эти
поверхности
расположены гуще,
там напряженность
поля больше.**



1) Зная потенциал $\varphi(r)$, можно предельно просто вычислить работу сил поля при перемещении точечного заряда из точки 1 в точку 2

$$A_{12} = q(\varphi_1 - \varphi_2)$$

2) Во многих случаях оказывается, что для нахождения напряженности E электрического поля легче сначала подсчитать потенциал и затем взять градиент от него, чем непосредственно вычислять E . Действительно, для вычисления φ нужно взять один интеграл, а для вычисления E – три (так как E вектор).