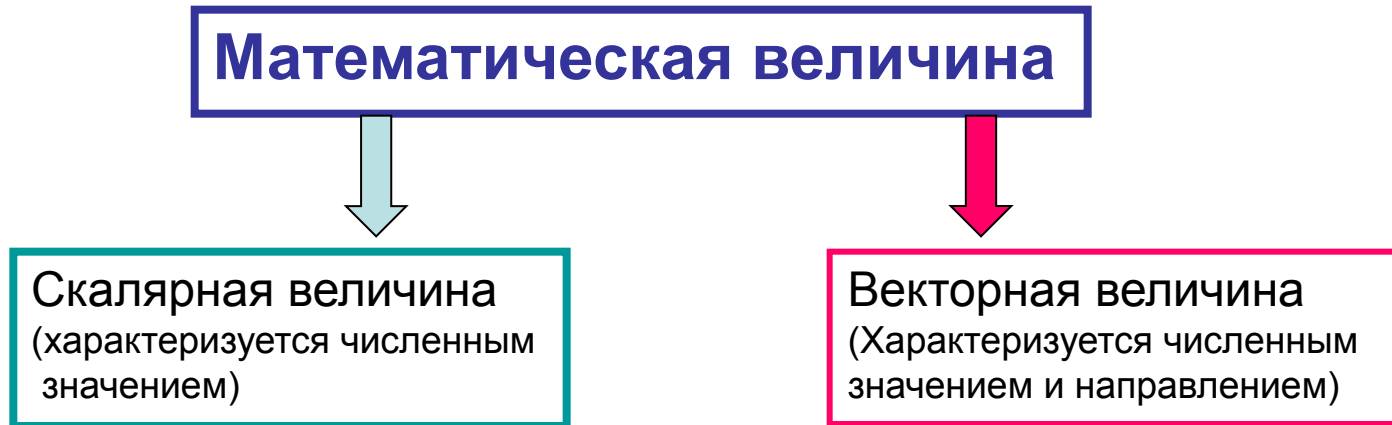


# Векторная алгебра



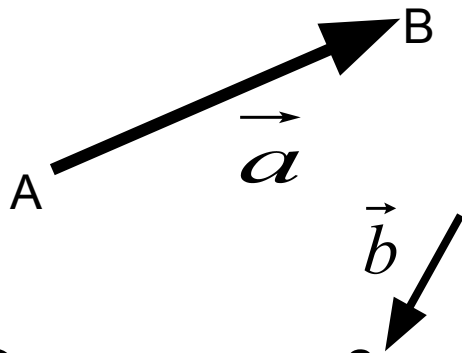
# Основные понятия



# ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ

- **Определение 1.**

**Вектором** называется отрезок, имеющий определенную длину и направление.



Обозначения:

$\vec{a}$ ,  $\vec{b}$ ,  $\overrightarrow{AB}$ , ...

- **Определение 2.**

Модулем вектора (длиной вектора) называется длина отрезка :

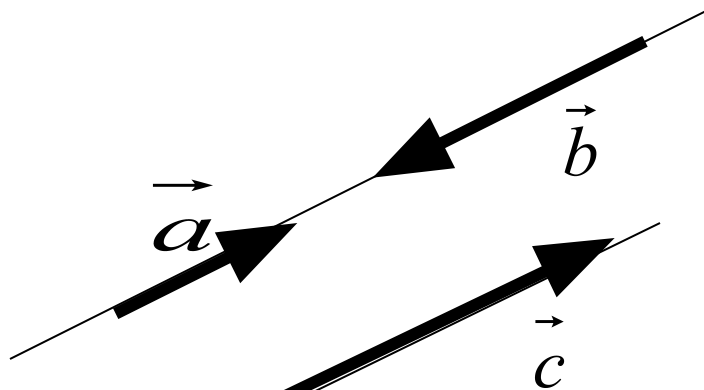
$$|\vec{a}| = |\overrightarrow{AB}|$$

# Основные понятия

- $\vec{0}$  - вектор, у которого начало и конец совпадают.  $|\vec{0}| = 0$

- **Определение 3.**

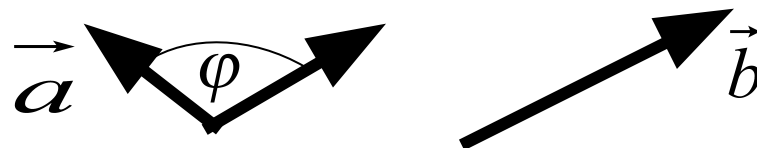
**Коллинеарными** называются векторы, если они лежат на одной прямой или на параллельных прямых.



Обозначение:  $\vec{b} \parallel \vec{a} \parallel \vec{c}$

- **Определение 4.**

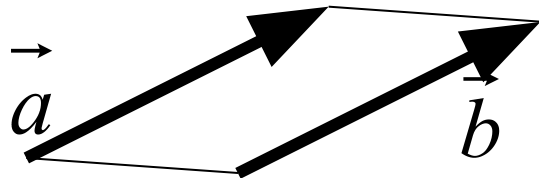
**Углом  $\varphi$**  между векторами называется наименьший угол, на который надо повернуть один из векторов, чтобы их направления совпали.



# Основные понятия

- **Определение 5.**

Два вектора называются **равными**, если они коллинеарные, имеют одинаковую длину и одинаковое направление.



$$\vec{a} = \vec{b}$$

- **Следствие.**

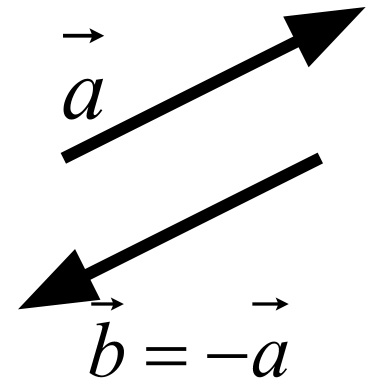
При параллельном переносе получаются равные векторы.

# Основные понятия

- **Определение 6.**

Два вектора называются **противоположными**, если они коллинеарные, имеют одинаковую длину и противоположное направление.

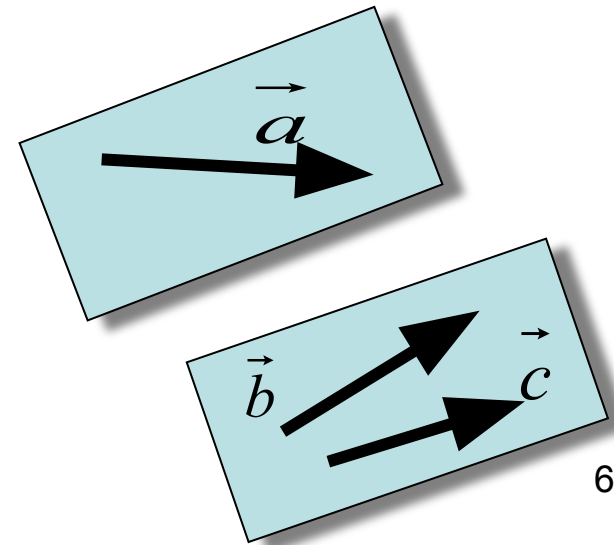
$$\vec{b} = -\vec{a}$$



- **Определение 7.**

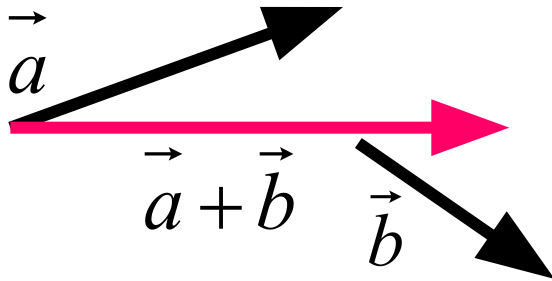
**Компланарными** называются векторы, если они лежат в одной плоскости или на параллельных плоскостях.

- **Замечание.** Два вектора всегда компланарны.



# Операции с векторами

- **Сумма векторов.**

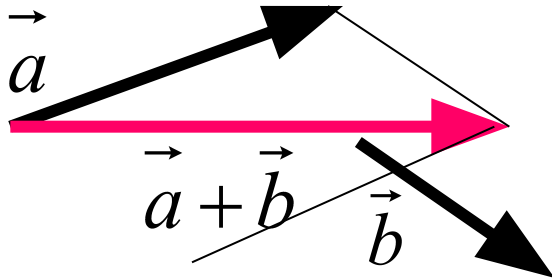


- **Определение 1 (правило треугольника).**

Пусть начало второго вектора совпадает с концом первого. Тогда вектор, соединяющий начало первого вектора с концом второго, называется **суммой** этих векторов.

# Операции с векторами

- **Сумма векторов.**



- **Определение 2 (правило параллелограмма).**  
Пусть начала первого и второго векторов совпадают.  
Построим на этих векторах параллелограмм.  
Тогда вектор, совпадающий с диагональю, проходящей  
через общее начало, называется **суммой** этих векторов.



# Операции с векторами

- **Разность векторов.**

- **Определение 1.**

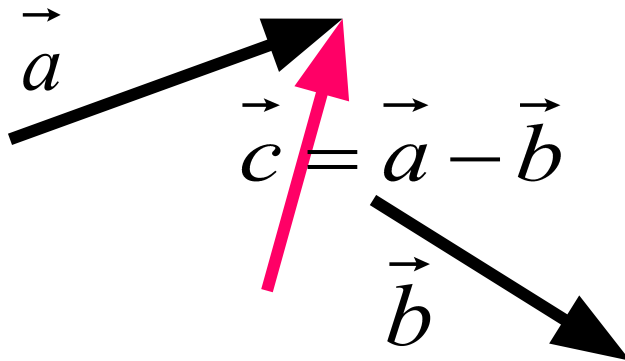
Разностью векторов  $\vec{a} - \vec{b}$  называется такой вектор  $\vec{c}$  что сумма  $\vec{b} + \vec{c} = \vec{a}$

**Определение 2.**

Пусть начала первого и второго векторов совпадают.

Тогда **разностью** векторов называется вектор, соединяющий их концы

и направленный из конца вычитаемого в конец уменьшаемого вектора.



# Операции с векторами

- **Произведение вектора на число.**

- **Определение.**

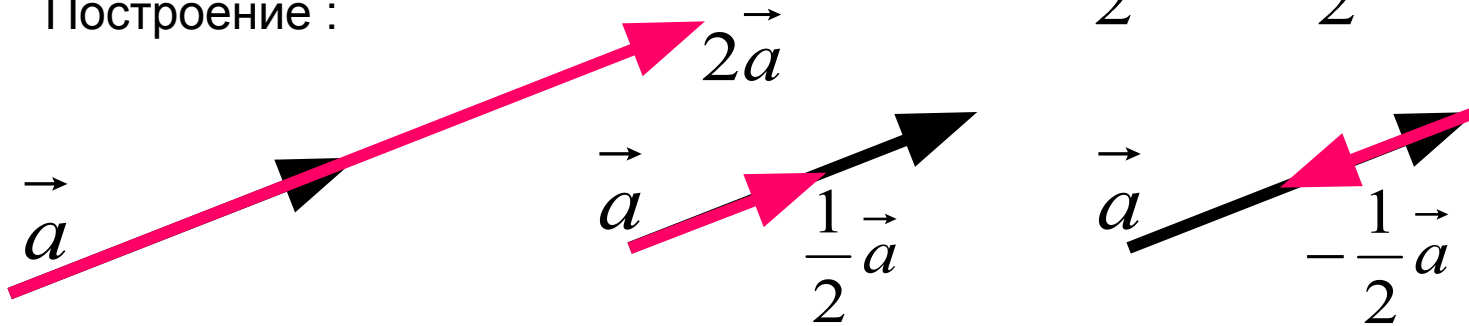
Произведением вектора  $\vec{a}$  на число  $\lambda$  называется вектор  $\vec{a}\lambda = \lambda\vec{a}$ , коллинеарный вектору  $\vec{a}$ ,

равный по модулю  $|\lambda| \cdot |\vec{a}|$ ,  
направленный при  $\lambda > 0$  в ту же сторону, что и  $\vec{a}$ ,  
и в противоположную сторону, если  $\lambda < 0$ .

# Операции с векторами

- **Пример.**

Задан вектор  $\vec{a}$ . Построить векторы  $2\vec{a}$ ,  $\frac{1}{2}\vec{a}$ ,  $-\frac{1}{2}\vec{a}$ .  
Построение :



- **Теорема.**

Пусть  $\vec{a} \neq \vec{0}$ . Векторы  $\vec{b}$  и  $\vec{a}$  коллинеарны тогда и только тогда, когда найдется такая постоянная  $\lambda$ , что  $\vec{b} = \lambda\vec{a}$



$$\vec{b} \parallel \vec{a} \Leftrightarrow \vec{b} = \lambda\vec{a}$$

# Разложение векторов

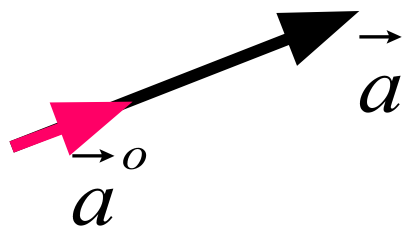
- **Разложение векторов по ортам.**

- **Определение 1.**

Ортом вектора  $\vec{a}$  называется вектор  $\vec{a}^o$ ,

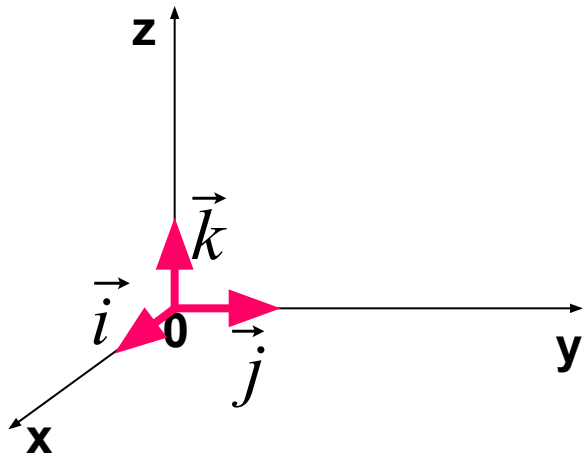
имеющий единичную длину и то же направление,

что и вектор  $\vec{a}$ .



# Разложение векторов

- Рассмотрим прямоугольную систему координат.



Векторы  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$ ,  $\vec{k}$  -единичные (орты), направленные по осям  $x$ ,  $y$ ,  $z$  (соответственно)

**Определение 2.** Тройка векторов  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  называется **ортонормированным базисом** в пространстве.

- Теорема 3.**

В пространстве любой вектор  $\vec{d}$  можно разложить по ортонормированному базису  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ :

Такое разложение единственное.

$$\vec{d} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

# Разложение векторов

- **Определение 3.**

Коэффициенты  $x, y, z$  разложения

называются **прямоугольными координатами**

$$\vec{d} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

вектора  $\vec{d}$  :  $\vec{d} = \{x, y, z\}$

- **Частный случай.**

Если вектор  $\vec{d}$  расположен на координатной плоскости  $xy$ ,

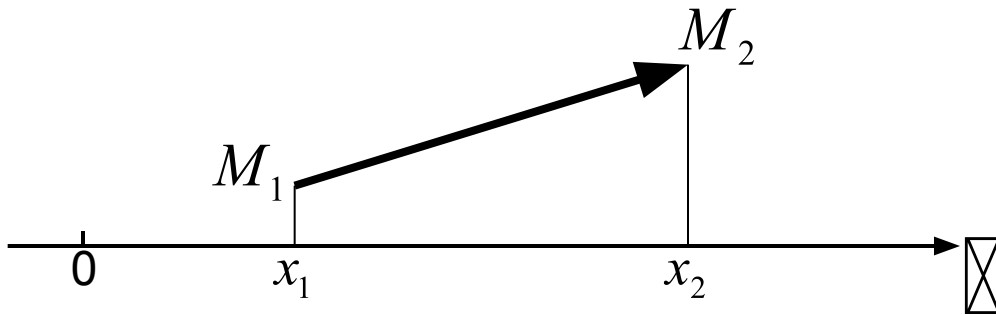
то разложение будет иметь вид  $\vec{d} = x\vec{i} + y\vec{j}$

Коэффициенты  $x, y$  называются **прямоугольными координатами**

вектора на плоскости :  $\vec{d} = \{x, y\}$

# Проекции вектора

- Рассмотрим вектор  $\overrightarrow{M_1M_2}$  и ось  $\boxtimes$



- Определение.**

Проекцией вектора  $\overrightarrow{M_1M_2}$  на ось  $\boxtimes$  называется разность проекций конца  $M_2$  и начала  $M_1$  вектора на эту ось;

$$\text{Пр}_{\boxtimes} \overrightarrow{M_1M_2} = x_2 - x_1$$

# Проекции вектора

- В пространстве:

$$\vec{d} = \{x, y, z\} = \{Pr_x \vec{d}, Pr_y \vec{d}, Pr_z \vec{d}\}$$

- **Следствие.**

Если вектор  $\overrightarrow{M_1M_2}$  задан двумя точками,

$M_1(x_1, y_1, z_1)$  - начало,  $M_2(x_2, y_2, z_2)$  - конец,  
то

$$\overrightarrow{M_1M_2} = \{x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1\}$$



# Действия с векторами в координатной форме

- Сумма и разность векторов,  
произведение вектора на число.

Пусть  $\vec{a} = \{x_1, y_1, z_1\}$  и  $\vec{b} = \{x_2, y_2, z_2\}$

Тогда

- $\vec{a} \pm \vec{b} = \{x_1 \pm x_2, y_1 \pm y_2, z_1 \pm z_2\}$
- $\lambda \vec{a} = \{\lambda x_1, \lambda y_1, \lambda z_1\}$

Модуль вектора

$$|\vec{a}| = \sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2}$$

Орт вектора

$$\vec{a}^o = \left\{ \frac{x_1}{|\vec{a}|}, \frac{y_1}{|\vec{a}|}, \frac{z_1}{|\vec{a}|} \right\}$$

# Действия с векторами в координатной форме

- **Необходимое и достаточное условие коллинеарности векторов, заданных в координатной форме.**

Два ненулевых вектора коллинеарны тогда и только тогда, когда соответствующие координаты пропорциональны.

Пусть  $\vec{a} = \{x_1, y_1, z_1\}$  и  $\vec{b} = \{x_2, y_2, z_2\}$

Тогда

$$\vec{a} \parallel \vec{b} \Leftrightarrow \frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2}$$

- Доказательство.

$$\vec{a} \parallel \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} = \lambda \vec{b} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = \lambda x_2 \\ y_1 = \lambda y_2 \\ z_1 = \lambda z_2 \end{cases} \Leftrightarrow \frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2}$$

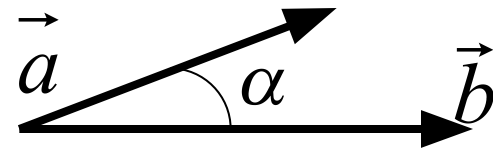
# Скалярное произведение

- **Определение.**

Скалярным произведением двух векторов

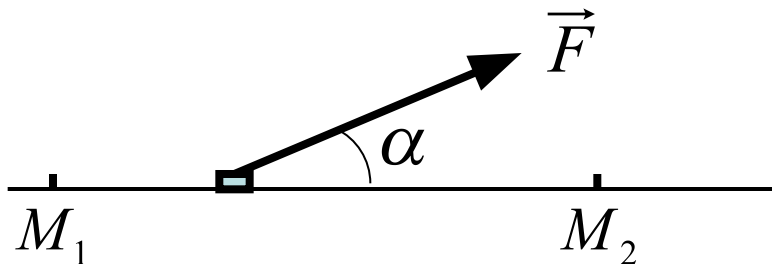
называется число, равное произведению модулей векторов на косинус угла между ними.

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos \alpha$$



Обозначения :  $\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{a}\vec{b} = (\vec{a}, \vec{b})$

- **Физический смысл.**



$$A = \vec{F} \cdot \overline{M_1 M_2}$$

Пусть материальная точка под действием силы  $\vec{F}$  перемещается из положения  $M_1$  в положение  $M_2$ . Работа силы по перемещению материальной точки равна скалярному произведению вектора силы на вектор перемещения.

# Скалярное произведение

- **Свойства скалярного произведения.**

1.  $\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$

2.  $(\lambda \vec{a}) \cdot \vec{b} = \lambda(\vec{a} \cdot \vec{b})$

3.  $\vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c}$

4.  $\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| \cdot \text{Пр}_{\vec{a}} \vec{b} = |\vec{b}| \cdot \text{Пр}_{\vec{b}} \vec{a}$

- **Следствия из формулы 4 :**

$$\text{Пр}_{\vec{b}} \vec{a} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{b}|} \quad \text{Пр}_{\vec{a}} \vec{b} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}|}$$

# Скалярное произведение

$$5. \cos \alpha = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{b}|}$$

$$6. \vec{a}^2 = |\vec{a}|^2 \quad (\vec{a}^2 = \vec{a} \cdot \vec{a})$$

Скалярный квадрат вектора равен квадрату его модуля.

## 7. Необходимое и достаточное условие

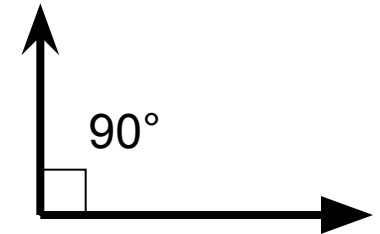
**перпендикулярности векторов.**

Два ненулевых вектора перпендикулярны тогда и только тогда, когда их скалярное произведение равно нулю:

$$\vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$$

**Определение**

**перпендикулярных векторов:**



# Скалярное произведение

- **Скалярное произведение векторов, заданных в координатной форме.**

Пусть  $\vec{a} = \{x_1, y_1, z_1\}$  и  $\vec{b} = \{x_2, y_2, z_2\}$   
Тогда

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2$$

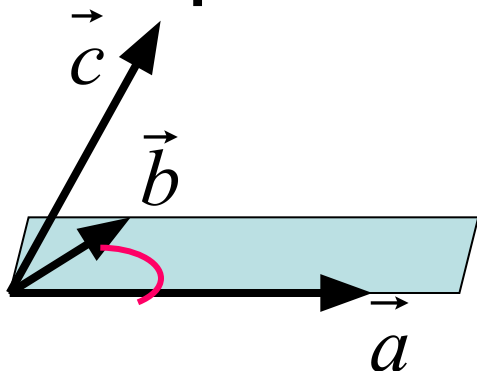
Скалярное произведение векторов равно сумме произведений соответствующих координат.

- **Условие перпендикулярности векторов в координатной форме :**

$$\vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2 = 0$$

# Векторное произведение

- **Ориентированные тройки векторов.**



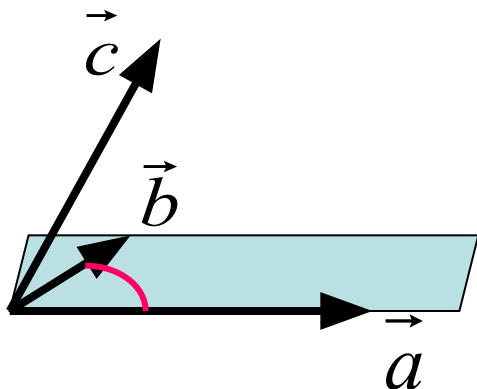
Рассмотрим три упорядоченных некопланарных вектора  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$

**Определение 1.**

Упорядоченная тройка векторов  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  имеет **правую ориентацию**, когда смотришь с конца третьего вектора и кратчайший поворот от первого вектора ко второму происходит **против** часовой стрелки.

# Векторное произведение

Поменяем порядок векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$ :  $\vec{b}, \vec{a}, \vec{c}$



Изменится ориентация тройки.

## Определение 2.

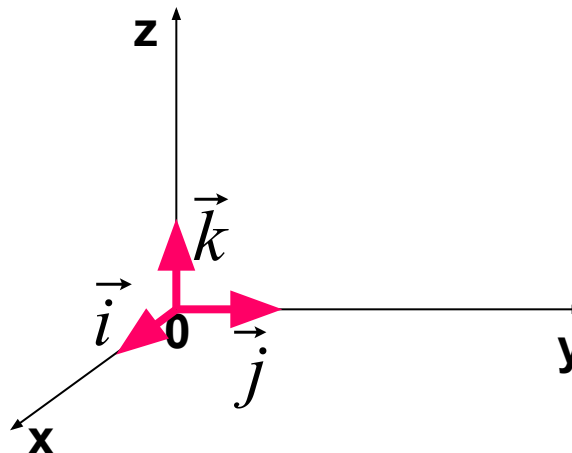
Упорядоченная тройка векторов имеет **левую ориентацию**, когда смотришь с конца третьего вектора и кратчайший поворот от первого вектора ко второму происходит **по часовой стрелке**.

## Пример.

Тройка векторов  $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$  имеет правую ориентацию.



Система координат  $x, y, z$  имеет правую ориентацию.



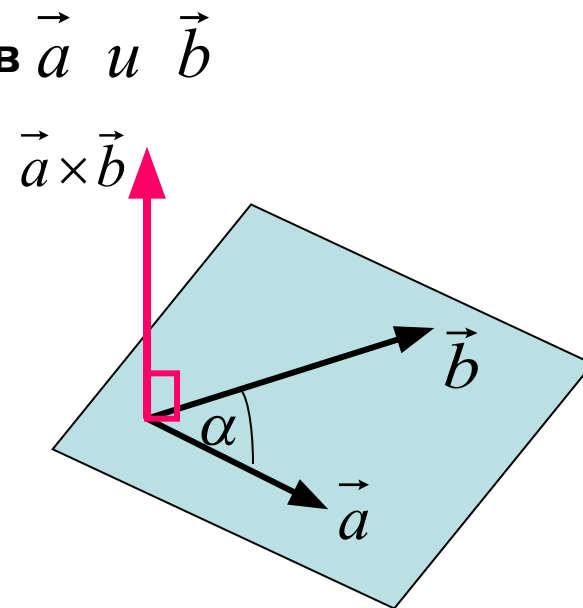


# Векторное произведение

- **Определение 3.**

Векторным произведением двух векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$  называется третий вектор  $\vec{a} \times \vec{b}$ , удовлетворяющий трем условиям :

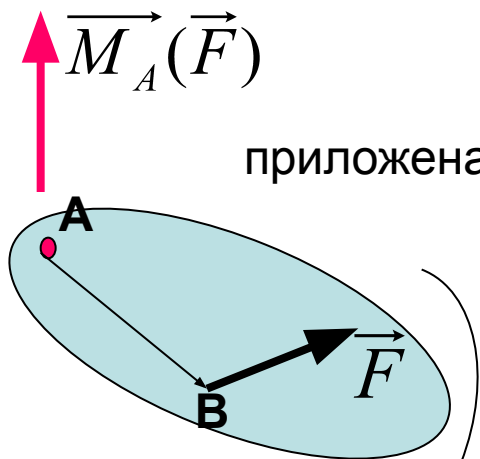
1.  $|\vec{a} \times \vec{b}| = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \sin \alpha$
2.  $\vec{a} \times \vec{b} \perp \vec{a}$  и  $\vec{a} \times \vec{b} \perp \vec{b}$
3. Тройка векторов  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{a} \times \vec{b}$  имеет правую ориентацию.



- Обозначения :  $\vec{a} \times \vec{b} = [\vec{a}, \vec{b}]$

# Векторное произведение

- Физический смысл.



Пусть к твердому телу, закрепленному в точке  $A$ , приложена в точке  $B$  сила  $\vec{F}$

Момент силы  $\vec{F}$ , приложенной в точке  $B$ , относительно точки  $A$  равен **векторному произведению** вектора  $\vec{AB}$  и силы  $\vec{F}$ :

$$\vec{M}_A(\vec{F}) = \vec{AB} \times \vec{F}$$

# Векторное произведение

- **Свойства векторного произведения.**

1.  $\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$

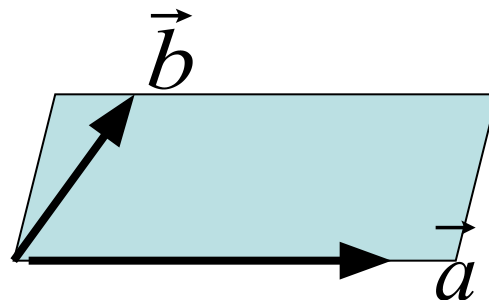
2.  $(\lambda \vec{a}) \times \vec{b} = \lambda(\vec{a} \times \vec{b})$

3.  $\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c}$

4. **Геометрический смысл .**

Модуль векторного произведения двух векторов численно равен площади параллелограмма, построенного на этих векторах:

$$|\vec{a} \times \vec{b}| = S_{\square}$$

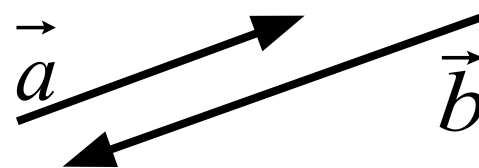


# Векторное произведение

## 5. Необходимое и достаточное условие коллинеарности двух векторов.

Два ненулевых вектора коллинеарны тогда и только тогда, когда их векторное произведение равно нулевому вектору:

$$\vec{a} \parallel \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$$



## 6. $\vec{a} \times \vec{a} = \vec{0}$

# Векторное произведение

- Векторное произведение векторов, заданных в координатной форме.

Пусть  $\vec{a} = \{x_1, y_1, z_1\}$  и  $\vec{b} = \{x_2, y_2, z_2\}$   
Тогда

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}$$

$$\left( \vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} y_1 z_1 \\ y_2 z_2 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} x_1 z_1 \\ x_2 z_2 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} x_1 y_1 \\ x_2 y_2 \end{vmatrix} \vec{k} \right)$$

# Смешанное произведение

- **Определение.**

Смешанным произведением трех векторов называется векторное произведение первых двух векторов, умноженное скалярно на третий вектор:

$$\vec{a}\vec{b}\vec{c} = (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}$$

- Обозначения:  $\vec{a}\vec{b}\vec{c} = (\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$

- **Замечание.**

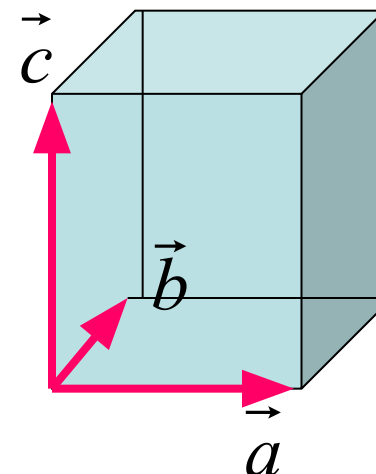
Результат смешанного произведения трех векторов является скалярной величиной.

# Смешанное произведение

- 4. Геометрический смысл.

Модуль смешанного произведения трех векторов равен объему параллелепипеда, построенного на этих векторах :

$$\left| \vec{a} \vec{b} \vec{c} \right| = V_{\text{параллелепипеда}}$$



- Знак смешанного произведения определяет ориентацию тройки векторов :
- если  $\vec{a} \vec{b} \vec{c} > 0$ , то тройка  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  имеет правую ориентацию;
- если  $\vec{a} \vec{b} \vec{c} < 0$ , то тройка  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  имеет левую ориентацию.

# Смешанное произведение

- **5. Необходимое и достаточное условие компланарности трех векторов.**  
Три ненулевых вектора компланарны тогда и только тогда, когда смешанное произведение этих векторов равно нулю.

**Смешанное произведение векторов, заданных в координатной форме.**

Пусть

$$\begin{aligned}\vec{a} &= \{x_1, y_1, z_1\} \\ \vec{b} &= \{x_2, y_2, z_2\} \\ \vec{c} &= \{x_3, y_3, z_3\}\end{aligned}$$

Тогда

$$\vec{a}\vec{b}\vec{c} = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}$$