

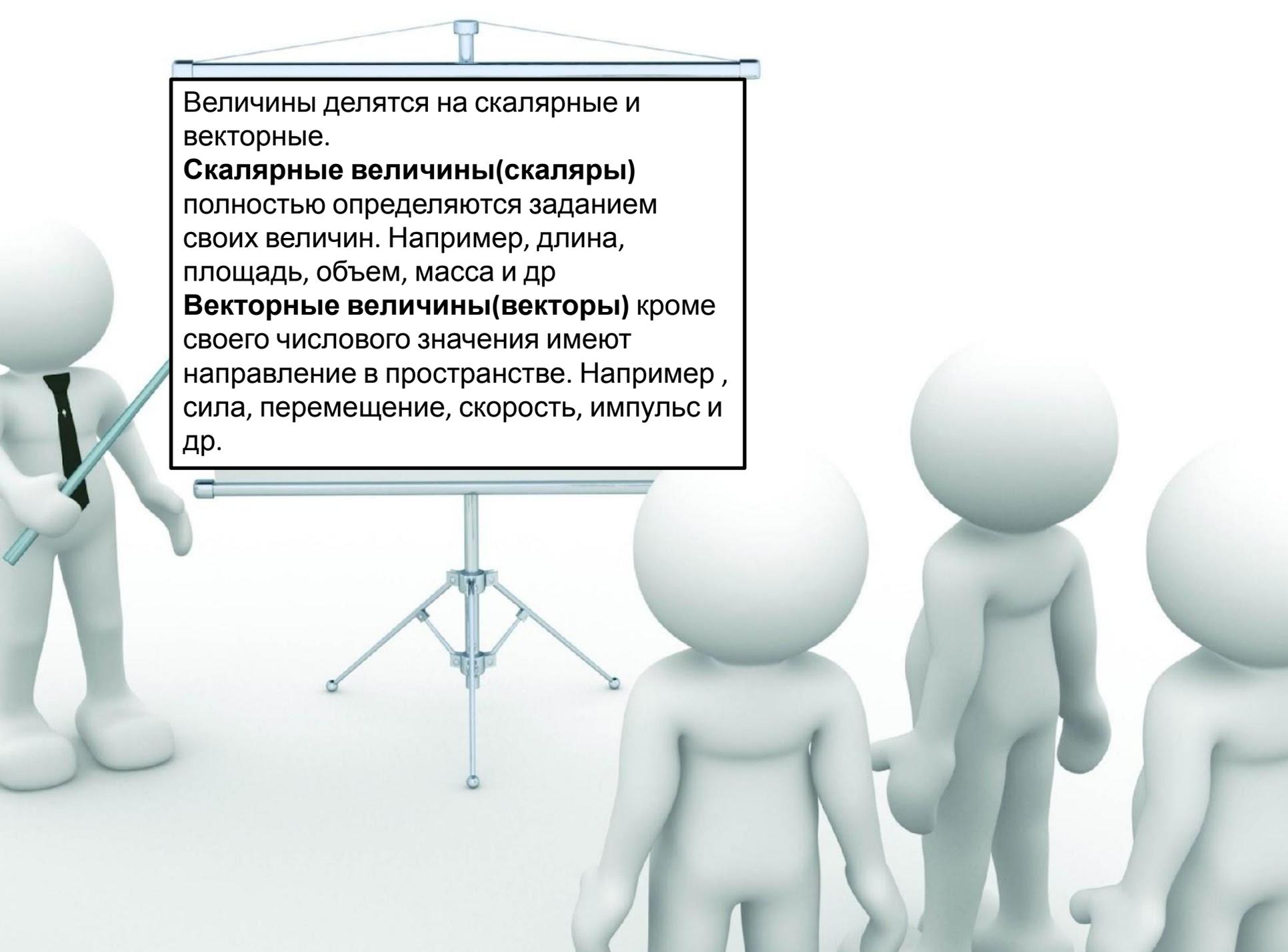
# Презентация

На тему

## «Векторы»



Турдиев Сухраб 9 «Б» класс



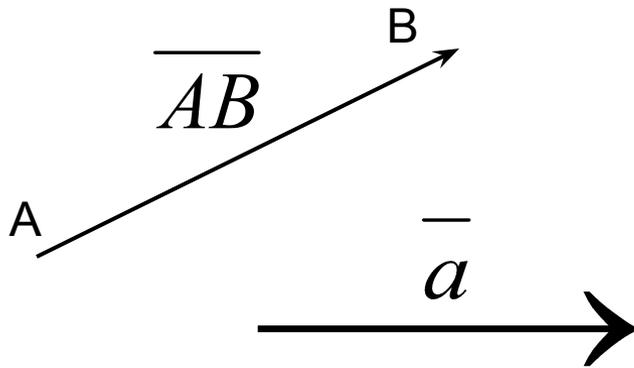
Величины делятся на скалярные и векторные.

**Скалярные величины(скаляры)** полностью определяются заданием своих величин. Например, длина, площадь, объем, масса и др

**Векторные величины(векторы)** кроме своего числового значения имеют направление в пространстве. Например, сила, перемещение, скорость, импульс и др.

Любой направленный отрезок называется **вектором**.

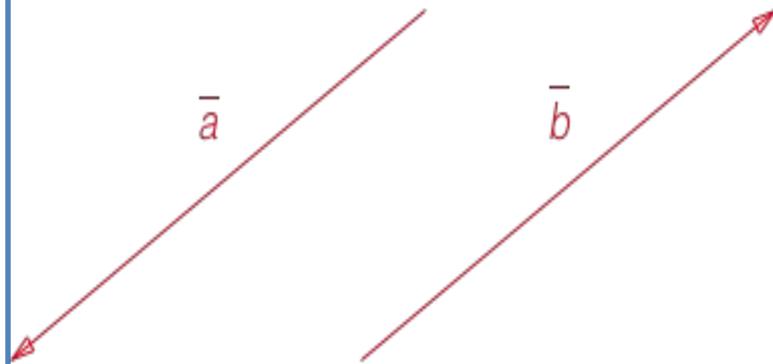
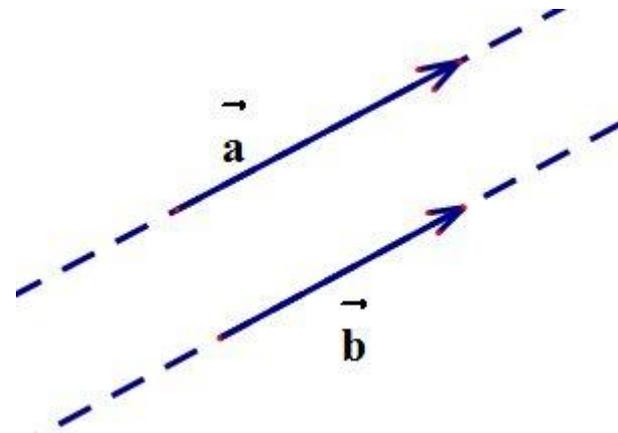
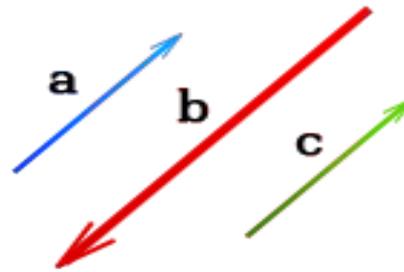
Векторы обозначаются двумя заглавными буквами или одной ~~строчной~~ ~~буквой~~ латинского алфавита со стрелкой сверху: ,



Если два вектора лежат на одной прямой или на параллельных прямых, то такие векторы называются **коллинеарными**.

1) Если коллинеарные векторы имеют одинаковые направления, то их называют **сонаправленными**

2) Если коллинеарные векторы имеют разные направления, то их называют **противоположно направленными**.



# Нулевой вектор

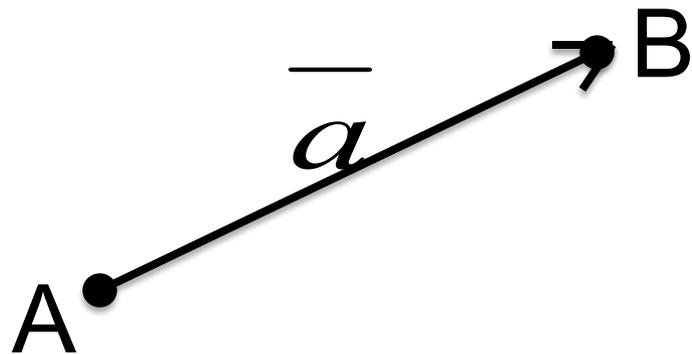
Если начало и конец вектора совпадают, то такой вектор называют **нулевым** вектором. Любую точку плоскости можно рассматривать как нулевой вектор. Нулевой вектор обозначается так:

$A$   
•

$$\overline{AA} = \bar{0}$$

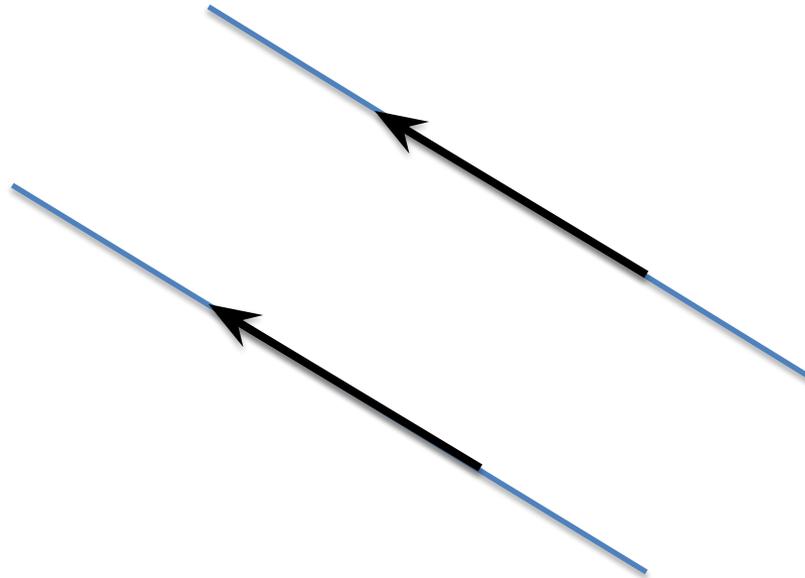
# Модуль (длина) вектора

Длиной ненулевого вектора  $\overline{AB}$  называется длина отрезка  $AB$

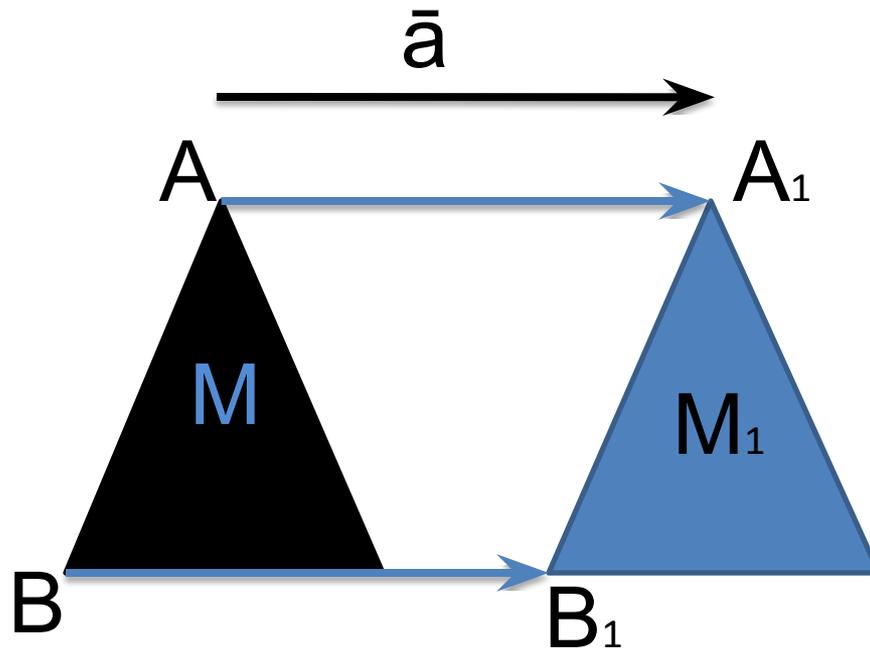


# Равные

Векторы называются **равными**, если они сонаправлены и их длины равны

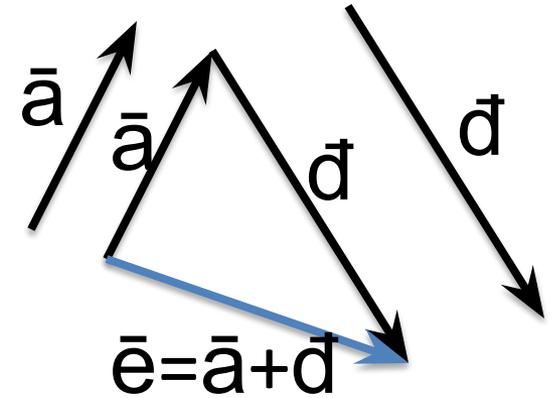


Пусть даны фигуры  $M$  и  $M_1$ . Если любая точка  $A$  фигуры  $M$  переходит в точку  $A_1$  фигуры  $M_1$  при условии, что  $\vec{AA_1} = \vec{a}$ . Данное преобразование называется **параллельным переносом** на вектор  $\vec{a}$ .

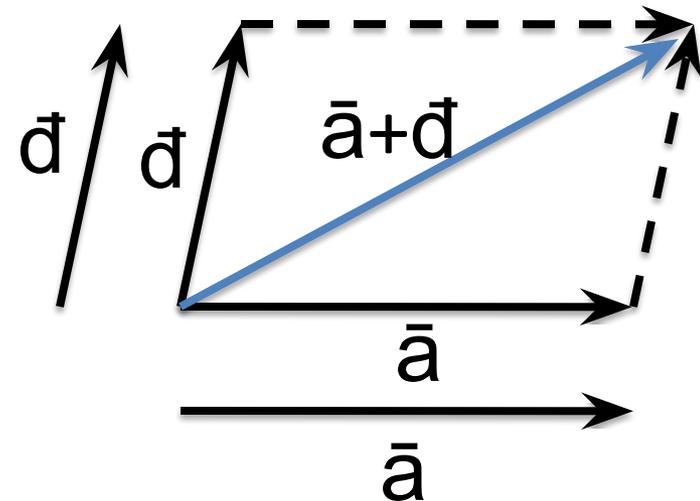


# Сложение и вычитание векторов

Суммой двух векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{d}$  называется вектор  $\vec{e}$ , направленный из начала вектора  $\vec{a}$  в конец вектора  $\vec{d}$  при условии, что начало  $\vec{d}$  совпадет с концом  $\vec{a}$  вектора. **Правило треугольника**

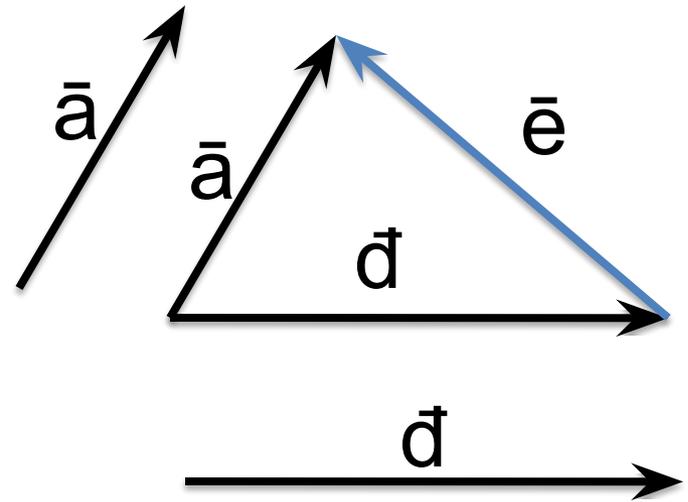


Даны векторы  $\vec{a}$  и  $\vec{d}$ . Если векторы  $\vec{a}$  и  $\vec{d}$  исходят из одной точки, то вектор суммы  $\vec{e}$  исходит из общей начальной точки векторов и является диагональю параллелограмма, сторонами которого являются векторы  $\vec{a}$  и  $\vec{d}$ . **Правило параллелограмма**



## Разность векторов

Разностью  $\vec{a} - \vec{d}$  векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{d}$  называется такой вектор  $\vec{e}$ , что  $\vec{e} + \vec{d} = \vec{a}$ . Если отложить векторы от одной точки, то разность можно найти по «правилу треугольника»



## Свойства сложение

1. Для любых двух векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{d}$  верно равенство  $\vec{a} + \vec{d} = \vec{d} + \vec{a}$  (переместительный закон сложения).
2. Для любых трёх векторов  $\vec{a}$ ,  $\vec{d}$ ,  $\vec{e}$  верно равенство  $(\vec{a} + \vec{d}) + \vec{e} = \vec{a} + (\vec{d} + \vec{e})$  (сочетательный закон сложения).

# Умножение вектора на число

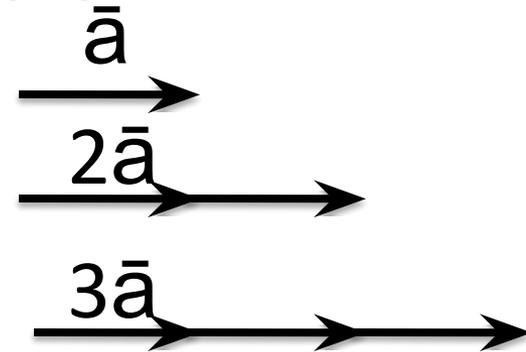
**Произведение** ненулевого вектора на число - это вектор, коллинеарный данному (сонаправленный данному, если число положительное, имеющий противоположное направление, если число отрицательное), а его модуль равен модулю данного вектора, умноженному на модуль числа.

Чтобы умножить ненулевой вектор на число, нужно умножить модуль вектора на это число.

## Свойства умножения числа на вектор:

Для любых чисел  $\alpha$  и  $\beta$  и любых векторов  $\vec{a}$ ,  $\vec{d}$  верно равенство:

- 1)  $(\alpha \cdot \beta) \vec{a} = \alpha(\beta \vec{a})$  - сочетательный закон
- 2)  $(\alpha + \beta) \vec{a} = \alpha \vec{a} + \beta \vec{a}$  - 1-ый распределительный закон
- 3)  $\alpha(\vec{a} + \vec{d}) = \alpha \vec{d} + \alpha \vec{a}$  - 2-ой распределительный закон



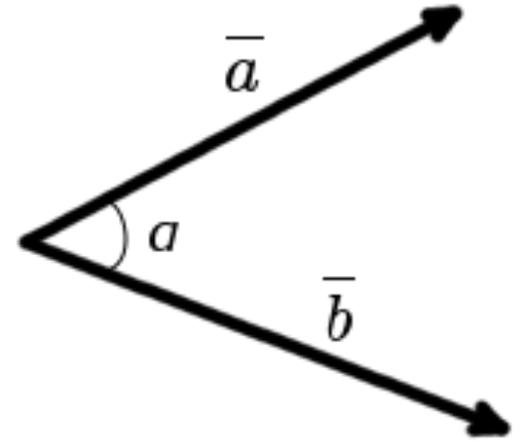
# Угол между

**Углом между двумя векторами**, отложенными от одной точки, называется кратчайший угол, на который нужно повернуть один из векторов вокруг своего начала до положения сонаправленности с другим вектором.

Угол между векторами  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$  обозначаются через  $(\vec{a}, \vec{b})$

Угол между векторами вычисляется по формуле:

$$\cos \alpha = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{b}|}$$



# Скалярное произведение векторов

Скалярным произведением двух векторов называется число, равное произведению модулей этих векторов на косинус угла между ними, т.е скалярное произведение векторов равно

$$(\vec{a}, \vec{b}) = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos \alpha$$

## Свойство скалярного произведения векторов:

1) Для любых векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{d}$  верно равенство

$$\vec{a} \cdot \vec{d} = \vec{d} \cdot \vec{a}$$

2) Для любых векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{d}$  и любого действительного числа  $\alpha$  верно равенство

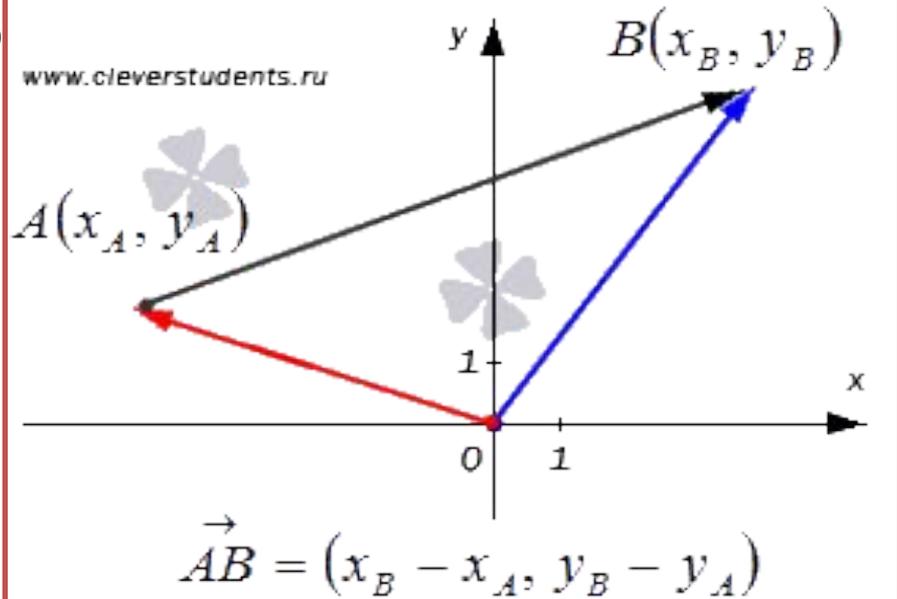
$$(\alpha \cdot \vec{a}) \cdot \vec{d} = \alpha (\vec{a} \cdot \vec{d})$$

3) Для любых векторов  $\vec{a}, \vec{e}, \vec{d}$  верно равенство

$$(\vec{a} + \vec{d}) \cdot \vec{e} = \vec{a} \cdot \vec{e} + \vec{d} \cdot \vec{e}$$

# Координаты

Любой вектор можно разложить по двум произвольным неколлинеарным векторам. Если на плоскости выбраны такие векторы, то они называются **базисными векторами**. Любой вектор заданной плоскости можно разложить на базисные векторы этой плоскости. А действительные числа  $x$  и  $y$  называются **координатами вектора**  $\vec{v}$



## Свойства координат вектора:

- 1) У равных векторов соответствующие координаты равны.
- 2) При сложении векторов складываются их соответствующие координаты.
- 3) При умножении вектора на число его

Модуль вектора вычисляется по формуле

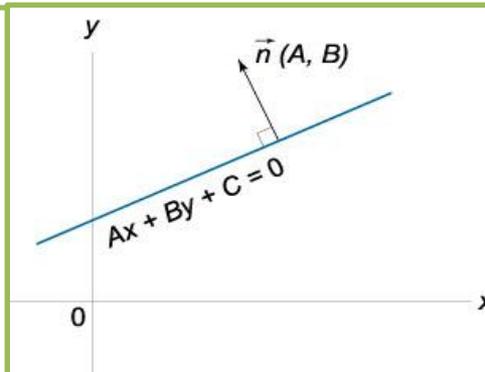
$$|\vec{AB}| = \sqrt{(b_x - a_x)^2 + (b_y - a_y)^2}$$

**Радиус-вектор** - вектор, идущий из начала координат в заданную точку на

# Уравнение прямой на

**Направляющий вектор прямой** - это любой ненулевой вектор, лежащий на данной прямой или на параллельной ей прямой.

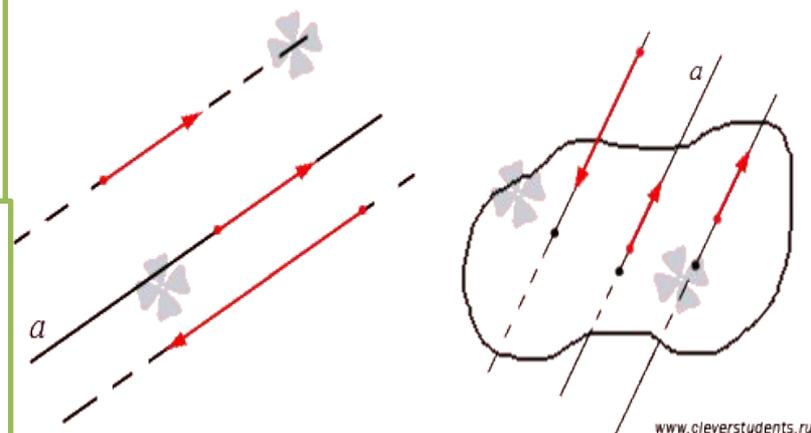
Если прямая перпендикулярна заданному вектору, то заданный вектор называется



Если прямая проходит через две точки  $A(x_1, y_1)$  и  $B(x_2, y_2)$ , такие что  $x_1 \neq x_2$  и  $y_1 \neq y_2$ , то уравнение прямой можно найти, используя следующую

$$\frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = \frac{y - y_1}{y_2 - y_1}$$

направляющие векторы прямой на плоскости и в пространстве



Любую прямую на плоскости можно задать уравнением прямой первой степени вида  $ax + by + c = 0$ , где  $a$  и  $b$  не могут быть одновременно равны нулю.

Расстояние от точки до прямой определяется с помощью формулы

$$d = \frac{|Ax_0 + By_0 + C|}{\sqrt{A^2 + B^2}}$$

*Спасибо за  
внимание!*

