

**Київський національний університет
імені Тараса Шевченка**

Військовий інститут

**Кафедра військово-технічної
підготовки**

2016 р.

Устрій та бойове застосування КЗА 86Ж6

Тема № 4: Апаратура автоматизованих робочих місць

Заняття № 4: Пультова апаратура РМ

Навчальна мета: Вивчити загальні відомості про апаратуру робочих місць 86Ж6

Час: 4 години.

Місце: спецклас.

Вид заняття: групове заняття.

ЛІТЕРАТУРА:

- 1. Устрій та бойове застосування КЗА 86Ж6.
Частина 1. (за редакцією Сторубльова О.І.)
Навчальний посібник. - К., 2001.**
- 2. Апаратура КЗА 86Ж6. Альбом схем. - К., 1990.**

Навчальні питання

1. Призначення, склад пультової апаратури РМ (ПРМ, ПУ, ПВ, ЦН, КМШ)
2. Призначення клавішей блоків БІО, БІД та пультів РМ
3. Порядок використання пультової апаратури РМ при виконанні елементів бойової роботи

1. Призначення, склад пультової апаратури РМ (ПРМ, ПУ, ПВ, ЦН, КМШ)

Пультова апаратура, в склад якої входять ПРМ, ПУ, ПВ, ЦН та КМШ призначена для забезпечення роботи бойового розрахунку АПУ.

Кнюпельний механізм шаровий (КМШ) керує пересуванням маркера оператора (МО) на екрані індикатора

Пульт вводу ПВ призначений для вводу координаційної інформації та введення спеціальної кодової інформації в СВ-1

Цифронабірник (ЦН) призначений для набору та вводу в СВ-1 номера цілі, та будь-якого десятичного шестизначного числа.

Пульт режимів та масштабів (ПРМ) призначений для вибору режимів роботи РМ, включення видів та масштабів розвертки та для управління машинним маркером.

Пульт управління (ПУ) призначений для підключення одного з каналів УСС (РЛС) до РМ, для управління режимами селекції відображення первинної та вторинної інформації.

2. Призначення клавішей блоків БІО, БІД та пультів РМ

К л а в і ш і Б І О

Э	ЭА	О ОК	П ГЗ	МДА	МО	ТРМ	ЗН	ЛИН	ЗУМ
---	----	---------	---------	-----	----	-----	----	-----	-----

Э - підключення сигналів відлуння з виходу джерела

ЭА - підключення сигналів відлуння після амплітудної селекції

О/ОК - підключення сигналів розпізнавання без клапана або з клапаном

П/ГЗ - підключення відображення сигналів пеленга та кордонів зон

МДА - підключення відображення позначок дальності та азимута

МО - підключення відображення маркера оператора на БІО

ТРМ - підключення відображення системної контрольної точки робочого місця на БІО

ЗН - підключення відображення знаків на БІО

ЛИН - підключення відображення ліній на БІО.

К л а в і ш і Б І Д

<i>X2</i>	<i>X4</i>	<i>TX</i>
-----------	-----------	-----------

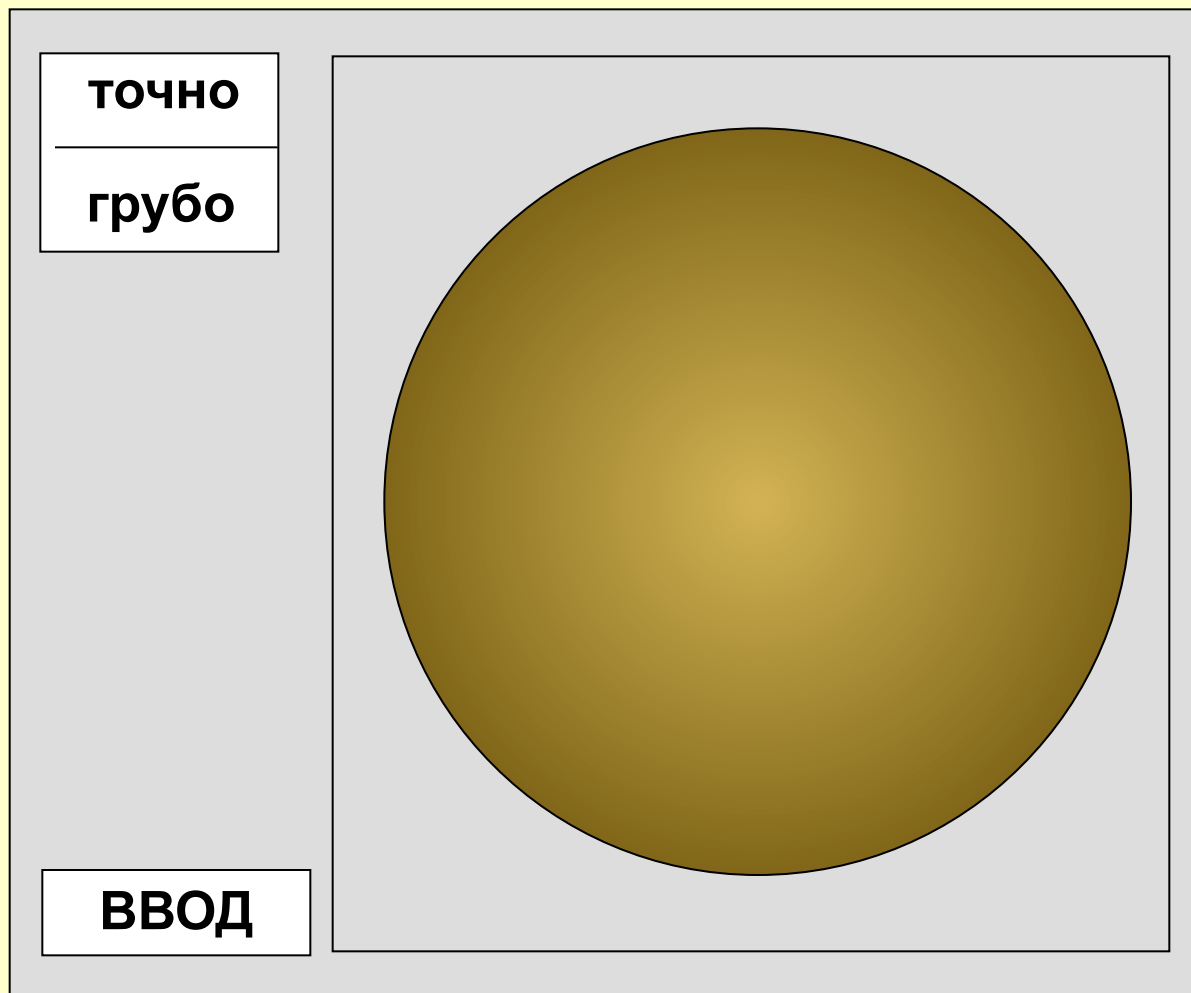
X2, X4 - виклик на БІД частини повітряної обстановки, що відображається на БІО із збільшенням в 2 або 4 рази.

TX - переведення БІД в режим відображення табличної інформації.

Пульт ЦН

6	7	8	9	0
1	2	3	4	5

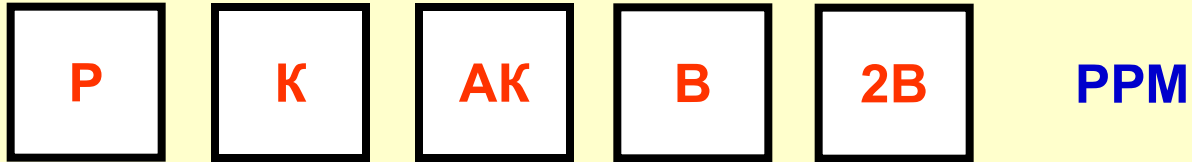
Пульт КМШ



Пульт ПРМ

Р	К	АК	В	2В	PRM
КР	ДА	ДУ		ВР	Тип РАЗВ
22,5	45	90	180	360	A(X)
100	200	400	800		Д(Z)
ММ	МР	СМ	БС	С	Упр МАРК

Пульт ПРМ



P - робочий режим

K - контроль відображення символів і знаків

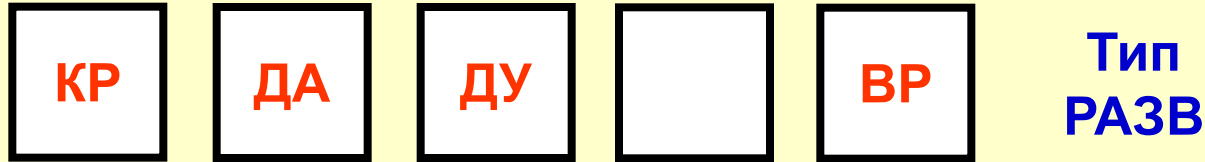
AK - автономний контроль

B - режим повернення

2B – для автономної перевірки БГЗ

P	K	AK	B	2B
KP	ДА	ДУ		BP
22,5	45	90	180	360
100	200	400	800	
ММ	МР	СМ	БС	С

Пульт ПРМ



КР - відображення з круговою розверткою

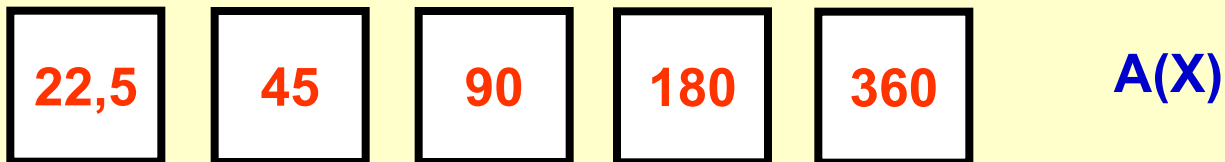
ДА - відображення в координатах
дальність-азимут

ДУ - відображення в координатах
дальність-кут місця

ВР - вторинний режим відображення
інформації

Р	К	АК	В	2В
КР	ДА	ДУ		ВР
22,5	45	90	180	360
100	200	400	800	
ММ	МР	СМ	БС	С

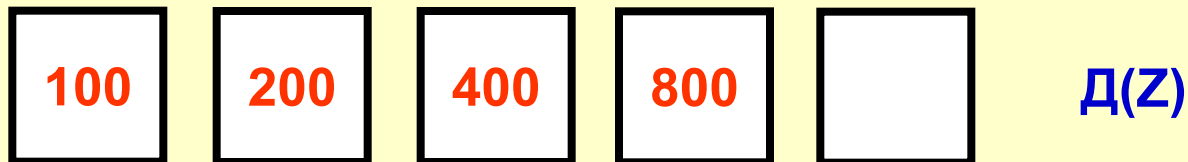
Пульт ПРМ



22,5; 45; 90; 180; 360 - значения $A(x)$

Р	К	АК	В	2В
КР	ДА	ДУ		ВР
22,5	45	90	180	360
100	200	400	800	
ММ	МР	СМ	БС	С

Пульт ПРМ



100, 200, 400, 800 - значения Д(Z)

Р	К	АК	В	2В
КР	ДА	ДУ		ВР
22,5	45	90	180	360
100	200	400	800	
ММ	МР	СМ	БС	С

Пульт ПРМ



Упр
МАРК

MM - включення машинного маркера

MP - включення машинної розвертки

CM - команда на позачергову видачу кодограм ДН-РМ

BC - відображення без зміщення початку розвертки

C - відображення із зміщенням початку розвертки

Р	К	АК	В	2В
КР	ДА	ДУ		ВР
22,5	45	90	180	360
100	200	400	800	
MM	MP	CM	BC	C

Пульт ПУ

1	2	3	4	
Э	ЭА		П	ГЗ
О	ОК			
			ЭТ	КТ
СО	ОЗ	ОС	ИМ	

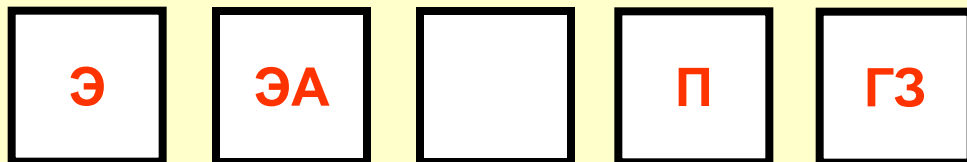
Пульт ПУ



1, 2, 3, 4 - підключення РМ відповідно до 1, 2, 3 або 4 каналів УСС

1	2	3	4	
Э	ЭА		П	ГЗ
О	ОК			
			ЭТ	КТ
СО	ОЗ	ОС	ИМ	

Пульт ПУ



Э - підключення до РМ сигналів відлуння з виходу РЛС

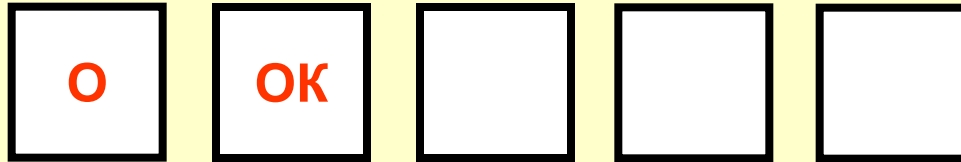
ЭА - підключення до РМ сигналів відлуння з виходу РЛС після амплітудної селекції

П - відображення сигналів пеленга

ГЗ - відображення кордонів зон та бланків автозахвату

1	2	3	4	
Э	ЭА		П	ГЗ
О	ОК			
			ЭТ	КТ
СО	ОЗ	ОС	ИМ	

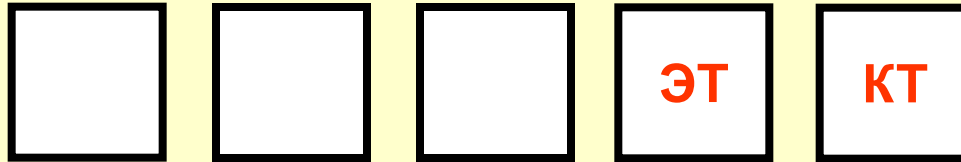
Пульт ПУ



О, ОК - видача на РМ сигналів розпізнавання без клапана або з клапаном

1	2	3	4	
Э	ЭА		П	ГЗ
О	ОК			
			ЭТ	КТ
СО	ОЗ	ОС	ИМ	

Пульт ПУ



ЭТ - відображення на РМ
екстраполяційних точок

КТ - відображення на РМ координатних
точок

1	2	3	4	
Э	ЭА		П	ГЗ
О	ОК			
			ЭТ	КТ
СО	ОЗ	ОС	ИМ	

Пульт ПУ



CO - РМ старшого оператора

O3 - РМ оператора захвату

OC - РМ оператора супроводження

IM - включення РМ в режим завдання імітаційних трас.

1	2	3	4	
Э	ЭА		П	ГЗ
О	ОК			
			ЭТ	КТ
CO	O3	OC	IM	

Пульт ПВ

М4											ЧАС МИНУТА	
М5	ВЫЗОВ ТЕХ ФОРМУЛ				КОНТРОЛЬ ЮСТИР							
М7	СВОЙ	ЧУЖОЙ	БЕДСТВИЕ	КОЛ-ВО ВО В ГРУППЕ	ВО В АП	ВО В ПП	КРЫЛАТАЯ РАКЕТА	ПЕЛЕНГ	ИП		ПРС	ВО В ОЗ
	Т	ЦУ ПО ВО	ИЗМ. УГОЛ МЕСТА	ОПРЕДЕЛ ХАР. ВО	ЦР	№ ОП	ЗОНА АВТО ЗАХВАТА	ЗОНА БЛАНКА	КАРТА	ЗОНА ЗАПРЕТА ИЗЛУЧ	СЕКТОР РАБОТЫ ОП	ПОДСВЕТ ГРАНИЦ СЕКТОРА
М8	ОБМЕН ВКЛ	ОБМЕН ВЫКЛ	АПД	УПО		УСП	РВ	РМ	АЦПУ	УОИ		
М9												

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
----------	----------	----------	----------	----------	----------	----------	----------	----------	-----------	-----------	-----------

			М4	М5		М7	М8	М9			
--	--	--	-----------	-----------	--	-----------	-----------	-----------	--	--	--

Пульт ПВ

ПМД – Постійний модуль даних



1В - перший ввід

ЗП - запит ототожнювання

СК1 - спецкоректура 1 (по положенню)

СК2 - спецкоректура 2 (по швидкості)

ИС - зміна способу супроводження ПО

№ ВО - ввід номера ПО (номер ПО набирається на ЦН)

ПЭ - пропуск ВІДЛУННЯ (для РМ5)

КО - кінець операції

ЛУПА - селекція відображення ПО на БИО

Ф - вивод на відображення відповідних формулярів

ИСТ - команда на ввід ознак РМ або N джерела

СБ - скидання.

Пульт ПВ

Змінні модулі М4, М5

М4

												ЧАС МИНУТА
--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	---------------

12 - година, хвилина - ввід коду часу в СВ

М5

	ВЫЗОВ ТЕХ ФОРМУЛ				КОНТРОЛЬ ЮСТИР							
--	------------------------	--	--	--	-------------------	--	--	--	--	--	--	--

**2 - ВИКЛИК ТЕХ. ФОРМУЛ - виклик на БИВ РМ5
формуляра ПО, по якому завершається вимір висоти**

**6 - КОНТРОЛЬ ЮСТИР. - команда на розрахунок
помилки юстировки джерела по юстованому об'єкту**

Пульт ПВ

Змінний модуль М7

М7

СВОЙ	ЧУЖОЙ	БЕДСТВИЕ	КОЛ-ВО ВО в ГРУППЕ	ВО в АП	ВО в ПП	КР	пеленг	ИП		ПРС	ВО в ОЗ
------	-------	----------	--------------------------	---------	---------	----	--------	----	--	-----	---------

- 1 - **СВОЙ** - ознака держналежності "СВІЙ"
- 2 - **ЧУЖОЙ** - ознака держналежності "ЧУЖИЙ"
- 3 - **БЕДСТВИЕ** - ПО видає сигнал "ЛИХО"
- 4 - **КОЛ. ВО в ГРУППЕ** - кількість ПО вводиться сумісно з ЦН
- 5 - **ВО в АП** - ПО в активних перешкодах
- 6 - **ВО в ПП** - ПО в пасивних перешкодах
- 7 - **КР** - ознака крилатої ракети
- 8 - **ПЕЛЕНГ** - ознака вводу по пеленгу
- 9 - **ИП** - ознака винищувача-перехоплювача
- 11 - **ПРС** - ПО є протирадіолокаційним снарядом
- 12 - **ВО в ОЗ** - ПО знаходиться в приграничній зоні

Пульт ПВ

Змінний модуль М8

М8

Т	ЦУ по ВО	ИЗМ УГОЛ МЕСТА	определ хар. ВО	ЦР	№ОП	зона авто захвата	зона бланка	КАРТА	зона запрета излуч	сектор работы ОП	подсвет границ сектора
----------	---------------------	-------------------------------	----------------------------	-----------	------------	----------------------------------	------------------------	--------------	-----------------------------------	---------------------------------	---------------------------------------

- 1 - **Т** - телефонна розмова
- 2 - **ЦУ ПО ВО** - цілевказівка операторам по ВО
- 3 - **ИЗМЕРИТЬ УГОЛ МЕСТНОСТИ** - команда на вимірювання висоти вказаного ВО
- 5 - **ЦР** - ознака видачі донесення десятим циклом для 5Д91
- 6 - **№ ОП** - номер оператора
- 7 - **ЗОНА АВТОЗАХВАТА** - зона дозволеного автозахвату
- 8 - **ЗОНА БЛАНКА** - зона забороненого автозахвату
- 9 - **КАРТА** - виклик на БИО відображення статичної інформації
- 10 - **ЗОНА ЗАПРЕТА ИЗЛУЧ.** - сектор заборони випромінювання
- 11 - **СЕКТОР РАБОТЫ ОП** - команда на установку сектора роботи оператора
- 12 - **ПОДСВЕТ ГРАНИЦ СЕКТОРА** - команда на підсвічування кордонів сектора заборони випромінювання.

Пульт ПВ

Змінний модуль М9

М9



- 1 - ОБМЕН ВКЛ.** - вмикання обміну абонентів СВ
- 2 - ОБМЕН ВИКЛ.** - вимикання обміну абонентів СВ
- 3 - АПД** - звертання при вмикання та вимикання УСДК
- 4 - УПО** - звертання до УПО
- 6 - УСП** - звертання до УСП
- 7 - РВ** - звертання до УУВ (на ЦН набирається №РВ)
- 8 - РМ** - звертання до РМ (на ЦН набирається №РМ)
- 9 - АЦПУ** - звертання до АЦПУ
- 10 - УОИ** - звертання до УОИ

Пульт ПВ

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
---	---	---	---	---	---	---	---	---	----	----	----

М4

											ЧАС МИНУТА
--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	---------------

М5

	ВЫЗОВ ТЕХ ФОРМУЛ				КОНТРОЛЬ ЮСТИР						
--	------------------------	--	--	--	-------------------	--	--	--	--	--	--

М7

сВОЙ	чУЖОЙ		кол-во во в группе	ВО в ВП	ВО в ПП	КРЫЛАТАЯ РАКЕТА	ПЕЛЕНГ	ИСТРЕБИ ТЕЛЬ- ПЕРЕХВАТЧ ИК		ПРС сектор	ВО в ОЗ
------	-------	--	--------------------------	------------	------------	--------------------	--------	-------------------------------------	--	---------------	------------

М8

Т	ЦПУ по ВО	изм. угол места		ЦР	№ ОП		зона бланка	карта			
---	--------------	-----------------------	--	----	------	--	----------------	-------	--	--	--

ПМД

1В	ЗП	СК1	СК2	ИС	№ВО	ПЭ	КО	луца	Ф	ИСТ	СБ
----	----	-----	-----	----	-----	----	----	------	---	-----	----

Пульт ПВ

М4											ЧАС МИНУТА	
М5	ВЫЗОВ ТЕХ ФОРМУЛ				КОНТРОЛЬ ЮСТИР							
М7	СВОЙ	ЧУЖОЙ	БЕДСТВИЕ	КОЛ-ВО ВО В ГРУППЕ	ВО В АП	ВО В ПП	КРЫЛАТАЯ РАКЕТА	ПЕЛЕНГ	ИП		ПРС	ВО В ОЗ
	Т	ЦУ ПО ВО	ИЗМ. УГОЛ МЕСТА	ОПРЕДЕЛ ХАР. ВО	ЦР	№ ОП	ЗОНА АВТО ЗАХВАТА	ЗОНА БЛАНКА	КАРТА	ЗОНА ЗАПРЕТА ИЗЛУЧ	СЕКТОР РАБОТЫ ОП	ПОДСВЕТ ГРАНИЦ СЕКТОРА
М8	ОБМЕН ВКЛ	ОБМЕН ВЫКЛ	АПД	УПО		УСП	РВ	РМ	АЦПУ	УОИ		
М9												

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
----------	----------	----------	----------	----------	----------	----------	----------	----------	-----------	-----------	-----------

			М4	М5		М7	М8	М9			
--	--	--	-----------	-----------	--	-----------	-----------	-----------	--	--	--

3. Порядок використання пультової апаратури РМ при виконанні елементів бойової роботи

Виконання бойової задачі на АПУ 86Ж6 покладена на розрахунок, яким керує командир роти (PM2), в склад якого входять 3 оператори супроводження (PM1, PM3, PM4) та оператор радіовисотоміра (PM5). Тому на даному занятті розглянемо виконання операцій трьома функціонерами: командиром, оператором супроводження, оператором радіовисотоміра.

Командир виконує операції:

- 1** - введення часу в спецобчислювач;
- 2** - присвоєння робочому місцю ознаки “РМ командира”;
- 3** - видача команди "телефонна розмова»;
- 4** - видача цілевказівки по ПО;
- 5** - видача команди на позачерговий вимір висоти;
- 6** - видача команди на визначення характеристик ПО;
- 7** - видача донесень десяти циклам для ПОРИ 5Д91;
- 8** - видача команди на установку роботи оператора супроводження з розверткою "дальність-азимут" ДА в режимі “машинної розгортки“ МР;
- 9** - відображення кордонів сектора роботи операторів супроводження;
- 10** - формування зони дозволеного автозахвату;

Командир виконує операції:

- 10** - формування зони дозволеного автозахвату;
- 11** - формування зони недозволеного автозахвату;
- 12** - виклик на БИО статичної інформації;
- 13** - формування сектора заборони випромінювання;
- 14** - відображення кордонів сектора заборони випромінювання;
- 15** - селекція відображення ПО на БИО;
- 16** - виклик на БИО та БИВ формулярів;
- 17** - відміна команд та розпоряджень.

Командир може також виконувати операції надані оператору супроводження.

Оператор супроводження виконує частину операцій розглянутих вище (1, 3, 10, 11, 12, 15, 16, 17), а також:

- 18** - напівавтоматичних захват цілей на супроводження;
- 19** - напівавтоматичне супроводження цілей;
- 20** - зміна способу супроводження;
- 21** - присвоєння ознак ПО та скидання ознак;
- 22** - скидання ПО з супроводження.

Оператор радіовисотоміра виконує наступні операції:

- 23** - вимір та знімання висот цілей по даним радіовисотомірів;
- 24** - виклик формуляра ПО, по якому закінчено вимір висоти;
- 25** - видача команди "повторити цілевказівку".

1. Ввод часу в спецобчислювач

На цифронабірнику набираємо чотирьохзначне число (час, хвилина), на пульті **ПВ** модуль **4 (M4)**, клавішу **12** і далі **ВВОД**. Далі в тексті всі операції будуть записані в скороченому вигляді

ЦН(час) M4 12 ВВОД

2. Присвоєння РМ ознаки “РМ командира”

ЦН(2) ИСТ ВВОД

3. Видача команди "Телефонна розмова"

а) оператору

КМШ ЦН (НОП) М8 1 ВВОД

б) на вищій КП

КМШ ЦН (4-х зн. число) М8 1 ИСТ ВВОД

4-х значне число:

1 знак - ознака перемов 1 - по точці простору, 0 - по ПО

2 знак - номер каналу передачі даних

3, 4 знак - номер ПО, якщо по точці простору, то 00.

КМШ - це суміщення МО з необхідною координатою на
БІО

4. Видача цілевказівок по ПО

а) всім операторам

КМШ М8 2 ВВОД

б) одному оператору

КМШ М8 2 ЦН(№РМ) ВВОД

5. Видача команди на позачерговий вимір висоти

а) по положенню

КМШ М8 3 ВВОД

б) по номеру ПО

ЦН(№ПО) НВО М8 3 ВВОД

6. Видача команди на визначення характеристик ПО

а) по положенню

КМШ М8 4 ВВОД

б) по номеру ПО

ЦН(№ПО) НВО М8 4 ВВОД

7. Видача донесень десятим циклом для ПОРИ 5Д91

КМШ ЦН(код) М8 5 ВВОД

код — двозначне число - номер розпорядження.

8. Видача команди на установку роботи оператора супроводження з розверткою ДА в режимі МР

ЦН(трьохзн.число)

М8 11 ВВОД

трьохзнакове число:

1 знак - номер РМ;

2 знак - 6, 7, 8, 9, 0 - відповідний масштаб по азимуту:
22,5; 45; 90; 180; 360;

3 знак - 1, 2, 3, 4 - відповідний масштаб по дальності:
100; 200; 400; 800.

9. Відображення кордонів сектора роботи операторів супроводження

ЦН(№ РМ)

М8 6

ВВОД

10. Формування зони дозволеного автозахвату

- вВід початку зони

КМШ М8 7 ВВОД

- вВід кінця зони

КМШ М8 7 КО ВВОД

11. Формування зони забороненого автозахвату

- вВід початку зони

КМШ М8 8 ВВОД

- вВід кінця зони

КМШ М8 8 КО ВВОД

12. Виклик на БІО статичної інформації

М8 9 ВВОД

13. Формування сектору заборони випромінювання

- ввiд початку сектору

КМШ М8 10 ВВОД

- ввiд кiнця сектору

КМШ М8 10 КО ВВОД

14. Відображення кордонів сектора заборони випромінювання

М8 ВВОД

15. Селекція відображення ПО на БЮ

ЦН ЛУПА

1 - селекція своїх ПО;

2 - селекція чужих ПО;

3 - селекція маловисотних (Н 3, 2 км) ПО;

4 - селекція швидкісних ПО (V 900м/с).

16. Виклик на БІО та БІД формулярів

а) виклик на БІД формуляра про завантаження

Ф ВВОД

б) виклик на БІД формуляра ПО по номеру ПО

ЦН(1+№ПО) Ф ВВОД

в) виклик на БІД формуляра ПО по розташуванню

КМШ ЦН(1) Ф ВВОД

г) виклик на БІО одноразового відображення номера ПО по положенню

КМШ ЦН(2) Ф ВВОД

д) виклик на БІО одноразового відображення номера ПО по номеру ПО

ЦН(2+№ПО) Ф ВВОД

е) виклик на БІО до відміни відображення номера ПО по положенню

КМШ ЦН(3) Ф ВВОД

ж) виклик на БІО до відміни відображення номера ПО по номеру ПО

ЦН(3+№ПО) Ф ВВОД

17. Відміна команд та розпоряджень

Відміна виконується аналогічно набору з додатком ознаки **СБ**, а для відміни **10, 11, 13** необхідно ще додати ознаку **ЗП**.

18. Напіваавтоматичний захват цілей на супроводження

а) ПО

- перший ввід

КМШ(відм.ПО) 1В ВВОД

- другий ввід

КМШ(відм.ПО) ВВОД

б) пеленга

- перший ввід

КМШ(сер.пеленгу) 1В М7 8 ВВОД

- другий ввід

КМШ(КТ) М7 8 ВВОД

18. Напіваавтоматичний захват цілей на супроводження

в) груповий захват ПО

КМШ (КТ відм.ПО) ЗП ВВОД і далі КМШ(відм.ПО) 1В ВВОД і при зав'язці останнього з групи ПО КМШ (відм. ПО) 1В КО ВВОД

19. Напіваавтоматичне супроводження

а) проста коректура

КМШ (відм.ПО) ВВОД

б) коректура при знаходженні поблизу декількох ПО по номеру ПО

КМШ (відм.ПО) ЦН(№ПО) НВО ВВОД

19. Напіваавтоматичне супроводження

в) коректура при знаходженні поблизу декількох ПО по положенню

перша операція

КМШ(КТ ПО) ЗП ВВОД

друга операція

КМШ(відм.ПО) ВВОД

г) спец. коректура по положенню

перша операція

КМШ(КТ ПО) ЗП ВВОД

друга операція

КМШ(відм.ПО) СКІ ВВОД

19. Напіваавтоматичне супроводження

д) спец. коректура по швидкості

1 операція

КМШ(КТ ПО) 3П ВВОД

2 операція

КМШ(відм.ПО) СК2 ВВОД

е) коректура при розподілі цілей

1 операція

КМШ(КТ ПО) 3П ВВОД

2 операція

КМШ(відм.ПО) 1В КО ВВОД

20. Зміна способу супроводження

а) при супроводженні ПО

КМШ(КТ ПО) ИС ВВОД

б) при напівавтоматичному захваті на супроводження з передачею на автоматичне супроводження

КМШ(відм.ПО) 1В ИС ВВОД

21. Присвоєння ознак ПО та скидання ознак

а) СВІЙ по положенню

КМШ(КТ ПО) М7 1 ВВОД

по номеру ПО

ЦН(№ПО) М7 1 ВВОД

21. Присвоєння ознак ПО та скидання ознак

б) ЧУЖИЙ по положенню

КМШ(КТ ПО) М7 2 ВВОД

по номеру

ЦН(№ПО) М7 2 ВВОД

в) БІДА по положенню

КМШ(КТ ПО) М7 3 ВВОД

по номеру

ЦН(№ПО) М7 3 ВВОД

21. Присвоєння ознак ПО та скидання ознак

г) присвоєння кількості ПО в групі

КМШ(КТ ПО)	ЦН(кіл.ПО)	М7 4	ВВОД	
------------	------------	------	------	--

д) ПО в активній перешкоді

КМШ(КТ ПО)	М7 5	ВВОД	
------------	------	------	--

ЦН(№ПО)	М7 5	ВВОД	
---------	------	------	--

е) ПО в пасивній перешкоді

КМШ(КТ ПО)	М7 6	ВВОД	
------------	------	------	--

ЦН(№ПО)	М7 6	ВВОД	
---------	------	------	--

21. Присвоєння ознак ПО та скидання ознак

ж) ПО в комбінованій перешкоді

КМШ(КТ ПО) М7 5 6 ВВОД

ЦН(№ПО) М7 5 6 ВВОД

з) ознака “крилата ракета”

КМШ(КТ ПО) М7 7 ВВОД

ЦН(№ПО) М7 7 ВВОД

і) ознака “вiniщувач - перехоплювач”

КМШ(КТ ПО) М7 9 ЦН(4 зн.шифр.ВП) ВВОД

21. Присвоєння ознак ПО та скидання ознак

й) ознака протирадіолокаційний снаряд”

КМШ(КТ ПО) М7 11 ВВОД

ЦН(№ПО) М7 11 ВВОД

к) ознака “ПО в небезпечній зоні”

КМШ(КТ ПО) М7 12 ВВОД

ЦН(№ПО) М7 12 ВВОД

л) скидання ознак здійснюється аналогічно присвоєнню ознак з додатком СБ.

22. Скидання ПО із супроводження

а) по положенню

КМШ(КТ ПО)

М7

СБ

ВВОД

б) ПО номеру ПО

ЦН(№ПО)

М7

СБ

ВВОД

23. Вимір та ввід висот цілей по даним РВ.

КМШ(відм ПО)

ВВОД

24. Виклик формуляра ПО, по якому завершується вимір висоти

М5 2

ВВОД

25. Видача команди "повторити цілевказівку"

ПЗ

ВВОД

ЛІТЕРАТУРА:

- 1. Устрій та бойове застосування КЗА 86Ж6. Частина 1. (за редакцією Сторубльова О.І.) Навчальний посібник. - К., 2001. – 205с (С.37-49).**
- 2. Аппаратура КСА 86Ж6. Альбом схем. - К., 1990. – 130с. (С.27-28).**