

# Теория автоматов и формальных языков

Институт Информационных  
Технологий  
ЧелГУ, 2013

A decorative graphic element consisting of several horizontal lines of varying lengths and colors (teal, white, and light blue) extending from the right side of the text area towards the right edge of the slide.

# Автомат

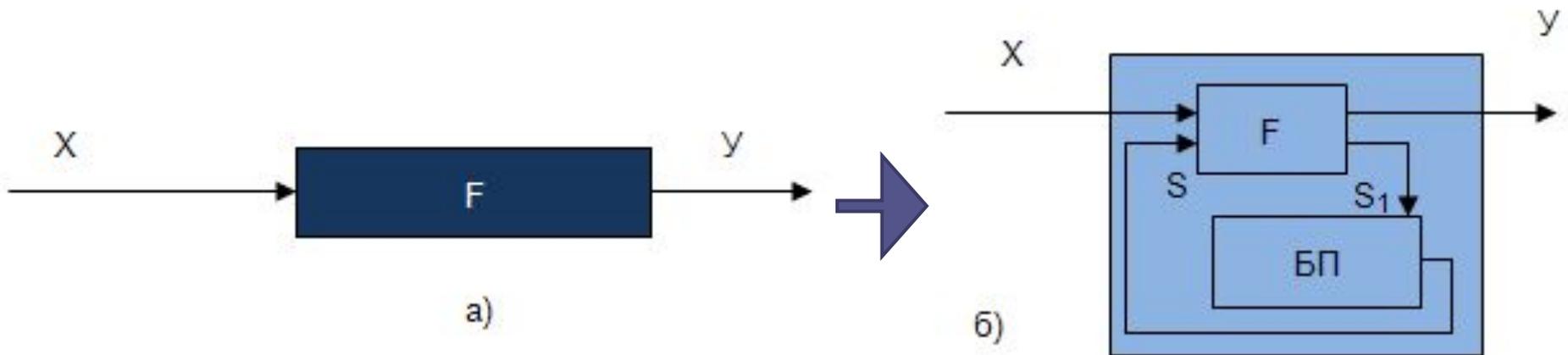
- 1) Устройство, выполняющее некоторые функции без непосредственного участия человека
- 2) Математическое понятие, обозначающее математическую модель реальных технических автоматов



$$F: X \rightarrow Y$$

Преобразователь информации (ПИ), зависящий от того, какая информация в данный момент появилась на входе, и от того, что происходило раньше

# Автомат



Автомат, в зависимости от входных данных  $X$ , меняет свое состояние  $S$  (текущее состояние хранится в памяти)

# Автомат

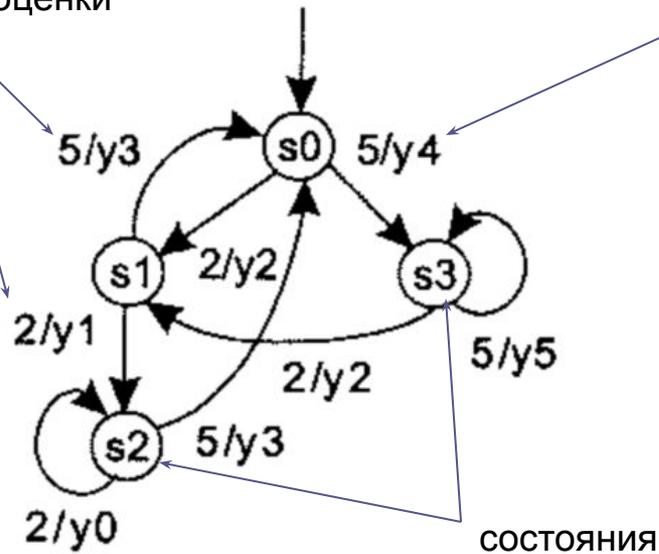
## Качества автомата:

1. Свойство скачкообразного перехода (из одного состояния в другое)
2. Дискретность времени (синхронные и асинхронные автоматы)
3. Входной сигнал – причина изменения состояния автомата (-> входной сигнал рассматривается как мгновенный)
4. Число различных входных/выходных сигналов является конечным

# Автомат

## Пример реализация автомата

Входные данные:  
2,5 - оценки



Действия – выходные сигналы:

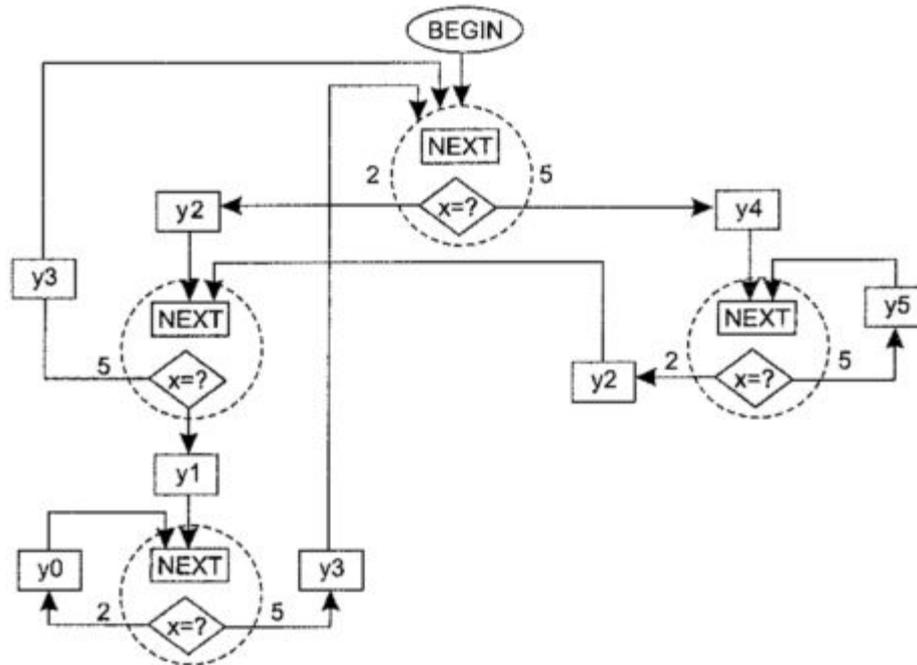
- у0: – брать ремень;
- у1: – ругать сына;
- у2: – успокаивать сына;
- у3: – надеяться;
- у4: – радоваться;
- у5: – ликовать.

Реализация:  
программная  
аппаратная

Автомат, описывающий поведение «умного» отца

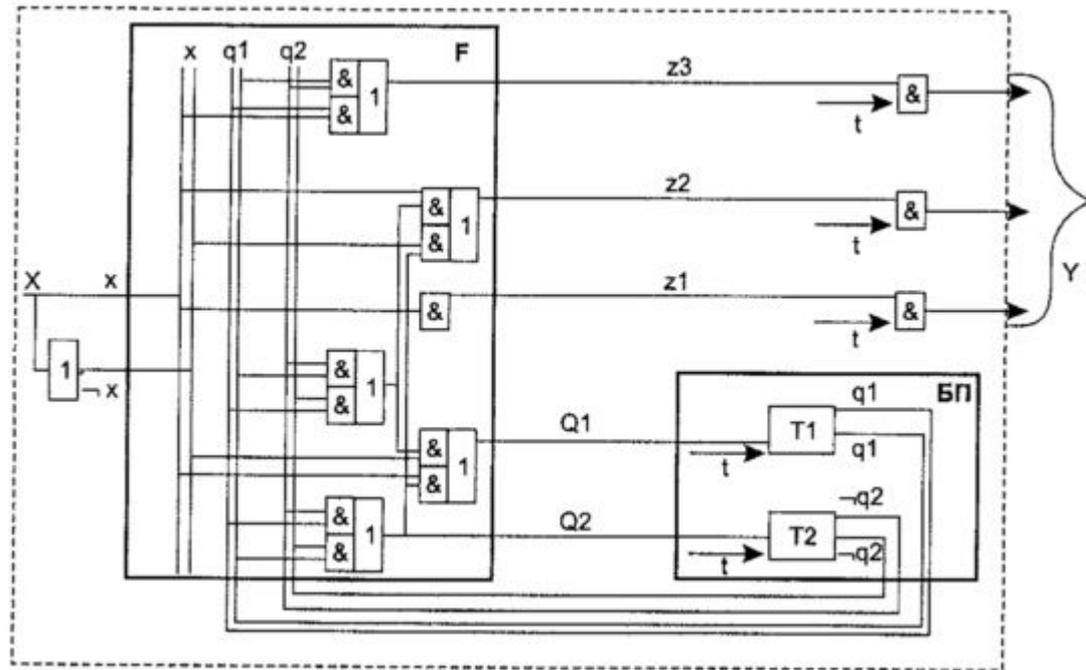
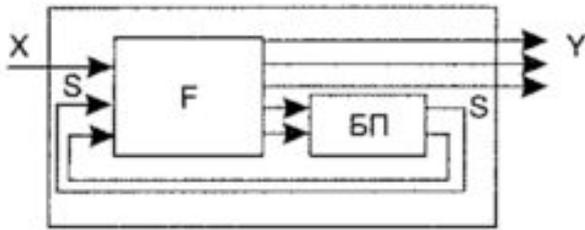
# Автомат

Пример программной реализация автомата



# Автомат

Пример аппаратной реализации автомата



# Автомат

Рассмотрим механизм управления лифтом. Если всего в здании  $N$  этажей, лифт может находиться в одном из  $N$  состояний:

$a_1, a_2, \dots, a_N$  - возможные состояния

На вход подаются номера этажей, к которым должен поехать лифт:

$z_1, z_2, \dots, z_N$  - этажи здания

Выходными сигналами будем считать расстояния, которые должен проехать лифт:

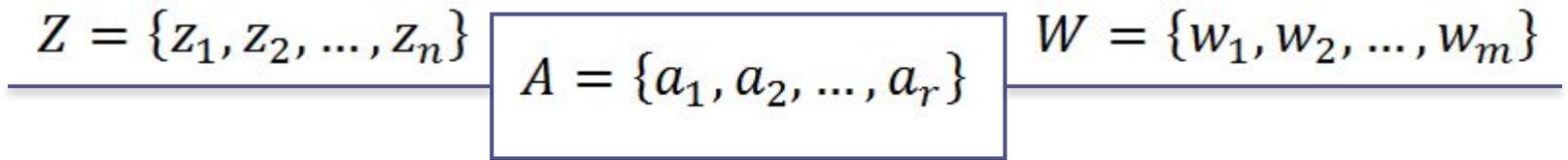
$$w(t) = z(t) - z(t - 1)$$

При этом множество возможных значений  $w(t)$  конечно и определяется набором возможных входных значений и множеством этажей.

# Автомат

- $Z = \{z_1, z_2, \dots, z_n\}$  - входной алфавит
- $W = \{w_1, w_2, \dots, w_m\}$  - выходной алфавит
- $A = \{a_1, a_2, \dots, a_r\}$  - набор внутренних состояний
- $t = 0, 1, 2, \dots$  - дискретные моменты времени
- $a(0)$  - состояние автомата в начальный момент времени
- $a(i)$  - состояние автомата в момент времени  $i$ .

*Автомат* – математическая абстракция, позволяющая описывать пути изменения состояния объекта в зависимости от его текущего состояния и входных данных.



# Алфавитный оператор

Последовательности входных букв:  $z(1)z(2) \dots z(k)$   
называются входными словами.

На вход автомату может подаваться любое слово из *множества допустимых слов*.

Каждое допустимое *входное слово*:  $p = z(1)z(2) \dots z(k)$   
вызывает появление *выходного слова*:  $q = w(1)w(2) \dots w(k)$

Длины соответствующих входных и выходных слов равны между собой.

$\varphi_A: P \rightarrow Q$  - алфавитный оператор, индуцированный автоматом  $A$ .

$P$  - множество допустимых входных слов

$Q$  - множество выходных слов

# Функции переходов и выходов

$\delta$  - функция переходов, если:

$$a(t) = \delta(a(t-1), z(t))$$

$\lambda$  - функция выходов, если:

$$w(t) = \lambda(a(t-1), z(t))$$

При помощи задания начального состояния  $\mathbf{a}(\mathbf{o})$  и функций перехода и выхода  $\lambda$  и  $\delta$  можно для любого входного слова  $\mathbf{p}$  определить выходное слово  $\mathbf{q}$ .

$$\mathbf{q} = \varphi_A(\mathbf{p})$$

# Условия «автоматности» оператора

$\varphi_A: P \rightarrow Q$  - алфавитный оператор

1  $\varphi_A: P \rightarrow Q$  осуществляет однозначное отображение из  $P$  в  $Q$ .

2 Если  $P$  содержит слово  $p$ , то  $P$  содержит и все начальные отрезки слова  $p$ , включая пустое слово.

3  $\varphi_A: P \rightarrow Q$  сохраняет длину слова.

$$4 \begin{cases} p^k = p^{k-1}z(k) \\ q^k = q^{k-1}w(k) \\ \varphi_A(p^k) = q^k \end{cases} \Rightarrow \varphi_A(p^{k-1}) = q^{k-1}$$

Такой оператор называется *автоматным оператором*.

# Итак...

**Автоматом** является шестерка вида  $S = \{A, Z, W, a_0, \delta, \lambda\}$ , где

$Z = \{z_1, z_2, \dots, z_n\}$  - входной алфавит

$W = \{w_1, w_2, \dots, w_m\}$  - выходной алфавит

$A = \{a_1, a_2, \dots, a_r\}$  - набор внутренних состояний

$\delta : A * Z \rightarrow A (a_s = \delta(a_m, z_i) | a_s \in A);$  - функция переходов

$\lambda : A * Z \rightarrow W (w_s = \lambda(a_m, z_i) | a_s \in A, w \in W);$  - функция выходов

$a_1 \in A$  - начальное состояние

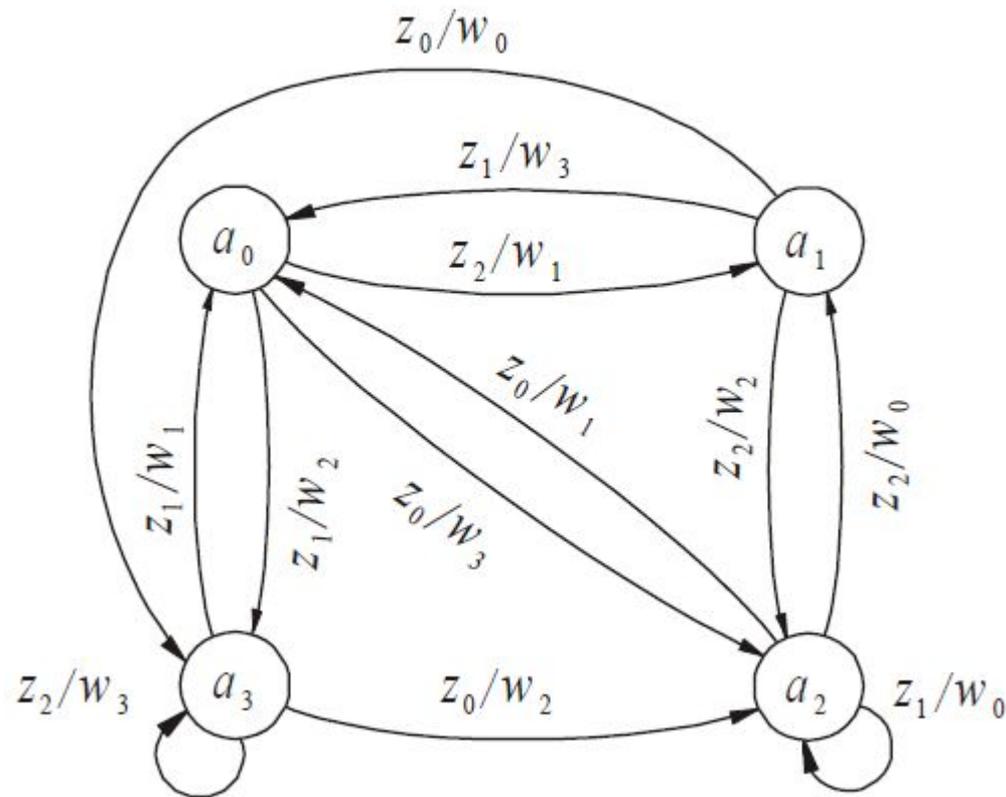
# Способы представления автоматов. Таблица переходов и выходов

$a(t-1)$	$z_0$	$z_1$	$z_2$
$a_0$	$a_2$	$a_3$	$a_1$
$a_1$	$a_3$	$a_0$	$a_2$
$a_2$	$a_0$	$a_1$	$a_1$
$a_3$	$a_2$	$a_2$	$a_3$

$a(t-1)$	$z_0$	$z_1$	$z_2$
$a_0$	$w_3$	$w_2$	$w_1$
$a_1$	$w_0$	$w_3$	$w_0$
$a_2$	$w_1$	$w_0$	$w_2$
$a_3$	$w_2$	$w_1$	$w_3$

$a(t-1)$	$z_0$	$z_1$	$z_2$
$a_0$	$a_2 / w_3$	$a_3 / w_2$	$a_1 / w_1$
$a_1$	$a_3 / w_0$	$a_0 / w_3$	$a_2 / w_0$
$a_2$	$a_0 / w_1$	$a_1 / w_0$	$a_1 / w_2$
$a_3$	$a_2 / w_2$	$a_2 / w_1$	$a_3 / w_3$

# Способы представления автоматов. Граф автомата



# Способы представления автоматов. Таблица переходов и выходов автомата

	q <sub>1</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>3</sub>
q <sub>1</sub>		x <sub>1</sub> /y <sub>1</sub>	x <sub>2</sub> /y <sub>2</sub>
q <sub>2</sub>		x <sub>2</sub> /y <sub>1</sub>	x <sub>1</sub> /y <sub>3</sub>
q <sub>3</sub>	x <sub>2</sub> /y <sub>1</sub>	x <sub>1</sub> /y <sub>3</sub>	

	y <sub>1</sub>	y <sub>1</sub>	y <sub>3</sub>	y <sub>2</sub>	y <sub>3</sub>
	q <sub>1</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>3</sub>	q <sub>4</sub>	q <sub>5</sub>
q <sub>1</sub>		x <sub>1</sub>		x <sub>2</sub>	
q <sub>2</sub>		x <sub>2</sub>			x <sub>1</sub>
q <sub>3</sub>		x <sub>2</sub>			x <sub>1</sub>
q <sub>4</sub>	x <sub>2</sub>		x <sub>1</sub>		
q <sub>5</sub>	x <sub>2</sub>		x <sub>1</sub>		