1. Matrices

• A matrix A is a rectangular array (a table) of scalars (numbers) presented in the following form:

Матрица A – это прямоугольный массив (таблица) скалярных величин (чисел) представленных в следующем виде:

matrix	матрица
rectangular	прямоугольный
array	массив
table	таблица
scalar	скаляр
number	число
presented	представленный
following	следующий
form	форма

1

1. Matrices

- The rows of such a matrix A are the m horizontal lists of scalars.
- The columns of A are the n vertical lists of scalars.

Ряды такой матрицы A – это т горизонтальных списков скалярных величин.

Столбцы А это п вертикальных списков скалярных величин.

row	ряд
such	такой
horizontal	горизонтальный
list	список
column	столбец
vertical	вертикальный

Matrix Addition

- Let A and B be two matrices with the same size.
- The sum of A and B is the matrix obtained by adding corresponding elements from A and B.

Пусть А и В – две матрицы одинакового размера.

Сумма А и В– это матрица, полученная сложением соответствующих элементов из А и В.

addition	сложение
same	одинаковый
size	размер
sum	сумма
obtain	получать
add	прибавлять
correspond	соответствовать
from	ИЗ

Scalar Multiplication

 The product of the matrix A by a scalar k is the matrix obtained by multiplying each element of A by k.

Произведение матрицы A на скаляр k это матрица, полученная умножением каждого элемента A на k.

multiplication	умножение
product	произведение
multiply	умножать

Matrix Multiplication

- DEFINITION: Suppose A and B are matrices such that the number of columns of A is equal to the number of rows of B. Then the product AB is the matrix whose ij-entry is obtained by multiplying the ith row of A by the jth column of B.
- ОПРЕДЕЛЕНИЕ: Предположим A и B это матрицы такие, что число столбцов A равно числу строк B. Тогда произведение AB это матрица, чей ij-элемент получен умножением i-ой строки A на j-ый столбец B.

product	произведение
multiply	умножать
multiplication	умножение
product	произведение

Transpose of a Matrix

- The *transpose* of a matrix A, written A^T , is the matrix obtained by writing the columns of A, in order, as rows.
- Транспонированная матрица A, записываемая A^T , is это матрица, полученная записыванием столбцов A, в порядке, как ряды.

transpose	Транспонированная
write	писать
order	порядок

Determinants

• Each *n*-square matrix $A = [a_{ij}]$ is assigned a special scalar called the *determinant* of A, denoted by det(A) or |A|.

Каждой квадратной матрице п порядка $A=[a_{ij}]$ ставится в соответствие специальное число, называемое определителем A, обозначаемое det(A) или |A|.

determinant	определитель
square	квадратный
assign	ставить в соответствие, назначать
special	специальный
denote	обозначать

Minors

- Consider an n-square matrix $A = [a_{ij}]$. Рассмотрим квадратную матрицу n-го порядка.
- Let M_{ij} denote the (n-1)-square submatrix of A obtained by deleting its ith row and jth column.
- Пусть M_{ij}^{T} обозначает квадратную подматрицу A (n-1)-порядка полученную удалением ее i-ой строки и j-го столбца.
- The determinant $|M_{ij}|$ is called the minor of the element a_{ij} of A Определитель $|M_{ij}|$ называется минором элемента a_{ij} A

consider	рассматривать
submatrix	подматрица
delete	стирать
is called	называют
minor	минор
element	элемент

Cofactors . Laplace Expansion

- We define the cofactor of a_{ij} , denoted by A_{ij} ; as the "signed" minor Mы определим алгебраическое дополнение a_{ij} , обозначаемое A_{ij} ; как минор "со знаком"
- THEOREM: (Laplace) The determinant of a square matrix $A=[a_{ij}]$ is equal to the sum of the products obtained by multiplying the elements of any row (column) by their respective cofactors:

Теорема (Лаплас). Определитель квадратной матрицы $A = [a_{ij}]$ равен сумме произведений, полученных умножением элементов некоторой строки (столбца) на соответствующие алгебраические дополнения.

expansion	разложение
define	определять
cofactor	алгебраическое дополнение
sign	знак
theorem	теорема
any	какой-нибудь
respective	соответствующий

- Выражение вида A = В можно перевести одним из следующих способов:
- A is equal to B,
- A equals B,
- A, B are equal

- Соответственно, А ≠В:
- A isn't equal to B,
- A doesn't equal B,
- A, B aren't equal

- В математических текстах очень часто используется let-конструкция
- Let ⟨символ, термин⟩ be ⟨термин⟩
 - Let A be a matrix
- Let (символы, термин) be (термин)
 - Let A,B be m×n matrices
- Let ⟨символ⟩ be ⟨термин⟩, ⟨символ⟩, ⟨термин⟩
 - Let A be a matrix, A_i its jth row, and k a scalar
- Обратите внимание: при таком перечислении опускаются все <let>, <be> после их первого использования

Let (символ, термин) have (термин)

Let the matrix A have the inverse

Обратите внимание, в этой конструкции используется инфинитив без частицы **to** " ("**have**"),но не «**has**»)

• Let (формула)

$$Let \qquad A = \begin{bmatrix} a_{11} & 0 \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$$

Для определения новых понятий (терминов) можно использовать конструкции

• (описание понятия) is called (новый термин)

A matrix with only one row is called a row matrix

(понятие) is called (новый термин) if (описание понятия).
 A matrix is called a row matrix if the number of its rows equals 1.

(Обратите внимание: в этих конструкциях определяемое понятие стоит обязательно после «is called».)

Можно использовать более короткую симметричную конструкцию с «is».

• (понятие) is (новый термин), if (описание понятия).

A matrix A is an invertible matrix if there exists a matrix B such that AB = BA = I.

- (новый **термин**) is (понятие) such that (описание понятия).
- The transpose of a matrix A is the matrix A^T such that $(A^T)_{ij} = (A)_{ji}$

Для введения обозначения используются конструкции:

ullet Ву (обозначение) denote (термин) Ву A_j **denote** jth row of A.

Обозначение можно ввести одновременно с определением нового понятия:

• (описание понятия) is called (новый термин) and is denoted by (обозначение)

The matrix obtained by multiplying of each element of A by k is called the product of the matrix A by a scalar k and **is denoted by kA**.

Test questions

- 1. Give a definition of a matrix.
- 2. What is the size of a matrix?
- \bullet 3. Explain the notation a_{ij} .
- 4. Give a definition of a zero matrix.
- 5. Give a definition of matrix equality.
- 6. Give a definition of matrix addition.

Test questions

- 7. Give a definition of scalar multiplication (product of a matrix by a scalar).
- 8. Give a definition of the product of a row and a column.
- 9. Give a definition of matrix multiplication.
- 10. Given $_{A} = \begin{bmatrix} 2 & -3 & 0 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}$ and $_{B} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 3 & -2 \end{bmatrix}$ Find $(AB)_{23}$ and

• 1. Give a definition of a matrix.

• 1. Give a definition of a matrix.

• A rectangular array of scalars is called *a matrix*. (*A matrix* is a rectangular table of scalars.)

2. What is the size of a matrix?

2. What is the size of a matrix?

• The size of a matrix is the pair (m, n), where m is the number of rows and n is the number of columns of the matrix. The size is denoted by m× n.

3. Explain the notation a_{ij} .

3. Explain the notation a_{ij} .

The entry in the *i*th row and *j*th column of a matrix A is denoted as a_{ij}.

 (a_{ij}) is the element in the ith row and jth column of a matrix A.)

• 4. Give a definition of a zero matrix.

4. Give a definition of a zero matrix.

 A matrix is called a zero matrix if all elements of the matrix are equal to zero.

• 5. Give a definition of matrix equality.

5. Give a definition of matrix equality.

 Matrices A, B are equal, if they have the same size, and corresponding elements of A and B are equal

• 6. Give a definition of matrix addition.

6. Give a definition of matrix addition.

• Let *A*, *B* be matrices with the same size. The matrix whose elements are the sum of corresponding elements of *A* and *B* is called the sum of the matrices *A*, *B* and is denoted by *A*+*B*.

 7. Give a definition of scalar multiplication (product of a matrix by a scalar).

- 7. Give a definition of scalar multiplication (product of a matrix by a scalar).
- Let A be a matrix, k a scalar. The matrix whose elements are the product of each element of A by k is called the product of the matrix A by the scalar k and is denoted by kA

 8. Give a definition of the product of a row and a column.

- 8. Give a definition of the product of a row and a column.
- Let *A* be an 1 × *p* matrix, *B* a *p*×1 matrix, that is the number of columns of the row $A = [a_1, a_2, ..., a_p]$

equals the number of rows of the column $B = \begin{bmatrix} b_2 \\ ... \\ b_p \end{bmatrix}$ The scalar $a_1b_1 + a_2b_2 + ... + a_pb_p$ is called the product of A and B and is denoted by AB

• 9. Give a definition of matrix multiplication.

9. Give a definition of matrix multiplication.

Let A be an m × p matrix, B a p× n matrix, that is the number of columns of A equals the number of rows of B. The product of A and B is the m × n matrix C by multiplying ith row of A by jth column of B

■ 10. Given $A = \begin{bmatrix} 2 & -3 & 0 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}$ and $B = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 3 & -2 \end{bmatrix}$. Find $(AB)_{23}$ and BA.

■ 10. Given $A = \begin{bmatrix} 2 & -3 & 0 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}$ and $B = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 3 & -2 \end{bmatrix}$.

Find $(AB)_{23}$ and BA.

 The matrix AB doesn't exist because the number of columns of A equals 3, but the number of rows of B is 2.

$$BA = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 3 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -3 & 0 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & -5 & -1 \\ 0 & -13 & -2 \end{bmatrix}$$

Adjoint Matrix

The adjoint matrix of A, denoted by adj A, is the transpose of the matrix of cofactors of A. Namely, Присоединенная к матрице A, обозначаемая adj A, это транспозиция матрицы алгебраических дополнений of A.

1'	lacksquare
ad101nt	присоединенныи
automi	присосдиненный

Identity Matrix

The *n*-square **identity** or **unit** matrix, denoted by *I_n*, or simply *I*, is the *n*-square matrix with 1's on the diagonal and o's elsewhere.

identity	единичный
unit	единица
simply	просто
diagonal	диагональ
elsewhere	где-то в другом месте

Inverse Matrix

 A square matrix A is said to be invertible or nonsingular if there exists a matrix B such that

$$AB = BA = I$$

where I is the identity matrix. We call such a matrix B the inverse of A and denote it by A^{-1} .

• Квадратная матрица A называется обратимой или несингулярной, если существует матрица B, такая, что

$$AB = BA = I$$

invertible	обратимая
nonsingular	несингулярная
exist	существует
inverse	обратная

Linear Equation

- A linear equation in unknowns $x_1, x_2, ... x_n$ is an equation that can be put in the standard form $a_1x_1 + a_2x_2 + ... + a_nx_n = b$ where $a_1, a_2, ... a_n$, and b are constants. The constant a_k is called the coefficient of x_k , and b is called the constant term of the equation.
- Линейное уравнение неизвестных $x_1, x_2, ... x_n$ это уравнение, которое может быть представлено в форме $a_1 x_1 + a_2 x_2 + ... + a_n x_n = b$, где $a_1, a_2, ... a_n$ и b константы. Постоянная a_k называется коэффициентом x_k , и b называется постоянным членом уравнения.

linear	линейный
equation	уравнение
unknown	неизвестная
put	вложить
constant	постоянный
term	член

Linear Equation

- A solution of the linear equation is a list of values for the unknowns such that the following statement (obtained by substituting k_i for x_i in the equation) is true: $a_1k_1 + a_2k_2 + ... + a_nk_n = b$. In such a case we say that vector $u = (k_1, k_2, ..., k_n)$ satisfies the equation.
- Решение линейного уравнения это список значений неизвестных, такой, что следующее высказывание (полученное подстановкой k_i вместо x_i в уравнение) верно $a_1k_1 + a_2k_2 + ... + a_nk_n = b$. В этом случае, мы говорим, что вектор u удовлетворяет уравнению

solution	решение
value	значение
statement	высказывание
true	истина
say	сказать
vector	вектор
satisfy	удовлетворять

System of Linear Equations

A system of linear equations is a list of linear equations with the same unknowns. In particular, a system of m linear equations L_1 , L_2 ,..., L_m in n unknowns can be put in the standard form $L_1: a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + ... + a_{1m}x_m = b_1$

 $L_{1}: a_{11}x_{1} + a_{12}x_{2} + \dots + a_{1n}x_{n} = b_{1}$ $L_{2}: a_{21}x_{1} + a_{22}x_{2} + \dots + a_{2n}x_{n} = b_{2}$

 $L_m: a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m$

where the a_{ij} and b_i are constants. The number a_{ij} is the coefficient of the unknown x_j in the equation L_i , and the number b_i is the constant of the equation L_i .

Система линейных уравнений– это множество линейных уравнений с одинаковыми неизвестными. В частности, система m линейных уравнений $L_{_1}$, $L_{_2}$,..., $L_{_m}$ с n неизвестными может быть представлена в стандартной форме, где a_{ij} и b_{i} – постоянные. Величина a_{ij} – коэффициент при неизвестной $x_{_j}$ в уравнении $L_{_i}$, и величина b_{i} – это постоянная уравнения L_{i} .

system	система
list	множество
In particular	в частности
	может быть
can be put	представлено
standard	стандартный
coefficient	коэффициент

42

System of Linear Equations

- The system is said to be *homogeneous* if all the constant terms are zero. Otherwise the system is said to be *nonhomogeneous*.
- The system of linear equations is said to be consistent if it has one or more solutions, and it is said to be inconsistent if it has no solution.
- Система называется однородной, если все постоянные члены равны нулю.
 В противном случае, система называется неоднородной
- Система линейных уравнений называется совместной, если она имеет одно или более решений, и называется несовместной, если она не имеет решений

homogeneous	однородный
nonhomogeneous	неоднородный
zero	ноль
otherwise	иначе
consistent	совместный
inconsistent	несовместный

System of Linear Equations

- A linear equation is said to be *degenerate* if all the coefficients are zero.
- A system in *echelon* form has the following form: $a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + a_{14}x_4 + ... + a_{1n}x_n = b_1$ where $1 < j_2 < ... < j_r$ and are not zero. The *pivot* variables are . $a_{2j_2}x_{j_2} + a_{2j_2+1}x_{j_2+1} + ... + a_{2n}x_n = b_2$ Note that $r \le n$.

If r=n, the echelon form usually is called a *triangular* form.

- $a_{rj_r}x_{j_r} + \dots + a_{rn}x_n + b_r$
- Линейное уравнение называется вырожденным, если все коэффициенты равны нулю.
- Система в ступенчатой форме имеет следующий вид где $1 < j_2 < ... < j_r$ и не равны нулю. *Разрешающими* переменными являются . Заметим, что $r \le n$.
- Если r=n, ступенчатая форма обычно называется треугольной формой.

degenerate	вырожденный
echelon	ступенчатый
pivot	разрешающий
variable	переменная
note	заметить
usually	обычно
triangular	треугольный

Elementary Operations

- The following operations on a system of linear equations $L_1, L_2, ..., L_m$ are called elementary operations. $\begin{bmatrix} L_i \leftrightarrow L_j \end{bmatrix}$
- 1. Interchange two of the equations.

$$\left[kL_{i}\longleftrightarrow L_{i}\right]$$

2. Replace an equation by a nonzero multiple of itself.

$$\left[kL_i + L_j \longleftrightarrow L_j\right]$$

- 3. Replace an equation by the sum of a multiple of another equation and itself.
- Следующие операции с системой линейных уравнений $L_{_1}, L_{_2}, ..., L_{_m}$ называются элементарными операциями
 - 1. Перестановка двух уравнений.
 - 2. Замена уравнения ненулевым кратным его.
 - 3. Замена уравнения суммой кратного другого уравнения и его самого. .

operation	операция
elementary	элементарный
interchange	перестановка
replace	замена
multiple	кратное
itself	себя
another	другой