

ГУ «Луганский государственный
медицинский университет»

Основы биомеханики и биоакустики

Лектор: к.т.н. Якимов А.Н.

Луганск - 2013

Механика – это раздел физики, изучающий движение и равновесие тел, вызванное их взаимодействием.

Основные разделы механики:

- *статика* (равновесие тел)
- *кинематика* (движение тел)
- *динамика* (взаимодействие тел)

Вся механика основывается на трех законах, открытых в 17-18 веках английским математиком, астрономом и физиком Исааком Ньютоном.

I. Законы Ньютона

1 ЗАКОН НЬЮТОНА

Если на тело не действуют силы или их равнодействующая равна нулю, то тело находится в состоянии покоя или движется прямолинейно с постоянной скоростью.

$$\text{если } \vec{F} = 0 \text{ или } \sum \vec{F}_i = 0, \text{ то } \vec{v} = 0 \text{ или } \vec{v} = \text{const}$$

Этот закон часто называют **законом инерции**, а прямолинейное движение, имеющее место при отсутствии внешних сил – движением по инерции.

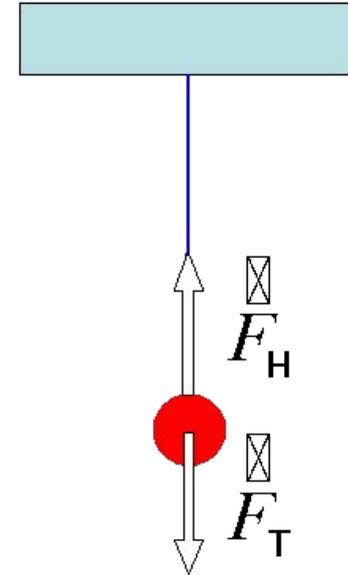
Примеры

1. Тело, висящее на нити

$$\sum \vec{F}_i = \vec{F}_H + \vec{F}_T = 0 \Rightarrow \vec{v} = 0$$

$$F_H - F_T = 0,$$

$$F_H = F_T = mg$$



2. Движение планет вокруг Солнца

$$\sum \vec{F}_i = \vec{F}_{цб} + \vec{F}_{цс} = 0 \Rightarrow v = \text{const} \quad (\vec{v} \neq \text{const})$$

Эйнштейн показал, что вращение планет – это также движение тел по инерции, но в искривленном пространстве-времени.

2 ЗАКОН НЬЮТОНА

Ускорение тела, вызываемое некоторой силой, прямо пропорционально величине приложенной силы и обратно пропорционально массе тела.

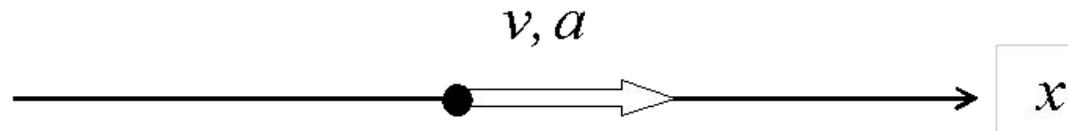
$$\vec{F} = m \cdot \vec{a} \Leftrightarrow \vec{a} = \frac{\vec{F}}{m}$$

Ускорение при равноускоренном прямолинейном движении определяется по формуле

$$a = \frac{v - v_0}{t}$$

Единицы измерения: $[F] = Н$, $[a] = м/с^2$, $[m] = кг$

Одномерное прямолинейное движение с постоянным и переменным ускорением



| | $a = 0$ | $a = \text{const}$ | $a \neq \text{const}$ |
|-----------|-------------------|---|--------------------------------|
| Путь | $S = v \cdot t$ | $S = v_0 \cdot t + \frac{a \cdot t^2}{2}$ | $S = \int_{t_0}^t v \cdot dt$ |
| Скорость | $v = \frac{S}{t}$ | $v = v_0 + a \cdot t$ | $v = \frac{dx}{dt} = x'$ |
| Ускорение | $a = 0$ | $a = \frac{v - v_0}{t - t_0} = \frac{\Delta v}{\Delta t}$ | $a = \frac{d^2 x}{dt^2} = x''$ |

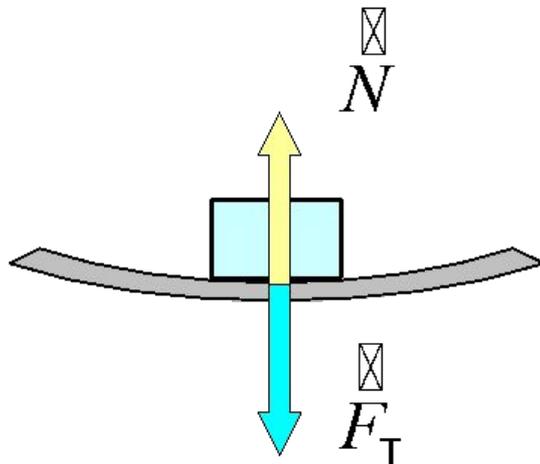
Второй закон Ньютона: $m \cdot x'' = F$

3 ЗАКОН НЬЮТОНА

При механическом взаимодействии двух тел сила действия равна по величине силе противодействия и противоположна ей по направлению.

$$\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21}$$

Пример: сила тяжести и сила реакции опоры



$$\vec{N} = -\vec{F}_T$$

$$N = F_T = mg$$

II. Механические колебания

Значительная часть физических явлений связана с колебательными и волновыми процессами.

В физике различают **механические** и **электромагнитные** колебания и волны.

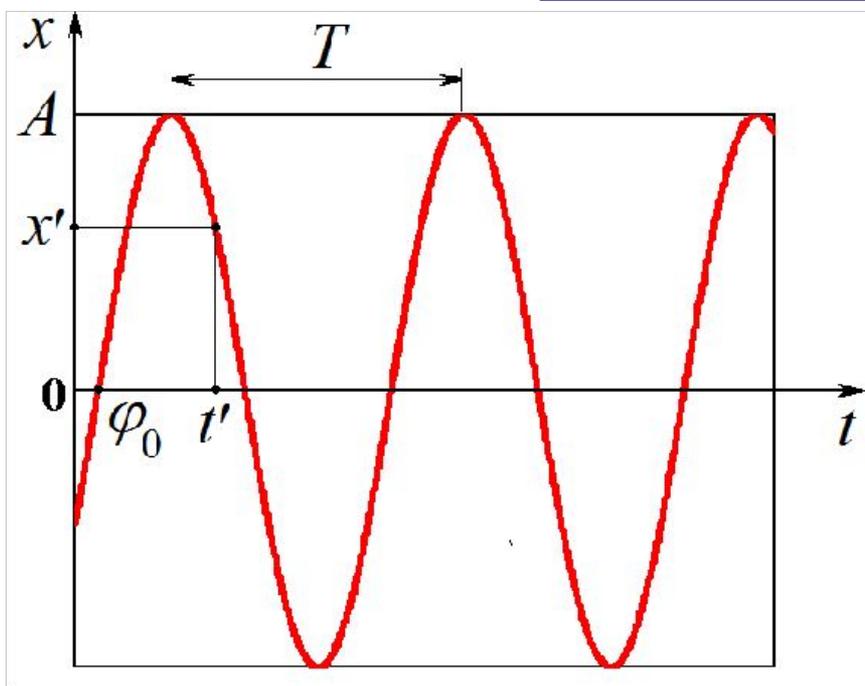
Законы, описывающие механические колебания, лежат в основе таких биологических процессов как *биение сердца*, распространения *нервного импульса* и *пульсовой волны*.

def **Механическими колебаниями** называются движения тел, характеризующиеся той или иной степенью **повторяемости** через определенные промежутки времени.

ГАРМОНИЧЕСКИЕ КОЛЕБАНИЯ

Наиболее простым типом колебаний являются **гармонические колебания**, при которых колеблющаяся величина изменяется по закону **синуса** или **косинуса**:

$$x = A \sin(\omega t + \varphi_0)$$



$$[x] = m$$

$$[A] = m$$

$$[\omega] = \text{рад} / c$$

$$[t] = c$$

$$[\varphi_0] = \text{рад}$$

ОСНОВНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

Основные характеристики гармонических колебаний:

- 1) **отклонение**, или **смещение** x , от положения равновесия;
- 2) **амплитуда** A колебания – максимальное отклонение от положения равновесия;
- 3) **период** T – длительность одного полного колебания;
- 4) **частота** ν – число колебаний в единицу времени,

$$\nu = \frac{1}{T}, \quad [\nu] = \frac{1}{c} = \text{Гц}$$

- 5) **круговая**, или **циклическая**, **частота** ω ,

$$\omega = 2\pi\nu, \quad [\omega] = \text{рад/с}$$

- 6) **фаза** колебаний φ : $\varphi = \omega t + \varphi_0$, $[\varphi] = \text{рад}$

СВОБОДНЫЕ ГАРМОНИЧЕСКИЕ КОЛЕБАНИЯ

Согласно 2-му закону Ньютона

$$ma = mx'' = F_{\text{упр}} = -kx$$

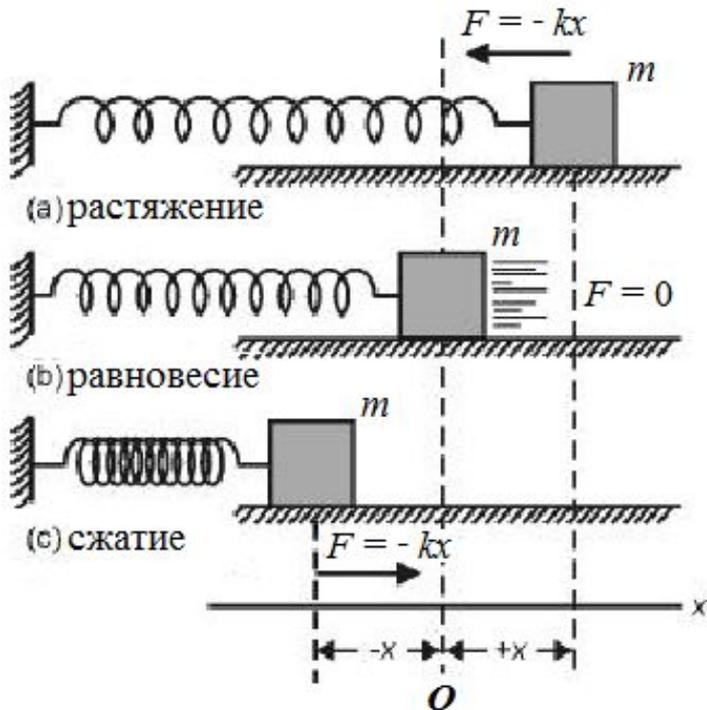
Получаем дифференциальное уравнение (ДУ) второго порядка:

$$mx'' + kx = 0,$$

$$x'' + \frac{k}{m}x = 0,$$

$$x'' + \omega^2 x = 0$$

$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$ – циклическая частота гармонических колебаний



НЕКОТОРЫЕ СВЕДЕНИЯ ИЗ ТЕОРИИ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ

ОДУ 2-го порядка с постоянными коэффициентами

$$ay'' + by' + cy = 0$$

Характеристическое уравнение: $a\lambda^2 + b\lambda + c = 0$

$$D = b^2 - 4ac \quad \lambda_{1,2} - \text{его корни}$$

1) $D > 0$ (два корня): $y = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{\lambda_2 x}$

2) $D = 0$ (один корень): $y = C_1 e^{\lambda x} + C_2$

3) $D < 0$ ($\lambda_{1,2} = a \pm ib$): $y = e^{ax} (C_1 \cos bx + C_2 \sin bx)$

РЕШЕНИЕ ДУ СВОБОДНЫХ ГАРМОНИЧЕСКИХ КОЛЕБАНИЙ

$$x'' + \omega^2 x = 0$$

Характеристическое уравнение: $\lambda^2 + \omega^2 = 0$

$$D = b^2 - 4ac = 0^2 - 4 \cdot 1 \cdot \omega^2 = -4\omega^2 < 0$$

Его комплексные корни

$$\lambda_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{D}}{2a} = -\frac{0}{2 \cdot 1} \pm \frac{\sqrt{-4\omega^2}}{2 \cdot 1} = \pm i \cdot \omega, \text{ где } i = \sqrt{-1}$$

В нашем случае $a = 0$, $b = \omega$, поэтому его

решение $x = e^0 (C_1 \cos \omega t + C_2 \sin \omega t) = A \sin(\omega t + \varphi_0)$

СКОРОСТЬ И УСКОРЕНИЕ ПРИ СВОБОДНЫХ ГАРМОНИЧЕСКИХ КОЛЕБАНИЯХ

Смещение:

$$x = A \sin(\omega t + \varphi_0)$$

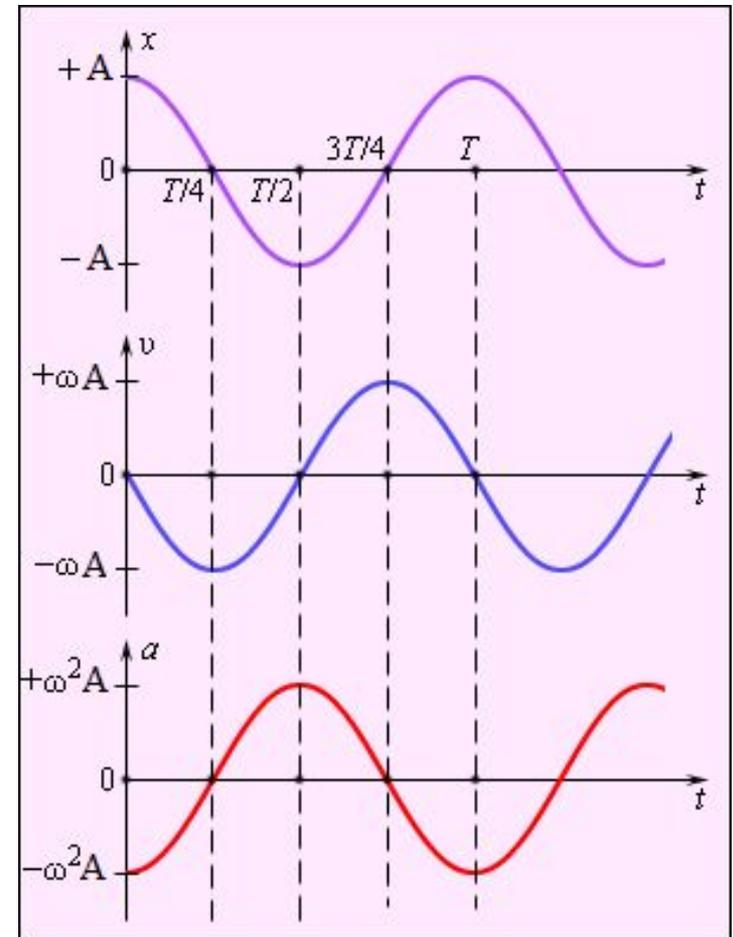
Скорость:

$$v = x' = \frac{dx}{dt} = -A\omega \cos(\omega t + \varphi_0)$$

Ускорение:

$$a = v' = \frac{dv}{dt} = A\omega^2 \sin(\omega t + \varphi_0)$$

$$v_{\max} = A\omega, \quad a_{\max} = A\omega^2$$



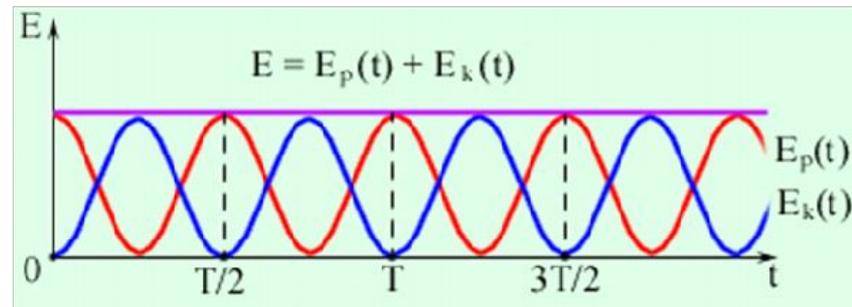
ЭНЕРГИЯ СВОБОДНЫХ ГАРМОНИЧЕСКИХ КОЛЕБАНИЙ

Полная энергия гармонических колебаний состоит из двух компонент: **кинетической** и **потенциальной** энергий

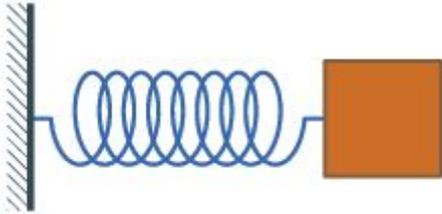
$$E_{\text{полн}} = E_{\text{к}} + E_{\text{п}} = \frac{mv^2}{2} + \frac{kx^2}{2} = \text{const}$$

Так как при максимальном отклонении $x = A$ потенциальная энергия достигает своего максимума, а кинетическая равна нулю ($v = 0$), то полная энергия

$$E_{\text{полн}} = \frac{kA^2}{2}$$



ЗАТУХАЮЩИЕ ГАРМОНИЧЕСКИЕ КОЛЕБАНИЯ



При малых скоростях $F_{\text{тр}} = -rv$

$$ma = F_{\text{упр}} + F_{\text{тр}} = -kx - rv$$

Затухающие колебания описываются ОДУ:

$$mx'' + rx' + kx = 0,$$

$$x'' + 2\beta x' + \omega_0^2 x = 0$$

где $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$ – собственная частота колебаний

$\beta = \frac{r}{2m}$ – коэффициент затухания

РЕШЕНИЕ ДУ ЗАТУХАЮЩИХ ГАРМОНИЧЕСКИХ КОЛЕБАНИЙ

$$x'' + 2\beta x' + \omega_0^2 x = 0 \quad (\beta < \omega_0)$$

Характеристическое уравнение: $\lambda^2 + 2\beta\lambda + \omega_0^2 = 0$

$$D = b^2 - 4ac = (2\beta)^2 - 4 \cdot 1 \cdot \omega_0^2 = 4\beta^2 - 4\omega_0^2 < 0$$

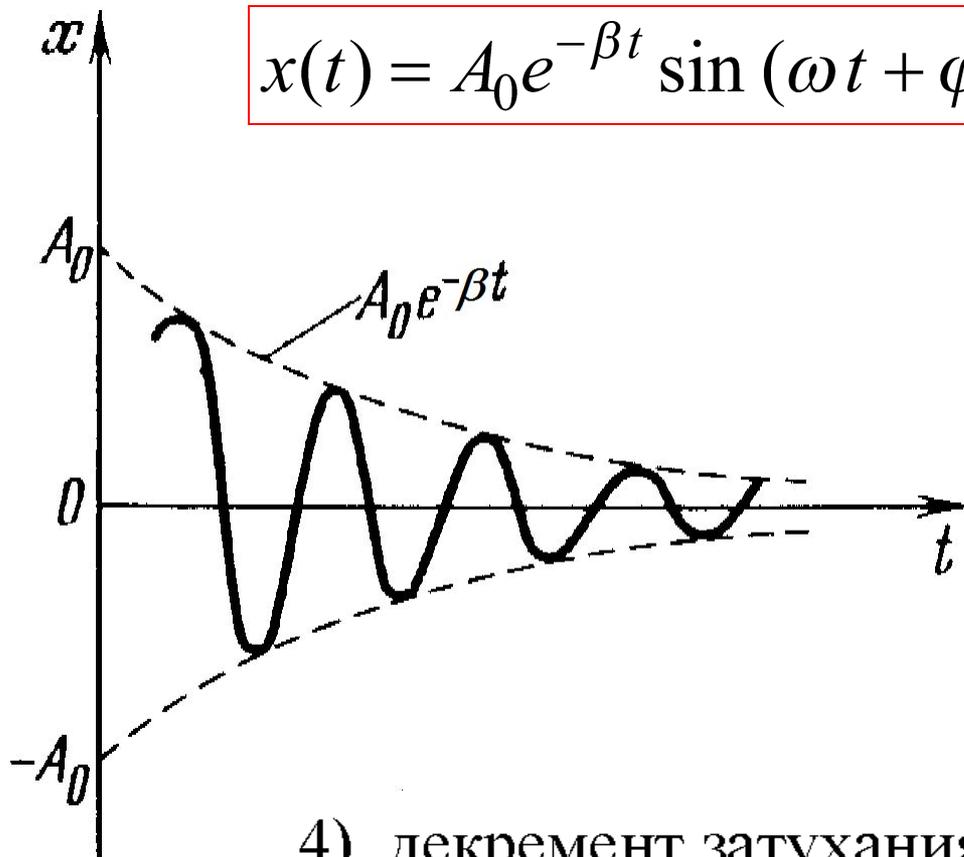
Его комплексные корни

$$\lambda_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{D}}{2a} = -\frac{2\beta}{2 \cdot 1} \pm \frac{\sqrt{4\beta^2 - 4\omega_0^2}}{2 \cdot 1} = -\beta \pm i \cdot \sqrt{\omega_0^2 - \beta^2},$$

Имеем, $a = -\beta$, $b = \omega = \sqrt{\omega_0^2 - \beta^2}$, поэтому

$$x = e^{-\beta t} (C_1 \cos \omega t + C_2 \sin \omega t) = A_0 e^{-\beta t} \sin(\omega t + \varphi_0)$$

ГРАФИК И ПАРАМЕТРЫ ГАРМОНИЧЕСКИХ ЗАТУХАЮЩИХ КОЛЕБАНИЙ



$$x(t) = A_0 e^{-\beta t} \sin(\omega t + \varphi_0)$$

1) амплитуда

$$A = A_0 e^{-\beta t}$$

2) собственная частота

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

3) циклическая частота

$$\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \beta^2}$$

4) декремент затухания

$$\Delta = \frac{A(t)}{A(t+T)} = \frac{A_0 e^{-\beta t}}{A_0 e^{-\beta(t+T)}} = e^{\beta T}$$

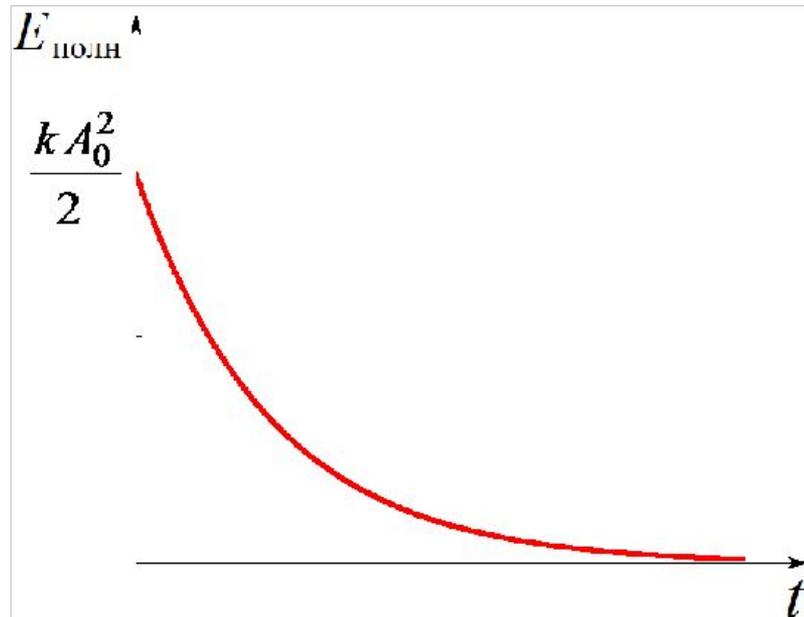
логарифмический декремент затухания $\lambda = \ln \Delta = \beta T$

ЭНЕРГИЯ ЗАТУХАЮЩИХ ГАРМОНИЧЕСКИХ КОЛЕБАНИЙ

Полная энергия гармонических затухающих колебаний

$$E_{\text{полн}} = E_{\text{к}} + E_{\text{п}} = \frac{kA^2}{2} = \frac{kA_0^2 e^{-2\beta t}}{2} \neq \text{const}$$

т.к. амплитуда уменьшается по закону $A = A_0 e^{-\beta t}$



ЗАТУХАЮЩИЕ НЕГАРМОНИЧЕСКИЕ КОЛЕБАНИЯ

$$x'' + 2\beta x' + \omega_0^2 x = 0$$

$$D = 4\beta^2 - 4\omega_0^2 < 0$$

1) $\beta \approx \omega_0$ ($D = 0$):

один корень $\lambda = -\beta$

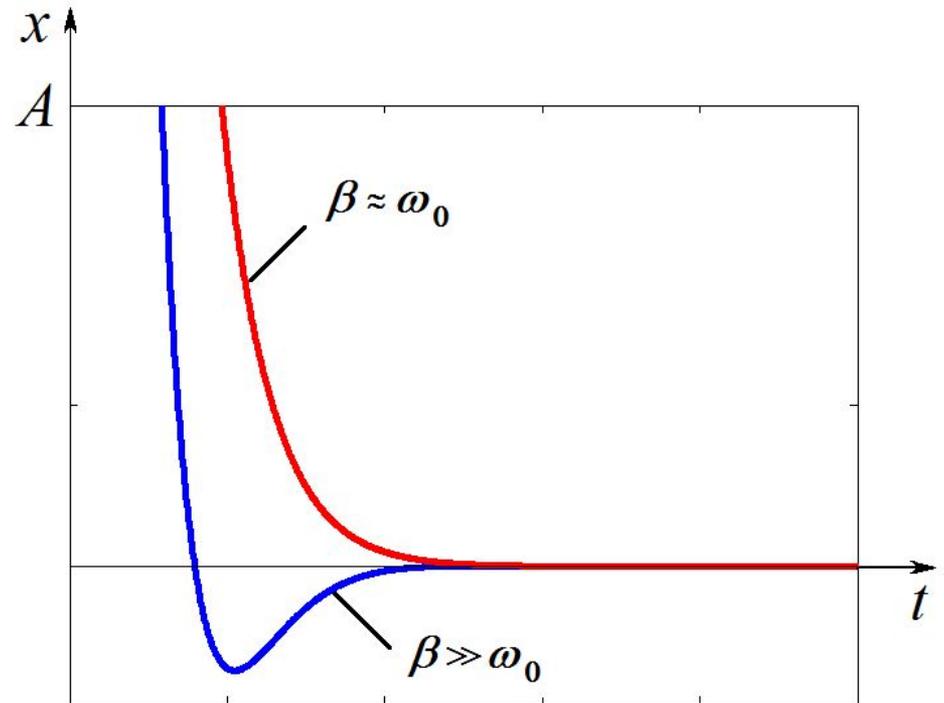
$$x = A_0 e^{-\beta t}$$

2) $\beta \gg \omega_0$ ($D > 0$):

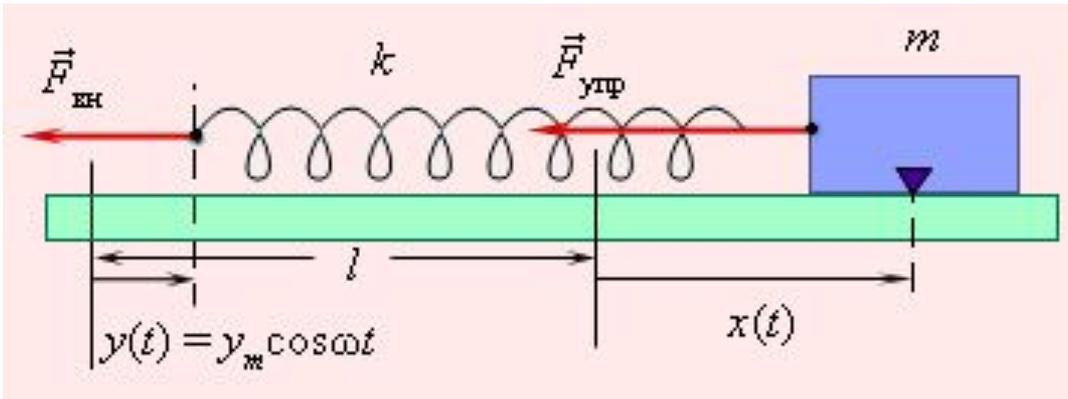
два корня

$$\lambda_{1,2} = -\beta \pm \omega$$

$$x = C_1 e^{\lambda_1 t} + C_2 e^{\lambda_2 t}$$



ВЫНУЖДЕННЫЕ КОЛЕБАНИЯ



Вынуждающая сила

$$F_B = F_0 \sin \omega t$$

Согласно 2 закону Ньютона для сил

$$ma = F_B + F_{упр} + F_{тр}$$

Получаем ДУ 2-го порядка:

$$mx'' + rx' + kx = F_0 \sin \omega t,$$

$$x'' + 2\beta x' + \omega_0 x = f_0 \sin \omega t$$

где $\omega_0 = \sqrt{k/m}$, $\beta = r/(2m)$, $f_0 = F_0/m$

РЕШЕНИЕ ДУ ВЫНУЖДЕННЫХ КОЛЕБАНИЙ

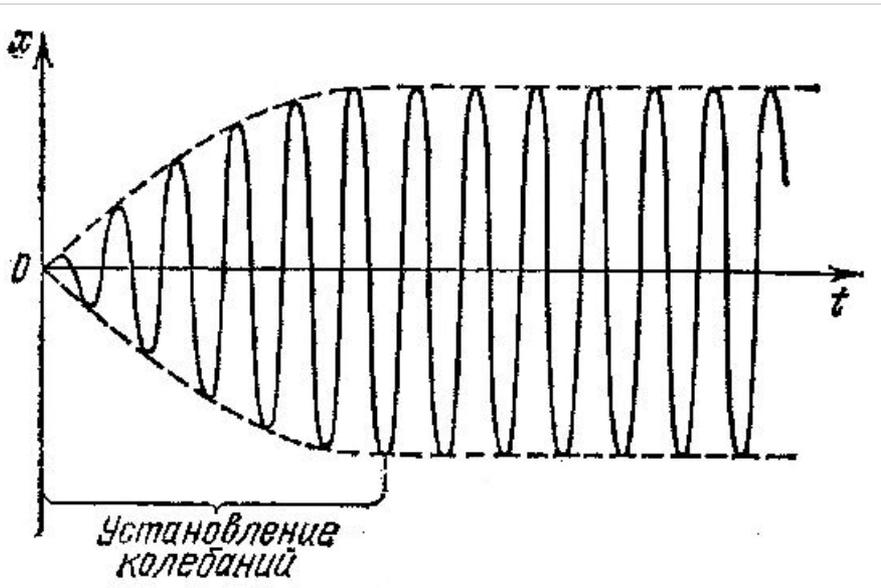
Решение ДУ вынужденных колебаний состоит из двух слагаемых: одно из них соответствует процессу **установления колебаний** со временем (им можно пренебречь), второе - **установившимся колебаниям**.

$$x = A \sin(\omega t - \alpha)$$

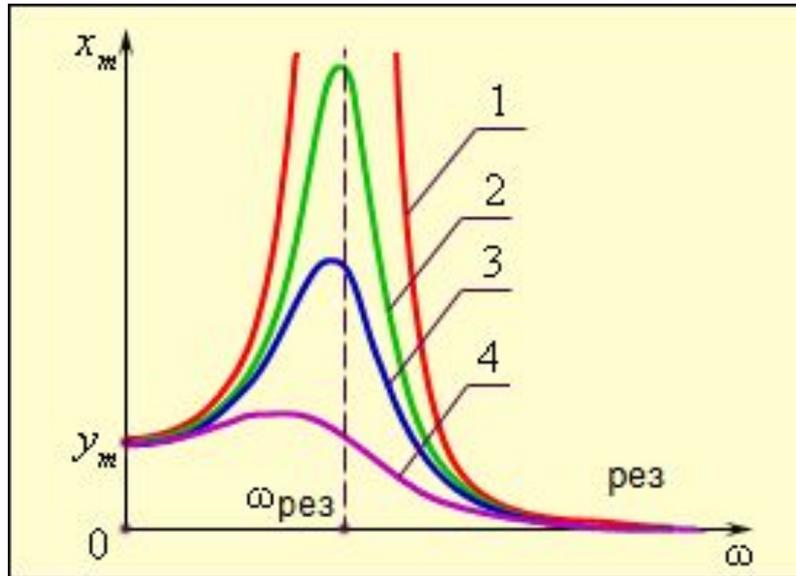
где

$$A = \frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\beta^2\omega^2}}$$

$$\alpha = \arctg \frac{2\omega\beta}{\omega_0^2 - \omega^2}$$



ЯВЛЕНИЕ РЕЗОНАНСА



При некоторой частоте $\omega = \omega_{\text{рез}}$ амплитуда колебаний A достигает максимальное значение. Это явление называется **резонансом**.

Из необходимого условия экстремума функции $A' = 0$

$$A' = \frac{\partial A}{\partial \omega} = -\frac{f_0(2(\omega_0^2 - \omega^2) \cdot 2\omega + 8\beta^2\omega)}{2\sqrt{[(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\beta^2\omega^2]}^3} = -\frac{4f_0\omega(\omega_0^2 - \omega^2 + 2\beta^2)}{2\sqrt{[(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\beta^2\omega^2]}^3} = 0$$

$$\omega_0^2 - \omega^2 + 2\beta^2 = 0 \Rightarrow \boxed{\omega_{\text{рез}} = \sqrt{\omega_0^2 - 2\beta^2}}$$

$$\boxed{A_{\text{рез}} = \frac{f_0}{2\beta\sqrt{\omega_0^2 - 2\beta^2}}}$$

ПРИМЕРЫ ПРОЯВЛЕНИЯ РЕЗОНАНСА

Полезный резонанс

1. Настройка радио



2. Резонаторы в музыкальных инструментах



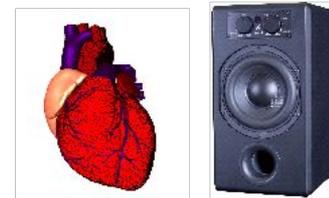
3. Восприятие звука ухом человека

Вредный резонанс

1. Разрушение сооружений



2. Вредное воздействие низкочастотного звука на работу сердца

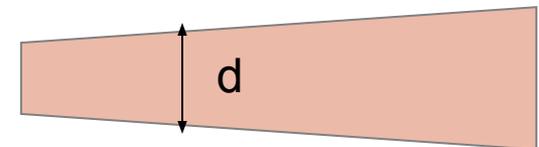


3. Повышенные резонансные токи в электрической цепи

РЕЗОНАНС И ВОСПРИЯТИЯ ЗВУКОВ РАЗНОЙ ЧАСТОТЫ



Резонанс в некоторой области «улитки»



$$\lambda \cdot N = d,$$

$$\frac{c}{v} \cdot N = d$$

Слуховые косточки: молоточек, наковальня и стремя – образуют рычажную систему, которая передаёт и трансформирует колебания барабанной перепонки. Коэффициент трансформации этой системы около 50 – 60.

III. Звуковые волны

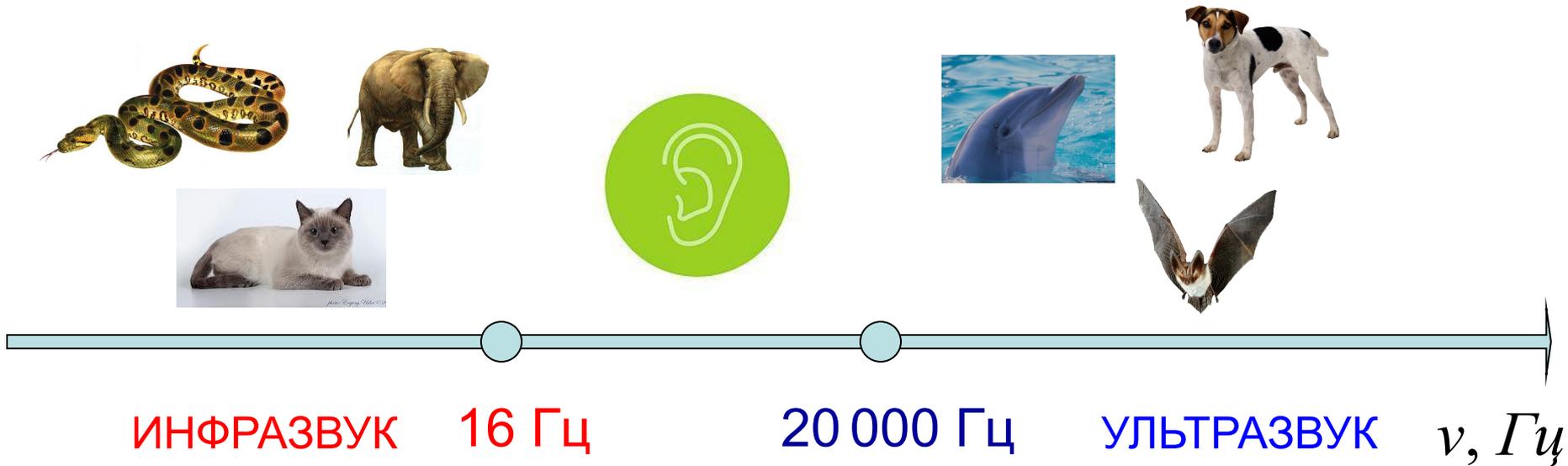
def **Звук** – это **механические колебания** (волны) **небольшой частоты**, распространяющиеся в **упругих средах** (твёрдых телах, жидкостях и газах).

В газах и жидкостях звук представляет собой **продольные волны**, в твёрдых телах звуковые колебания могут быть и **поперечными**.

Скорость звука меняется в зависимости от типа и состояния среды. Как правило, в газах скорость звука меньше, чем в жидкостях, а в жидкостях – меньше, чем в твёрдых телах.

$$c = v_{\text{воздух}} = 330 \text{ м/с}$$

ЧАСТОТЫ, ВОСПРИНИМАЕМЫЕ УХОМ ЧЕЛОВЕКА



Порог слышимости – минимальное звуковое давление (или интенсивность звука), при котором звук данной частоты воспринимается ухом человека.

Величину порога слышимости выражают в децибелах. За нулевой уровень принято звуковое давление $2 \cdot 10^{-5}$ Па ($I_0 = 10^{-12}$ Вт/м²) на частоте 1 кГц.

ОСНОВНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ ЗВУКА

def **Интенсивность звука** – это **энергия** звуковой волны, падающая на **единицу площади** за **единицу времени**.

$$I = \frac{W}{St} \quad [I] = \frac{\text{Дж}}{\text{м}^2 \text{с}} = \frac{\text{Вт}}{\text{м}^2}$$

Вектор **Умова**, $\vec{I} = \frac{W}{V} \vec{v} = w \vec{v}$, показывает направление

распространения волны и равен количеству энергии, переносимой за единицу времени через единицу площади поверхности, перпендикулярной к распространению волны.

При $\nu = 1 \text{ кГц}$: $I_{\min} = I_0 = 10^{-12} \text{ Вт/м}^2$ (порог слышимости)

$I_{\max} = 10^2 \text{ Вт/м}^2$ (болевого порог)

ОСНОВНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ ЗВУКА

Уровень интенсивности звука

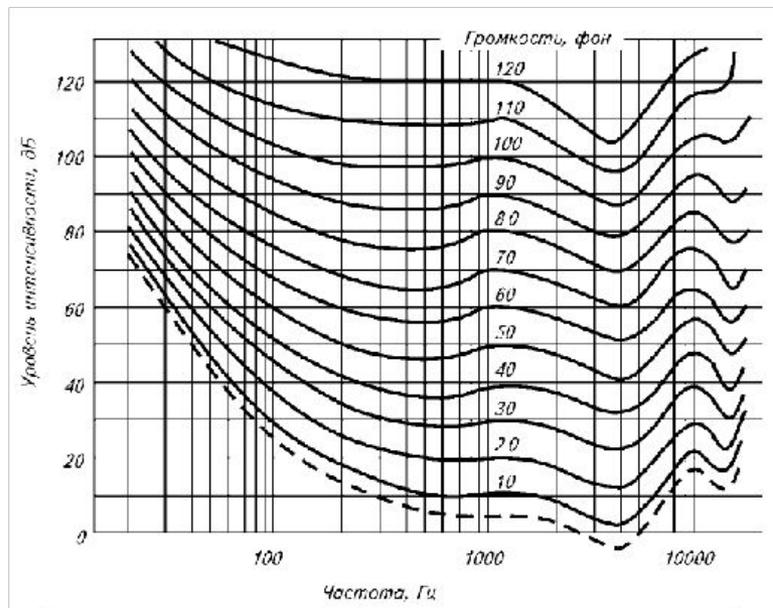
$$L_B = \lg \frac{I}{I_0}$$

$$L = 10 \lg \frac{I}{I_0}$$

обратная зависимость:

$$I = I_0 \cdot 10^{L/10}$$

$[L_B] = \text{Б (бел)}$ $[L] = \text{дБ (децибел)}$



Кривые равной громкости

Громкостью звука называется величина, характеризующая звуковое ощущение для данного звука.

$$[E] = \text{Фон}$$

ЗАКОН ВЕБЕРА-ФЕХНЕРА

Увеличение раздражения (интенсивности) в **геометрической** прогрессии вызывает увеличение его ощущения (громкости) в **арифметической** прогрессии

$$E = k \lg \frac{I}{I_0}$$

где коэффициент пропорциональности k сложным образом зависит от частоты и интенсивности звука (условно принимают, что на частоте 1 кГц $k = 1$).

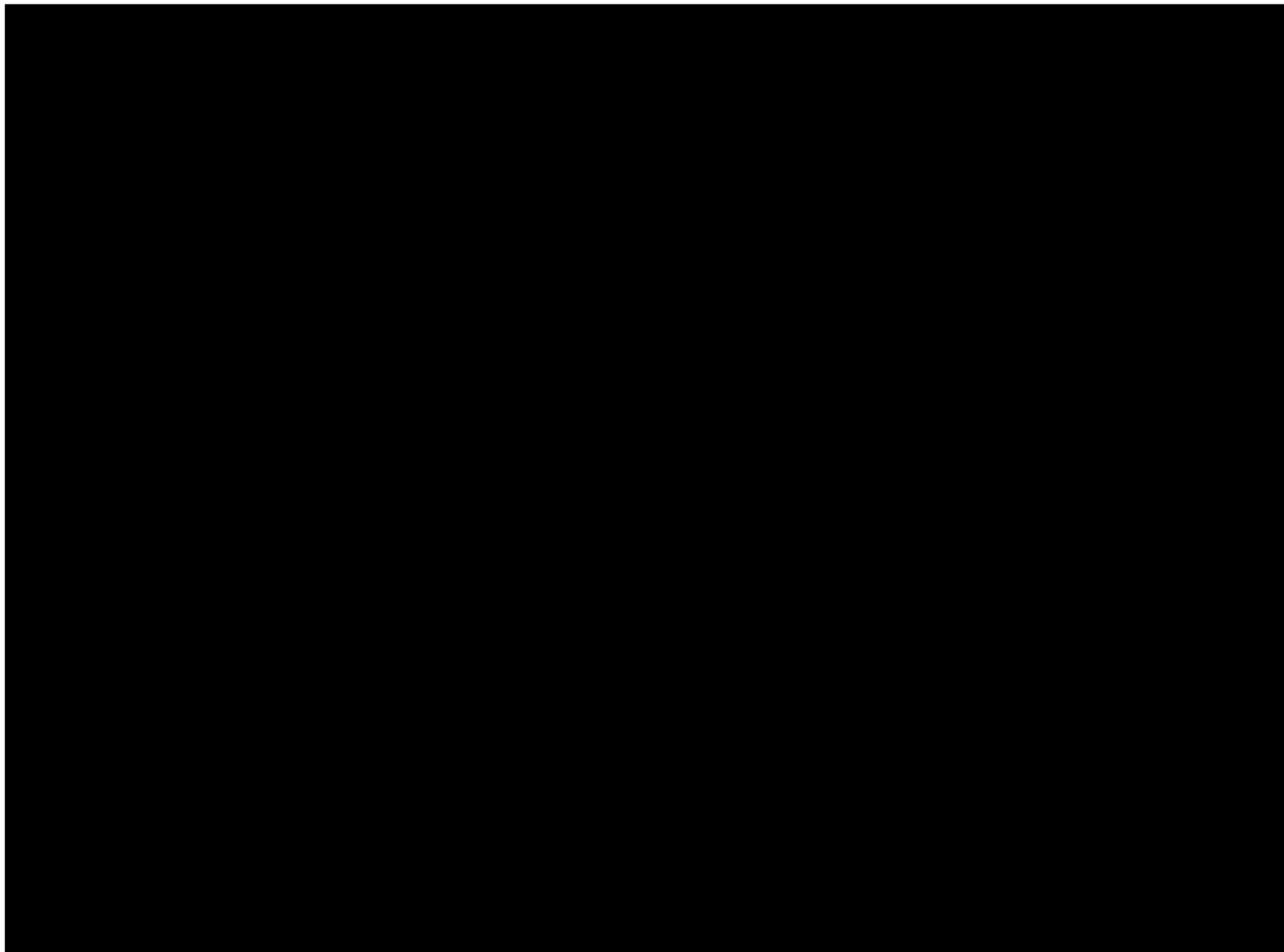
| Примерный характер звука | Интенсивность звука, Вт/м ² | Звуковое давление, Па | Уровень интенсивности звука относительно порога слышимости, дБ |
|--------------------------|--|-----------------------|--|
| Порог слышимости | 10^{-12} | 0,00002 | 0 |
| Разговор: тихий | 10^{-8} | 0,002 | 40 |
| нормальный | 10^{-7} | 0,0064 | 50 |
| громкий | 10^{-6} | 0,02 | 60 |
| Крик | 10^{-4} | 0,2 | 80 |

ВОЗДЕЙСТВИЕ ЗВУКА НА ЧЕЛОВЕКА



Чрезвычайно вредным для человека (особенно молодого) является тяжелая рок-музыка

ВОЗДЕЙСТВИЕ ЗВУКА НА ВОДУ





СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ !