

# Основы теории управления

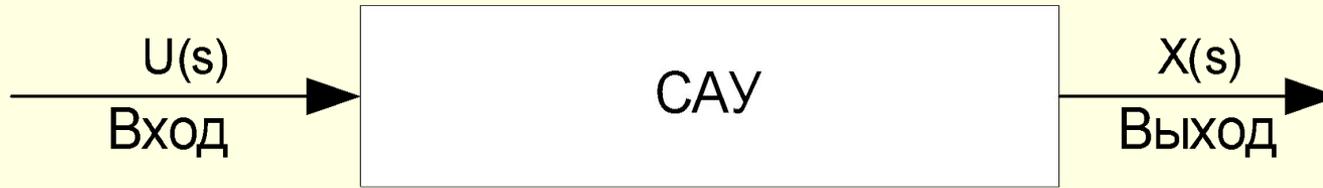
Характеристики САУ

# Характеристики САУ

---

1. Передаточная функция
2. Временные характеристики
3. Частотные характеристики

# Передаточная функция



- **Передаточная функция** – отношение изображения выходной величины к изображению входной величины при нулевых начальных условиях:

$$W(s) = \frac{X(s)}{U(s)}$$

# Передаточная функция

В общем виде ПФ имеет вид:

$$W(s) = \frac{b_0 s^m + b_1 s^{(m-1)} + \dots + b_m}{a_0 s^n + a_1 s^{(n-1)} + \dots + a_n} = \frac{K(s)}{D(s)}$$

где  $K(s)$ ,  $D(s)$  – степенные полиномы.

В установившемся режиме  $d/dt = 0$ , то есть  $s = 0$ , и, коэффициент передачи САУ в установившемся режиме

$$K = \lim_{s \rightarrow 0} W(s) = \frac{b_m}{a_n}$$

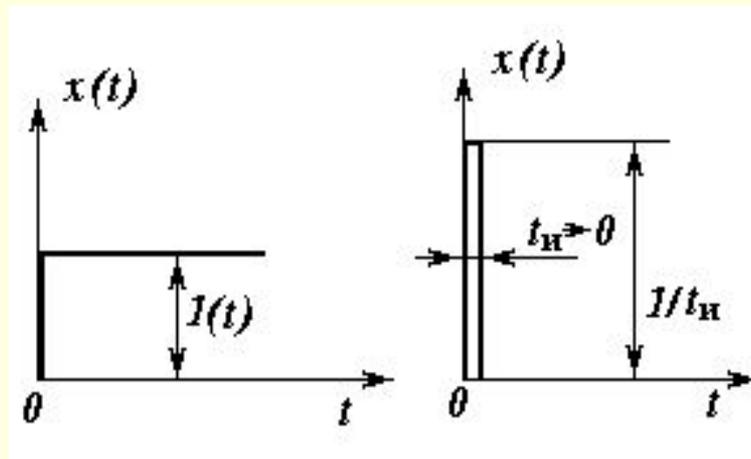
# Передаточная функция

---

- Знаменатель передаточной функции  $D(s)$  называют **характеристическим полиномом (уравнением)**. Его **корни**, то есть значения  $s$ , при которых знаменатель  $D(s)$  обращается в нуль, а  $W(s)$  стремится к бесконечности, называются **полюсами передаточной функции**.
- Числитель  $K(s)$  называют **операторным коэффициентом передачи**. Его **корни**, при которых  $K(s) = 0$  и  $W(s) = 0$ , называются **нулями передаточной функции**.

# Временные характеристики

Зависимость выходной величины элемента или системы от времени при переходе из одного установившегося состояния в другое при поступлении на вход типового воздействия называется временной динамической характеристикой.



Единичная ступенчатая  $1(t)$  функция и  $\delta$ - функция Дирака

# Временные характеристики

---

## **Переходной характеристикой $h(t)$**

называется реакция объекта на единичное ступенчатое воздействие при нулевых начальных условиях, т.е. при  $x(0) = 0$  и  $y(0) = 0$ .

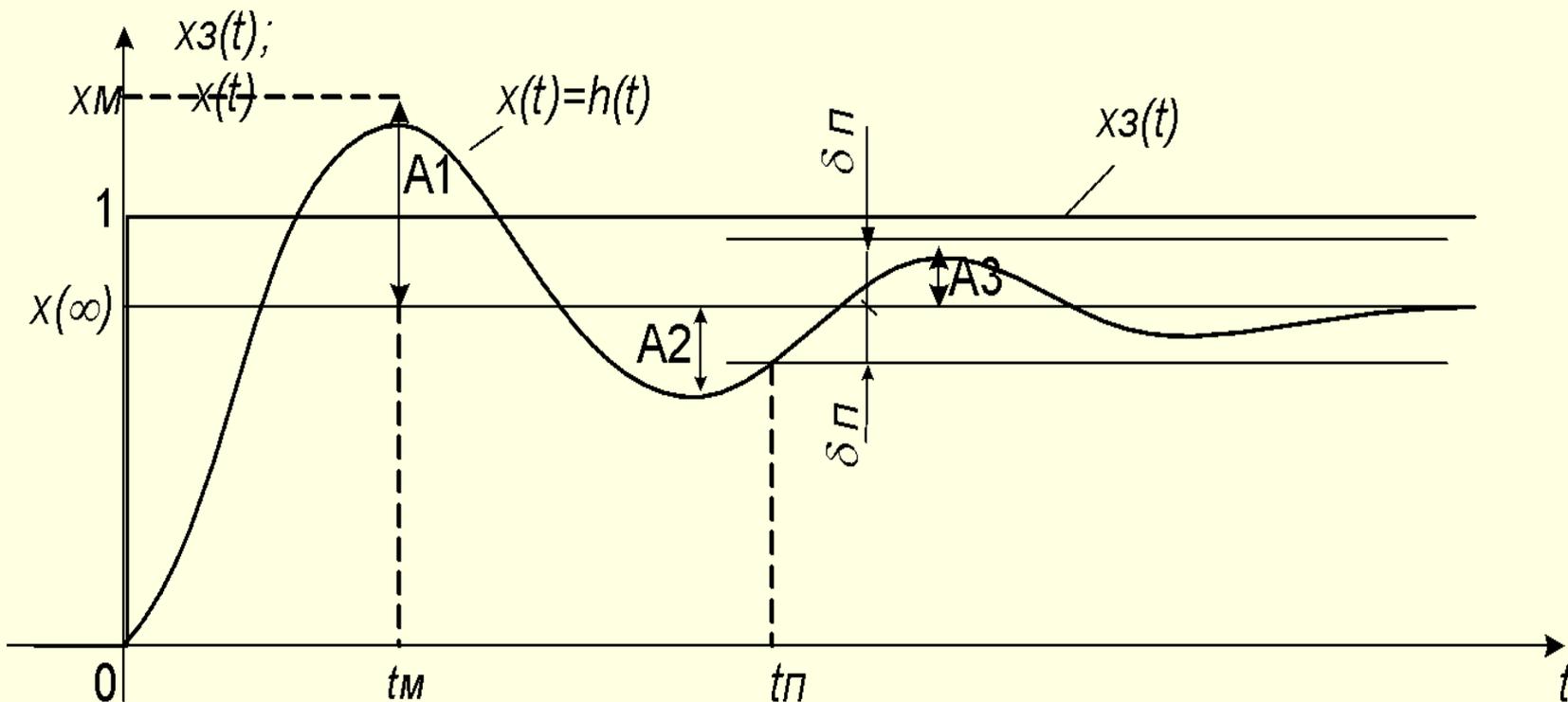
## **Импульсной характеристикой $w(t)$**

называется реакция объекта на  $\delta$ -функцию при нулевых начальных условиях.

По переходной характеристике можно найти важнейшие **показатели качества** системы - перерегулирование  $\sigma$  , время переходного процесса  $t_{п}$ , колебательность  $N$ , степень затухания  $\psi$  .

Показатели качества – это свойства, характеризующие работу системы, выраженные в количественной форме.

# Показатели качества



# Показатели качества

**Перерегулирование  $\sigma$**  - величина, равная отношению первого максимального отклонения  $x_M$  управляемой величины  $x(t)$  от ее установившегося значения  $x(\infty)$  к этому установившемуся значению:

$$\sigma = \frac{x_M - x(\infty)}{x(\infty)} \cdot 100 = \frac{A_1}{x(\infty)} \cdot 100, \%$$

Качество управления считается удовлетворительным, если  $\sigma \leq 30 \dots 40\%$ .

# Показатели качества

**Время переходного процесса (время регулирования)  $t_p$**  – интервал времени от момента приложения ступенчатого воздействия до момента, после которого отклонения управляемой величины  $x(t)$  от ее нового установившегося значения  $x(\infty)$  становятся меньше некоторого заданного числа  $\delta_p$ , т. е. до момента, после которого выполняется условие

$$| x(t) - x(\infty) | \leq \delta_p.$$

Величину  $\delta_p$  обычно принимают равной 5% от установившегося значения  $x(\infty)$  [ $\delta_p = 0,05 x(\infty)$ ]

# Показатели качества

**Колебательность  $N$**  – число переходов управляемой величины  $x(t)$  через ее установившееся значение  $x(\infty)$  за время переходного процесса  $t_{\text{п}}$ .

**Степень затухания**

$$\psi = \frac{A_1 - A_3}{A_1} = 1 - \frac{A_3}{A_1}.$$

Интенсивность затухания колебаний в системе считается удовлетворительной, если  $\psi = 0,75 \dots 0,95$ .

# Связь переходной и передаточной функции

---

Т.к.  $U(t) = 1(t)$ , то, учитывая, что  $L\{1(t)\} = 1/s$ , получаем следующее выражение для изображения переходной характеристики:

$$L(h(t)) = \frac{W(s)}{s}$$

→, переходная характеристика звена равна:

$$h(t) = L^{-1} \left\{ \frac{W(s)}{s} \right\}$$

# Пример 1

Исходное дифф. уравнение:  $T \cdot \dot{y} + y = K \cdot x$ ,  
где  $x(t)$  – вход,  $y(t)$  – выход.

Используем преобразование Лапласа, обозначим  
 $L\{x(t)\} \div X(s)$ ,  $L\{y(t)\} \div Y(s)$

Преобразуем исходное дифф. уравнение с учетом введенных обозначений:

$$T \cdot s \cdot Y(s) + Y(s) = K \cdot X(s)$$
$$Y(s) \cdot [T \cdot s + 1] = K \cdot X(s)$$

Найдем передаточную функцию:

$$W(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{K}{T \cdot s + 1}$$

## Пример 2

---

Используем известное соотношение:

$$h(t) = L^{-1} \left\{ \frac{W(s)}{s} \right\}$$

Используем обратное преобразование по Лапласу:

$$h(t) = L^{-1} \left\{ \frac{K}{s \cdot (T \cdot s + 1)} \right\} = K \cdot (1 - e^{-t/T})$$

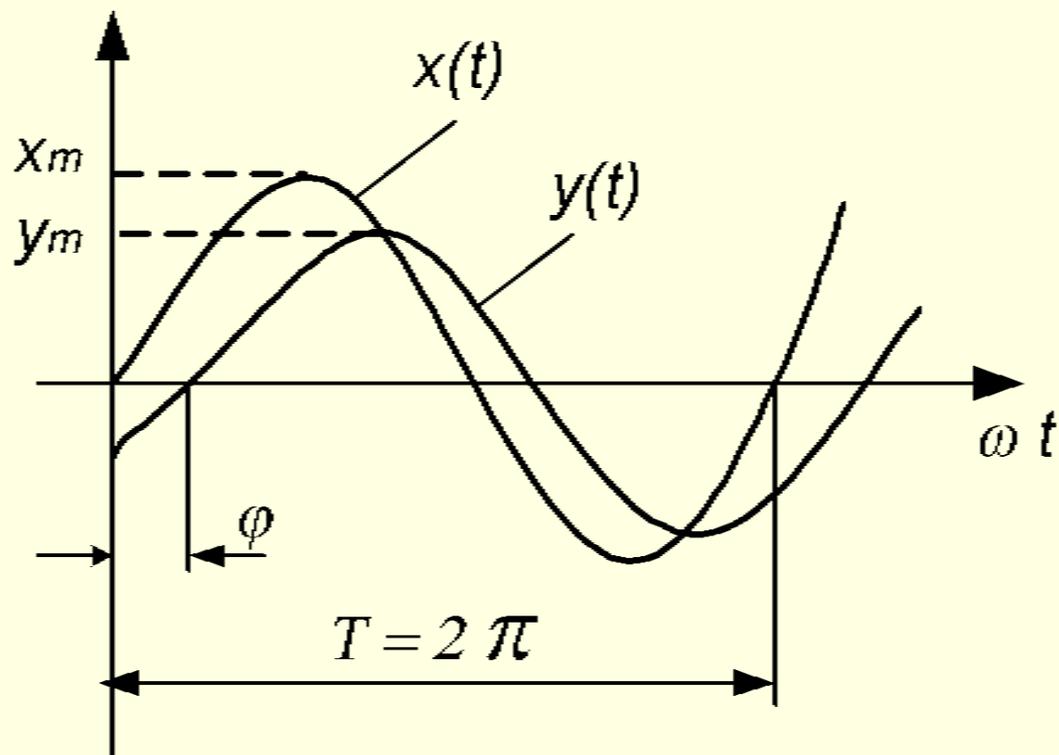
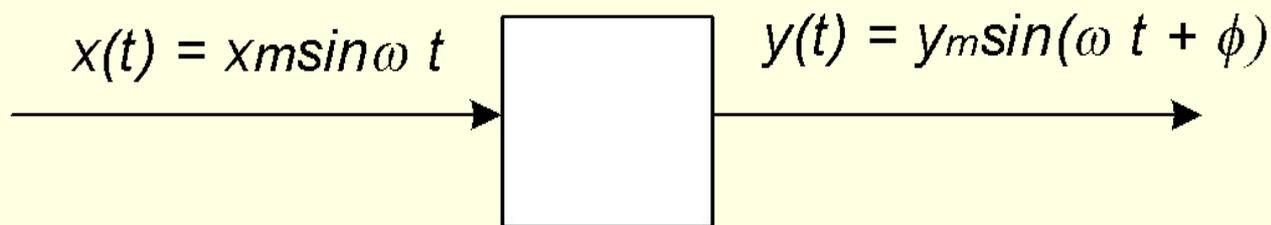
# Частотные характеристики

Частотные характеристики (ЧХ) характеризуют реакцию системы на гармоническое (синусоидальное) входное воздействие в установившемся режиме.

## Классификация ЧХ:

- Амплитудно-частотная  $A(\omega)$
- Фазочастотная  $\varphi(\omega)$
- Вещественная частотная  $P(\omega)$
- Мнимая частотная  $Q(\omega)$
- Логарифмическая амплитудно-частотная  $L(\omega)$
- Логарифмическая фазочастотная  $\varphi(\omega)$

# Частотные характеристики



# Частотные характеристики

Для получения частотных характеристик используется так называемая **частотная передаточная функция (ЧПФ)**, получаемая из передаточной функции путем замены  $s = j\omega$ :

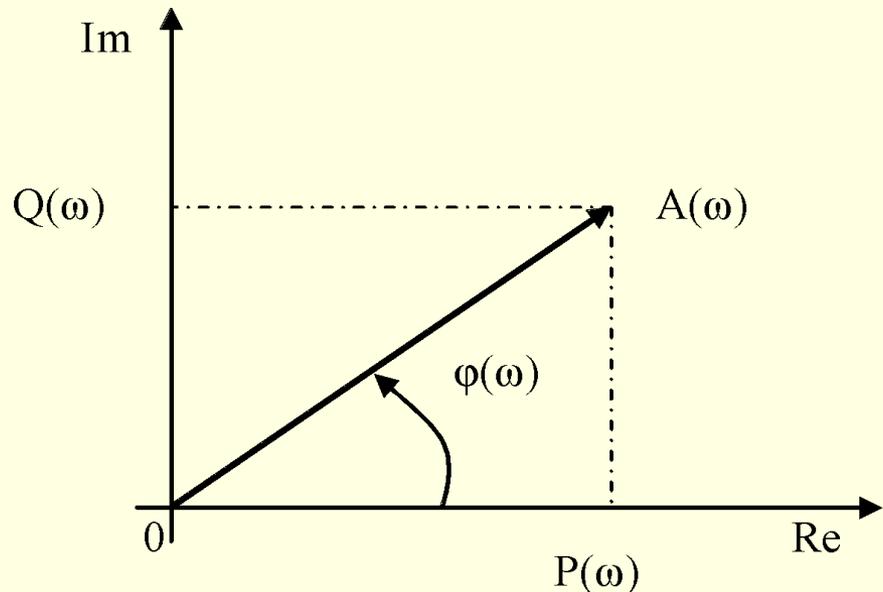
$$W(j\omega) = W(s)\Big|_{s=j\omega} = \frac{\sum_{i=0}^m a_i (j\omega)^i}{1 + \sum_{i=1}^n b_i (j\omega)^i}$$

где  $a_i$ ,  $b_i$  - коэффициенты полинома, а  $m$ ,  $n$  - степень полинома числителя и знаменателя ПФ.

# Частотные характеристики

Выражение ЧПФ можно представить в виде вектора на комплексной плоскости.

Проекции вектора на действительную и мнимую оси называют соответственно **действительной** и **мнимой частотными характеристиками** и обозначают  $P(\omega)$ ,  $Q(\omega)$ .



# Частотные функции

Запишем ЧПФ в алгебраической форме:

$$W(j\omega) = P(\omega) + j Q(\omega)$$

Представим ЧПФ в тригонометрической и показательной формах:

$$W(j\omega) = A(\omega) \cos \phi(\omega) + j A(\omega) \sin \phi(\omega) = A(\omega) e^{j\phi(\omega)},$$

где  $A(\omega)$  – модуль функции;  $\phi(\omega)$  – аргумент функции.

# Частотные функции

АЧХ показывает, как САУ пропускает сигналы различной частоты. Очевидно, что уравнение АЧХ будет соответствовать  $A(\omega)$ :

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{P^2(\omega) + Q^2(\omega)},$$

где  $P(\omega)$  и  $Q(\omega)$  – **вещественная и мнимая части частотной ПФ.**

Для их нахождения необходимо избавиться от мнимости в знаменателе, умножением на сопряженную знаменателю комплексную величину.

# Частотные функции

**Фазочастотная характеристика (ФЧХ)** – зависимость *фазового сдвига* между входным и выходным сигналами от частоты.

ФЧХ показывает, какое отставание или опережение выходного сигнала по фазе создает САУ при различных частотах.

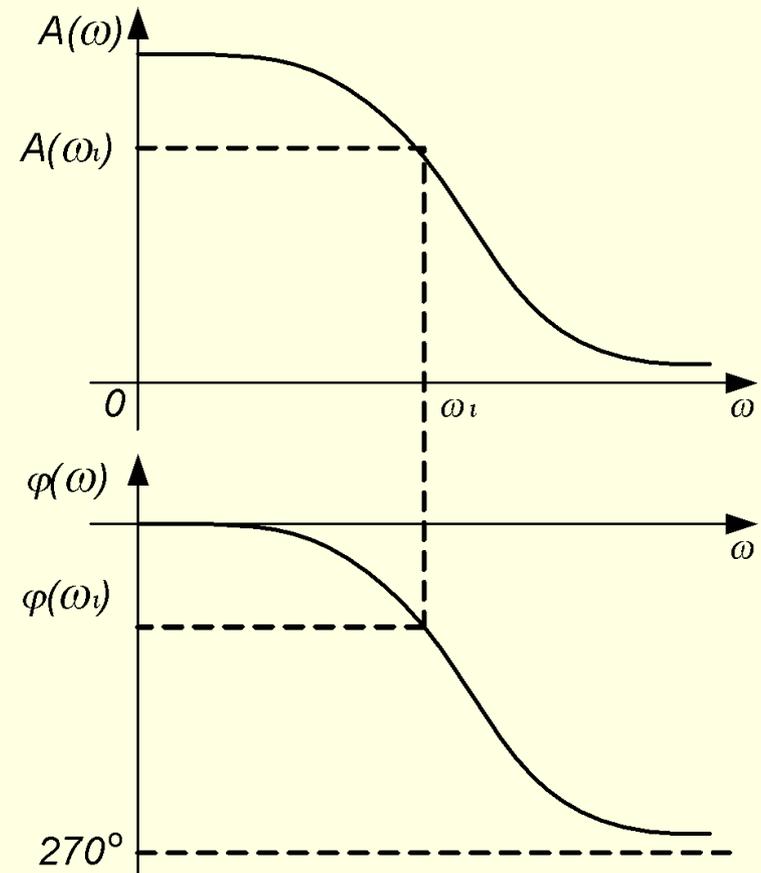
ФЧХ соответствует уравнению аргумента  $\phi(\omega)$ :

$$\phi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{arctg} \frac{Q(\omega)}{P(\omega)}.$$

# Частотные функции

Частота, после которой значение АЧХ уменьшается ниже 0 дБ (коэффициент усиления меньше 1, сигнал ослабляется), называется частотой среза системы  $\omega_c$ .

Частота, после которой значение АЧХ падает ниже -3 дБ (коэффициент усиления меньше, чем 0.708), называется полосой пропускания системы  $\omega_b$ .



# Частотные функции

---

Физический смысл АЧХ и ФЧХ:

- 1) АЧХ показывает, как изменяется протекание сигнала различной частоты, при этом оценка пропускания делается по соотношению амплитуд входных и выходных величин;
- 2) ФЧХ показывает фазовый сдвиг, вносимый системой на различных частотах.

# Частотные функции

Амплитудную и фазовую характеристики можно объединить в одну общую – **амплитудно-фазовую частотную характеристику (АФЧХ)**.

АФЧХ представляет собой функцию комплексного переменного  $j\omega$ , которую можно представить в показательной форме как

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\phi(\omega)},$$

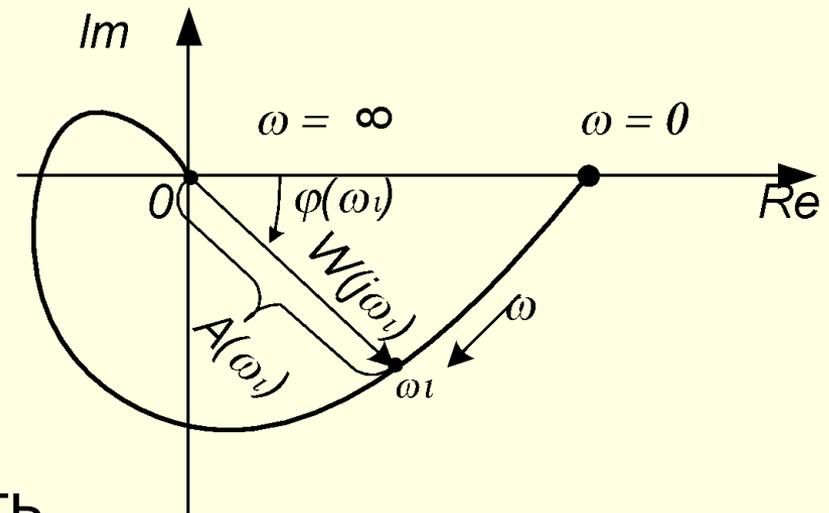
где  $A(\omega)$  – модуль функции;  $\phi(\omega)$  – аргумент функции.

# Частотные функции

АФЧХ представляет собой график ЧПФ, построенный на комплексной плоскости.

Каждому фиксированному значению частоты  $\omega_i$  соответствует комплексное число, которое можно изобразить вектором, имеющим длину  $A(\omega_i)$  и угол поворота  $\phi(\omega_i)$ .

$$0 \leq \omega \leq \infty$$



# Частотные функции

При практических расчетах САУ удобно использовать частотные характеристики, построенные в логарифмической системе координат – ***логарифмические характеристики.***

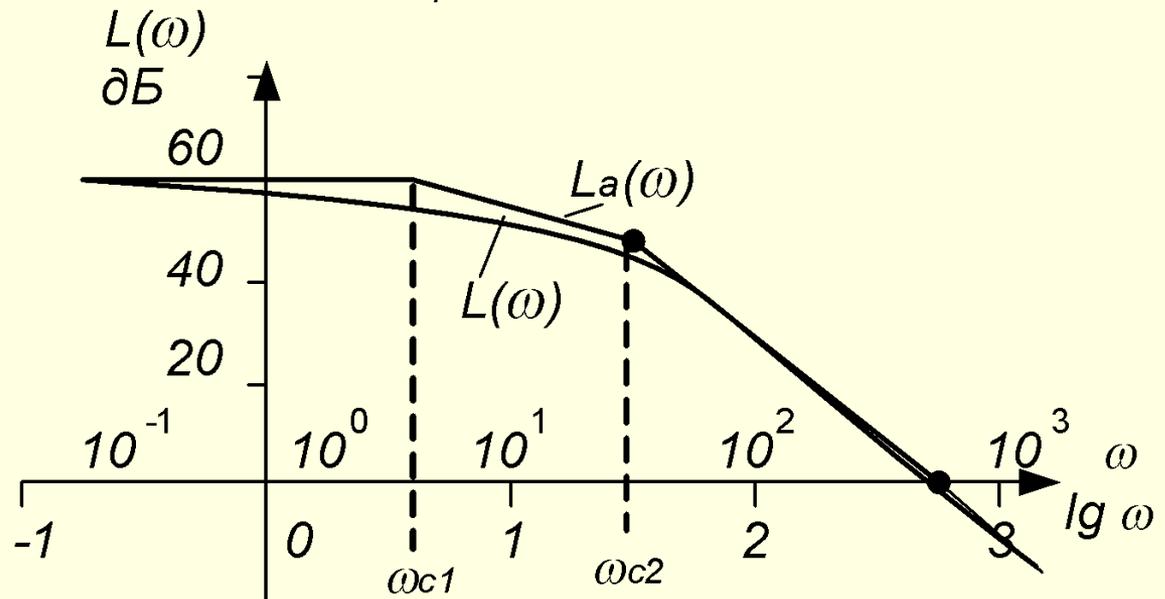
**Логарифмическая амплитудно-частотная характеристика (ЛАЧХ)** – это АЧХ звена, построенная в логарифмических шкалах ( $\lg \omega$  по оси абсцисс и  $20\lg A(\omega)$  по оси ординат).

**Логарифмическая фазочастотная характеристика (ЛФЧХ)** имеет логарифмический масштаб только по оси частот.

# Частотные функции

За единицу длины по оси частот логарифмических характеристик принимают декаду.

**Декада** – интервал частот, заключенный между произвольным значением частоты  $\omega_i$  и его десятикратным значением  $10\omega_i$ .



# Частотные функции

---

Уравнение ЛАЧХ имеет следующий вид:

$$L(\omega) = 20 \lg A(\omega),$$

ординаты которой измеряют в логарифмических единицах – *децибеллах* (дБ).

## Пример 2

---

Рассмотрим ПФ апериодического звена 1-го порядка с единичными коэффициентами, имеющего передаточную функцию вида  $W(s) = \frac{1}{s+1}$ . Выведем и построим различные частотные характеристики для данного звена.

Перейдем от записи в операционной форме к частотному представлению:

$$W(j\omega) = W(s)|_{s=j\omega} = \frac{1}{j\omega + 1}$$

## Пример 2

Получим выражения для ВЧХ и МЧХ. Избавимся от комплексного числа в знаменателе при помощи умножения числителя и знаменателя дроби на комплексно-сопряженное знаменателю:

$$W(j\omega) = \frac{-j\omega + 1}{(j\omega + 1)(-j\omega + 1)} = \frac{1 - j\omega}{1 + \omega^2} = \frac{1}{1 + \omega^2} + j \frac{-\omega}{1 + \omega^2}.$$

Таким образом, ВЧХ имеет вид  $P(\omega) = \frac{1}{1 + \omega^2}$ .

Соответственно, МЧХ  $Q(\omega) = \frac{-\omega}{1 + \omega^2}$ .

# Пример 2

Получим выражения для АЧХ и ФЧХ:

$$A(\omega) = \sqrt{[P(\omega)]^2 + [Q(\omega)]^2} = \sqrt{\left(\frac{1}{1+\omega^2}\right)^2 + \left(\frac{-\omega}{1+\omega^2}\right)^2} = \frac{1}{\sqrt{1+\omega^2}},$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{arctg} \frac{Q(\omega)}{P(\omega)} = \operatorname{arctg} \left( \frac{-\omega}{1+\omega^2} : \frac{1}{1+\omega^2} \right) = -\operatorname{arctg}(\omega).$$

Логарифмическая  
характеристика звена

амплитудно-частотная

$$\begin{aligned} L(\omega) &= 20 \lg A(\omega) = 20 \lg \left( \frac{1}{\sqrt{1+\omega^2}} \right) = \\ &= 20 \lg(1) - 20 \lg(\sqrt{1+\omega^2}) = -20 \lg(\sqrt{1+\omega^2}). \end{aligned}$$