

# Лекция 7-8

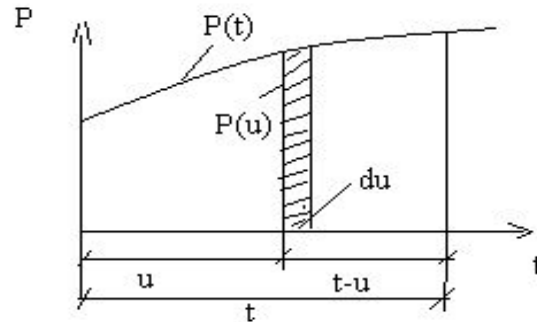
## Действие произвольной возмущающей нагрузки

### Содержание

1. Вынужденные колебания системы с одной степенью свободы от действия произвольной нагрузки с учетом сил сопротивления.
2. Вынужденные колебания системы с одной степенью свободы от действия произвольной нагрузки без учета сил сопротивления
3. Действие различных импульсов  $S_i$ .
4. Ударная нагрузка.

## Действие произвольной возмущающей нагрузки.

Дифференциальное уравнение динамического равновесия для системы с одной степенью свободы и его решение с учетом сил сопротивления



$$y'' + \frac{k}{m} y' + \frac{r}{m} y = \frac{P(t)}{m}$$

$$y = y_o + y_u,$$

$$y = a_o e^{\frac{-kt}{2m}} \text{Sin}(\omega t + \varphi_o),$$

$$y_u = \frac{1}{\omega m} \int_0^t P(u) e^{-k(t-u)} \text{Sin} \omega(t-u) du$$

Дифференциальное уравнение динамического  
равновесия для системы с одной степенью  
свободы и его решение без учета сил  
сопротивления

$$y'' + \frac{r}{m}y = \frac{P(t)}{m}$$

$$y'' + \omega^2 y = \frac{P(t)}{m}$$

$$y = y_0 + y_{\text{ч}},$$

$$y_0 = a \sin(\omega t + \varphi_0),$$

$$y_{\text{ч}} = \frac{1}{\omega m} \int_0^t P(u) \sin \omega(t - u) du =$$

$$= \omega \delta_{11} \int_0^t P(u) \sin \omega(t - u) du$$

$$y = a_0 \sin(\omega t + \varphi_0) + \omega \delta_{11} \int_0^t P(u) \sin \omega(t - u) du$$

# Вынужденные колебания от импульса с учетом и без учета сил сопротивления

$$y'' + \frac{k}{m} y' + \frac{r}{m} y = S$$

$$y = y_o + y_u,$$

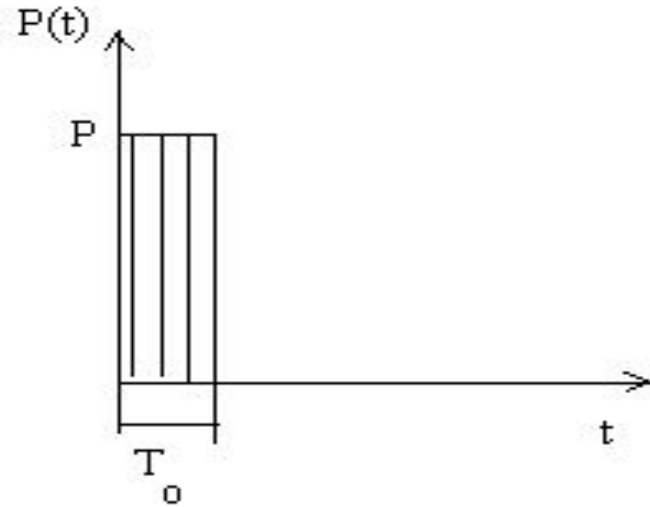
$$y_o = a_o e^{\frac{-kt}{2m}} \text{Sin}(\omega t + \varphi_o),$$

$$y_u = \frac{S}{\omega m} e^{-kt} \text{Sin} \omega t,$$

$$k = 0$$

$$y_o = a_o \text{Sin}(\omega t + \varphi_o),$$

$$y_u = \frac{S}{\omega m} \text{Sin} \omega t$$



$$S = \int P(t) dt = PT_o$$

Если на систему действуют различные импульсы  $S_i$ , каждый из которых имеет  $t_i$  – время от начала 1-го импульса, для которого  $t_1=0$ , то их общее решение определяется суммой. Время, прошедшее от действия импульса  $S_i$  до рассматриваемого момента  $t$  равно  $t-t_i$ .

· Действие от нескольких импульсов можно определить как сумму действий от каждого импульса в отдельности.

# Действие различных импульсов $S_i$

$$y_{\text{ч}} = \sum y_{\text{ч}i} = \sum \left[ \frac{S}{\omega m} e^{-kt} \text{Sin} \omega t \right]_i$$

если  $k=0$  (отсутствуют силы сопротивления)

$$y_{\text{ч}} = \sum y_{\text{ч}i} = \sum \left[ \frac{S}{\omega m} \text{Sin} \omega t \right]_i$$

# Кратковременный импульс

## СИЛЫ

Если импульс сосредоточенной силы  $P(t)$  имеет величину  $S$  и действует в течение малого промежутка времени (периода)  $T_p^0$ , то среднее значение силы за этот период будет

$$P = \frac{S}{T_p^0}$$

Приняв вместо силы  $P(t)$  ее среднее значение  $P$ , можно заменить действие импульса статической силой, эквивалентной данному импульсу:

$$P_{\text{ЭКВ}} = \mu P = \pm P \omega T_p^0 \frac{\sin \frac{\omega T_p^0}{2}}{\frac{\omega T_p^0}{2}} = \omega S \frac{\sin \frac{\omega T_p^0}{2}}{\frac{\omega T_p^0}{2}}, \quad \frac{\sin \alpha}{\alpha} < 1,$$

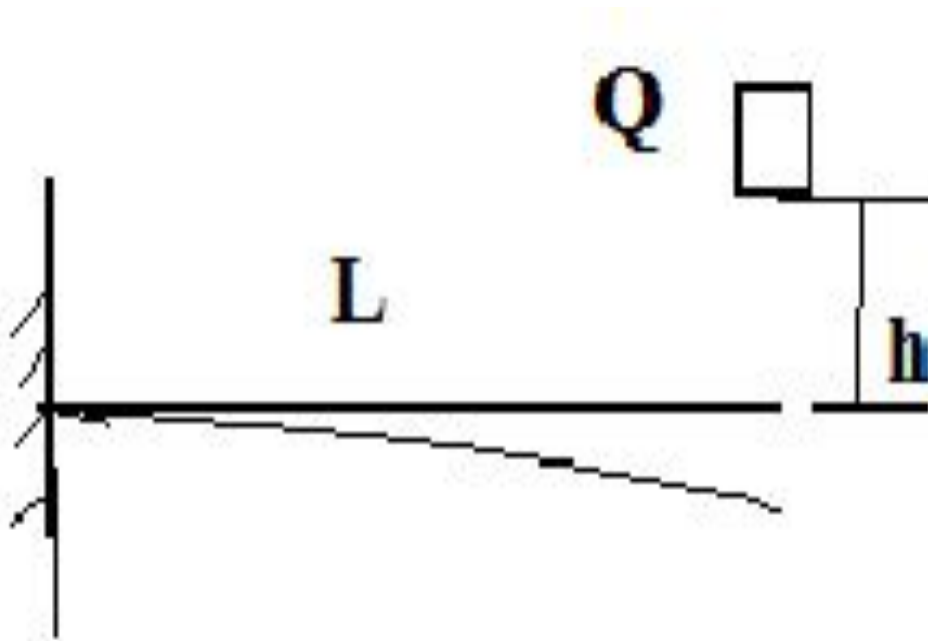
$$P_{\text{ЭКВ}} = \pm \omega S$$

# Ударная

# нагрузка

Масса весом  $Q$  падает с высоты  $h$  на упругую балку (Рис. 1). Определить коэффициент динамичности.

Рис. 1





Рассмотрим удар движущегося тела по упругой балке (Рис. 1). Сила удара характеризуется ее небольшой величиной  $P$ , периодом  $T_p^0$  и импульсом, равным площади диаграммы удара

$$S = \int_0^{T_p^0} P(t) dt$$

$$\mu = \frac{P_{\text{ЭКВ}}}{Q} = \frac{\omega S}{Q} = \frac{mv \sqrt{\frac{g}{y_{\text{СТ}}}}}{Q} = \frac{v}{\sqrt{gy_{\text{СТ}}}},$$

$$v = \sqrt{2g(h + \mu y_{\text{СТ}})},$$

$$\mu = 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{y_{\text{СТ}}}}$$