

Лекция 3

«Гидродинамика идеальной жидкости»

Содержание

1. Поток энергии.
2. Поток импульса.
3. Сила сопротивления при потенциальном обтекании.

1. Поток энергии.

Оценка скорости изменения энергии жидкости

Для единичного объема жидкости имеем:

\mathbf{v} – скорость течения, ρ - масса жидкости, $\rho\varepsilon$ - внутренняя энергия

(ε - внутренняя энергия единицы массы жидкости) *кинетическая энергия*

Энергия единицы объема жидкости w :
(плотность энергии)

$$w = \frac{\Delta W}{\Delta V} = \rho \frac{\mathbf{v}^2}{2} + \rho\varepsilon$$

Скорость изменения w

$$\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \left(\rho \frac{\mathbf{v}^2}{2} + \rho\varepsilon \right) = \frac{\mathbf{v}^2}{2} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho \mathbf{v} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + \frac{\partial(\rho\varepsilon)}{\partial t}$$

Из уравнения непрерывности

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\text{div}(\rho \mathbf{v})$$

Из уравнения Эйлера

$$\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} = -\frac{\nabla p}{\rho} - (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v}$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} = -\frac{\mathbf{v}^2}{2} \operatorname{div}(\rho \mathbf{v}) - \mathbf{v} \nabla p - \rho \mathbf{v}(\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v} + \frac{\partial(\rho \varepsilon)}{\partial t} \quad \rho \mathbf{v}(\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v} = \frac{\rho}{2} \mathbf{v} \nabla(\mathbf{v}^2)$$

Из термодинамического определения энтальпии

$$dh = Tds + dp/\rho \quad \rightarrow \quad \nabla p = \rho \nabla h - \rho T \nabla s$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} = -\frac{\mathbf{v}^2}{2} \operatorname{div}(\rho \mathbf{v}) - \mathbf{v} \rho \nabla h - \frac{\rho}{2} \mathbf{v} \nabla(\mathbf{v}^2) + \frac{\partial(\rho \varepsilon)}{\partial t} + \mathbf{v} \rho T \nabla s$$

$$-\rho \mathbf{v} \nabla \left(h + \frac{\mathbf{v}^2}{2} \right)$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} = -\frac{\mathbf{v}^2}{2} \operatorname{div}(\rho \mathbf{v}) - \mathbf{v} \rho \nabla \left(h + \frac{\mathbf{v}^2}{2} \right) + \frac{\partial(\rho \varepsilon)}{\partial t} + \mathbf{v} \rho T \nabla s$$

Из I начала термодинамики

$$d\varepsilon = Tds - pdV$$

и т.к. ε соотнесена к единице массы, то здесь $V=1/\rho$ и

$$dV = -d\rho/\rho^2$$

$$w \equiv \frac{\Delta W}{\Delta V} = \rho \frac{v^2}{2} + \rho \varepsilon \quad d(\rho \varepsilon) = \varepsilon d\rho + \rho d\varepsilon = \left(\varepsilon + \frac{p}{\rho} \right) d\rho + \rho T ds$$

Так как по определению $\left(\varepsilon + \frac{p}{\rho} \right) = h$ - энтальпия, то имеем

$$d(\rho \varepsilon) = h d\rho + \rho T ds \quad \longrightarrow \quad \frac{\partial(\rho \varepsilon)}{\partial t} = h \frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho T \frac{\partial s}{\partial t}$$

Опять из уравнения непрерывности $\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\text{div}(\rho \mathbf{v})$

$\frac{\partial s}{\partial t} = -\mathbf{v} \nabla s$

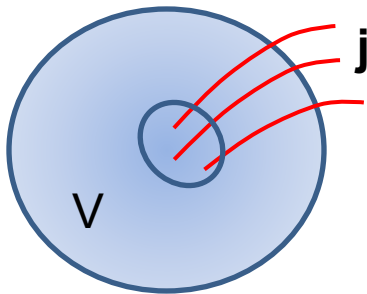
В самых общих условиях адиабатичности

$$\frac{\partial(\rho \varepsilon)}{\partial t} = -h \nabla(\rho \mathbf{v}) - \rho \mathbf{v} T \nabla s$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} = -\frac{v^2}{2} \text{div}(\rho \mathbf{v}) - \mathbf{v} \rho \nabla \left(h + \frac{v^2}{2} \right) + \frac{\partial(\rho \varepsilon)}{\partial t} + \mathbf{v} \rho T \nabla s$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} = -\frac{\mathbf{v}^2}{2} \nabla(\rho \mathbf{v}) - \mathbf{v} \rho \nabla \left(h + \frac{\mathbf{v}^2}{2} \right) - h \nabla(\rho \mathbf{v}) - \cancel{\rho T \mathbf{v} \nabla s} + \cancel{\mathbf{v} \rho T \nabla s}$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} = -\frac{\mathbf{v}^2}{2} \nabla(\rho \mathbf{v}) - \mathbf{v} \rho \nabla \left(h + \frac{\mathbf{v}^2}{2} \right) - h \nabla(\rho \mathbf{v}) = - \left(h + \frac{\mathbf{v}^2}{2} \right) \nabla(\rho \mathbf{v}) - (\mathbf{v} \rho) \nabla \left(h + \frac{\mathbf{v}^2}{2} \right)$$



Закон
сохранения
энергии
в локальной
форме

$$- \rho \mathbf{v} \nabla \left(h + \frac{\mathbf{v}^2}{2} \right)$$

$$\mathbf{j}_w = \rho \mathbf{v} \left(h + \frac{\mathbf{v}^2}{2} \right)$$

Уменьшение физической величины q в объеме связывают с существованием соответствующего ей потока \mathbf{j} : $\partial q / \partial t = -\nabla \mathbf{j}$

\mathbf{j}_w - вектор плотности потока энергии (вектор Умова)

Учитывая, что $h = \left(\varepsilon + \frac{p}{\rho} \right)$ имеем $\mathbf{j}_w = \mathbf{v} \left(\frac{\rho \mathbf{v}^2}{2} + \rho \varepsilon + p \right) = \mathbf{v}w + p\mathbf{v}$

Плотность потока энергии определяется из собственно переноса энергии текущей жидкостью $\mathbf{v}w$ и дополнительного вклада в поток, вносимого работой сил давления p над жидкостью $p\mathbf{v}$

В случае стационарных течений $\frac{\partial w}{\partial t} = 0$
Из закона сохранения энергии имеем

$$\frac{\partial w}{\partial t} = 0 \Rightarrow \nabla \mathbf{j}_w = 0 \quad \text{т.е.}$$

$$\nabla[\mathbf{v}(p + \rho\varepsilon + \rho\mathbf{v}^2/2)] = (p + \rho\varepsilon + \rho\mathbf{v}^2/2)\nabla\mathbf{v} + \mathbf{v}\nabla(p + \rho\varepsilon + \rho\mathbf{v}^2/2) = 0$$

Для несжимаемой жидкости имеем дополнительно $\nabla\mathbf{v} = 0$

и т.к. $\mathbf{v} \neq 0 \Rightarrow \nabla(p + \rho\varepsilon + \rho\mathbf{v}^2/2) = 0 \Rightarrow p + \rho\varepsilon + \rho\mathbf{v}^2/2 = const$

При $\varepsilon = gh$ (однородное поле тяготения) получаем закон Бернулли в его классическом виде

$$p + \rho gh + \rho\mathbf{v}^2/2 = const$$

2. Поток импульса.

Импульс единицы объема ρv или в тензорных обозначениях ρv_i

Скорость изменения импульса $\frac{\partial}{\partial t}(\rho v_i) = \rho \frac{\partial v_i}{\partial t} + \frac{\partial \rho}{\partial t} v_i$

Уравнение непрерывности $\frac{\partial \rho}{\partial t} = - \frac{\partial(\rho v_k)}{\partial x_k}$

$$\frac{\partial}{\partial t}(\rho v_i) = -\rho v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_k} - \frac{\partial p}{\partial x_i} - v_i \frac{\partial(\rho v_k)}{\partial x_k}$$

$$\frac{\partial v_i}{\partial t} = -v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_k} - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_i}$$

Уравнение Эйлера

Сумма этих членов равна $\frac{\partial}{\partial x_k}(\rho v_i v_k)$

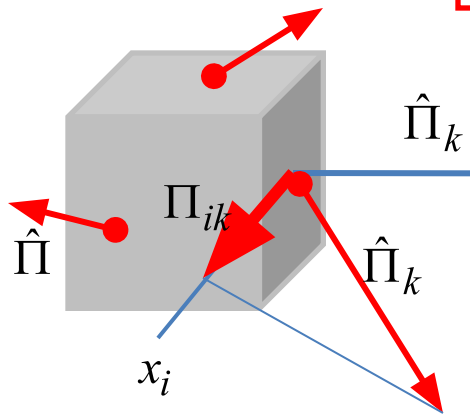
$$\frac{\partial p}{\partial x_i} = \delta_{ik} \frac{\partial p}{\partial x_k}$$

$$\frac{\partial}{\partial t}(\rho v_i) = - \frac{\partial}{\partial x_k}(\rho v_i v_k) - \delta_{ik} \frac{\partial p}{\partial x_k} = - \frac{\partial}{\partial x_k}(\rho v_i v_k + p \delta_{ik})$$

Величина

$$\Pi_{ik} = \rho v_i v_k + p \delta_{ik}$$

представляет собой симметричный тензор 2-го ранга



поток импульса через единичную площадку \perp -ую оси x_k

Π_{ik} составляющая потока импульса $\hat{\Pi}_k$ по направлению оси x_i

$$\frac{\partial}{\partial t}(\rho v_i) = -\frac{\partial}{\partial x_k} \Pi_{ik}$$

Выражение для скорости импульса имеет типично дивергентный вид.

Поэтому величина под знаком дивергенции имеет смысл потока – *плотности потока импульса*. Однако в отличие от энергии импульс – векторная величина и дивергенции подвергается не вектор потока \mathbf{j}_w , как в случае закона сохранения энергии

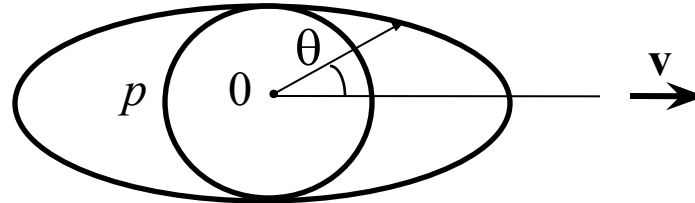
$$\frac{\partial w}{\partial t} = -\nabla \mathbf{j}_w, \text{ а тензор – тензор плотности потока импульса } \Pi_{ik}$$

В произвольном направлении, задаваемом единичным вектором \mathbf{n} , величина тензора Π_{ik} будет определяться сверткой $\Pi_{ik}n_k$

$$\Pi_{ik}n_k = p\delta_{ik}n_k + \rho v_i v_k n_k = pn_i + \rho v_i v_k n_k$$

Данная величина является вектором и может быть записана в явном виде

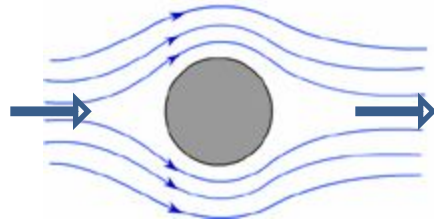
$$\mathbf{\Pi} = p\mathbf{n} + \rho\mathbf{v}(\mathbf{v} \cdot \mathbf{n})$$



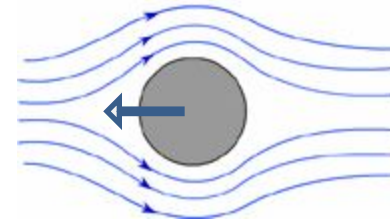
Характеристическая поверхность тензора Π_{ik} получается сверткой $\Pi_{ik}n_k n_i = \mathbf{\Pi} \cdot \mathbf{n} = p + \rho v^2 \cos^2 \theta$ и является эллипсоидом вращения вокруг направления вектора скорости.

3. Сила сопротивления при потенциальном обтекании.

1) Эквивалентность задач об обтекании тела и движении тела в жидкости (принцип механической относительности)



тело неподвижно
набегает поток жидкости



тело движется в
жидкости

2) В идеальной несжимаемой жидкости движется тело. Интересуемся распределением скоростей на достаточно больших расстояниях от движущегося тела. Обтекание тела жидкостью потенциально и решение задачи (в системе координат, привязанной к телу, с началом внутри тела) будет удовлетворять уравнению Лапласа $\nabla^2 \varphi = 0$

3) Общие замечания относительно решения

- на большом (бесконечном) удалении от тела жидкость покоится и $\varphi(r \rightarrow \infty) \rightarrow 0$
- математически задача аналогична электростатической задаче для внешней области и потенциал представляется мультипольным разложением вида

$$\varphi = \frac{a}{r} + \mathbf{A} \nabla \left(\frac{1}{r} \right) + b_{ik} \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_k} \left(\frac{1}{r} \right) + \dots$$

- a должно быть $\equiv 0$ иначе существует радиальный поток через замкнутую поверхность, охватывающую тело, что противоречит условию несжимаемости жидкости
- на больших расстояниях r достаточно ограничиться дипольным приближением

$$\varphi \cong \mathbf{A} \nabla \left(\frac{1}{r} \right) = - \frac{\mathbf{A} \cdot \mathbf{n}}{r^2}$$

Здесь \mathbf{n} - единичный вектор в направлении радиус-вектора.

4) Оценка кинетической энергии W жидкости, индуцированной движением тела

По определению $\mathbf{v} = \nabla \phi$ имеем

$$\mathbf{v} = (\mathbf{A} \cdot \nabla) \nabla \left(\frac{1}{r} \right) = \frac{3(\mathbf{A} \cdot \mathbf{n})\mathbf{n} - \mathbf{A}}{r^3}$$

(\mathbf{A} - аналог дипольного момента, \mathbf{v} - аналог напряженности)

$$W = \frac{\rho}{2} \int_V v^2 dV = \frac{\rho}{2} \int_V u^2 dV + \frac{\rho}{2} \int_V (\mathbf{v} + \mathbf{u})(\mathbf{v} - \mathbf{u}) dV$$

\mathbf{u} - скорость движения тела, V - объем жидкости

После преобразований имеем

$$W = \frac{\rho}{2} (4\pi \mathbf{A} \cdot \mathbf{u} - V_0 u^2)$$

Вектор \mathbf{A} определяется размерами и формой тела.

Для этого нужно построить решение граничной задачи.

Однако общий характер связи \mathbf{A} с \mathbf{u} можно установить, не прибегая к решению граничной задачи.

5) Тензор присоединенных масс и полный импульс жидкости.

Вследствие линейности связи \mathbf{A} и ϕ , и линейности граничных условий $W \propto \mathbf{u}^2$ и в общем случае можно принять

$$W = \frac{m_{ik} u_i u_k}{2} \quad m_{ik} \text{ - тензор присоединенных масс}$$

При бесконечно малых изменениях энергия W и импульс жидкости \mathbf{P} связаны между собой равенством

$$dW = \mathbf{u} d\mathbf{P}$$

Отсюда вытекает, что

$$P_i = m_{ik} u_k$$

Передаваемый за ед. времени от тела жидкости импульс по 3 закону Ньютона равен с изменением знака силе реакции со стороны жидкости на тело, т.е.

$$F_i = -\frac{dP_i}{dt} = -\frac{d}{dt}(m_{ik} u_k)$$

6) Выводы

- если тело в процессе движения не меняет свою форму и ориентацию, то $m_{ik} = const$ и сила реакции отсутствует, если движение тела равномерное (парадокс Даламбера)
- определение импульса через посредство коэффициентов присоединенных масс приводит к уравнению движения тела в жидкости под действием внешней силы \mathbf{f} вида

$$\frac{du_k}{dt} (M\delta_{ik} + m_{ik}) = f_i$$

Видно, что тело в жидкости, как бы увеличивает свою массу M на величину m_{ik} , что и явилось поводом для введения термина «присоединенная масса».