

ЭЛЕКТРОСТАТИКА

*основные теоремы
(в вакууме)*

1. ТЕОРЕМА О ЦИРКУЛЯЦИИ ВЕКТОРА НАПРЯЖЕННОСТИ ПОЛЯ

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \int_1^2 \vec{E} d\vec{l}.$$

Для обхода по замкнутому контуру $\varphi_1 = \varphi_2$ и мы получаем, что

$$\oint_L \vec{E} d\vec{l} = 0$$

теорема о циркуляции в интегральной форме

Циркуляция вектора напряженности электростатического поля равна нулю.

Это утверждение отражает потенциальность электростатического поля.

$$\text{rot} \vec{E} = 0$$

$$[\nabla \times \vec{E}] = 0$$

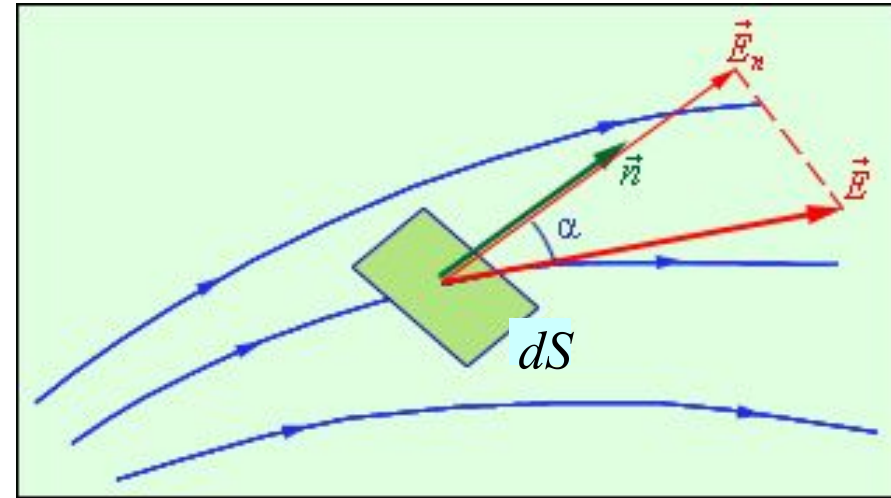
теорема о циркуляции в диф. форме

2. ПОТОК ВЕКТОРА НАПРЯЖЕННОСТИ ПОЛЯ

Поток вектора напряженности поля через элементарную площадку dS определяется выражением

$$d\Phi = \vec{E} d\vec{S} = E dS \cos \alpha = E_n dS$$

где $\vec{dS} = \vec{n} dS$ - вектор элемента поверхности



Поток вектора через произвольную поверхность определяется выражением

$$\Phi_E = \int_S \vec{E} d\vec{S} = \int_S E_n dS = \int_S E \cos \alpha dS.$$

3. ТЕОРЕМА ГАУССА

$$\oint_S \vec{E} dS = \frac{1}{\epsilon_0} \sum q_i$$

Поток вектора напряженности электростатического поля сквозь *любую замкнутую* поверхность равен *алгебраической* сумме зарядов, находящихся *внутри* этой поверхности, деленной на ϵ_0 .

Теорема Гаусса устанавливает фундаментальное свойство ЭП – наличие у него источников (и стоков) линий поля.

$$\operatorname{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

или

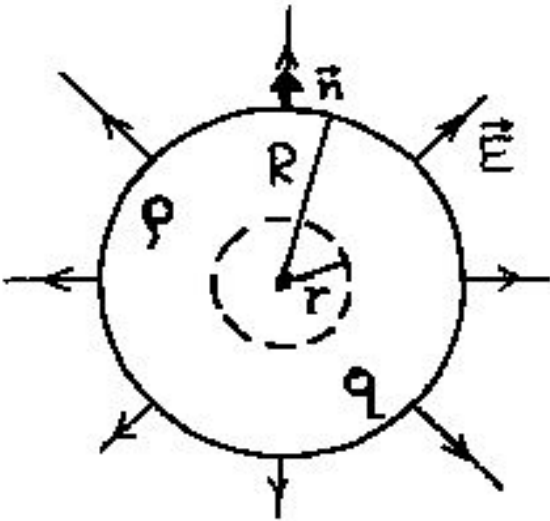
$$\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

4. УРАВНЕНИЕ ПУАССОНА

$$\nabla^2 \varphi = -\frac{\rho}{\epsilon_0}.$$

$$\nabla^2 \equiv \left(\frac{\partial}{\partial x} i + \frac{\partial}{\partial y} j + \frac{\partial}{\partial z} k \right)^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

5. ПОЛЕ ЗАРЯЖЕННОЙ СФЕРЫ



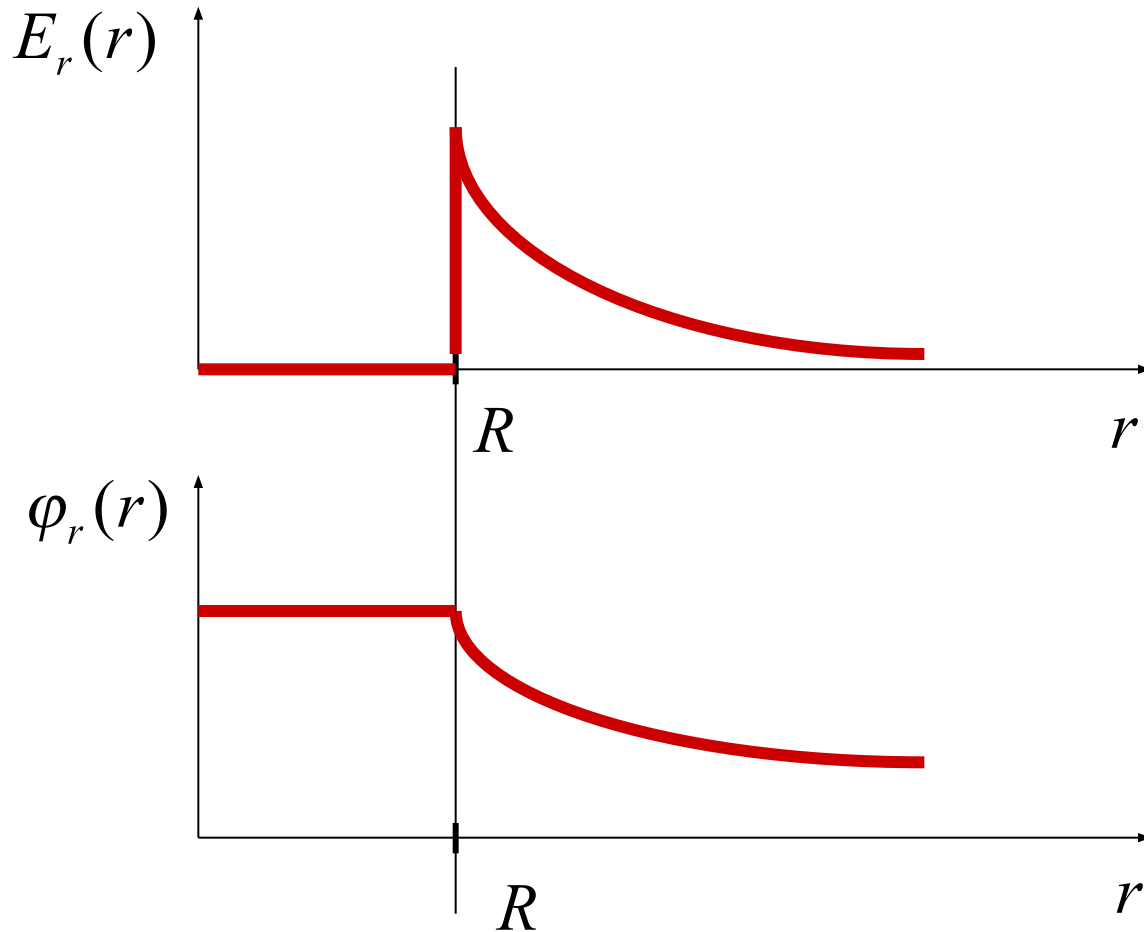
$$r < R \Rightarrow q(r) = 0 \Rightarrow \oint_S \vec{E} dS = 0 \Rightarrow \oint_S E_r(r) dS = 0$$

$$E_r(r) = 0.$$

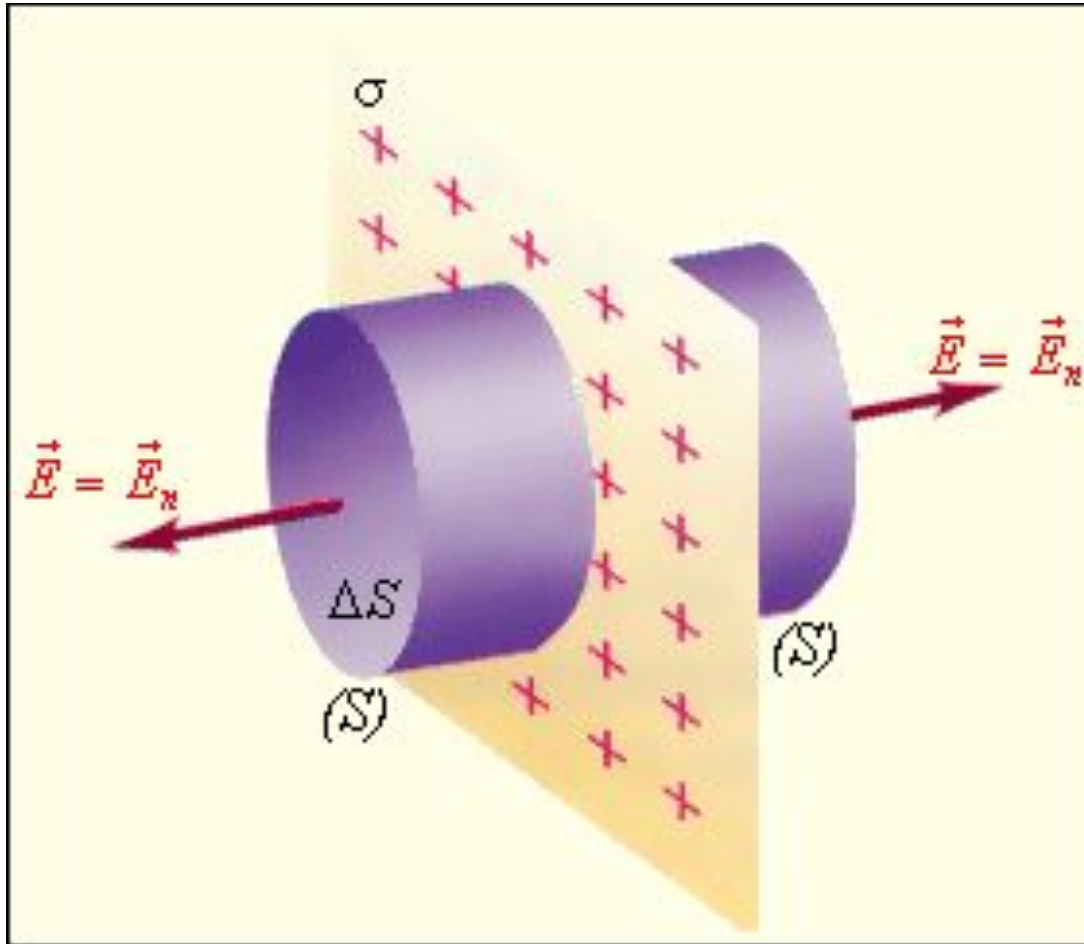
$$\varphi(r) - \varphi(R) = \int_r^R E_r(r) dr = 0 \Rightarrow \varphi(r) = \varphi(R) = \varphi_0.$$

$$r \geq R \Rightarrow E_r(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_0}{r^2}. \quad \varphi(r) = \frac{kq_0}{r}.$$

ГРАФИКИ ПОЛЯ ЗАРЯЖЕННОЙ СФЕРЫ



6. ПОЛЕ ЗАРЯЖЕННОЙ ПЛОСКОСТИ



$$\oint_S \vec{E} dS = \frac{q}{\epsilon_0}$$

$$\oint_S \vec{E} dS = 2E_n \Delta S$$

$$q = \sigma \Delta S \Rightarrow$$

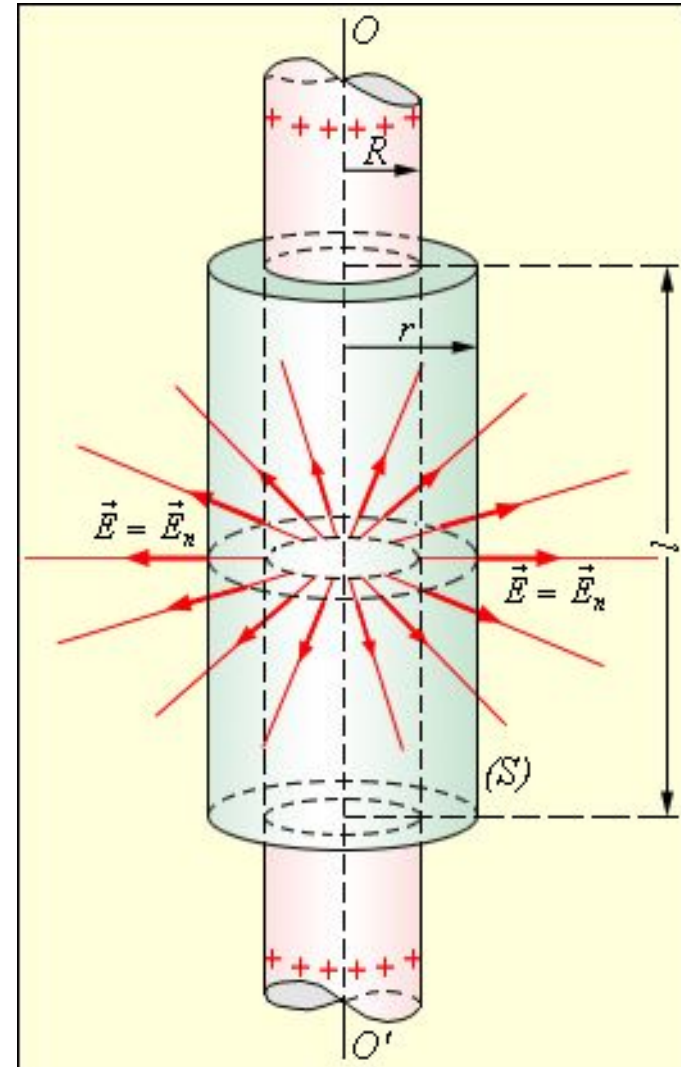
$$2E_n \Delta S = \frac{\sigma \Delta S}{\epsilon_0} \Rightarrow$$

$$E_n = \frac{\sigma}{2\epsilon_0} = 2\pi k\sigma.$$

7. ПОЛЕ ЗАРЯЖЕННОЙ ПРЯМОЛИНЕЙНОЙ НИТИ

$$E_r(r) = \frac{1}{2\pi\epsilon_0} \frac{\tau}{r} = 2k \frac{\tau}{r} \quad (r > 0).$$

$$\varphi(r_1) - \varphi(r_2) = 2k\tau \ln \left(\frac{r_2}{r_1} \right)$$



8. ОСНОВНЫЕ ТЕОРЕМЫ ЭП В ВАКУУМЕ

	ТЕОРЕМА ГАУССА	ТЕОРЕМА О ЦИРКУЛЯЦИИ
ИФ	$\oint_S \vec{E} dS = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho dV$	$\oint_L \vec{E} dl = 0$
ДФ	$\nabla \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$	$[\nabla \times \vec{E}] = 0$