

Регрессионная модель в матричном виде

В матричной форме регрессионная модель имеет вид:

$$Y = X\beta + \varepsilon \quad (1)$$

- где Y - случайный вектор - столбец размерности $(n \times 1)$
- X - матрица размерности $[n \times (k+1)]$ наблюдаемых значений аргументов.
- β - вектор - столбец размерности $[(k+1) \times 1]$ неизвестных, подлежащих оценке параметров (коэффициентов регрессии) модели;
- ε - случайный вектор - столбец размерности $(n \times 1)$ ошибок наблюдений (остатков).

Основы регрессионного анализа

Исходные статистические данные могут быть представлены в виде вектора значений результативной переменной $Y = (y_1, \dots, y_i, \dots, y_n)^T$ и матрицы X значений объясняющих переменных

$$X = \begin{pmatrix} 1 & x_{11} & \dots & x_{1j} & \dots & x_{1k} \\ 1 & x_{21} & \dots & x_{2j} & \dots & x_{2k} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & x_{i1} & \dots & x_{ij} & \dots & x_{ik} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & x_{n1} & \dots & x_{nj} & \dots & x_{nk} \end{pmatrix}$$

размерности $(n \times (k + 1))$, где x_{ij} – значение j -й объясняющей переменной для i -го наблюдения.

Единицы в первом столбце матрицы необходимы для обеспечения свободного члена в регрессионной модели.

Основы регрессионного анализа

$$Y = X\beta + \varepsilon$$

$$X = \begin{pmatrix} 1 & x_{11} & \cdot & \cdot & x_{1k} \\ \hline 1 & x_{i1} & \cdot & \cdot & x_{ik} \\ \hline 1 & x_{n1} & \cdot & \cdot & x_{nk} \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} y_1 \\ \dots \\ y_i \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix} \quad \beta = \begin{pmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \dots \\ \beta_j \\ \dots \\ \beta_k \end{pmatrix}$$

Основная задача регрессионного анализа заключается в нахождении по выборке объемом n оценки неизвестных коэффициентов регрессии $\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_k$

Регрессионная модель в матричном виде

Так как x_j - неслучайные величины,
 $M\varepsilon_i = 0$,

→ оценка уравнения регрессии в матричной форме
имеет вид:

$$\tilde{Y} = XB$$

■ где - \tilde{Y} вектор-столбец с элементами

$$(\tilde{y}_1, \dots, \tilde{y}_i, \dots, \tilde{y}_n)^T$$



Регрессионная модель в матричном виде

- Для оценки вектора b наиболее часто используют метод наименьших квадратов (МНК)

$$Q = \sum_{i=1}^n (y_i - \tilde{y}_i)^2 = (Y - Xb)^T (Y - Xb) \Rightarrow \min_{b_0, b_1, \dots, b_k}$$

Регрессионная модель в общем виде

- Дифференцируя квадратичную форму Q по b_0, b_1, \dots, b_k и приравнявая производные к нулю, получим систему нормальных уравнений:

$$\begin{cases} \frac{\partial Q}{\partial b_j} = 0 \\ j = 0, 1, \dots, k \end{cases}$$

- Решая которую, получим вектор оценок \mathbf{b} , где $\mathbf{b} = (b_0 \ b_1 \dots b_k)^T$

$$\mathbf{b} = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{Y} \quad (2)$$

Свойства оценки

Из (2) с учетом (1) будем иметь:

$$b = \hat{\beta}_{МНК} = (X^T X)^{-1} X^T (X\beta + \varepsilon)$$

$$\hat{\beta}_{МНК} = \beta + (X^T X)^{-1} X^T \varepsilon \quad (4)$$

$$M\hat{\beta} = \beta + (X^T X)^{-1} X^T M\varepsilon$$

$$M\varepsilon = 0$$

$$M\hat{\beta}_{МНК} = \beta$$

Таким образом, b - несмещенная оценка β

Пример

- Пусть $y_i = \beta x_i + \varepsilon_i$, $i=1,2,\dots,n$
- Определить МНК-оценку $\hat{\beta}_{МНК}$ параметра β

$$\tilde{y}_i = My_i = bx_i$$

$$Q = \sum_{i=1}^n (y_i - bx_i)^2 \quad \frac{\partial Q}{\partial b} = 2 \sum_{i=1}^n (y_i - bx_i) \cdot (-x_i) = 0$$

$$\sum_{i=1}^n x_i y_i = b \cdot \sum_{i=1}^n x_i^2$$

$$\hat{\beta}_{МНК} = b = \frac{\sum_{i=1}^n x_i y_i}{\sum_{i=1}^n x_i^2}$$



Оценка ковариационной матрицы

- Оценка ковариационной матрицы коэффициентов регрессии вектора b определяется из выражения:

$$S(b) = \hat{S}^2 (X^T X)^{-1}$$

- На главной диагонали ковариационной матрицы находятся дисперсии коэффициентов регрессии.

$$\hat{S}^2 = \frac{1}{n - k - 1} (Y - Xb)^T (Y - Xb) = \frac{1}{n - k - 1} \sum (y_i - \hat{y}_i)^2$$

Например, найдено

$$\hat{s}^2 = 0,498$$

$$(X^T X)^{-1} = \begin{pmatrix} 0,31 & -0,027 \\ -0,027 & 0,0037 \end{pmatrix}$$

тогда оценка ковариационной матрицы

$$\hat{S}(b) = \hat{s}^2 (X^T X)^{-1} = 0,498 \begin{pmatrix} 0,31 & -0,027 \\ -0,027 & 0,0037 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0,15 & -0,014 \\ -0,014 & 0,0018 \end{pmatrix}$$

$$\hat{s}_{b_0}^2 = 0,15$$

$$\hat{s}_{b_0}^2 = 0,39$$

$$\hat{s}_{b_1}^2 = 0,0018$$

$$\hat{s}_{b_1}^2 = 0,042$$

Проверка значимости уравнения регрессии

- $H_0: \beta=0$ ($\beta_0=\beta_1=\dots=\beta_k=0$), проверяется по F-критерию Фишера

$$F_{набл} = \frac{Q_R / (\kappa + 1)}{Q_{ост} / (n - \kappa - 1)}$$

- где

$$Q_R = (Xb)^T (Xb),$$

$$Q_{ост} = (Y - Xb)^T (Y - Xb) = \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y}_i)^2$$



Проверка значимости уравнения регрессии

2. По таблице F-распределения находят $F_{кр}$ для заданных α , $\nu_1 = k + 1$, $\nu_2 = n - k - 1$
3. Если $F_{набл} > F_{кр}$, то гипотеза H_0 отклоняется с вероятностью ошибки α .

Из этого следует, что уравнение регрессии является значимым, т. е. хотя бы один из коэффициентов регрессии отличен от нуля.

Проверка значимости отдельных коэффициентов регрессии

- В случае значимости уравнения регрессии представляет интерес проверка значимости отдельных коэффициентов регрессии и построение для них интервальных оценок.
- Значимость коэффициентов регрессии можно проверить с помощью t-критерия, основанного на статистике:

$$t_j(\text{набл}) = \frac{b_j}{\hat{s}[(X^T X)^{-1}]^{1/2}} = \frac{b_j}{s_{b_j}}$$

- которая при выполнении гипотезы $H_0: \beta_j = 0$
- имеет t-распределение (распределение Стьюдента)



Проверка значимости коэффициентов регрессии

2. $t_{кр}(\alpha, v = n - k - 1)$

3. Гипотеза H_0 отвергается с вероятностью α ,

$$|t_{набл}| > t_{кр}(\alpha, v = n - k - 1)$$

- В противном случае коэффициент регрессии незначим и соответствующая переменная в модель не включается.



Интервальное оценивание коэффициентов регрессии

Интервальная оценка с доверительной вероятностью γ для параметра β_j имеет вид:

$$b_j - t_{\alpha} S_{b_j} \leq \beta_j \leq b_j + t_{\alpha} S_{b_j}$$

где t_{α} находят по таблице t-распределения Стьюдента

при $\alpha = 1 - \gamma$ и $v = n - k - 1$.




Явление мультиколлинеарности

Мультиколлинеарность - это негативное явление, обусловленное тесной взаимосвязью объясняющих переменных x_1, x_2, \dots, x_k

- 1. При наличии мультиколлинеарности матрица $(X^T X)$ становится **слабо обусловленной**, т.е. ее определитель близок к нулю.
- 2. Нахождение обратной матрицы связано с делением на определитель (т.е. величину близкую к нулю). Следовательно, все решения становятся неустойчивыми.

Явление мультиколлинеарности

3.  вектор $b = (b_0 \ b_1 \dots b_k)^T$ содержит элементы, знаки которых не поддаются содержательной интерпретации.
4. Находящиеся на главной диагонали ковариационной матрицы $S(b) = \hat{S}^2 (X^T X)^{-1}$ дисперсии \hat{S}_{bj}^2 могут оказаться неоправданно завышенными
5. В этой связи значимые коэффициенты β_j могут оказаться статистически незначимыми, т.к.

$$t_j = \frac{b_j}{\hat{S}_{bj}}$$

Явление мультиколлинеарности

6. Мультиколлинеарность ведет к неоправданно **завышенному множественному коэффициенту корреляции R_y**

$$r_y = \sqrt{1 - \frac{|R|}{R_{yy}}}$$

Наличие мультиколлинеарности можно проверить по матрице парных коэффициентов корреляции

$$R=(r_{jl}) \quad j,l=1,2,\dots,p.$$

О мультиколлинеарности говорят, если $r_{jl} > 0,8$ ($0 < 85$). В этом случае при построении регрессии в модель необходимо включить либо x_j , либо x_l . Избавиться от мультиколлинеарности позволяют пошаговые алгоритмы регрессионного анализа (метод пошагового включения переменных).