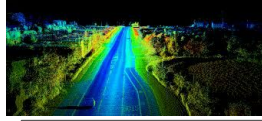




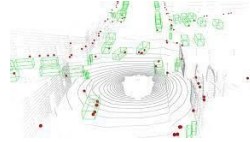
Лидар

Сбор входных
данных



Карта
облака
точек

Предварительная
обработка данных



Обнаружение
объекта

Применить модель
машинного
обучения

Налево, или направо,
или прямо

Действия

