Глава 5. Теория двойственности

5.1. Симметричные двойственные задачи

Двойственные задачи

<u>Прямая задача</u>

$$\vec{X} = (x_1, \dots, x_n)^T$$

$$L(\vec{X}) = c_1 x_1 + \dots + c_n x_n \to \max$$

$$a_{11} x_1 + \dots + a_{1n} x_n \leqslant b_1,$$

$$\dots \dots \dots \dots$$

$$a_{m1} x_1 + \dots + a_{mn} x_n \leqslant b_m,$$

$$x_1, \dots, x_n \geqslant 0.$$

<u>Двойственная задача</u>

адача
$$ec{Y} = (y_1, \dots, y_m)^T$$
 $M(ec{Y}) = egin{array}{cccc} b_1 y_1 + & \dots & + b_m y_m & o & \min, \\ a_{11} y_1 + & \dots & + a_{m1} y_m & \geqslant c_1, \\ & \dots & \dots & \dots \\ a_{1n} y_1 + & \dots & + a_{mn} y_m & \geqslant c_n, \\ y_1, \dots, y_m \geqslant 0. \end{array}$

Двойственные задачи

<u>Четыре зеркальности:</u>

- 1. Число переменных прямой задачи равно числу ограничений двойственной и наоборот, матрица условий транспонирована.
- 2. Вектор стоимостей прямой задачи равен вектору ограничений двойственной и наоборот.
- 3. Направления оптимизации противоположны.
- 4. Знаки неравенств ограничений противоположны...

Прямая задача: Двойственная задача: $L(\vec{X}) = \vec{c}^T \vec{X} \to \max, \qquad M(\vec{Y}) = \vec{b}^T \vec{Y} \to \min,$ $A\vec{X} \leqslant \vec{b}, \qquad A^T \vec{Y} \geqslant \vec{c},$ $\vec{X} \geqslant \vec{0}. \qquad \vec{Y} \geqslant \vec{0}.$

5.2. Несимметричные двойственные задачи

$$L(\vec{X}) = \vec{c}^T \vec{X} \to \min,$$
 $A\vec{X} = \vec{b},$ $\vec{X} \geqslant \vec{0},$

$$M(\vec{Y}) = \vec{b}^T \vec{Y} \to \max,$$
 $A^T \vec{Y} ? \vec{c},$ $\vec{Y} ? 0$

$$egin{array}{ll} Aec{X} &\geqslant ec{b}, \ -Aec{X} &\geqslant -ec{b}. \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc} A\vec{X} & \geqslant \vec{b}, \\ -A\vec{X} & \geqslant -\vec{b}. \end{array} \qquad \begin{pmatrix} A \\ -A \end{pmatrix} \vec{X} \geqslant \begin{pmatrix} \vec{b} \\ -\vec{b} \end{pmatrix}.$$

$$egin{pmatrix} ec{Y}_1 \ ec{Y}_2 \end{pmatrix},$$

$$M = \begin{pmatrix} \vec{b} \\ -\vec{b} \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} \vec{Y}_1 \\ \vec{Y}_2 \end{pmatrix} = \vec{b}^T \vec{Y}_1 - \vec{b}^T \vec{Y}_2 = \vec{b}^T (\vec{Y}_1 - \vec{Y}_2) \to \max;$$

$$\begin{pmatrix} A \\ -A \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} \vec{Y}_1 \\ \vec{Y}_2 \end{pmatrix} = A^T \vec{Y}_1 - A^T \vec{Y}_2 = A^T (\vec{Y}_1 - \vec{Y}_2) \leqslant \vec{c},$$

$$\vec{Y}_1, \vec{Y}_2 \geqslant \vec{0}. \quad \vec{Y} = \vec{Y}_1 - \vec{Y}_2$$

$$M(\vec{Y}) = \vec{b}^T \vec{Y} o \max, \ A^T \vec{Y} \leqslant \vec{c}, \ ec{Y}$$
 – любое,

5.3. Первая теорема двойственности

Прямая задача:
$$L(\overrightarrow{X}) = \overrightarrow{c}^T \overrightarrow{X} o \min$$
 $A\overrightarrow{X} = \overrightarrow{b},$ $\overrightarrow{X} \geqslant 0.$

Двойственная задача:
$$M(\overrightarrow{Y}) = \overrightarrow{b}^T \overrightarrow{Y} \to \max$$
 $A^T \overrightarrow{Y} \leqslant \overrightarrow{c},$ \overrightarrow{Y} - любое.

Теорема.

I. Если одна из задач двойственной пары имеет решение, то и вторая имеет решение, при этом экстремальные значения целевых функций равны:

 $L(\overrightarrow{X}^{\star}) = M(\overrightarrow{Y}^{\star}).$

II. Если одна не имеет решения по причине неограниченности целевой функции, то вторая также не имеет решения по причине противоречивости условий, и наоборот.

Доказательство (конструктивное)

Пусть первая задача имеет решение, и мы нашли это решение симплексным методом. Пусть заключительный базис, соответствующий оптимальному плану, есть $B = (\overrightarrow{P}_1, \dots, \overrightarrow{P}_m)$ Заключительная симплексная таблица имеет следующую структуру.

План	\overrightarrow{P}_1	\overrightarrow{P}_2		\overrightarrow{P}_n
\overrightarrow{X}^*	\overrightarrow{P}_1'	\overrightarrow{P}_2'	• • •	\overrightarrow{P}'_n
L^*	$z_1 - c_1$	z_2-c_2	• • •	$z_n - c_n$

Здесь $\overrightarrow{X}^* - \text{урезанный до } m \text{ компонент оптимальный план;}$ $\overrightarrow{c}_0 - \text{соответственно урезанный вектор стоимостей;}$ $L^* = \overrightarrow{c}_0^T \overrightarrow{X}^* - \text{оптимальное значение целевой функции;}$ (1) $\overrightarrow{P}_j' - \text{преобразованный вектор } \overrightarrow{P}_j$

Доказательство

С алгебраической точки зрения симплексный метод эквивалентен переходу от начального единичного базиса $I = (\overrightarrow{e}_1, \dots, \overrightarrow{e}_m)$ к заключительному оптимальному базису $B = (\overrightarrow{P}_1, \dots, \overrightarrow{P}_m)$.

При этом по формулам преобразования базиса

$$\overrightarrow{X}^* = B^{-1} \overrightarrow{b}, \tag{2}$$

$$\overrightarrow{P}_{j}' = B^{-1} \overrightarrow{P}_{j}. \tag{3}$$

Тогда эквивалентная стоимость вектора \overrightarrow{P}_j в оптимальном базисе z_j равна

$$z_j = \overrightarrow{c}_0^T \overrightarrow{P}_j' = \overrightarrow{c}_0^T B^{-1} \overrightarrow{P}_j$$

Так как матрица условий $A=(\overrightarrow{P}_1,\ldots,\overrightarrow{P}_n),$ то, собирая z_j в векторстроку $\overrightarrow{Z}^T,$ получаем

$$\overrightarrow{Z}^{T} = (z_1, \dots, z_n) = \overrightarrow{c}_0^T B^{-1} (\overrightarrow{P}_1, \dots, \overrightarrow{P}_n) = \overrightarrow{c}_0^T B^{-1} A \qquad (4)$$

1

Доказательство

Поскольку заключительный план оптимальный, то элементы управляющей строки $z_j - c_j \leqslant 0$, т. е. $\overrightarrow{Z}^T \leqslant \overrightarrow{c}^T$.

Подставляя \overrightarrow{Z}^T из (4), получаем:

$$\overrightarrow{c}_0^T B^{-1} A \leqslant \overrightarrow{c}^T. \tag{5}$$

Главная и конструктивная часть доказательства состоит в том, что мы предполагаем, что оптимальный план двойственной задачи \overrightarrow{Y}^* нам известен:

$$\overrightarrow{Y}^* = (B^{-1})^T \overrightarrow{c}_0. \tag{6}$$

Докажем, что это действительно так и что теорема справедлива, т. е.

- a) \overrightarrow{Y}^* план,
- б) \overrightarrow{Y}^* оптимальный план, т. е. для любого плана \overrightarrow{Y} $M(\overrightarrow{Y}^*)\geqslant M(\overrightarrow{Y}),$
- $\mathbf{B})\ M(\overrightarrow{Y}^*) = L(\overrightarrow{X}^*).$

Доказательство

Для доказательства а) подставляем план (6) в двойственные условия:

$$\underline{A^T \overrightarrow{Y}}^* = A^T (B^{-1})^T \overrightarrow{c}_0 = \left[[A^T (B^{-1})^T \overrightarrow{c}_0]^T \right]^T = \\
= \left[\overrightarrow{c}_0^T B^{-1} A \right]^T = \left[\text{учитывая (5)} \right] \leqslant \left[\overrightarrow{c}^T \right]^T = \underline{\overrightarrow{c}}. \tag{7}$$

Для доказательства б) и в) рассмотрим скалярное выражение $\overrightarrow{Y}^T A \overrightarrow{X}$. \subset одной стороны, если \overrightarrow{X} – план и для него $A\overrightarrow{X}=\overrightarrow{b}$. то

$$\overrightarrow{Y}^T A \overrightarrow{X} = \overrightarrow{Y}^T \overrightarrow{b} = M(\overrightarrow{Y}).$$

С другой стороны, если \overrightarrow{Y} – план и для него $A^T\overrightarrow{Y}\leqslant\overrightarrow{c}$, то

$$\overrightarrow{Y}^T A \overrightarrow{X} = [$$
это скаляр $] = \overrightarrow{X}^T A^T \overrightarrow{Y} \leqslant X^T \overrightarrow{c} = L(\overrightarrow{X}).$

To есть для любых планов \overrightarrow{X} и \overrightarrow{Y} $L(\overrightarrow{X}) \geqslant M(\overrightarrow{Y})$.

Доказательство

Ho

$$M(\overrightarrow{Y}^*) = \overrightarrow{b}^T \overrightarrow{Y}^* = [$$
подставляем из $(6)] = \overrightarrow{b}^T (B^{-1})^T \overrightarrow{c}_0 =$

$$= [$$
транспонируем скаляр $] = \overrightarrow{c}_0^T B^{-1} \overrightarrow{b} = [$ с учетом $(2)] =$

$$= \overrightarrow{c}_0^T \overrightarrow{X}^* = L(\overrightarrow{X}^*).$$

Таким образом, первая часть теоремы полностью доказана.

Для доказательства второй части предположим, что прямая задача двойственной пары не имеет решения из-за неограниченности целевой функции, т. е. $\overrightarrow{L}(\overrightarrow{X}^*) = -\infty$.

Тогда для всех планов двойственной задачи $M(\overrightarrow{Y}) \leqslant -\infty$, что невозможно.



Если для некоторых планов прямой и двойственной задачи

$$L(\overrightarrow{X}) = M(\overrightarrow{Y}),$$

то эти планы – оптимальные.

 \overrightarrow{X} и \overrightarrow{Y} $L(\overrightarrow{X}) \geqslant M(\overrightarrow{Y})$.



Автоматическое решение двойственной задачи

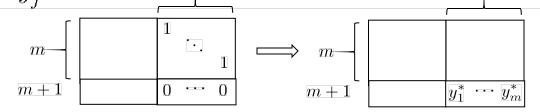
Теорема дает возможность найти оптимальный план двойственной задачи, не решая ее. Этот план спрятан в заключительной симплексной таблице. Пусть исходная симплексная таблица содержала единичную подматрицу:

$$A = (\dots | I).$$

Тогда, возвращаясь к формуле (4), получаем:

$$\overrightarrow{Z}^T = \overrightarrow{c}_0^T B^{-1} A = \overrightarrow{c}_0^T B^{-1} (\dots | I) = (\dots | \overrightarrow{c}_0^T B^{-1}) = (\dots | \overrightarrow{Y}^{*T}).$$

Таким образом, часть вектора эквивалентных стоимостей \overrightarrow{Z} , соответствующая единичным векторам исходного базиса, равна оптимальным значениям двойственных переменных. Этот вектор (в виде разностей $z_j - c_j$) содержится в m+1-й (управляющей) строке заключительной симплексной таблицы. Если стоимости z_j , соответствующие единичному исходному базису, равны 0, то соответствующие элементы управляющей строки $z_j - c_j = y_j^*$.



Пример

Прямая задача:

$$L(x_1, x_2) = 8x_1 + 6x_2 \to \max$$

$$10x_1 + 5x_2 \leqslant 50$$

$$6x_1 + 9x_2 \leqslant 54$$

$$x_1, x_2 \geqslant 0$$

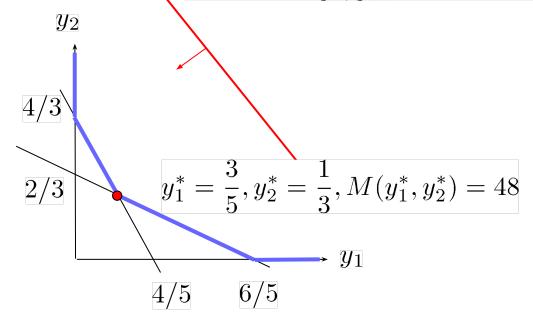
Двойственная задача:

$$M(y_1, y_2) = 50y_1 + 54y_2 \to \min$$

$$10y_1 + 6y_2 \ge 8$$

$$5y_1 + 9y_2 \ge 6$$

$$y_1, y_2 \ge 0$$



Пример (продолжение)

$$y_1^* = \frac{3}{5}, y_2^* = \frac{1}{3}, M(y_1^*, y_2^*) = 48$$

Исходная таблица

$\lceil i \rceil$	Ба-	c_i	План	-8	-6	0	0
	зис		\vec{X}	$ec{P}_1$	$ec{P}_2$	\vec{P}_3	$ec{P}_4$
1	$ec{P}_3$	0	50	10	5	1	0
$\boxed{2}$	$ec{P}_4$	0	54	6	9	0	1
3			0	8	6	0	0

Заключительная таблица

	\vec{X}	$ec{P}_1$	$ec{P}_2$	$ec{P}_3$	$ec{P}_4$
$ec{P}_1$	3	1	0	0, 15	-0,083
$ec{P}_2$	4	0	1	-0, 1	0,167
	 48	0	0	-0, 6	-0,333

5.4. Вторая теорема двойственности

1

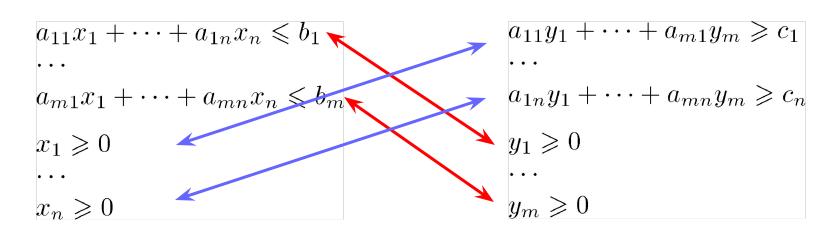
Двойственные условия

Каждому условию прямой задачи соответствует условие двойственной задачи.

Симметричная пара задач

Прямая задача:
$$A\overrightarrow{X}\leqslant\overrightarrow{b},$$
 $\overrightarrow{X}\geqslant0.$

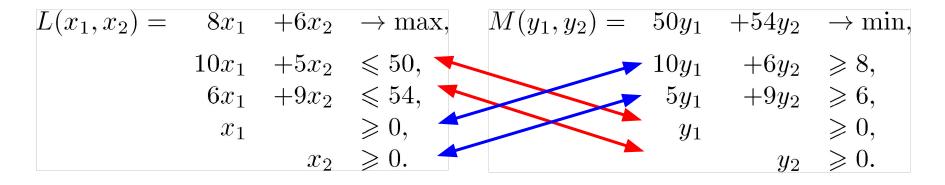
Двойственная задача:
$$A^T\overrightarrow{Y}\geqslant\overrightarrow{c},$$
 $\overrightarrow{Y}\geqslant0$.



Всего имеется m+n пар двойственных условий

Двойственные условия

Пример

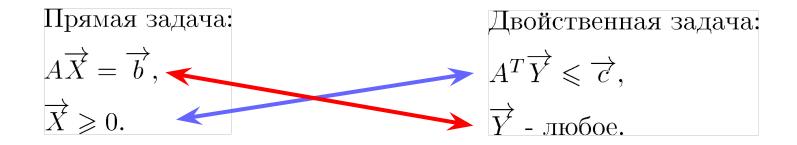


<u>4 пары</u>

$$10x_1 + 5x_2 \leqslant 50 \quad \leftrightarrow \quad y_1 \geqslant 0,
6x_1 + 9x_2 \leqslant 54 \quad \leftrightarrow \quad y_2 \geqslant 0,
x_1 \geqslant 0 \quad \leftrightarrow \quad 10y_1 + 6y_2 \geqslant 8,
x_2 \geqslant 0 \quad \leftrightarrow \quad 5y_1 + 9y_2 \geqslant 6.$$

Двойственные условия

Несимметричная пара задач



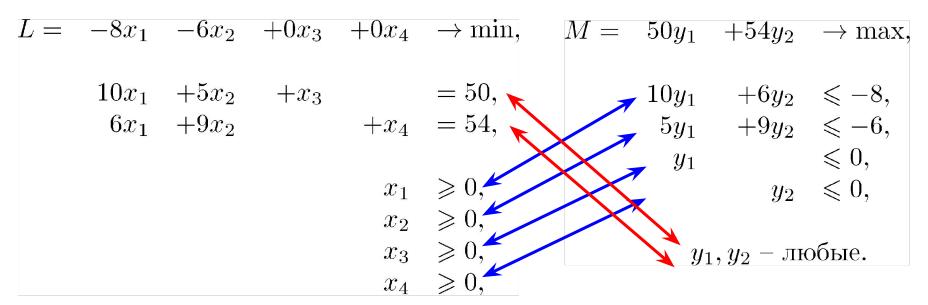
Всего имеется n пар двойственных условий

$$x_1 \geqslant 0 \qquad a_{11}y_1 + \dots + a_{m1}y_m \leqslant c_1$$

$$x_n \geqslant 0 \qquad a_{1n}y_1 + \dots + a_{mn}y_m \leqslant c_n$$

Двойственные условия

Пример



$$x_{1} \geqslant 0 \quad \leftrightarrow \quad 10y_{1} \quad +6y_{2} \quad \leqslant -8,$$

$$x_{2} \geqslant 0 \quad \leftrightarrow \quad 5y_{1} \quad +9y_{2} \quad \leqslant -6,$$

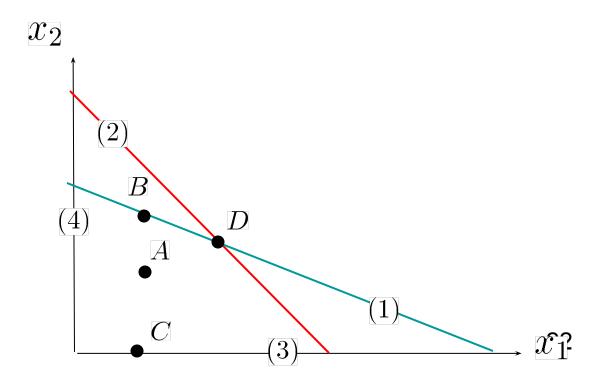
$$x_{3} \geqslant 0 \quad \leftrightarrow \quad y_{1} \quad \leqslant 0,$$

$$x_{4} \geqslant 0 \quad \leftrightarrow \quad y_{2} \quad \leqslant 0.$$

Жесткие и нежесткие ограничения

Определение

Если взять конкретный план задачи линейного программирования и подставить его в некоторе ограничение, имеющее вид нестрогого неравенства, то это условие будет выполняться либо как равенство, либо как строгое неравенство. В первом случае данное ограничение для этого плана будет эсестким (связанным, активным), во втором — неэсестким (свободным, неактивным).



Вторая теорема двойственности

Для канонической формы двойственные условия в сокращенной матричной записи имеют вид:

$$\overrightarrow{X} \geqslant 0, \quad A^T \overrightarrow{Y} \leqslant \overrightarrow{c},$$

Если расписать покомпонентно двойственные пары:

$$x_j^* \geqslant 0$$
 if $\sum_{i=1}^m a_{ij} y_i^* \leqslant c_j$, $j = 1, \dots, n$.

Т е о р е м а (принцип дополняющей нежесткости)

Для *оптимальных* планов прямой и двойственной задачи в каждой паре двойственных условий только одно условие может быть свободным (нежестким, неактивным).

Вторая теорема двойственности

<u>Доказательство</u>

Пусть \overrightarrow{X} и \overrightarrow{Y} – оптимальные плны. Составим выражение:

$$\overrightarrow{X}^T[\overrightarrow{c} - A^T\overrightarrow{Y}] = \overrightarrow{X}^T\overrightarrow{c} - \overrightarrow{X}^TA^T\overrightarrow{Y} = [$$
транспонируем скаляр $] =$

$$=\overrightarrow{X}^T\overrightarrow{c}-\overrightarrow{Y}^TA\overrightarrow{X}=[\text{т.к }\overrightarrow{X}-\text{план}]=\overrightarrow{X}^T\overrightarrow{c}-\overrightarrow{Y}^T\overrightarrow{b}=$$
 $=L(\overrightarrow{X})-M(\overrightarrow{Y})=[\text{по I теореме двойственности}]=0.$

Расписываем покомпонентно скалярное произведение:

$$\overrightarrow{X}^T[\overrightarrow{c} - A^T\overrightarrow{Y}] = \sum_{j=1}^n \underbrace{x_j}_{\geqslant 0} \underbrace{\left[c_j - \sum_{i=1}^m a_{ij}y_i\right]}_{\geqslant 0} = 0, \quad j = 1, \dots, n.$$

Отсюда следует, что в каждой j-й паре двойственных условий

либо
$$x_j = 0$$
, либо $\sum_{i=1}^m a_{ij} y_i = c_j$



Пример

Прямая задача:

$$L(x_1, x_2) = 8x_1 + 6x_2 \to \max$$

$$10x_1 + 5x_2 \leqslant 50$$

$$6x_1 + 9x_2 \leqslant 54$$

$$x_1, x_2 \geqslant 0$$

$$x_1^* = 3, x_2^* = 4$$

Двойственная задача:

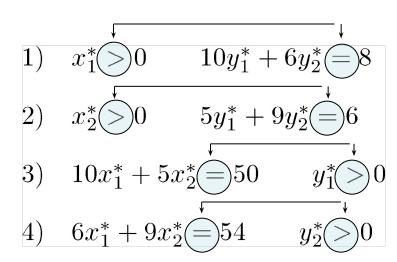
$$M(y_1, y_2) = 50y_1 + 54y_2 \to \min$$

$$10y_1 + 6y_2 \ge 8$$

$$5y_1 + 9y_2 \ge 6$$

$$y_1, y_2 \ge 0$$

$$y_1^* = \frac{3}{5}, y_2^* = \frac{1}{3}$$



Пусть имеется опорный план

$$\overrightarrow{X} = (x_1, \dots, x_m, 0 \dots, 0)^T,$$

и мы хотим проверить его на оптимальность.

Предположим, что он невырожден, т. е. $x_1, > 0, \ldots, x_m > 0$

Тогда для каждого $j = 1, \dots, m$ можно записать равенство

$$\sum_{i=1}^{m} a_{ij} y_i = c_j.$$

Получилась система m уравнений с m неизвестными. Решая ее, находим значения двойственных переменных y_1, \ldots, y_m .

Тогда, если для всех остальных $x_j = 0, j = m+1, \ldots, n$ выполняется неравенство

$$\sum_{i=1}^{m} a_{ij} y_i \leqslant c_j,$$

то данный план является оптимальным.

Замечание. Легко убедиться, что полученный таким образом критерий оптимальности совпадает с критерием $z_j - c_j \leqslant 0$, который мы использовали в симплексном методе, то есть

$$\sum_{i=1}^{m} a_{ij} y_i = z_j.$$

Действительно, в обозначениях раздела 4.3
$$z_j = \overrightarrow{c}_0^T \overrightarrow{P}_j' = \overrightarrow{c}_0^T B^{-1} \overrightarrow{P}_j = [\text{транспонируем скаляр}] = \\ = \overrightarrow{P}_j^T (B^{-1})^T \overrightarrow{c}_0 = \overrightarrow{P}_j^T \overrightarrow{Y}^* = [\text{расписываем покомпонентно}] = \sum_{i=1}^m a_{ij} y_i^*.$$

Пример. Имеется задача ЛП в канонической форме:

$$L(x_1, x_2) = -8x_1 -6x_2 +0x_3 +0x_4 \rightarrow \min$$

$$10x_1 +5x_2 +x_3 = 50$$

$$6x_1 +9x_2 +x_4 = 54$$

$$x_1,\ldots,x_4\geqslant 0$$

Проверить, является ли план $\overrightarrow{X} = (5, 0, 0, 24)^T$ оптимальным.

 ${
m P}$ е ш е н и е. Двойственная задача имеет две переменных: $y_1,y_2,$ двойственные ограничения имеют вид:

$$\begin{array}{cccc}
10y_1 & +6y_2 & \leqslant -8 \\
5y_1 & +9y_2 & \leqslant -6 \\
y_1 & & \leqslant 0 \\
y_2 & \leqslant 0.
\end{array}$$

Записываем двойственные связанные условия для ненулевых x_j :

Отсюда $y_1 = -\frac{4}{5}, y_2 = 0$. Подставляем их в оставшиеся двойственные условия:

$$x_2 = 0 \longrightarrow 5y_1 +9y_2 \stackrel{\checkmark}{\nearrow} -6$$
 ? $x_3 = 0 \longrightarrow y_1 \leqslant 0$?

Первое условие не выполняется. следовательно проверяемый план неоптимальный.

5.5. Экономическая интерпретация двойственности

1

1) Экономический смысл двойственных переменных

Прямая задача

$$L(\overrightarrow{X}) = \sum_{j=1}^{n} c_{j}$$
 Цена j -го изделия, $yy \delta/um$ \mathcal{X}_{j} \mathcal{X}_{j} \mathcal{X}_{j} Количество \mathcal{X}_{j} $\mathcal{$

Двойственная задача

$$M(\overrightarrow{Y}) = \sum_{i=1}^m b_i egin{bmatrix} 3$$
апас ресурсов, i -го вида, $e \partial$ $\end{bmatrix} y_i \ ?$ $= ?
ightarrow \min$

$$\sum_{i=1}^{m} a_{ij} \left[egin{array}{c} ext{Количество} \ ext{ресурсов} \ i- \ ext{го вида на} \ j- ext{е изделие} \ ed/um \end{array}
ight] y_i \left[\,
ight.
ight] \geqslant c_j \left[egin{array}{c} ext{Цена} \ j- ext{го} \ ext{изделия}, \ ext{руб/шт} \end{array}
ight]$$

$$y_i \left[\frac{py\delta}{um} : \frac{e\partial}{um} = \frac{py\delta}{e\partial} \right]$$
 - цена единицы ресурса i -го вида

Смысл двойственных условий

A



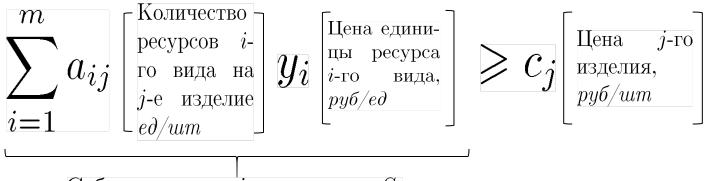
Общие затраты ресурса i-го вида R_i

$$R_i \leqslant b_i \longleftrightarrow y_i \geqslant 0$$

Оптимальные цены обладают тем свойством, что если $R_i < b_i$ то $y_i^* = 0$.

Смысл двойственных условий

Б



Себестоимость j-го изделия S_j

$$S_j \geqslant c_j \longleftrightarrow x_j \geqslant 0$$

Оптимальный план производства обладает тем свойством, что если $S_j > C_j$, то $x_i^* = 0$.

Двойственные переменные как показатели чувствительности целевой функции к ограничениям

