МЕТРОЛОГИЯ И ТЕОРИЯ ИЗМЕРЕНИЙ

Лекция 17. Преобразователи значений величин

Основные разновидности преобразований

По характеру преобразования различают:

- преобразователи средневыпрямленных значений;
- преобразователи среднеквадратических значений;
- преобразователи пиковых значений.

По типу используемых преобразовательных элементов наибольшее применение находят:

- полупроводниковые преобразователи;
- термоэлектрические преобразователи.

С точки зрения влияния на схему постоянной составляющей сигнала различают:

- преобразователи с открытым входом;
- преобразователи с закрытым входом.

Преобразователи средневыпрямленных значений

Преобразователи средневыпрямленных значений (линейные) выполняют функцию преобразования переменного напряжения в постоянное, пропорциональное средневыпрямленному значению. Они осуществляют трансформацию мгновенных значений u(t) в модуль |u(t)|.

Преобразователи средневыпрямленных значений работают по схемам двухполупериодного или однополупериодного выпрямления.

В качестве выпрямительных элементов используют полупроводниковые (германиевые или кремниевые) диоды. Выпрямляющее действие таких диодов определяется коэффициентом выпрямления

$$K_{e} = I_{np} / I_{o\delta p} = R_{c\delta} / R_{np}$$

где I_{np} и I_{ob} — прямой и обратный токи; R_{np} и R_{ob} — прямое и обратное сопротивления диода. Порядок коэффициентов выпрямления $10^3...10^5$.

Двухполупериодный преобразователь средневыпрямленного значения

Принцип работы. При положительной полуволне измеряемого напряжения $U_{_{\rm X}}(t)$ прямой ток проходит через диод $D_{_{\rm 3}}$, резистор $R_{_{\rm H}}$ и диод $D_{_{\rm 2}}$. Если считать диоды одинаковыми и пренебречь обратным током, то можно записать

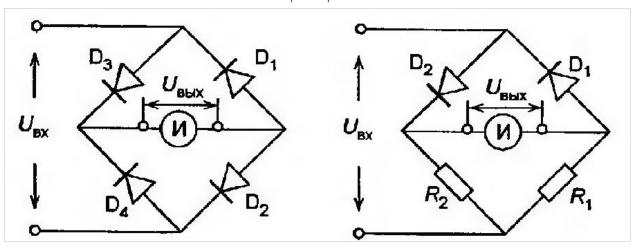
$$I_{np} = U_{ex} / (2R_{np} + R_n)$$

При отрицательной полуволне измеряемого напряжения $U_x(t)$ прямой ток проходит через D_4 , R_n , D_1 .

С резистора $R_{\scriptscriptstyle H}$ снимается выходное напряжение

$$U_{\scriptscriptstyle \it BBIX} = R_{\scriptscriptstyle \it H} I_{\it mp}$$

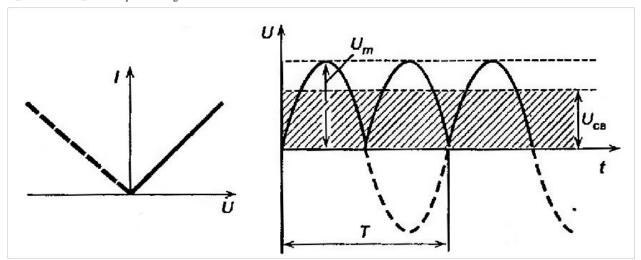
Таким образом, измеряемое напряжение пропорционально средневыпрямленному току, т.е. происходит трансформация u(t) в модуль |u(t)|.



Двухполупериодный преобразователь средневыпрямленного значения

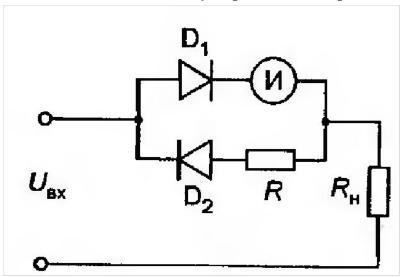
В общем случае вольт-амперные характеристики используемых в схеме диодов не строго линейны, т.е. нелинейно R_{np} , и U_{sux} будет нелинейно связано с измеряемым напряжением, следовательно, преобразователь будет выполнять операции нахождения модуля $U_x(t)$ с погрешностями. Для линеаризации рассматриваемого преобразователя сопротивление R_{u} выбирают из условия $R_{u} >> R_{np}$, тогда прямой ток можно считать линейно зависящим от U_{ex} . Но с увеличением R_{u} снижается чувствительность преобразователя, т.е. чем больше R_{u} , тем меньше U_{exx} при том же U_{exx} .

На практике часто используют также преобразователи, собранные по схеме с двумя диодами. При положительном полупериоде ток проходит через D_2 и R_2 , а при отрицательном полупериоде — через D_1 и R_1 , т.е. роль нагрузочного сопротивления выполняют резисторы R_1 и R_2 .



Однополупериодный преобразователь средневыпрямленного значения

В измерительных приборах кроме рассмотренных преобразователей, собранных по схеме двухполупериодного выпрямления, используют также преобразователи однополупериодного выпрямления. В данном случае ток через измерительный прибор протекает только в течение одного полупериода измеряемого напряжения.

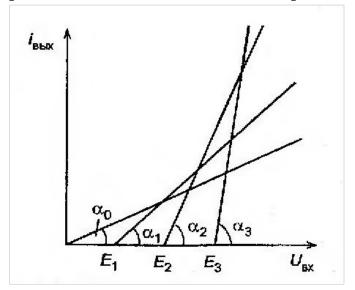


Преобразователи среднеквадратичного значения

<u>Преобразователи среднеквадратических значений</u> (квадратичные) выполняют операцию квадратирования измеряемого напряжения (операцию возведения в квадрат). Такую операцию могут выполнять детекторы, обладающие квадратичной вольт-амперной характеристикой. В современных вольтметрах операция квадратирования обычно осуществляется с помощью диодных аппроксиматоров и термоэлектрических преобразователей.

Диодные аппроксиматоры обычно выполняют на диодных цепочках, обеспечивающих с достаточной степенью приближения формирование параболы. Ветвь параболы ($i = bu^2$) аппроксимируется ломаной линией. Для получения такой аппроксимации необходимо иметь набор элементов, обладающих следующими свойствами:

- характеристики элементов должны быть линейны;
- наклоном этих характеристик можно управлять;
- характеристики должны начинаться с определенного значения Е.

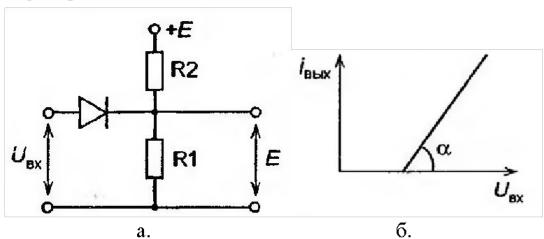


Преобразователи среднеквадратичного значения

Этим требованиям удовлетворяют элементы в виде диода и двух резисторов.

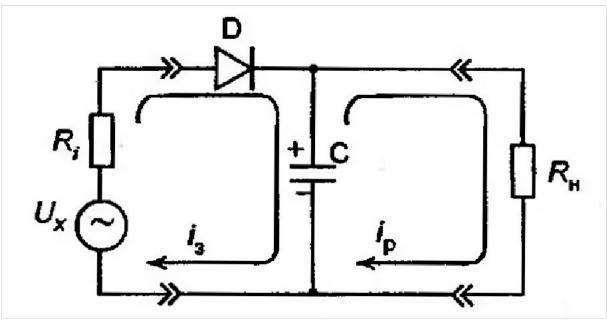
Линейность характеристики в таких ячейках обеспечивается подбором сопротивлений резистора R_1 и прямого сопротивления диода так, что $R_1 >> R_{np}$; наклон характеристики (угол α_1) зависит от величины R_1 ; начало характеристики определяется смещением E, поданным на диод с делителя $R_1 - R_2$:

$$E = \frac{ER_2}{(R_1 + R_2)}$$

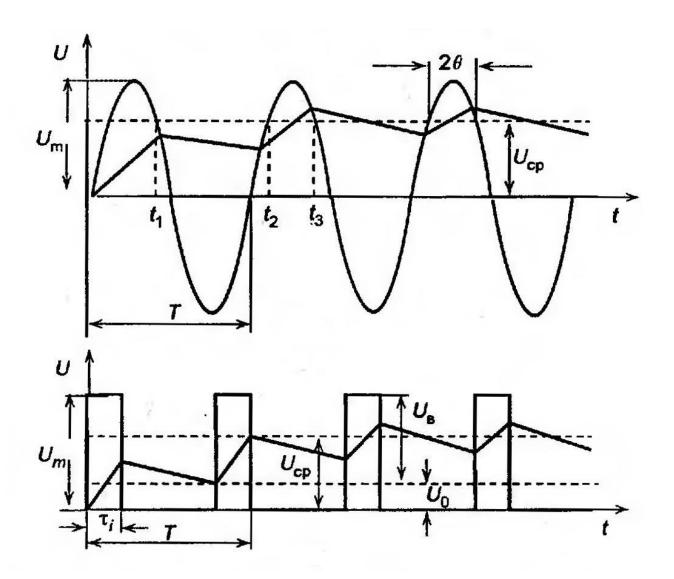


Чем больше рассмотренных ячеек включено в общую схему аппроксиматора, тем выше качество приближения ломаной линии к параболе.

<u>Преобразователи пиковых значений</u> должны обеспечивать напряжение на своем выходе в соответствии с пиковым значением преобразуемого сигнала. Для такого преобразования необходимы элементы памяти, запоминающие пиковое значение напряжения. Таким элементом обычно служит конденсатор, заряжаемый через диод до пикового значения. В зависимости от места включения конденсатора различают пиковые детекторы с открытым и закрытым входами.



Если на амплитудный детектор с открытым входом подается синусоидальное напряжение $U_x = U_m \sin \omega t$, то конденсатор C заряжается в полярности по цепи: источник напряжения с внутренним сопротивлением $R_i o$ открытый диод с сопротивлением $R_{\mathcal{A}} o$ конденсатор → источник напряжения. Постоянная времени заряда конденсатора $au_s = (R_i' + R_{II})$. Если постоянная времени au_s мала и меньше периода исследуемого сигнала $(T_{s} < T)$, то в момент t_{s} диод будет закрыт напряжением быстро зарядившегося конденсатора. Затем конденсатор начнет разряжаться по цепи: верхняя обкладка конденсатора \rightarrow резистор $R_{_{\rm H}}$ \rightarrow нижняя обкладка конденсатора. Постоянная времени разряда отрицательной полуволны разряд конденсатора был незначительным. Очередной заряд конденсатора при следующей положительной полуволне начнется в момент t_2 , когда измеряемое напряжение $U_{\rm x}$ станет больше напряжения на C. Через несколько периодов быстрого заряда и медленного разряда конденсатора на нем установится постоянное среднее напряжение U_{cp} , почти равное амплитуде $U_{\it m}$. В установившемся режиме $U_{\it cp} \approx U_{\it m}$, т.е. среднее значение на конденсаторе поддерживается близким к амплитудному значению измеряемого напряжения. Однако $U_{\rm cp}$ всегда отличается от $U_{\rm m}$ на некоторую величину, и на интервале (t_2, t_3) через диод проходят маленькие импульсы тока, пополняющие заряд конденсатора.



Часть периода синусоидального сигнала на интервале (t_2,t_3) . т.е. когда ток проходит через диод, оценивается углом отсечки θ . Напряжение U_{φ} тем ближе к $U_{\scriptscriptstyle m}$, чем меньше угол отсечки:

$$U_{cp} = U_{m} \cos \theta$$
 .

В теории идеального детектора устанавливается зависимость между углом отсечки и параметрами ехемы:

$$\theta = \sqrt[3]{3\pi \frac{R_{\text{M}} + R}{R_{\text{m}}}}$$

Равенство $U_{cp}=U_{_m}$, достигаемое при $\theta=0$, никогда не может быть реализовано, так как $R_{_{\!\!H}}\neq 0\,$ и $R_{_{\!\!H}}\neq \infty$.

Методическая погрешность преобразования $\Delta = U_{cp} - U_m$ будет тем меньше, чем меньше $(R_{\rm H} + R_{\rm H})$ и больше $R_{\rm H}$. В реальных условиях значения указанных сопротивлений, а также емкость $C_{\rm H}$ выбирают из компромиссных условий. Чрезмерное увеличение $R_{\rm H}$ приводит к чрезмерному увеличению τ_p и, как следствие, к повышению инерционности схемы, т.е. при уменьшении напряжения на входе напряжение на конденсаторе долго остается неизменным (до нескольких секунд). Недопустимо также использовать конденсатор $C_{\rm H}$ очень большой емкости, так как это приводит к возрастанию τ_s и τ_p .

Если измеряемое напряжение $U_x = U_0 + U_m \sin \omega t$, т.е. имеется постоянная составляющая U_0 , то она также через диод поступит в цепь заряда конденсатора, который зарядится до напряжения

$$U_{c} \approx U_{0} + U_{m}$$

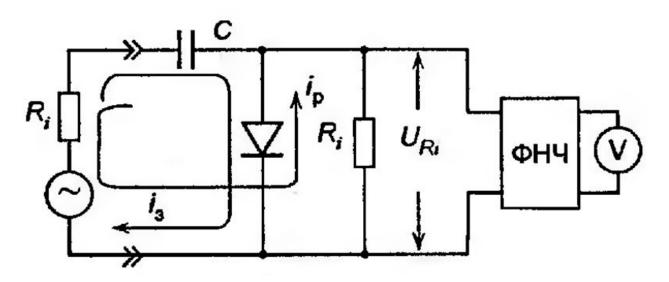
где $U_{\scriptscriptstyle m}$ – амплитуда полупериода переменной составляющей.

Если на вход рассматриваемого преобразователя с открытым входом подать импульсное напряжение (например, периодическую последовательность прямоугольных импульсов), то и в этом случае $U_{\scriptscriptstyle C} \approx U_{\scriptscriptstyle m}$, если длительность импульса $\tau_{\scriptscriptstyle u} > \tau_{\scriptscriptstyle s}$ и $\tau_{\scriptscriptstyle u} < \tau_{\scriptscriptstyle p}$. Если период следования импульсов будет большим и за время пауз между импульсами конденсатор успеет значительно разрядиться, то установившееся среднее значение на конденсаторе $U_{\scriptscriptstyle cp}$ будет еще больше отличаться от $U_{\scriptscriptstyle m}$, т.е. появится дополнительная погрешность. Эта погрешность будет проявляться тем сильнее, чем больше скважность последовательности импульсов, определяемая отношением периода следования импульсов ($T_{\scriptscriptstyle u}$) к их длительности (τ):

$$Q = \frac{T_u}{\tau}$$
.

Таким образом, показания вольтметра с открытым входом будут соответствовать максимальному значению суммарного приложенного напряжения, что для прибора с пиковым детектором следует рассматривать как недостаток.

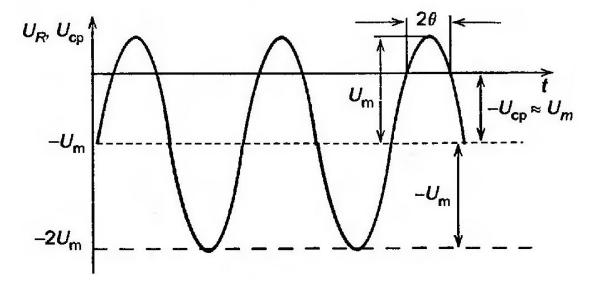
В схемах пиковых детекторов с закрытым входом диод подключен параллельно резистору нагрузки $R_{_{\! H}}$. При подаче на вход гармонического напряжения $U_{_{\! X}} = U_{_{\! M}} \sin \omega t$ физический процесс выпрямления здесь такой же, как в схемах с открытым входом, имеется лишь некоторое различие в цепях заряда и разряда конденсатора. Если пренебречь шунтирующим действием фильтра, т.е. считать, что входное сопротивление ФНЧ много больше сопротивления резистора $R_{_{\! H}}$, то постоянная времени заряда конденсатора $\tau_{_{\! J}} = (R_{_{\! J}} + R_{_{\! J}})$, а постоянная разряда $\tau_{_{\! J}} = C_{_{\! J}}(R_{_{\! J}} + R_{_{\! J}})$.



Основное отличие данной схемы от схемы с открытым входом состоит в том, что выходное напряжение U_{R_n} детектора определяется как результат взаимодействия входного напряжения и напряжения на конденсаторе:

$$U_{R_n} = U_m \sin \omega t - U_{cp}$$

Это напряжение изменяется почти от 0 до $-2U_m$ т.е. является пульсирующим. Для устранения этого негативного явления используют ФНЧ, пропускающий только постоянную составляющую U_c пульсирующего напряжения, следовательно, прибор измеряет напряжение $U_c \approx U_m$.



Термоэлектрические преобразователи

<u>Термоэлектрические преобразователи.</u> Действие термоэлектрических преобразователей основано на свойствах термопреобразующих элементов.

Практическое применение находят преобразователи на термопарах и терморезисторах. Преобразователь на термопарах представляет собой нагреватель, по которому протекает измеряемый ток, и связанную с ним термопару. К свободным концам термопары обычно подключается магнитоэлектрический измеритель.

Принцип действия преобразователя основан на возникновении термоЭДС в месте соединения двух разнородных проводников при их нагреве. Возникающая на свободных концах термопары термоЭДС пропорциональна разности температур:

$$E_T = \alpha (T_1 - T_2),$$

где α — коэффициент пропорциональности, зависящий от материала и конструкции термопары; T_1, T_2 — температура в месте соединения термопары с нагревателем и в свободном пространстве соответственно. В установившемся состоянии T_1 постоянна и определяется рассеиваемой на нагревателе мощностью. Следовательно, справедливо равенство

$$I^2R_{_{\mathrm{H}}}=k(T_1-T_2)$$

где k — коэффициент теплоотдачи. Исключив $(T_{\scriptscriptstyle 1}-T_{\scriptscriptstyle 2})$, получаем

$$E_{T} = \alpha_{T} I^{2}$$

где $\alpha_{\scriptscriptstyle T} = \alpha \frac{R_{\scriptscriptstyle n}}{k}$ — коэффициент пропорциональности; $R_{\scriptscriptstyle n}$ — сопротивление нагревателя; I — среднеквадратическое значение преобразуемого тока.

Термоэлектрические преобразователи

Термопреобразователи могут использоваться в широком диапазоне частот. Преобразованная при этом величина не зависит от формы кривой исследуемого сигнала. Однако термопреобразователи обладают повышенной чувствительностью к перегрузкам, тепловой инерционностью, значительным собственным потреблением мощности и зависимостью термоЭДС от температуры окружающей среды.

Преобразователи на терморезисторах в основном применяют в приборах для измерения мощности в области высоких частот, преобразовательными элементами в этом случае служат термисторы. Преобразователи на терморезисторах выполняют, как правило, по мостовой схеме. Их принцип действия основывается на разбалансе моста при измерении собственного сопротивления терморезистора.