

# ГЛАВА I. МЕХАНИКА

## §11. Принцип

## относительности Галилея.

## Преобразования Галилея

**О. И. Лубенченко**

**НИУ МЭИ**

**Кафедра физики им. В. А. Фабриканта**

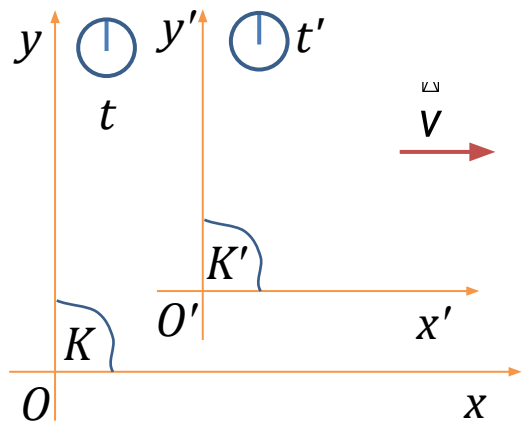
**2020**

**Принцип относительности Галилея (принцип эквивалентности):** все инерциальные системы отсчёта эквивалентны. Никакими опытами, поставленными внутри ИСО, нельзя определить, движется ли она или покоится.

## I. Преобразования Галилея

Время во всех системах отсчёта течёт одинаково.

### Преобразования Галилея



$K' \rightarrow K$	$K \rightarrow K'$
$x = x' + vt'$	$x' = x - vt$
$y = y'$	$y' = y$
$z = z'$	$z' = z$
$t = t'$	$t' = t$

## II. Следствия из преобразований Галилея

**Инвариант преобразований** — ФВ, которая не изменяется при переходе из одной системы отсчёта к другой, т. е. величина, значения которой одинаковы во всех системах отсчёта.

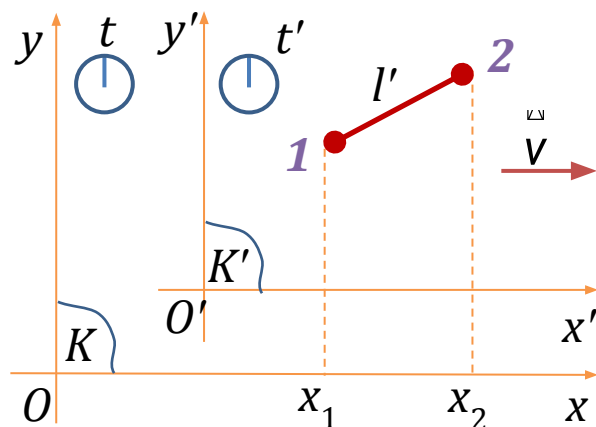
### 1. Абсолютность одновременности

События, одновременные в одной системе отсчёта, одновременны и в другой:

$$t'_1 = t'_2 \longrightarrow t_1 = t_2$$

Это следует из того, что время является инвариантом преобразований Галилея.

### 2. Инвариантность длины отрезка



Отрезок **1-2** покоится относительно системы отсчёта  $K'$ . Его длина в этой системе отсчёта:

$$l' = \sqrt{(x'_2 - x'_1)^2 + (y'_2 - y'_1)^2}$$

Свяжем координаты концов стержня в системе отсчёта  $K'$  с координатами в системе отсчёта  $K$  через преобразования Галилея:

$$l' = \sqrt{(x_2 - vt - x_1 + vt)^2 + (y_2 - y_1)^2} = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2} = l$$

$l$  — длина отрезка в системе отсчёта  $K$ . Измерение координат концов отрезка происходит в один и тот же момент времени  $t$ .

$$l = l' = \text{inv}$$

### 3. Инвариантность интервала времени

Интервал времени между двумя событиями **1** и **2** в системе отсчёта  $K'$ :

$$\Delta t' = t'_2 - t'_1$$

Интервал времени между теми же событиями в системе отсчёта  $K$ :  $\Delta t = t_2 - t_1$

$$\begin{array}{l} t_1 = t'_1 \\ t_2 = t'_2 \end{array} \longrightarrow \Delta t = \Delta t' = \text{inv}$$

### 4. Классический закон сложения скоростей

МТ движется со скоростью  $u'$  относительно системы отсчёта  $K'$ . Её скорость в системе отсчёта  $K$

$$u = u' + v$$

## Доказательство

$$u_x = \frac{dx}{dt} \quad u'_{x'} = \frac{dx'}{dt'}$$

Выразим  $u_x$  через координату и время в системе отсчёта  $K'$ :

$$u_x = \frac{dx' + vdt'}{dt'} = \frac{dx'}{dt'} + v = u'_{x'} + v$$

Аналогично получим

$$\begin{aligned} u_y = \frac{dy}{dt} & \longrightarrow u_y = u'_{y'} & u_z = u'_{z'} \\ u'_{y'} = \frac{dy'}{dt'} & & \end{aligned}$$

## 5. Инвариантность ускорения

$$\vec{a}' = \frac{d\vec{u}'}{dt'} \quad \vec{a} = \frac{d\vec{u}}{dt}$$

По классическому закону сложения скоростей  $\vec{u}' = \vec{u} - \vec{v}$

$$\vec{a}' = \frac{d(\vec{u} - \vec{v})}{dt} = \frac{d\vec{u}}{dt} = \vec{a} \quad \boxed{\vec{a} = \vec{a}' = \text{inv}}$$

## 6. Инвариантность массы и силы

Постулируется:  $m = m' = \text{inv}$      $F = F' = \text{inv}$

II закон Ньютона инвариантен относительно преобразований Галилея:

$$\vec{F}' = m' \vec{a}' \implies \vec{F} = m \vec{a}$$