

# Лекция 7

Технологии создания  
параллельных программ

# Формы

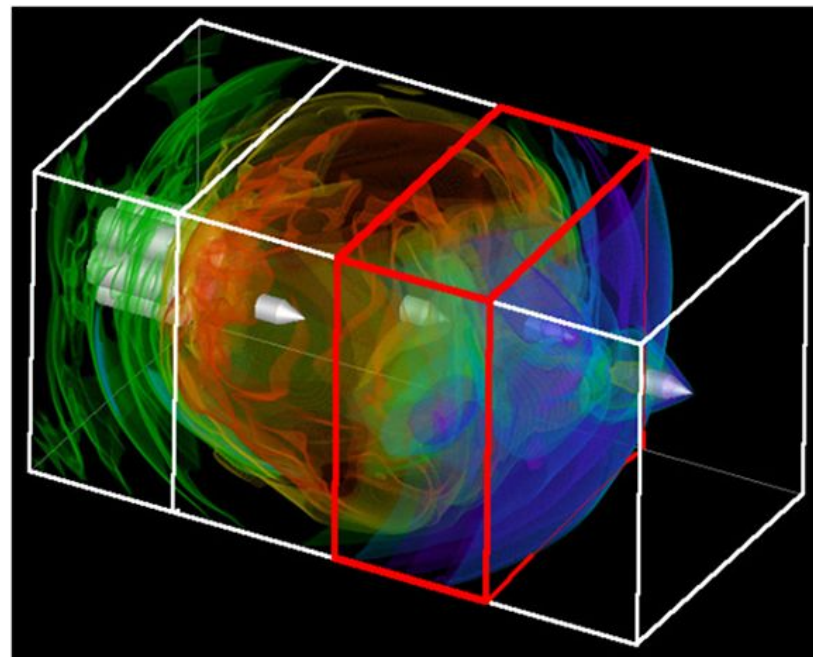
## параллелизма

---

Параллелизм по задачам



Параллелизм по данным



# Формы

## параллелизма

Задача:

1. Найти число нулей.
2. Найти число единиц.
3. Определить чего больше.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

1. Найти число нулей.

2. Найти число единиц.

3. Определить чего больше.

1. Найти число нулей.
2. Найти число единиц.
3. Определить чего больше.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

1. Найти число нулей.
2. Найти число единиц.
3. Определить чего больше.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

1. Найти число нулей.

2. Найти число единиц.

1. Найти число нулей.

2. Найти число единиц.

а  
г  
р  
е  
г  
и  
р  
о  
в  
а  
н  
и  
е

3. Определить чего больше.

# Средства разработки параллельных программ

---

- Программирование на стандартных и широко распространённых языках программирования с использованием высокоуровневых [коммуникационных библиотек и интерфейсов \(API\)](#) для организации межпроцессного взаимодействия.

[ACE](#), [ARCH](#), [BIP](#), [BLACS](#), [BSPLib](#), [CVM](#), [Counterpoint](#), [FM](#), [Gala](#), [GA](#), [HPVM](#), [ICC](#), [JIAJIA](#),  
[KELP](#), [LPARX](#),  
[MPI](#), [MPL](#), [OOMPI](#), [OpenMP](#), [P4](#), [Para++](#), [Phosphorus](#), [PVM](#), [Quarks](#), [ROMIO](#),  
[ShMem](#), [SVMlib](#),  
[TOOPS](#), [Treadmarks](#)

- ❖ MPI (Message Passing Interface) - хорошо стандартизованный механизм для построения программ по модели обмена сообщениями. Существуют стандартные "привязки" MPI к языкам C, C++, Fortran 77, Fortran 90. Существуют бесплатные и коммерческие реализации почти для всех суперкомпьютерных платформ, а также для сетей рабочих станций UNIX и Windows NT. В настоящее время MPI - наиболее широко используемый и динамично развивающийся интерфейс из своего класса.
- ❖ OpenMP - программный интерфейс (API) для программирования компьютеров с разделяемой памятью (SMP/NUMA). OpenMP можно использовать для программирования на языках Fortran и C/C++.

# Средства разработки параллельных программ

---

- Введение специальных "распараллеливающих" конструкций в язык программирования. При этом могут создаваться оригинальные параллельные языки или параллельные расширения существующих (с сохранением преемственности).
- ❖ Параллельные расширения и диалекты языка Fortran:  
Fortran-DVM, Cray MPP Fortran, F--, Fortran 90/95, Fortran D95, Fortran M, Fx, HPF, Opus, Vienna Fortran,
- ❖ Параллельные расширения и диалекты языков C/C++:  
DVM, A++/P++, CC++, Charm/Charm++, Cilk, HPC, HPC++, Maisie, Mentat, mpC, MPC++, Parsec, pC++, sC++, uC++,
- ❖ Другие параллельные языки и расширения:  
НОРМА, ABCL, Adl, Ada, Concurrent Clean, MC#, Erlang, Linda, Modula-3, NESL, Occam, Orca, Parallaxis, Phantom, Sisal, SR, ZPL

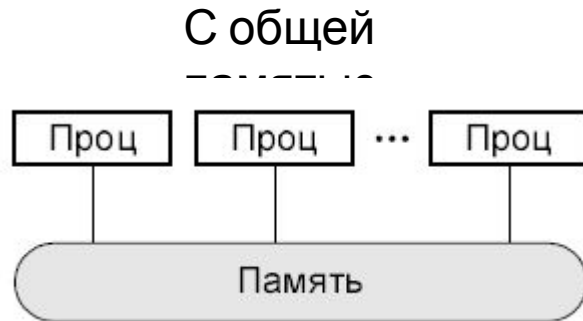
# Средства разработки параллельных программ

---

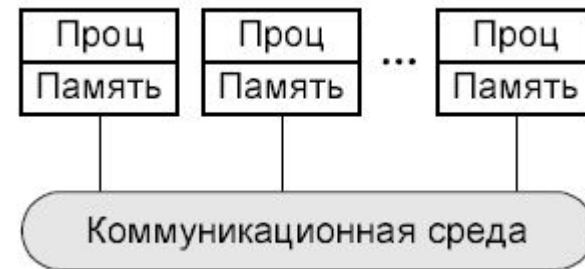
- Использование средств [автоматического распараллеливания](#) последовательных программ.  
[BERT 77](#), [FORGE](#), [KAP](#), [PIPS](#), [VAST](#), [V-Ray](#).
- Программирование на стандартных языках. Использование в качестве конструктивных элементов заранее распараллеленных процедур из [специализированных библиотек](#).  
[ATLAS](#), [Aztec](#), [BlockSolve95](#), [DOUG](#), [GALOPPS](#), [JOSTLE](#), [NAMD](#), [P-Sparslib](#),  
[Distributed Parallelization at CWP](#),  
[PIM](#), [ParMETIS](#), [PARPACK](#), [PBLAS](#), [PETSc](#), [PGAPack](#), [PLAPACK](#), [ScaLAPACK](#), [SPRNG](#).
- Использование инструментальных систем, облегчающих [создание и проектирование](#) параллельных программ.  
[CODE](#), [HeNCE](#), [GRADE](#), [TRAPPER](#), [EDPEPPS](#), [Reactor](#), [DEEP](#), [Converse](#).
- Использование [специализированных прикладных пакетов](#).
  - ❖ Задачи инженерного анализа, прочности, теплофизики, деформации, упругости, пластичности, электромагнетизма  
[\(ANSYS, MSC.NASTRAN, ABAQUS, LS-DYNA\)](#).
  - ❖ Задачи аэро- и гидродинамики, механики жидкостей и газов, горения и детонации  
[\(CFX, FLUENT, STAR-CD, FLOWVISION, FLOW-3D, GDT\)](#).
  - ❖ Задачи акустического анализа  
[\(LMS Virtual Lab. Acoustic, COMET/Acoustics\)](#).

# MIMD

## Параллельные компьютеры MIMD



С распределенной  
Памятью



### massive parallel processing (**MPP**)

#### Кластеры

*Кластер – группа компьютеров, объединенных в локальную вычислительную сеть (ЛВС) и способных работать в качестве единого вычислительного ресурса.*

#### Пример:

- 1) Symmetric Multi Processors (SMP);
- 2) Parallel Vector Processor (PVP) (Cray T90);

#### Кластеры и ВС:

- Кластеры  $\subset$  распределенные ВС;
- Кластер для users – одна система;
- Кластер – быстрая связь между узлами;
- Кластер – узкая специализация

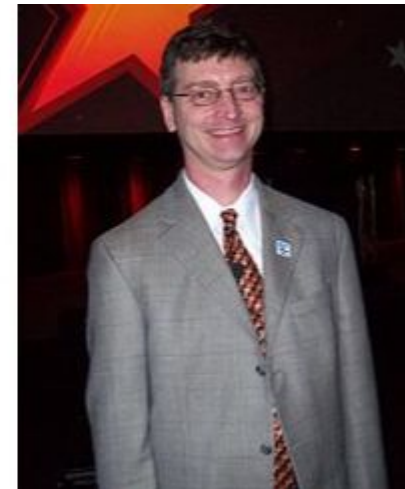
# MPI (message passing interface)



**Message Passing Interface** (MPI, интерфейс передачи сообщений) — программный интерфейс (API) для передачи информации, который позволяет обмениваться сообщениями между процессами, выполняющими одну задачу.

Первая версия MPI разрабатывалась в 1993—1994 году и вышла в 1994 (MPI 1).

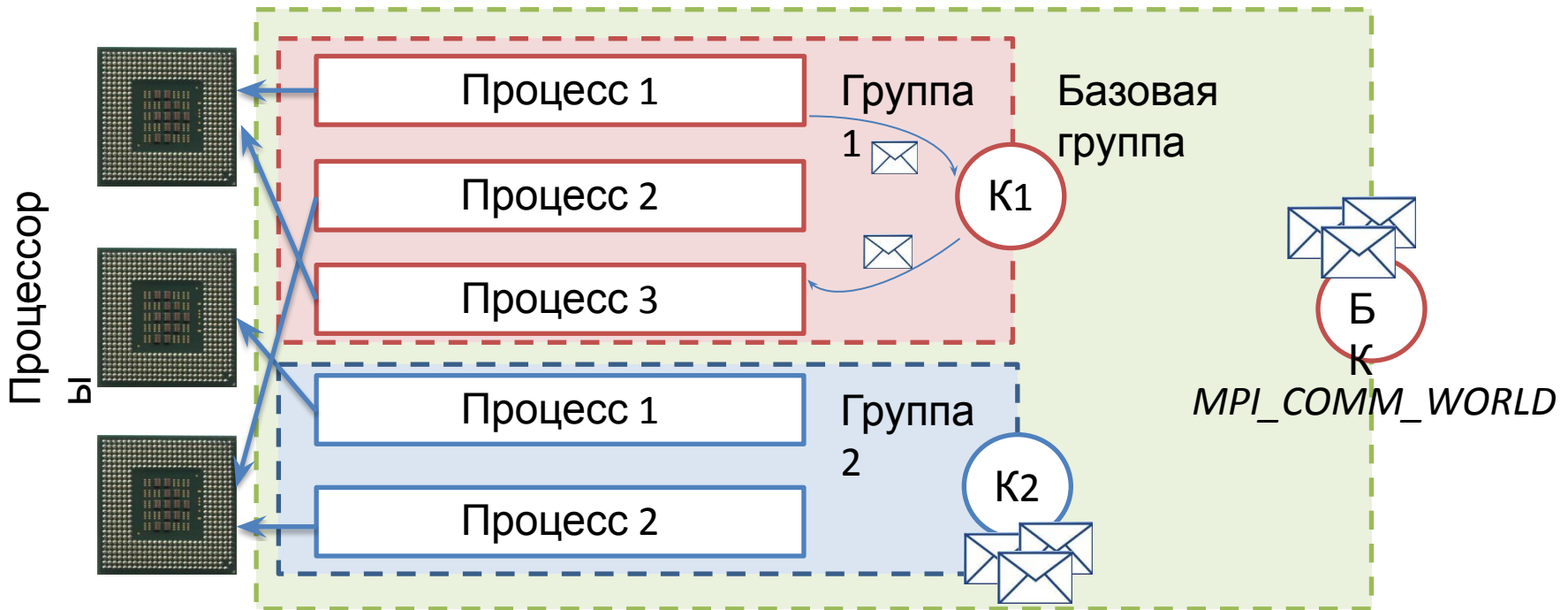
**Уильям Групп** — профессор информатики в Иллинойском университете в Урбана-Шампейн. Групп участвовал в создании интерфейса Message Passing Interface, также известного как MPI, а также Portable Extensible Toolkit for Scientific Computation,





# MPI. Терминология и обозначения

*MPI - message passing interface*



# МРІ. Терминология и обозначения

---

Процессор - интегральная схема, исполняющая машинные инструкции.

Процесс - совокупность команд, выполняемых на одном вычислительном узле

Группа – это упорядоченное множество процессов.

- вложенные группы;
- базовая группа;
- последовательная нумерация процессов в группе;
- имена групп

Сообщение - данные, передаваемые между процессами.

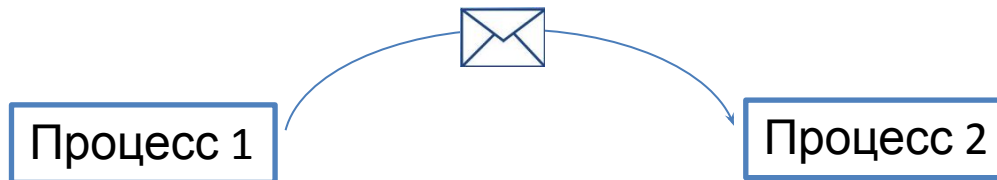
- отправитель — ранг (номер в группе) отправителя сообщения;
- получатель — ранг получателя;
- идентификатор — имя сообщения;
- коммуникатор — имя группы процессов.

Коммуникатор - специальный объект, отвечающий за связь в группе.

# МРІ. 130

## функций

- функции инициализации и закрытия МРІ процессов;
- функции, реализующие коммуникационные операции типа точка-точка;

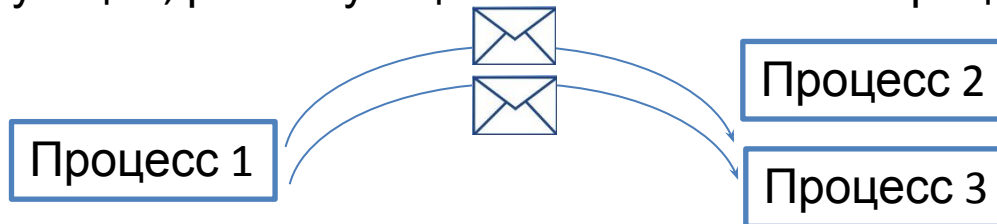


Программ

а

Распараллеленный  
фрагмент  
программы

- функции, реализующие коллективные операции;



- функции для работы с группами процессов и коммутаторами;
- функции для работы со структурами данных;
- функции формирования топологии процессов.

# MPI: Hello, World!

---

```
#include <mpi.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    int rank, commsize;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &commsize);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);

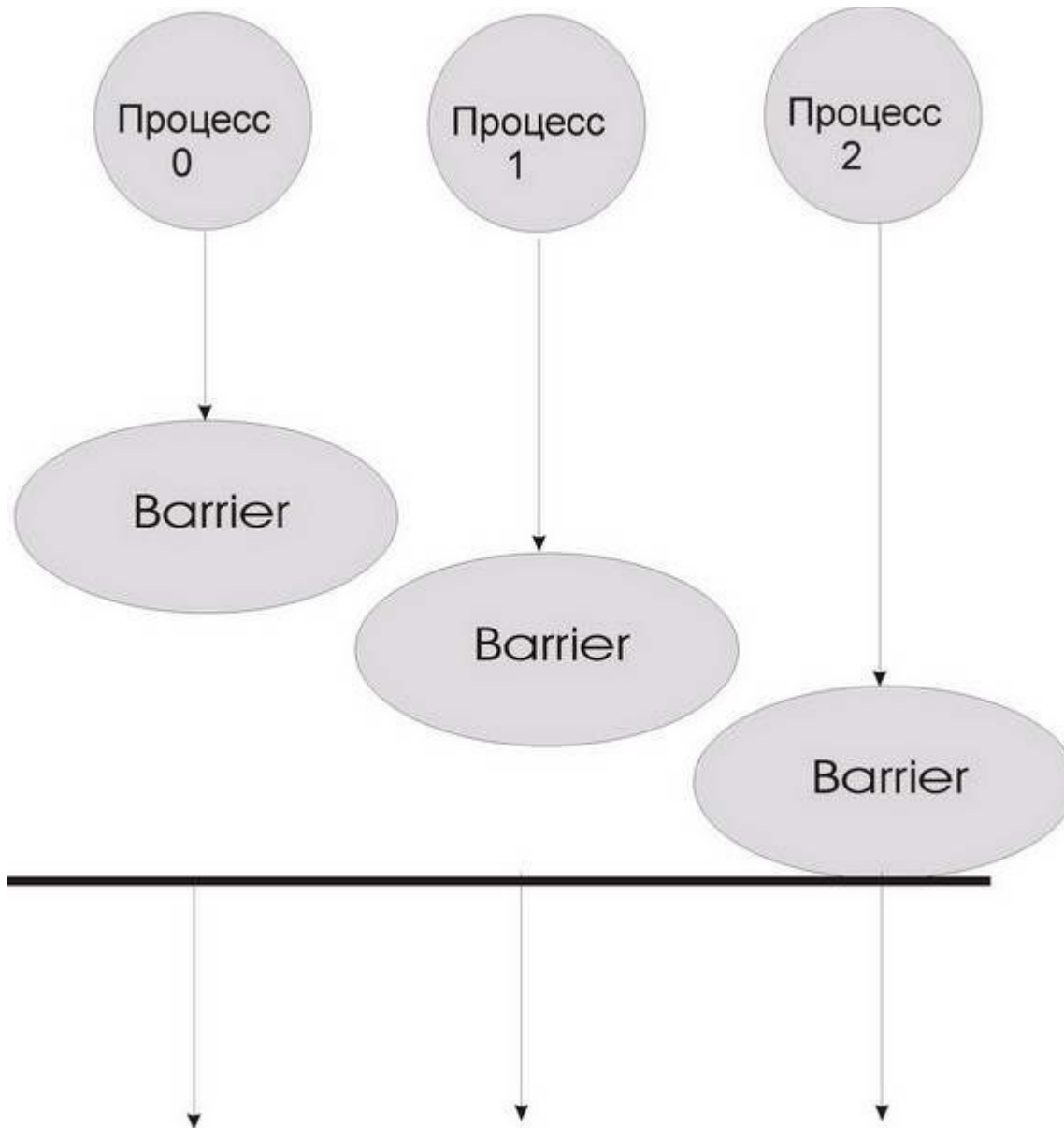
    printf("Hello, World: process %d of %d\n",
           rank, commsize);

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

# Точки

## синхронизации

---



# Точки

## синхронизации

---

```
MPI_Comm_rank( MPI_COMM_WORLD, &rank );
if (rank == 0)
{
    MPI_Bsend(buf1,20,MPI_INT,1,25,MPI_COMM_WORLD);
    MPI_Ssend(buf2,20,MPI_INT,1,26,MPI_COMM_WORLD);
    printf("Отправка данных окончена \n");
}
else if (rank==1)
{
    MPI_Recv(source1, 20, MPI_INT, 0, 26, MPI_COMM_WORLD, &status);
    MPI_Recv(source2, 20, MPI_INT, 0, 25, MPI_COMM_WORLD, &status);
    printf("Прием данных окончен \n");
}
MPI_Barrier(MPI_COMM_WORLD);
printf("Завершение работы процесса %d \n",rank);
```

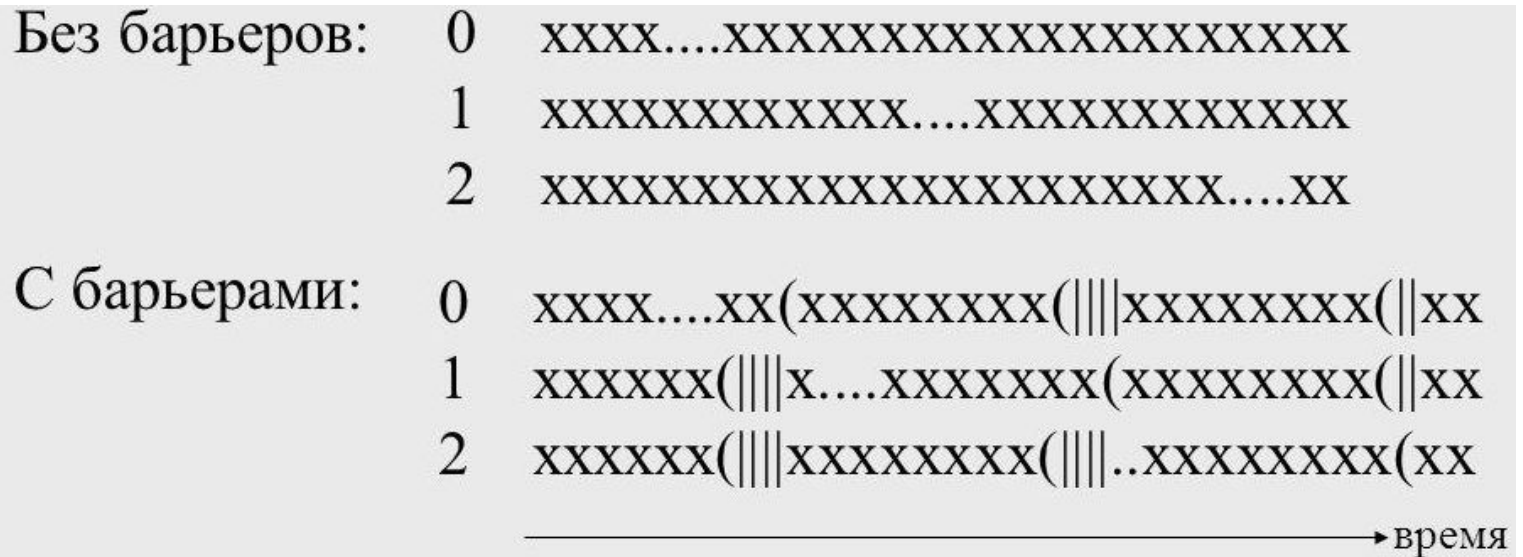
# Точки

## синхронизации

### MPI\_BARRIER (COMM)

#### Внимание!

Функция MPI\_Barrier определяет **коллективную** операцию, и, тем самым, при использовании она должна вызываться всеми *процессами* используемого коммутатора



Обозначения: x нормальное выполнение

. ветвь простаивает

( вызван MPI\_Barrier

| MPI\_Barrier ждет своего вызова в остальных ветвях

# POSIX Threads

---



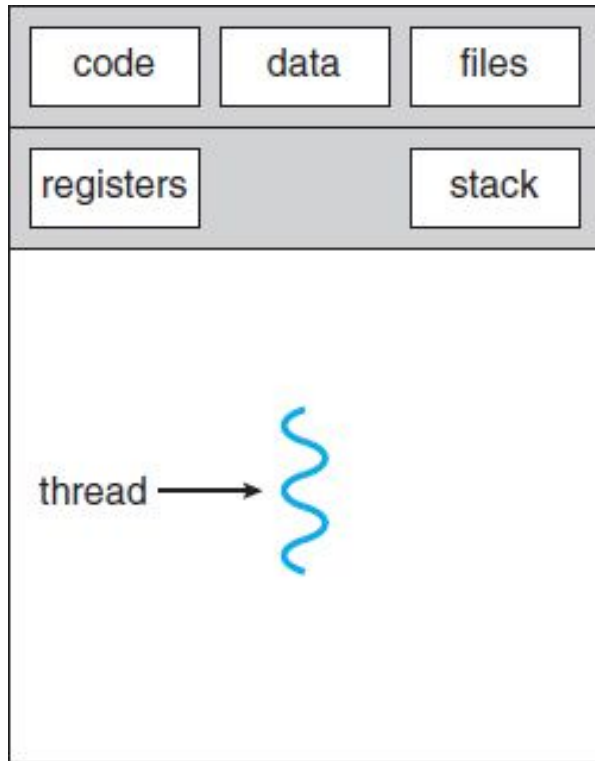
POSIX - Portable Operating System Interface for UNIX

POSIX - это стандарт, описывающий интерфейс между операционной системой и прикладной программой.

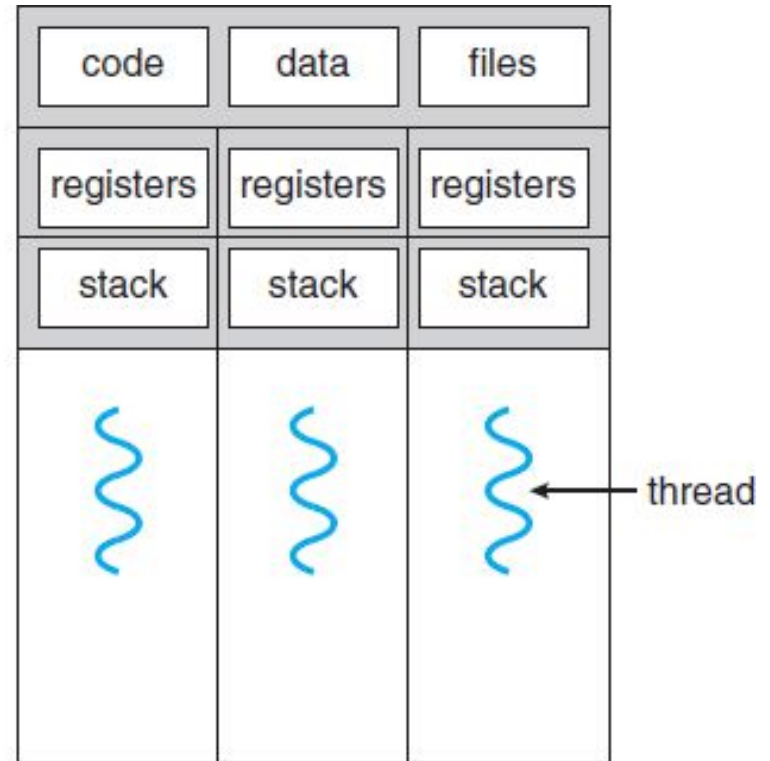


# Поток

и



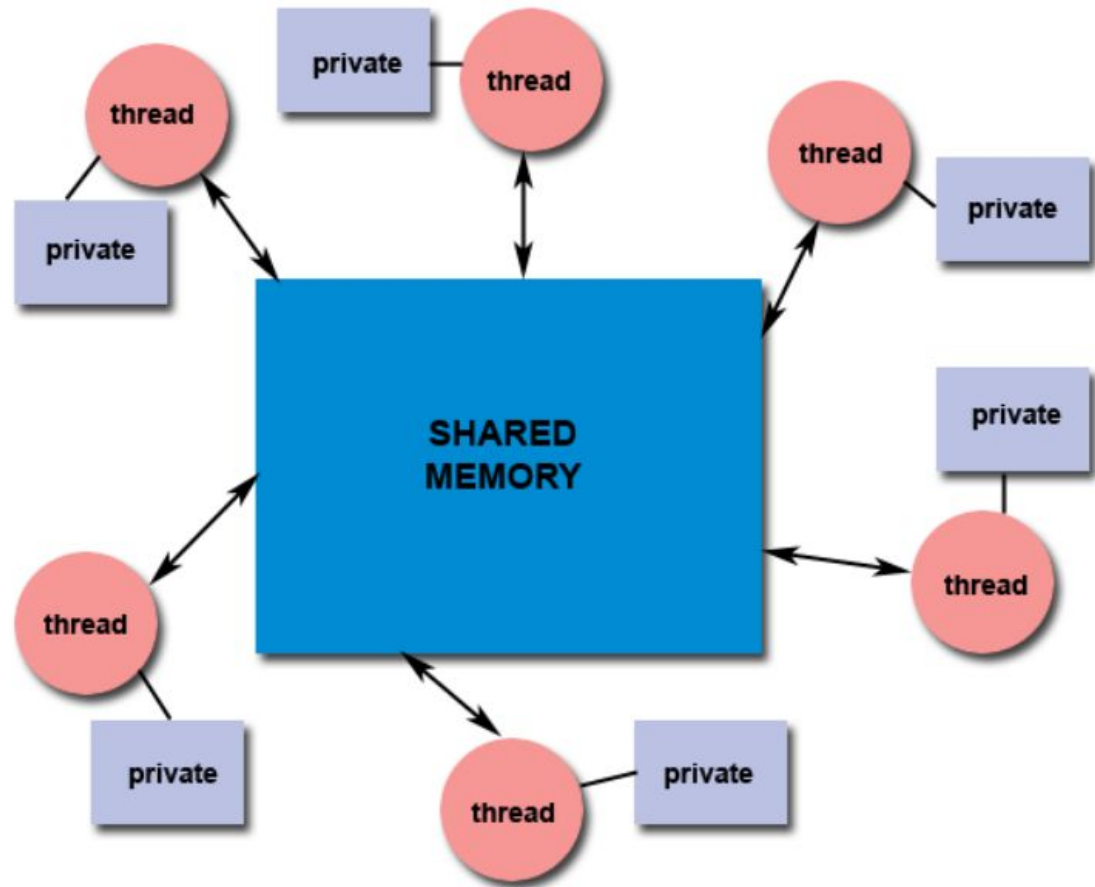
single-threaded process



multithreaded process

# Модель разделяемой памяти

- Все потоки имеют доступ к разделяемой глобальной памяти
- Данные могут быть как приватными так и общими
- Общие данные доступны всем потокам
- Приватные – только одному
- Требуется синхронизация для доступа к общим данным

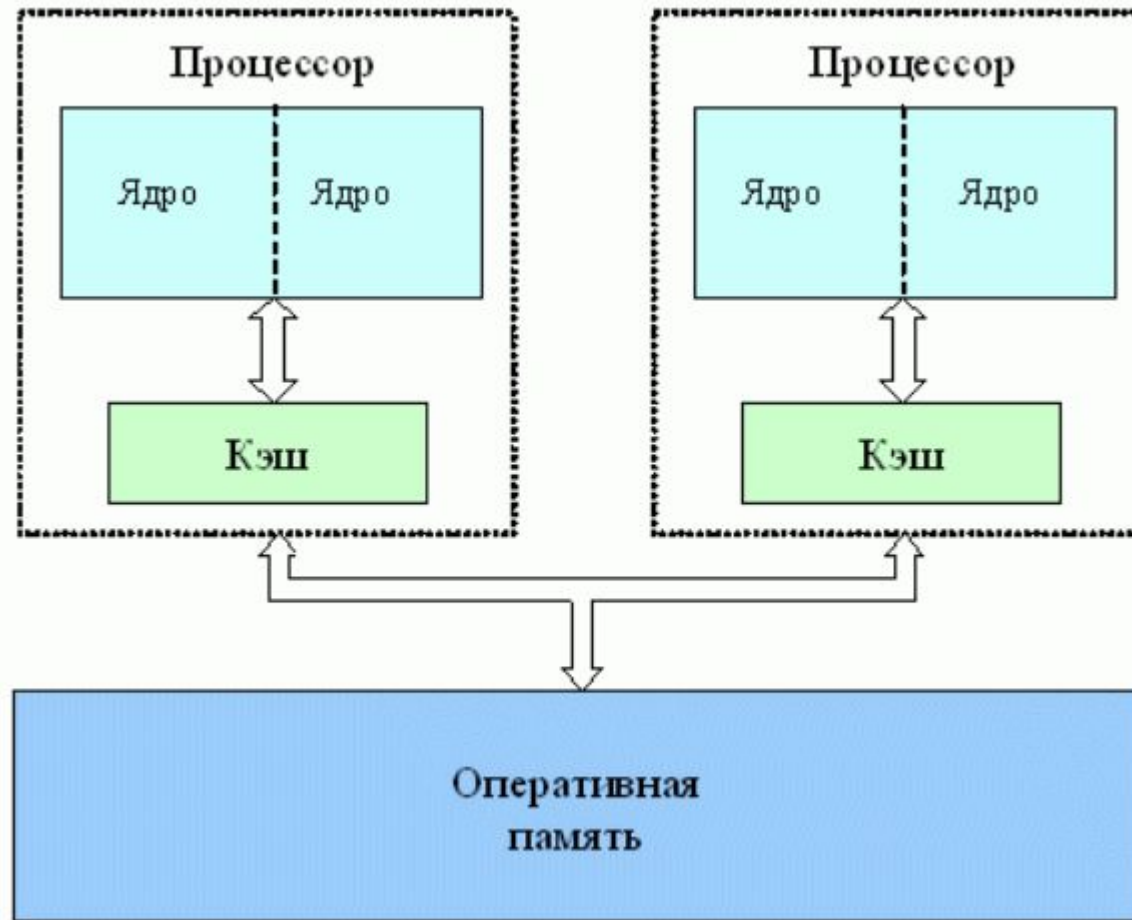


# Симметричные мультипроцессорные системы (SMP)

---

<b>Архитектура</b>	Система состоит из нескольких однородных процессоров и массива общей памяти (обычно из нескольких независимых блоков). Все процессоры имеют доступ к любой точке памяти с одинаковой скоростью. Процессоры подключены к памяти либо с помощью общей шины (базовые 2-4 процессорные SMP-сервера), либо с помощью коммутатора (HP 9000). Аппаратно поддерживается когерентность кэшей.
<b>Примеры</b>	HP 9000 V-class, N-class; SMP-сервера и рабочие станции на базе процессоров Intel (IBM, HP, Compaq, Dell, ALR, Unisys, DG, Fujitsu и др.).
<b>Масштабируемость</b>	Наличие общей памяти сильно упрощает взаимодействие процессоров между собой, однако накладывает сильные ограничения на их число - не более 32 в реальных системах. Для построения масштабируемых систем на базе SMP используются кластерные или NUMA-архитектуры.
<b>Операционная система</b>	Вся система работает под управлением единой ОС (обычно UNIX-подобной, но для Intel-платформ поддерживается Windows NT). ОС автоматически (в процессе работы) распределяет процессы/нити по процессорам (scheduling), но иногда возможна и явная привязка.
<b>Модель программирования</b>	Программирование в модели общей памяти. (POSIX threads, OpenMP). Для SMP-систем существуют сравнительно эффективные средства автоматического распараллеливания.

# Архитектура многопроцессорных систем с общей (разделяемой) с однородным доступом памятью



# POSIX threads

---

**POSIX threads** или **Pthreads** определяет набор типов и функций для программирования потоков.

- **Типы данных:**

- `pthread_t`: дескриптор потока
- `pthread_attr_t`: перечень атрибутов потока

- **Функции управления потоками:**

- `pthread_create()`: создание потока
- `pthread_exit()`: завершение потока (должна вызываться функцией потока при завершении)
- `pthread_cancel()`: отмена потока
- `pthread_join()`: подключиться к другому потоку и ожидать его завершения.
- `pthread_detach()`: отключиться от потока, сделав его при этом отдельным

- **Функции синхронизации потоков:**

- `pthread_mutex_init()`, `pthread_mutex_destroy()`, `pthread_mutex_lock()`, `pthread_mutex_trylock()`, `pthread_mutex_unlock()`: с помощью мьютексов
- `pthread_cond_init()`, `pthread_cond_signal()`, `pthread_cond_wait()`: с помощью условных переменных

# POSIX threads. Пример

1

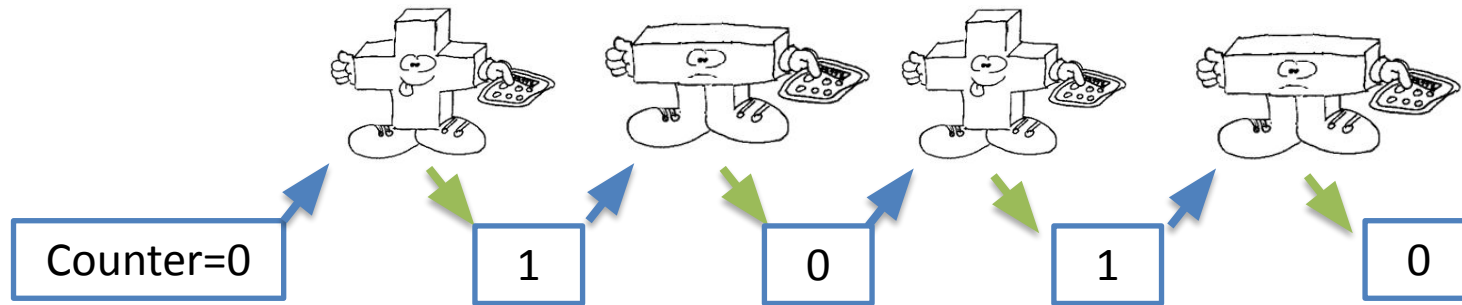
Пример: несколько потоков обращаются к одной общей переменной.

Часть потоков эту переменную увеличивают на единицу (plus потоки);

Часть потоков уменьшают эту переменную на единицу (minus потоки);

Число plus и minus потоков равно.

Ожидаемый результат: к концу работы программы значение исходной переменной будет прежним.



# POSIX threads. Пример

1

```
1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include <conio.h>
4  #include <pthread.h>
5
6  static int counter = 0;
7
8  void* minus(void *args) {
9      int local;
10
11     local = counter;
12     printf("min %d\n", counter);
13     local = local - 1;
14     counter = local;
15     return NULL;
16 }
17
18 void* plus(void *args) {
19     int local;
20
21     local = counter;
22     printf("pls %d\n", counter);
23     local = local + 1;
24     counter = local;
25     return NULL;
26 }
27
```

```
28 #define NUM_OF_THREADS 100
29
30 int main() {
31     pthread_t threads[NUM_OF_THREADS];
32     size_t i;
33
34     printf("counter = %d\n", counter);
35     for (i = 0; i < NUM_OF_THREADS/2; i++) {
36         pthread_create(&threads[i], NULL, minus, NULL);
37     }
38     for (; i < NUM_OF_THREADS; i++) {
39         pthread_create(&threads[i], NULL, plus, NULL);
40     }
41     for (i = 0; i < NUM_OF_THREADS; i++) {
42         pthread_join(threads[i], NULL);
43     }
44     printf("counter = %d", counter);
45     _getch();
46     return 0;
47 }
```

1 запуск: Ответ: 0

2 запуск: Ответ: 1

3 запуск: Ответ: 4

4 запуск: Ответ: 0

5 запуск: Ответ: -2

6 запуск: Ответ: 0

# POSIX threads. Пример

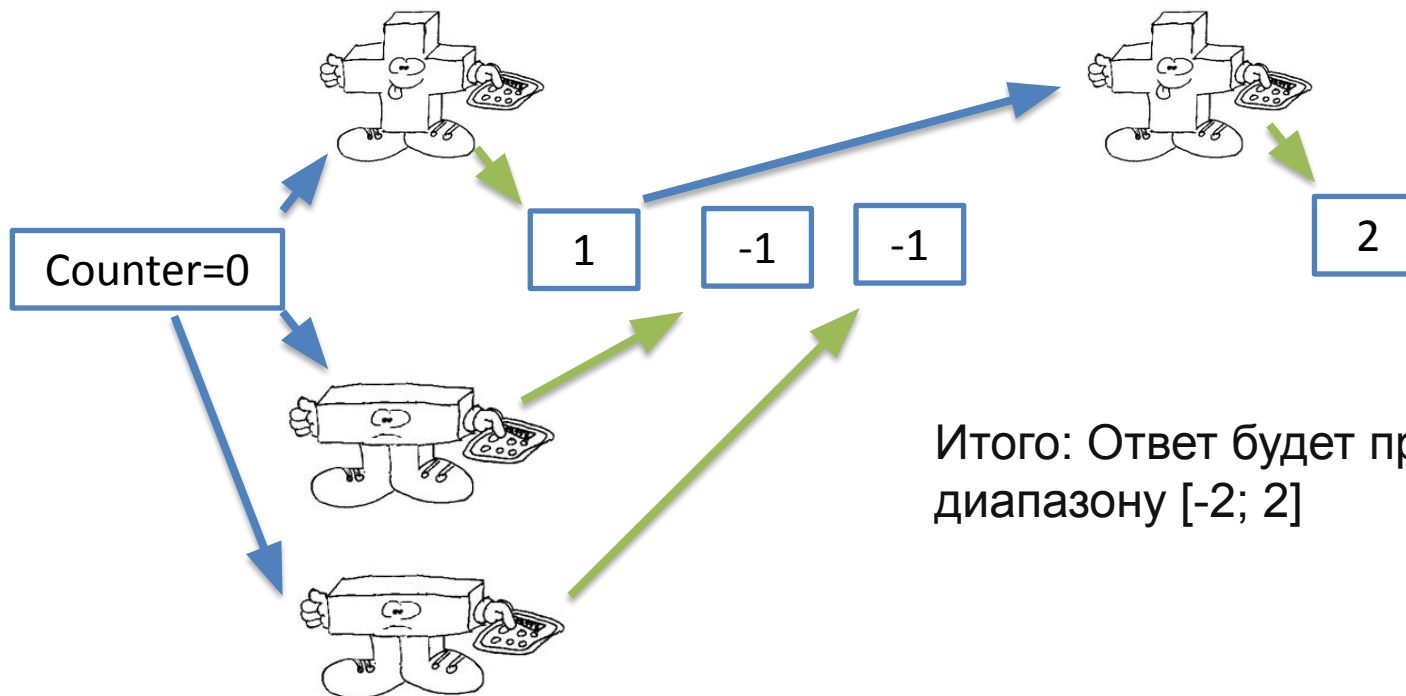
1

Причины:

Наличие локальной переменной local.

Использование тяжёлой и медленной функция printf.

Отсутствие синхронизации потоков.



Итого: Ответ будет принадлежать диапазону [-2; 2]



# POSIX threads.

## Мьютекс

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include <conio.h>
4 #include <pthread.h>
5
6 static int counter = 0;
7 pthread_mutex_t mutex;
8
9 void* minus(void *args) {
10     int local;
11     //Блокировка: теперь к ресурсам имеет доступ только один
12     //поток, который владеет мьютексом. Он же единственный,
13     //кто может его разблокировать
14     pthread_mutex_lock(&mutex);
15     local = counter;
16     printf("min %d\n", counter);
17     local = local - 1;
18     counter = local;
19     pthread_mutex_unlock(&mutex);
20     return NULL;
21 }
22
23 void* plus(void *args) {
24     int local;
25     pthread_mutex_lock(&mutex);
26     local = counter;
27     printf("pls %d\n", counter);
28     local = local + 1;
29     counter = local;
30     pthread_mutex_unlock(&mutex);
31     return NULL;
32 }
33
```

← Объявление

← Захват

← Освобождение

← Захват

← Освобождение

# POSIX threads.

## Мьютекс

---

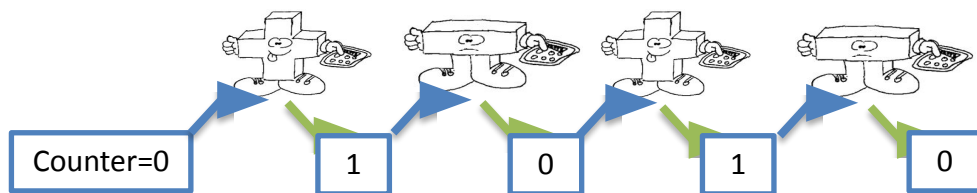
```
34 #define NUM_OF_THREADS 100
35
36 int main() {
37     pthread_t threads[NUM_OF_THREADS];
38     size_t i;
39
40     printf("counter = %d\n", counter);
41     //Инициализация мьютекса
42     pthread_mutex_init(&mutex, NULL);
43     for (i = 0; i < NUM_OF_THREADS/2; i++) {
44         pthread_create(&threads[i], NULL, minus, NULL);
45     }
46     for (; i < NUM_OF_THREADS; i++) {
47         pthread_create(&threads[i], NULL, plus, NULL);
48     }
49     for (i = 0; i < NUM_OF_THREADS; i++) {
50         pthread_join(threads[i], NULL);
51     }
52     //Уничтожение мьютекса
53     pthread_mutex_destroy(&mutex);
54     printf("counter = %d", counter);
55     _getch();
56     return 0;
57 }
```

← Инициализация

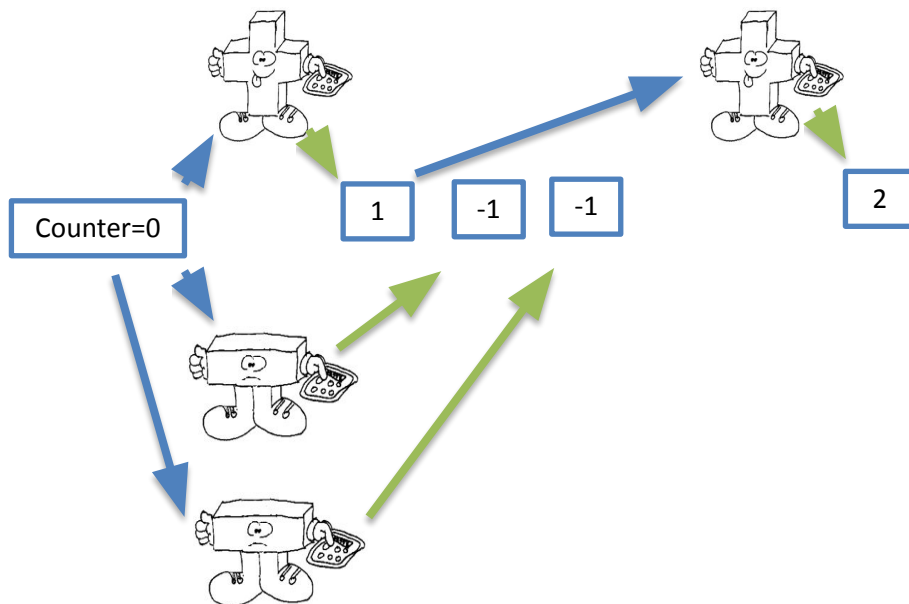
← Уничтожение

# POSIX threads.

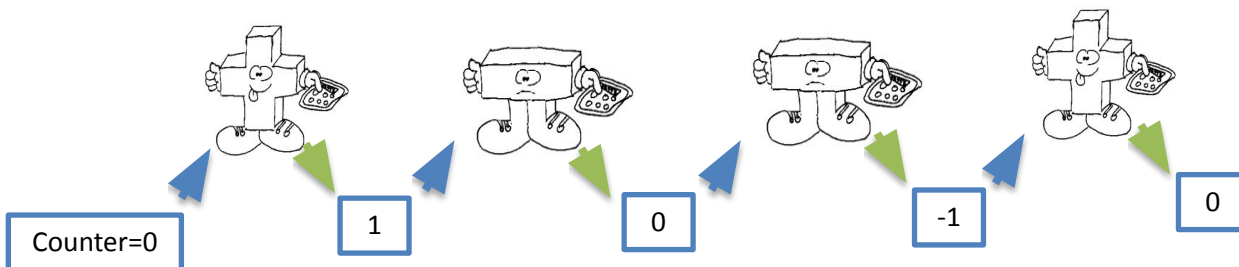
## Мьютекс



Ожидаемый сценарий



Плохой сценарий



Хороший сценарий

# POSIX threads.

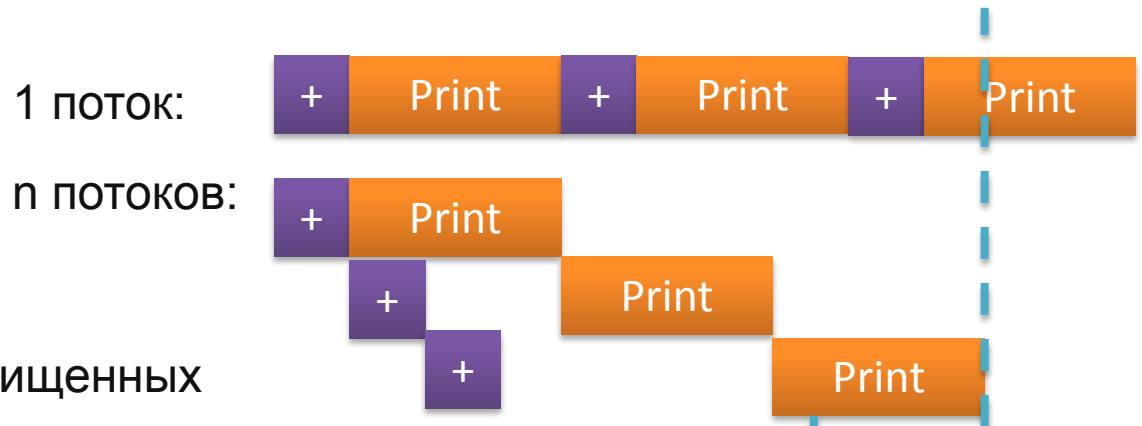
## Мьютекс

При использовании мьютекса:

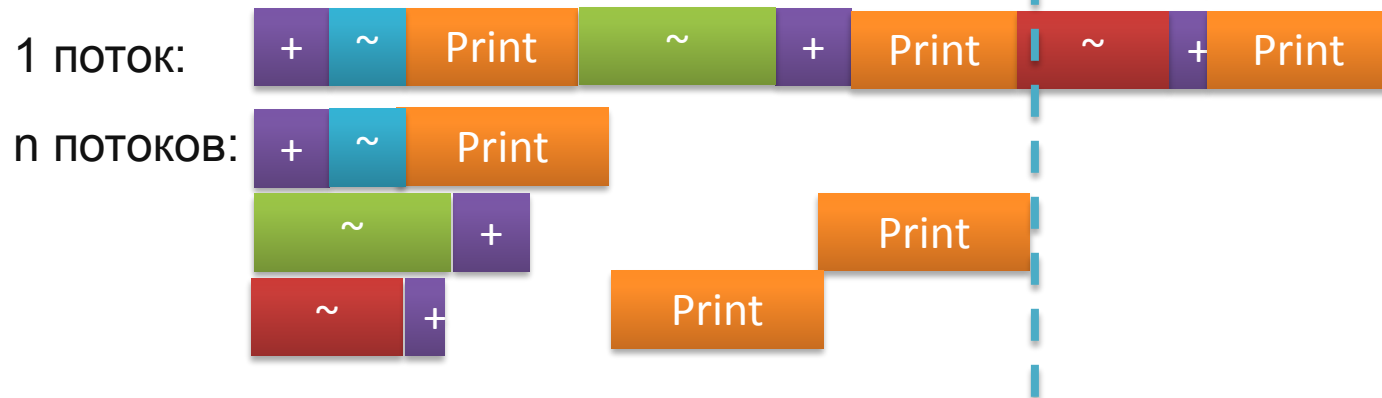
- ❑ исполнение защищённого участка кода происходит последовательно всеми потоками, а не параллельно;
- ❑ порядок доступа отдельных потоков не определён.

### В чем ускорение?

- ❑ использование освободившихся ресурсов;



- ❑ Наличие у потоков не защищенных участков

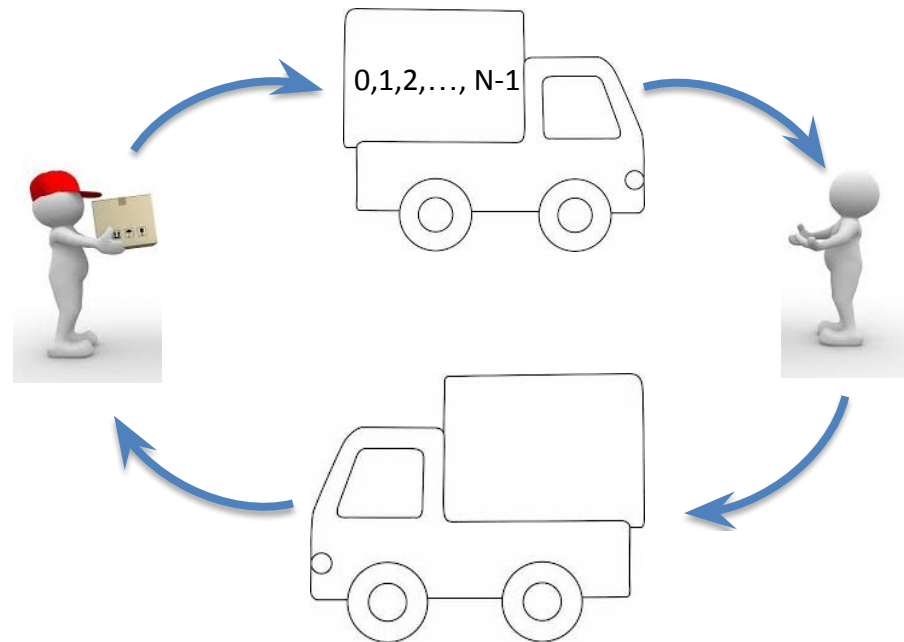


# POSIX threads. Условные переменные (conditional variables)

- `pthread_cond_init()` – создание *условной переменной*;
- `pthread_cond_signal()` – разблокировка *условной переменной*;
- `pthread_cond_wait()` – ожидание по *условной переменной*.

## Сценарий производитель-потребитель

- 2 процесса — **производитель** и **потребитель** — работают с общим ресурсом (буфером);
- буфер имеет максимальный размер  $N$ ;
- производитель** записывает в буфер данные последовательно в ячейки  $0, 1, 2, \dots$ , пока он не заполнится;
- потребитель** читает данные из буфера в обратном порядке, пока он не опустеет;
- запись и считывание не могут происходить одновременно.



# Сценарий производитель-потребитель

*Наивное решение*



```
int buf[N];
int count = 0;
void producer()
{   while (1)
    {
        int item = produce_item();
        while (count == N - 1)
            /* do nothing */ ;
        buf[count] = item;
        count++;
    }
}
void consumer()
{   while (1)
    {
        while (count == 0)
            /* do nothing */ ;
        int item = buf[count - 1];
        count--; consume_item(item);
    }
}
int main()
{ make_thread(&producer);
  make_thread(&consumer); }
```



# Проблемы «наивного»

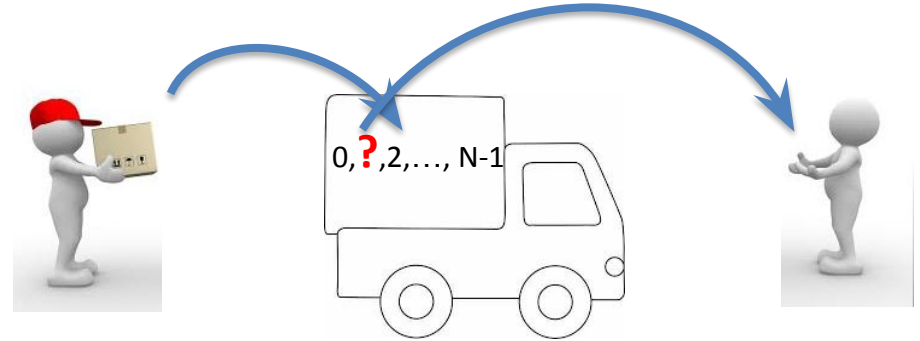
## решения

```
void producer()  
{  
  while (1)  
  {  
  
    int item = produce_item();  
    while (count == N - 1)  
      /* do nothing */ ;  
    buf[count] = item;  
    count++;  
  
  }  
}
```

(2)

(1), (5)

(4)



### 1. Возможное образование «дырки»:

- (1) Пусть count=2
- (2) Создан элемент
- (3) Потребитель пересчитает count=1
- (4) Поставщик запишет в count=2
- и т.д., например, (5) и count=3
- (6) count=2 и значение затрется новым

### 2. Количество прозв. и потреб. может быть >1

### 3. Бессмысленная трата вычислительных ресурсов

```
void consumer()
```

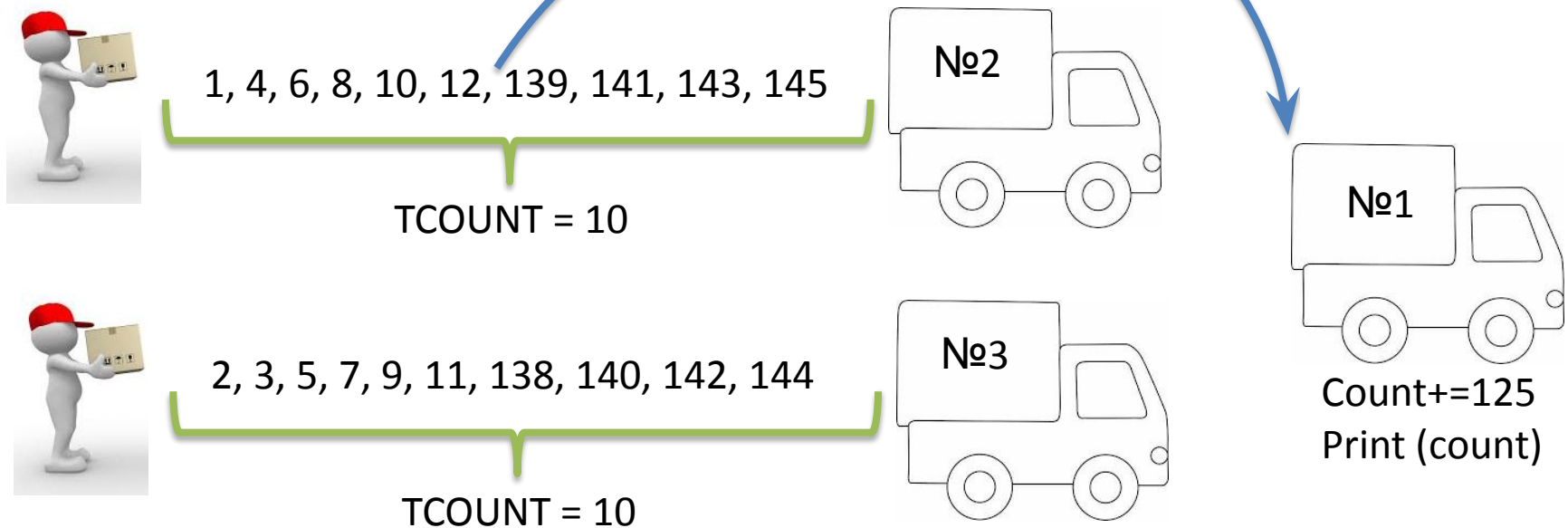
```
{ while (1)  
  { while (count == 0)  
    /* do nothing */ ;  
    int item = buf[count - 1];  
    count--; consume_item(item);  
  }  
}
```

(6)

(3)

# Сценарий производитель-потребитель

- ❑ Основная процедура создает три потока.
- ❑ Два потока выполняют работу и обновляют переменную count.
- ❑ 2-й и 3-й потоки могут сработать только 10 раз
- ❑ Первый поток ожидает, пока переменная count не достигнет указанного значения = 12.





# Сценарий производитель-потребитель

---

```
1  #include <pthread.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include <stdlib.h>
4
5  #define NUM_THREADS 3
6  #define TCOUNT 10
7  #define COUNT_LIMIT 12
8
9  int    count = 0;
10 int    thread_ids[3] = {0,1,2};
11 pthread_mutex_t count_mutex;
12 pthread_cond_t count_threshold_cv;
```

Число

потоков

Число срабатываний 2-го и 3-го

потока

Момент срабатывания 1-го потока

Создаваемые числа

# Сценарий производитель-потребитель

---

**Поставщик**



```
14 void *inc_count(void *t)
15 {
16     int i;
17     long my_id = (long)t;
18
19     for (i=0; i<TCOUNT; i++) {
20         pthread_mutex_lock(&count_mutex);
21         count++;
22
23         /*
24         Check the value of count and signal waiting thread when condition is
25         reached. Note that this occurs while mutex is locked.
26         */
27         if (count == COUNT_LIMIT) {
28             pthread_cond_signal(&count_threshold_cv);
29             printf("inc_count(): thread %ld, count = %d Threshold reached.\n",
30                 my_id, count);
31         }
32         printf("inc_count(): thread %ld, count = %d, unlocking mutex\n",
33             my_id, count);
34         pthread_mutex_unlock(&count_mutex);
35
36         /* Do some "work" so threads can alternate on mutex lock */
37         sleep(1);
38     }
39     pthread_exit(NULL);
40 }
```

# Сценарий производитель-потребитель

---

```
42 void *watch_count(void *t)
43 {
44     long my_id = (long)t;
45
46     printf("Starting watch_count(): thread %ld\n", my_id);
47
48     /*
49     Lock mutex and wait for signal. Note that the pthread_cond_wait
50     routine will automatically and atomically unlock mutex while it waits.
51     Also, note that if COUNT_LIMIT is reached before this routine is run by
52     the waiting thread, the loop will be skipped to prevent pthread_cond_wait
53     from never returning.
54     */
55     pthread_mutex_lock(&count_mutex);
56     while (count < COUNT_LIMIT) {
57         pthread_cond_wait(&count_threshold_cv, &count_mutex);
58         printf("watch_count(): thread %ld Condition signal received.\n", my_id);
59     }
60     count += 125;
61     printf("watch_count(): thread %ld count now = %d.\n", my_id, count);
62     pthread_mutex_unlock(&count_mutex);
63     pthread_exit(NULL);
64 }
```

# Сценарий производитель-потребитель

---

```
66 int main (int argc, char *argv[])
67 {
68     int i, rc;
69     long t1=1, t2=2, t3=3;
70     pthread_t threads[3];
71     pthread_attr_t attr;
72
73     /* initialize mutex and condition variable objects */
74     pthread_mutex_init(&count_mutex, NULL);
75     pthread_cond_init (&count_threshold_cv, NULL);
76
77     /* For portability, explicitly create threads in a joinable state */
78     pthread_attr_init(&attr);
79     pthread_attr_setdetachstate(&attr, PTHREAD_CREATE_JOINABLE);
80     pthread_create(&threads[0], &attr, watch_count, (void *)t1);
81     pthread_create(&threads[1], &attr, inc_count, (void *)t2);
82     pthread_create(&threads[2], &attr, inc_count, (void *)t3);
83
84     /* Wait for all threads to complete */
85     for (i=0; i<NUM_THREADS; i++) {
86         pthread_join(threads[i], NULL);
87     }
88     printf ("Main(): Waited on %d threads. Done.\n", NUM_THREADS);
89
90     /* Clean up and exit */
91     pthread_attr_destroy(&attr);
92     pthread_mutex_destroy(&count_mutex);
93     pthread_cond_destroy(&count_threshold_cv);
94     pthread_exit(NULL);
95
96 }
```



# Сценарий производитель-потребитель

```
Starting watch_count(): thread 1
inc_count(): thread 2, count = 1, unlocking mutex
inc_count(): thread 3, count = 2, unlocking mutex
watch_count(): thread 1 going into wait...
inc_count(): thread 3, count = 3, unlocking mutex
inc_count(): thread 2, count = 4, unlocking mutex
inc_count(): thread 3, count = 5, unlocking mutex
inc_count(): thread 2, count = 6, unlocking mutex
inc_count(): thread 3, count = 7, unlocking mutex
inc_count(): thread 2, count = 8, unlocking mutex
inc_count(): thread 3, count = 9, unlocking mutex
inc_count(): thread 2, count = 10, unlocking mutex
inc_count(): thread 3, count = 11, unlocking mutex
inc_count(): thread 2, count = 12 Threshold reached. Just sent signal.
inc_count(): thread 2, count = 12, unlocking mutex
watch_count(): thread 1 Condition signal received.
watch_count(): thread 1 count now = 137.
inc_count(): thread 3, count = 138, unlocking mutex
inc_count(): thread 2, count = 139, unlocking mutex
inc_count(): thread 3, count = 140, unlocking mutex
inc_count(): thread 2, count = 141, unlocking mutex
inc_count(): thread 3, count = 142, unlocking mutex
inc_count(): thread 2, count = 143, unlocking mutex
inc_count(): thread 3, count = 144, unlocking mutex
inc_count(): thread 2, count = 145, unlocking mutex
Main(): Waited on 3 threads. Final value of count = 145. Done.
```

## Задача производитель-потребитель

- Если решать только на мутексах, нужно 3 мутекса и холостой цикл на входе
- Решается с одним мутексом и одной условной переменной (т.е. условная переменная ~ эквивалентна 2 мутексам)

# Классические задачи

## синхронизации

---

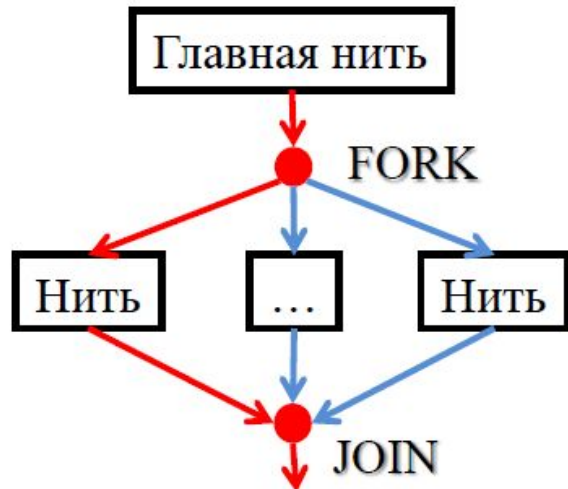
**Классические задачи синхронизации** — это модельные задачи, на которых исследуются различные ситуации, которые могут возникать в системах с разделяемым доступом и конкуренцией за общие ресурсы.

*К ним относятся задачи:*

- Производитель-потребитель,
- Читатели-писатели,
- Обедающие философы,
- Спящий парикмахер,
- Курильщики сигарет,
- Проблема Санта-Клауса и др.

# Модель "пульсирующего" параллелизма

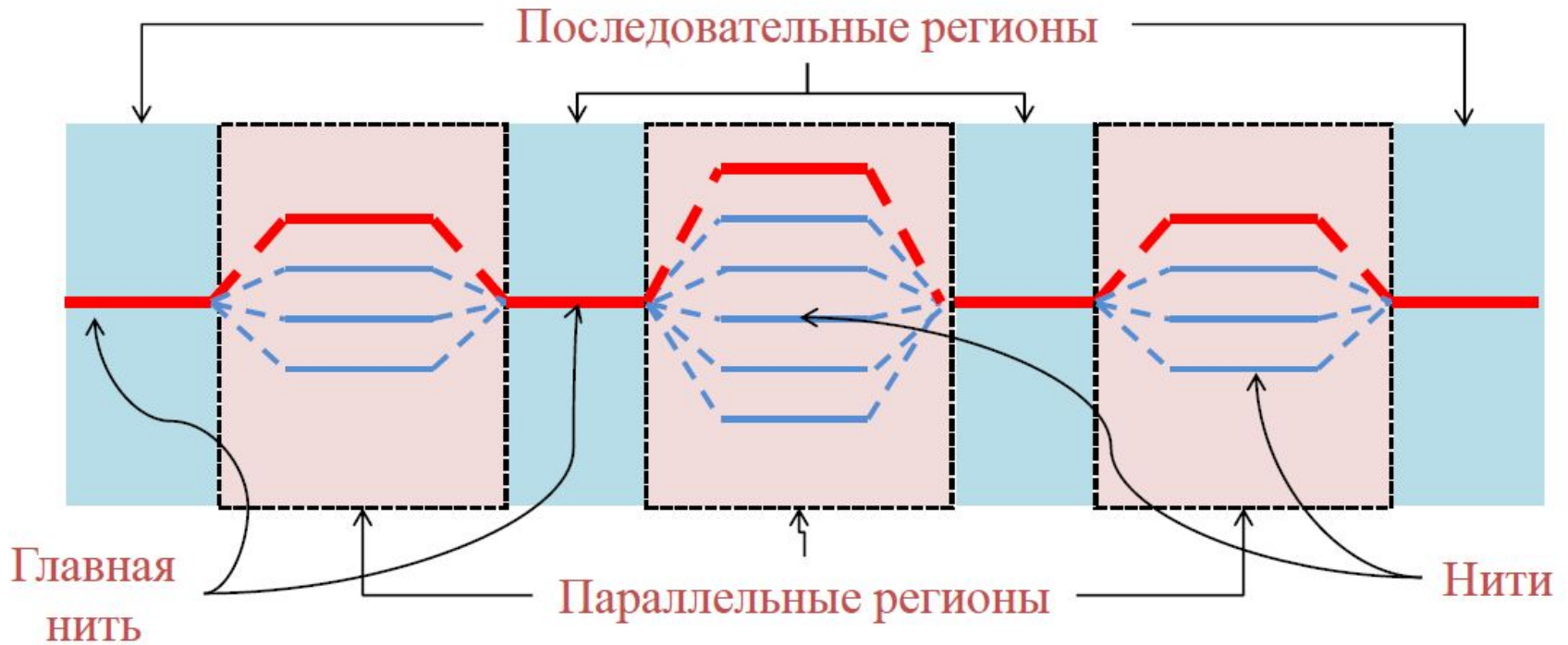
## FORK-JOIN



- Программа–полновесный процесс.
- Процесс может запускать *легковесные процессы (нити)*, выполняющиеся в фоновом режиме.
- Процесс приложения – *главная нить*.
- Нить может запускать другие нити в рамках процесса. Каждая нить имеет собственный сегмент стека.
- Нити разделяют общую память.
- Обмены между нитями осуществляются посредством чтения/записи данных в общей памяти.
- Нити выполняются на различных ядрах одного процессора.
- Все нити процесса разделяют сегмент данных процесса.

# Модель "пульсирующего" параллелизма

## FORK-JOIN





# OpenMP

---

OpenMP можно рассматривать как высокоуровневую надстройку над Pthreads (или аналогичными библиотеками нитей)

## *Достоинства*

- Отсутствие межпроцессорных передач сообщений.
- Распараллеливание сравнительно простых последовательных программ, как правило, не требует больших усилий (порой достаточно включить в последовательную программу всего лишь несколько директив OpenMP )
- Возможность поэтапной разработки параллельных программы. Директивы OpenMP могут добавляться в последовательную программу.
- Высокая переносимость параллельных программ между разными компьютерными системами. Параллельная программа, разработанная на алгоритмическом языке C или Fortran с использованием технологии OpenMP, как правило, будет работать для разных вычислительных систем с общей памятью.

# Структура OpenMP.

## Директивы.

Конструктивно в составе технологии *OpenMP* можно выделить:

- Директивы,
- Библиотеку функций,
- Набор переменных окружения.

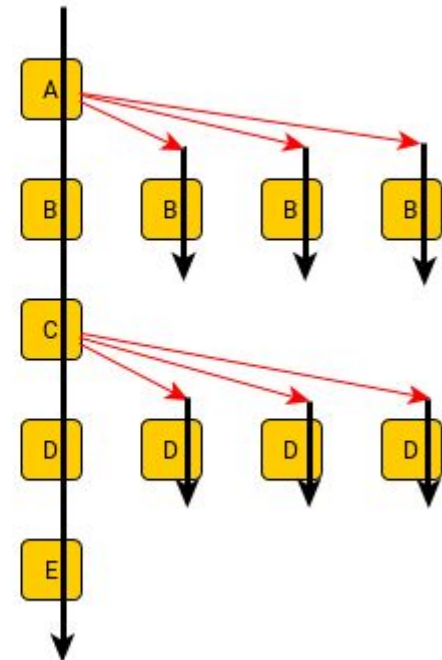
В общем виде формат директив *OpenMP*:

```
#pragma omp <имя_директивы> [<параметр>[,<параметр>]...]
```

Пример директивы:

```
#include "omp.h"

int main() {
    // A - single thread
    #pragma omp parallel
    {
        // B - many threads
    }
    // C - single thread
    #pragma omp parallel
    {
        // D - many threads
    }
    // E - single thread
}
```



# Директива `parallel` для определения параллельных фрагментов

---

## Синтаксис:

```
#pragma omp parallel [<параметр> ...] <блок_программы>
```

## *Пример параллельной программы*

```
#include <omp.h>
main () {
    /* Выделение параллельного фрагмента*/
    #pragma omp parallel
    {
        printf("Hello world !\n");
    }/* Завершение параллельного фрагмента */
}
```

# Пример простой программы

---

Последовательный код

```
void main()  
{  
  
printf("Hello!\n");  
}
```

Результат

Hello!

Параллельный код

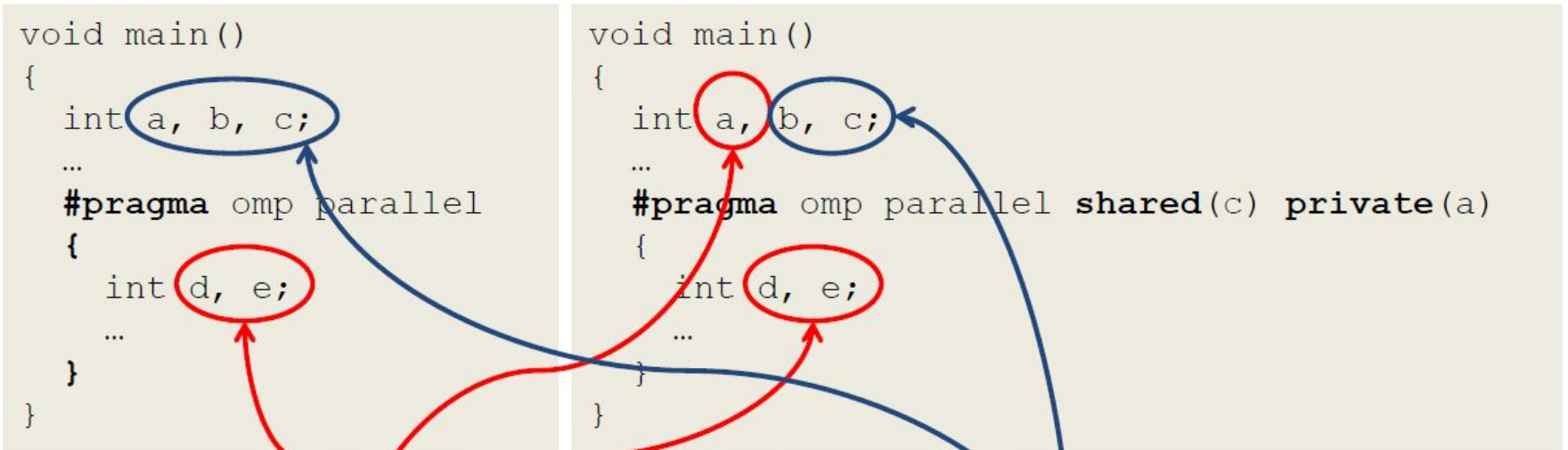
```
void main()  
{  
#pragma omp parallel  
{  
  
printf("Hello!\n");  
  
}  
}
```

Результат

Hello!  
Hello!

(для 2-х нитей)

# Частные и общие переменные



Частные переменные

Общие переменные

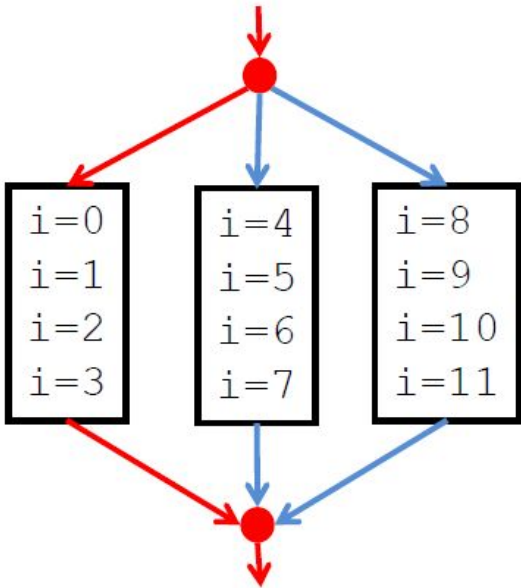
# Конструкции OpenMP для распределения работ

---

- параллельный цикл for/DO
- параллельные секции (sections)
- конструкция single
- конструкция master

# Распараллеливание по данным для

циклов



`#pragma omp for [<параметр> ...]  
<цикл_for>`

- ❑ Счетчик цикла по умолчанию является частной переменной.
- ❑ По умолчанию вычисления распределяются равномерно между нитями.
- ❑ Используя условие `nowait` для цикла можно разрешить основной нити не дожидаться завершения дочерних нитей.
- ❑ По умолчанию барьером для потоков является конец цикла. Все потоки достигнув конца цикла ждут тех, кто еще не завершился, после чего основная нить продолжает выполняться дальше.

```
#pragma omp parallel  
{  
  #pragma omp for  
  for (i=0; i<N; i++) {  
    res[i] = big_calc();  
  }  
}
```

```
#pragma omp parallel for  
for (i=0; i<N; i++) {  
  res[i] = big_calc();  
}
```

# Параллельные

## секции

---

```
#pragma omp parallel sections
```

```
{  
    #pragma omp section  
    {  
        printf("T%d: foo\n", omp_get_thread_num());  
    }  
    #pragma omp section  
    {  
        printf("T%d: bar\n", omp_get_thread_num());  
    }  
}
```

- ❑ Каждая секция выполняется в отдельном потоке, что позволяет производить декомпозицию по коду.
- ❑ В случае, когда необходимо чтобы основной поток не ждал завершения остальных потоков следует использовать условие `nowait`.



# Конструкция

## single

---

- Определяет код, который выполняется только одной (первой пришедшей в данную точку) нитью.
  - Остальные нити пропускают соответствующий код и ожидают окончания его выполнения.
  - Если ожидание других нитей необязательно, может быть добавлен параметр `nowait`.

```
#pragma omp parallel
{
#pragma omp single
    printf("Start Work #1.\n");
    Work1();
#pragma omp single
    printf("Stop Work #1.\n");
#pragma omp single nowait
    printf("Stop Work #1 and start Work #2.\n");
    Work2();
}
```

# Конструкция

## master

---

- Определяет код, который выполняется только одной главной нитью.
- Остальные нити пропускают соответствующий код, не ожидая окончания его выполнения.

```
#pragma omp parallel
{
  #pragma omp master
  printf("Beginning Work1.\n");
  Work1();
  #pragma omp master
  printf("Finishing Work1.\n");
  #pragma omp master
  printf("Finished Work1 and beginning Work2.\n");
  Work2();
}
```

# Условия

## выполнения

---

Пример. Цикл должен быть распараллелен при условии, что итераций цикла больше, чем 2000

```
#pragma omp parallel
{
  #pragma omp for if(n>2000)
  {
    for(i=0; i<n; i++)
      a[i] = work(i);
  }
}
```

# Синхронизация

## вычислений

---

В OpenMP предусмотрены следующие конструкции синхронизации:

- ❑ **critical** – критическая секция
- ❑ **atomic** – атомарность операции
- ❑ **barrier** – точка синхронизации
- ❑ **master** – блок, который будет выполнен только основным потоком. Все остальные потоки пропустят этот блок. В конце блока неявной синхронизации нет.
- ❑ **ordered** – выполнять блок в заданной последовательности
- ❑ **flush** – немедленный сброс значений разделяемых переменных в память.

# Синхронизация вычислений. Директива

## critical

- ❑ Определяет *критическую секцию* –участок кода, выполняемый одновременно не более чем одной нитью.
- ❑ Наличие критической секции в параллельном блоке гарантирует, что она в каждый конкретный момент времени будет выполняться только одним потоком.
- ❑ Критические секции могут снабжаться именами.
- ❑ Критические секции считаются независимыми, только если они используют разные имена.
- ❑ По умолчанию, все

```
#pragma omp parallel shared(x, y) private(x_next, y_next)
{
  #pragma omp critical (Xaxis_critical_section)
  x_next = Queue_Remove(x);
  Process(x_next);
  #pragma omp critical (Yaxis_critical_section)
  y_next = Queue_Remove(y);
  Process(y_next);
}
```

Пример (некорректное использование)

```
#pragma omp parallel for private(i) shared(a, xmax)
for(i=0; i<N; i++){
  if(a[i]>xmax)
  #pragma omp critical
    xmax = a[i];
} // for
```

Пример (корректное использование, но не эффективное)

```
#pragma omp parallel for private(i) shared(a, xmax)
for(i=0; i<N; i++){
  #pragma omp critical
  if(a[i]>xmax)
    xmax = a[i];
} // for
```

# Синхронизация вычислений. Директива

## barrier

---

Определяет *барьер* – точку в программе, которую должна достигнуть каждая нить, чтобы все нити продолжили вычисления.

```
#pragma omp parallel shared (A, TmpRes, FinalRes)
{
    DoSomeWork(A, TmpRes);
    printf("Processed A into TmpRes\n");
#pragma omp barrier
    DoSomeWork(TmpRes, FinalRes);
    printf("Processed B into C\n");
}
```



# Синхронизация вычислений. Директива

## atomic

- ❑ Определяет переменную в левой части оператора присваивания, которая должна корректно обновляться несколькими нитями.
- ❑ В этом случае происходит предотвращение прерывания доступа, чтения и записи данных, находящихся в общей памяти, со стороны других потоков.
- ❑ Применяется эта синхронизация только для операторов, следующих непосредственно за определяющей ее директивой.
- ❑ Синхронизация `atomic` - очень дорогая операция с точки зрения трудоемкости выполнения программы.

```
1.  #include "omp.h"
2.  #include <iostream>
3.
4.  int main() {
5.      int value = 123;
6.      #pragma omp parallel
7.      {
8.          #pragma omp atomic
9.          value++;
10.         #pragma omp critical (cout)
11.         {
12.             std::cout << value << std::endl;
13.         }
14.     }
15. }
```

# Синхронизация вычислений. Директива

## ordered

Синхронизация типа `ordered` используется для определения потоков в параллельной области программы, которые выполняются в порядке, соответствующем последовательной версии программы.

Пример

:

```
#pragma omp parallel private(myid)
{
    myid = omp_get_thread_num();
#pragma omp for private(i)
    for(i=0; i<8; i++)
#pragma omp ordered
        printf("T%d: %d\n", myid, i);
}
```

Результат

T:

```
T0: 0
T0: 1
T0: 2
T0: 3
T1: 4
T1: 5
T1: 6
T1: 7
```



# Синхронизация вычислений. Директива

## flush

---

- ❑ Эта конструкция осуществляет немедленный сброс значений разделяемых переменных в память.
- ❑ Таким образом гарантируется, что во всех потоках значение переменной будет одинаковое.
- ❑ Неявно flush присутствует в следующих директивах: barrier, начале и конце критических секций, параллельных циклов, параллельных областей, single секций..
- ❑ С ее помощью можно посылать сигналы потоком используя переменную как семафор. Когда поток видит, что значение разделяемой переменной изменилось, то это говорит, что произошло событие и следовательно можно продолжить выполнение программы далее

**#pragma omp flush [(список переменных)]**

# Сравнение стандартов

---

## MPI

- Плюсы
  - Переносимость для систем с общей и распределенной памятью
  - Масштабируемость при увеличении узлов
  - Отсутствие проблемы размещения данных
- Минусы
  - Сложность разработки и отладки
  - Высокая латентность, низкая пропускная способность
  - Явные коммуникации
  - Сложность балансировки загрузки

## OpenMP

- Плюсы
  - Простая реализация параллелизма
  - Низкая латентность, высокая пропускная способность
  - Неявные коммуникации
  - Динамическая балансировка загрузки
- Минусы
  - Переносимость только для систем с общей памятью
  - Масштабируемость в пределах одного узла
  - Возможная проблема размещения данных
  - Отсутствие возможности задать порядок нитей

# Архитектура MPI+OpenMP: плюсы и

## минусы

---

### Плюс

- ☐ Удобное применение для кластеров с SMP-узлами:
  - MPI –между узлами
  - Избегаем накладных расходов на MPI-коммуникации внутри узла
  - OpenMP –внутри узла
  - Получаем передачу сообщений большего размера за меньшее время и динамическую балансировку загрузки.
- ☐ Потенциальная возможность получить большее ускорение, чем "чистый" MPI или "чистый" OpenMP.

### Минус

- ☐ <sup>Ы</sup>Меньшая масштабируемость OpenMP.
- ☐ Возможность тупиков в MPI.
- ☐ Накладные расходы на обработку нитей:
- ☐ Во время MPI-обмена все нити, кроме одной, бездействуют
- ☐ Необходимость пересечения вычислений и коммуникаций для лучшей производительности

# MPI, OpenMP, MPI+OpenMP

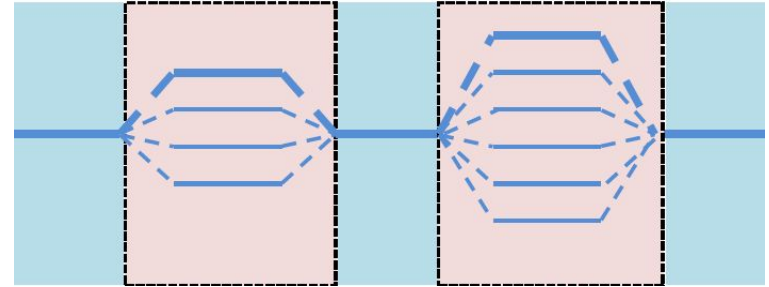
## MPI

MPI\_Init MPI\_Send ... MPI\_Recv MPI\_Finalize

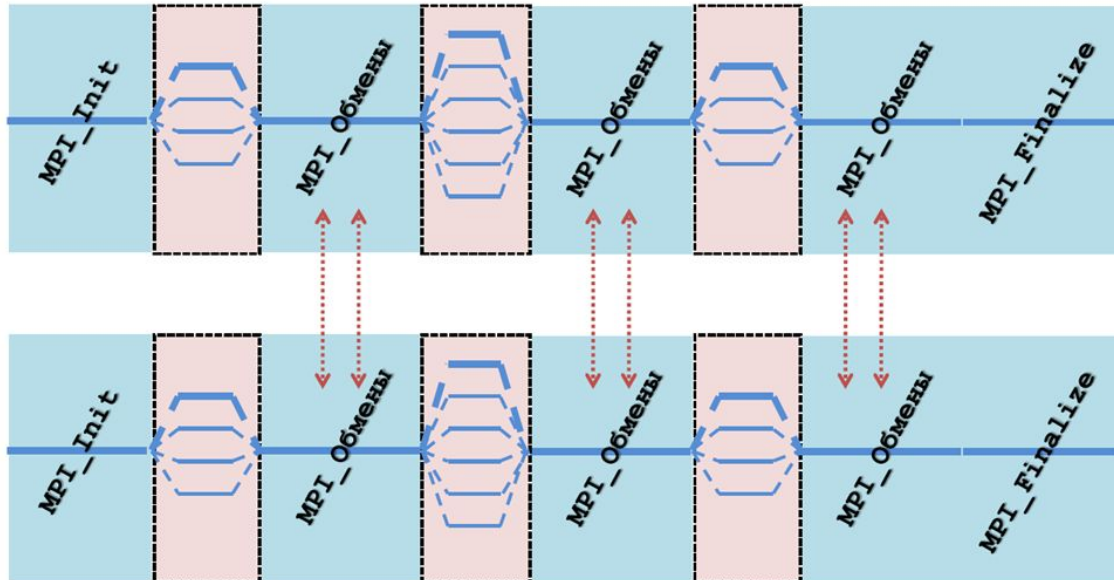
MPI\_Init MPI\_Send ... MPI\_Recv MPI\_Finalize

MPI\_Init MPI\_Send ... MPI\_Recv MPI\_Finalize

## OpenMP



## MPI+OpenMP



# MPI+OpenMP

## программа

---

```
#include "mpi.h"
#include "omp.h"
int main(int argc, char *argv[])
{
    int rank, numtasks;
    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &numtasks);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);

    ... /* Вычисления, вызовы функций MPI-обменов */

    omp_set_num_threads(необходимое_количество_нитей);
    #pragma omp parallel for private(...) shared(...) ...
    for (...) {

        ...

    }

    ... /* Вычисления, вызовы функций MPI-обменов */
    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```



# Уровни поддержки нитей в

## MPI

---

- **MPI\_THREAD\_SINGLE**
  - ▣ MPI-процесс выполняет единственную нить
- **MPI\_THREAD\_FUNNELED**
  - ▣ MPI-процесс может запустить несколько нитей
  - ▣ MPI-вызовы разрешены только в той нити, которая выполнила инициализацию MPI
- **MPI\_THREAD\_SERIALIZED**
  - ▣ MPI-процесс может запустить несколько нитей
  - ▣ MPI-вызовы разрешены в любой нити, но не более чем одной нитью одновременно
- **MPI\_THREAD\_MULTIPLE**
  - ▣ MPI-процесс может запустить несколько нитей
  - ▣ MPI-вызовы разрешены в любой нити без ограничения на количество одновременных вызовов

# MPI-программа с поддержкой нитей

---

```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
int main(int argc, char *argv[])
{
    int required = MPI_THREAD_FUNNELED;
    int rank, provided;

    MPI_Init_thread(&argc, &argv, required, &provided);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    if (mpi_rank==0) {
        switch (provided) {
            case MPI_THREAD_SINGLE: /* */ break;
            case MPI_THREAD_FUNNELED: /* */ break;
            case MPI_THREAD_SERIALIZED: /* */ break;
            case MPI_THREAD_MULTIPLE: /* */ break;
            default: /* */;
        }
    }
    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

# MPI+OpenMP

## программа

---

```
// Для MPI_THREAD_FUNNELED
#pragma omp barrier
#pragma omp master
MPI_xxx(...)
```

```
// Для MPI_THREAD_SERIALIZED
#pragma omp barrier
#pragma omp single
MPI_xxx(...)
```

```
// Для MPI_THREAD_FUNNELED
#pragma omp parallel
{
    if (my_thread_number==0)
        MPI_xxx(...); // Обмен
    else
        // Вычисления
}
```