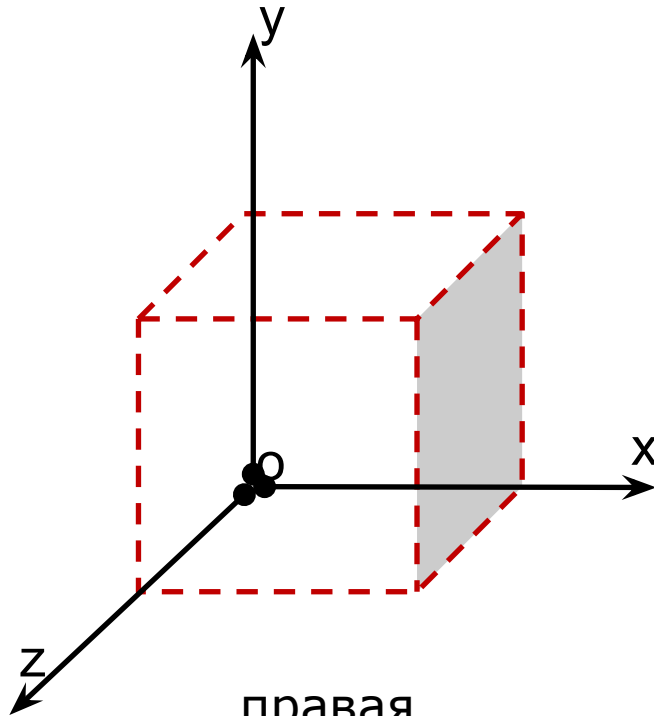


Интерактивная Компьютерная Графика

Часть 5-1

(проекции и нормали)

Основные системы координат: декартова



правая,
положительная,
стандартная,

Прямоугольная система координат

*прямолинейная система координат со
взаимно перпендикулярными осями*

Декартова система координат

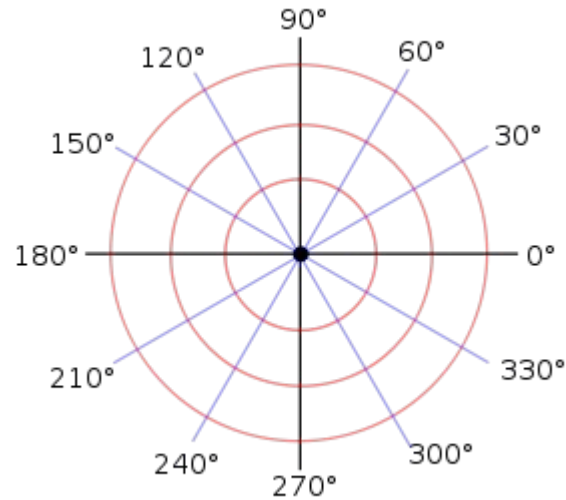
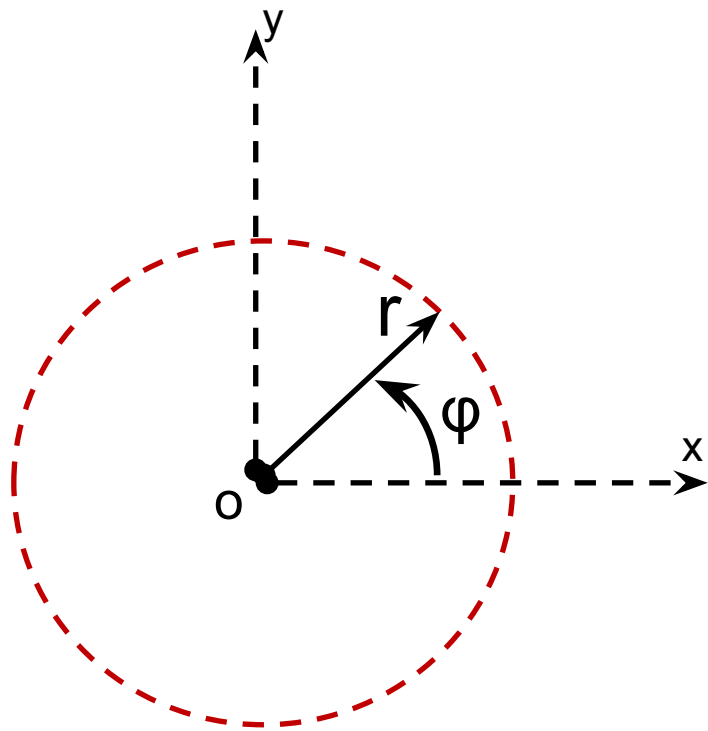
*прямоугольная система координат с
одинаковыми масштабами по осям*

OX – ось абсцисс

OY – ось ординат

OZ – ось аппликат

Основные системы координат: полярная

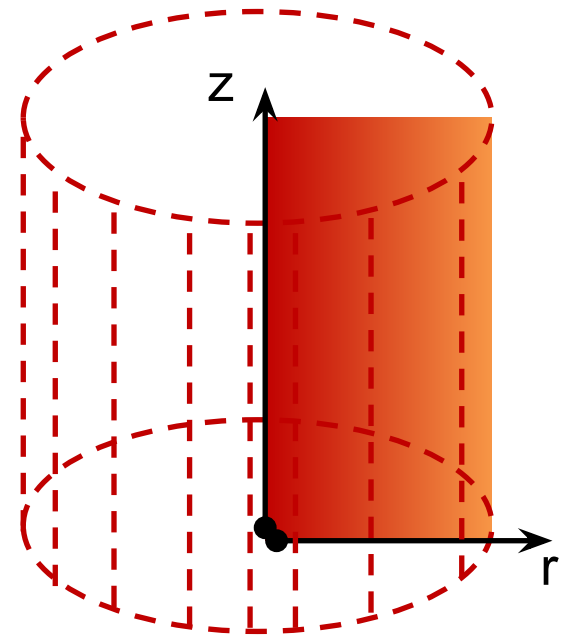
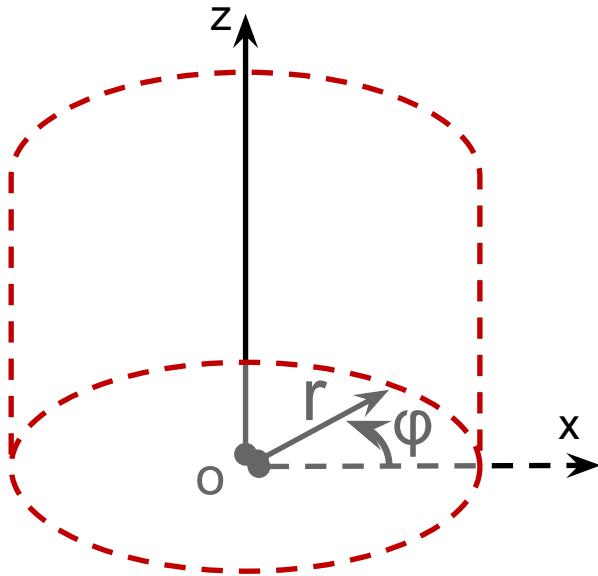


Полярная сетка в градусах

$$\begin{aligned}x &= r \cdot \cos(\varphi) & r &= \sqrt{x^2 + y^2} \\y &= r \cdot \sin(\varphi) & \varphi &= \arctan\left(\frac{y}{x}\right)\end{aligned}$$

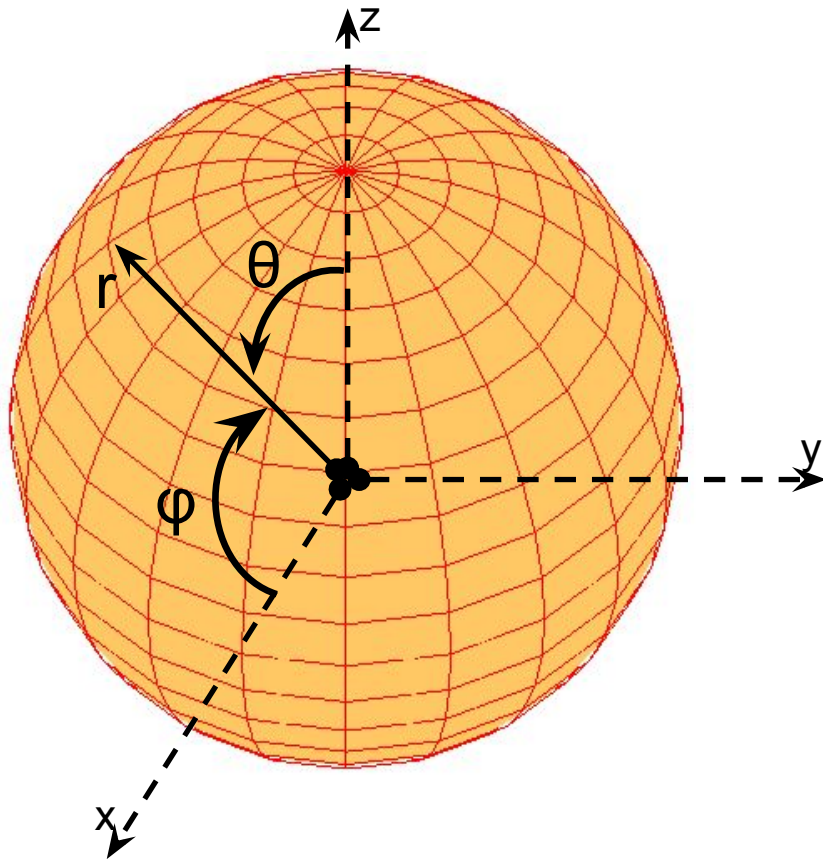
r – полярный радиус (радиальная координата, угловое расстояние)
 φ – полярный угол (угловая координата, азимут, позиционный угол)

Основные системы координат: цилиндрическая

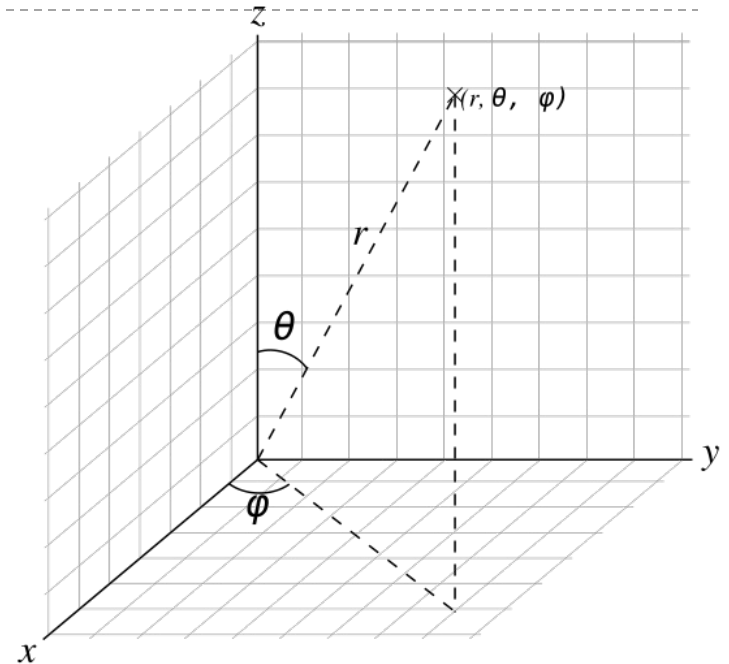


$$\begin{aligned}x &= r \cdot \cos(\varphi) & r &= \sqrt{x^2 + y^2} \\y &= r \cdot \sin(\varphi) & \varphi &= \arctan\left(\frac{y}{x}\right) \\z &= z & z &= z\end{aligned}$$

Основные системы координат: сферическая



r – радиус (расстояние)
 φ – азимутный угол
 θ – зенитный угол



$$x = r \cdot \sin(\theta) \cdot \cos(\varphi)$$

$$y = r \cdot \sin(\theta) \cdot \sin(\varphi)$$

$$z = r \cdot \cos(\theta)$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$\varphi = \arctan\left(\frac{y}{x}\right)$$

$$\theta = \arctan\left(\frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{z}\right)$$

Дополнительные системы координат

Аффинная (косоугольная) система координат

Барицентрические координаты

Биангулярные координаты

Биполярные координаты

Бицентрические координаты

Бицилиндрические координаты

Конические координаты

Координаты Риндлера

Параболические координаты

Проективные координаты

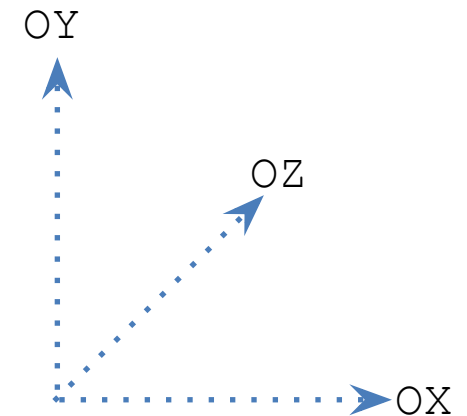
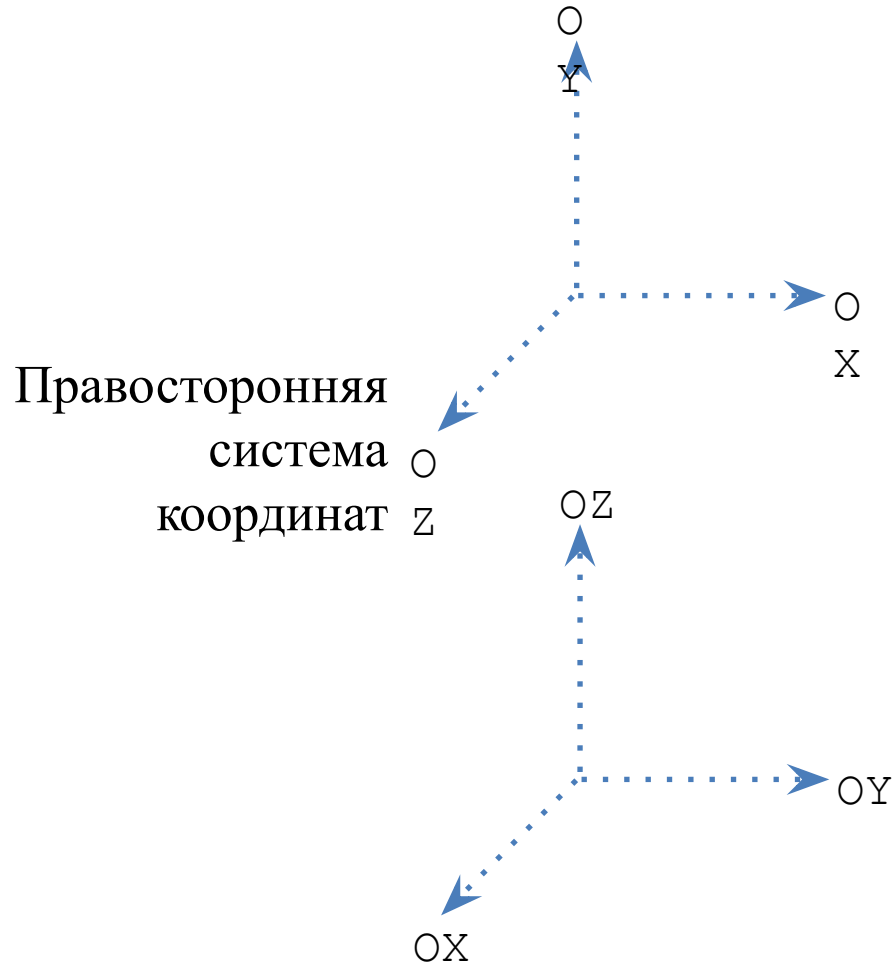
Тороидальная система координат

Трилинейные координаты

Цилиндрические параболические координаты

Эллипсоидальные координаты

Системы координат: (правило буравчика)



Левосторонняя
система
координат

Векторное произведение

Вектор c является
векторным произведением

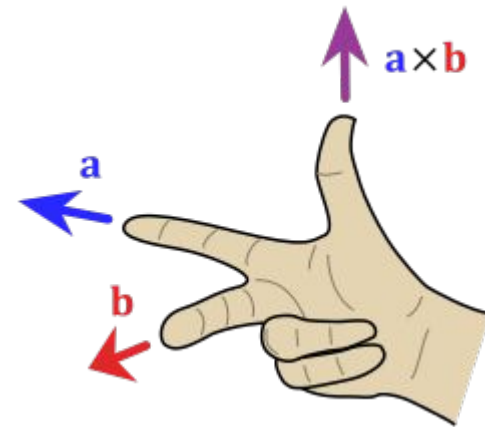
векторов a и b , если

$$(c, a) = (c, b) = 0$$

и

$$|c| = |a| \cdot |b| \cdot \sin(a, b)$$

(длина c равна площади параллелограмма,
построенного на векторах a и b)



Правая тройка,
Правило правой руки

$$\bar{c} = [\bar{a}, \bar{b}] = \bar{a} \times \bar{b} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} a_y \cdot b_z - a_z \cdot b_y \\ a_z \cdot b_x - a_x \cdot b_z \\ a_x \cdot b_y - a_y \cdot b_x \end{pmatrix}$$

Вычисление нормали в вершине: для грани

$$a = (a_x, a_y, a_z)$$

$$b = (b_x, b_y, b_z)$$

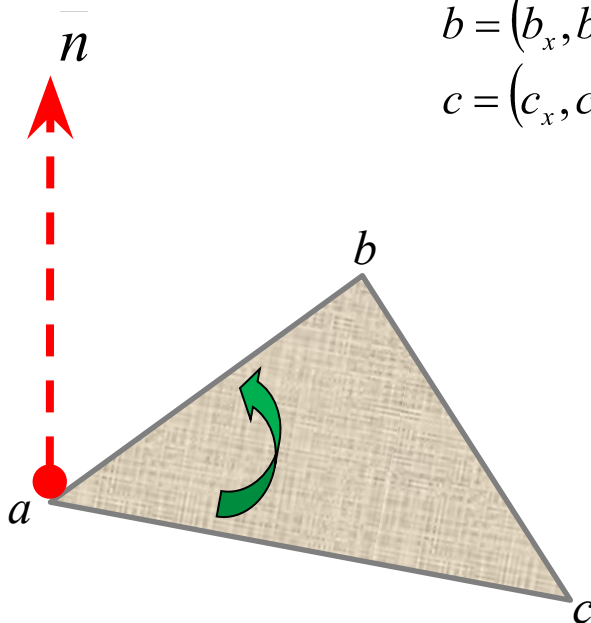
$$c = (c_x, c_y, c_z)$$

По правилу правой руки:

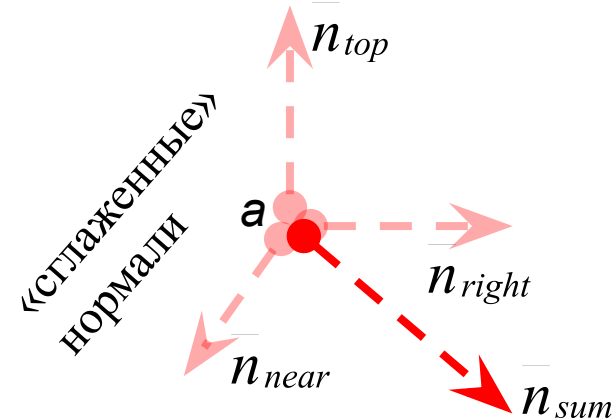
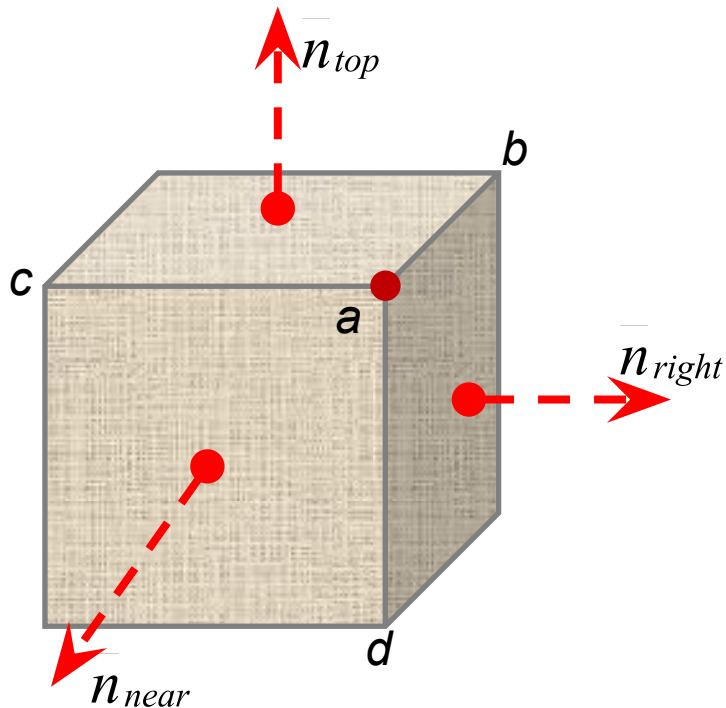
$$\bar{n} = (c - a) \times (b - a)$$

По правилу левой руки:

$$-\bar{n} = (b - a) \times (c - a)$$



Вычисление нормали в вершине: для граней

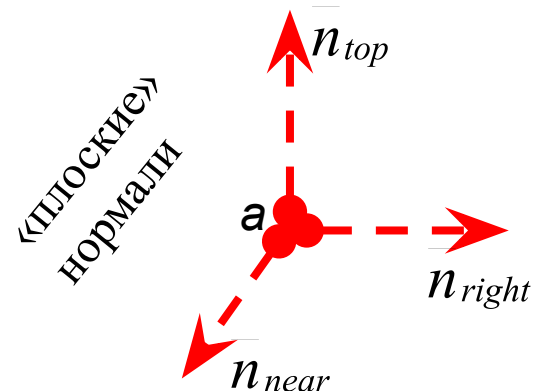


Векторная
сумма $\vec{n}_{sum} = \vec{n}_{top} + \vec{n}_{right} + \vec{n}_{near}$

$$\vec{n}_{top} = (\vec{b} - \vec{a}) \times (\vec{c} - \vec{a})$$

$$\vec{n}_{right} = (\vec{d} - \vec{a}) \times (\vec{b} - \vec{a})$$

$$\vec{n}_{near} = (\vec{c} - \vec{a}) \times (\vec{d} - \vec{a})$$



Задание нормали в вершине

- ✓ Задание вектора нормали $\mathbf{vnormal}=(x,y,z)^T$:

```
glNormal3f( x, y, z )
```

```
glNormal3fv ( vec_normal )
```

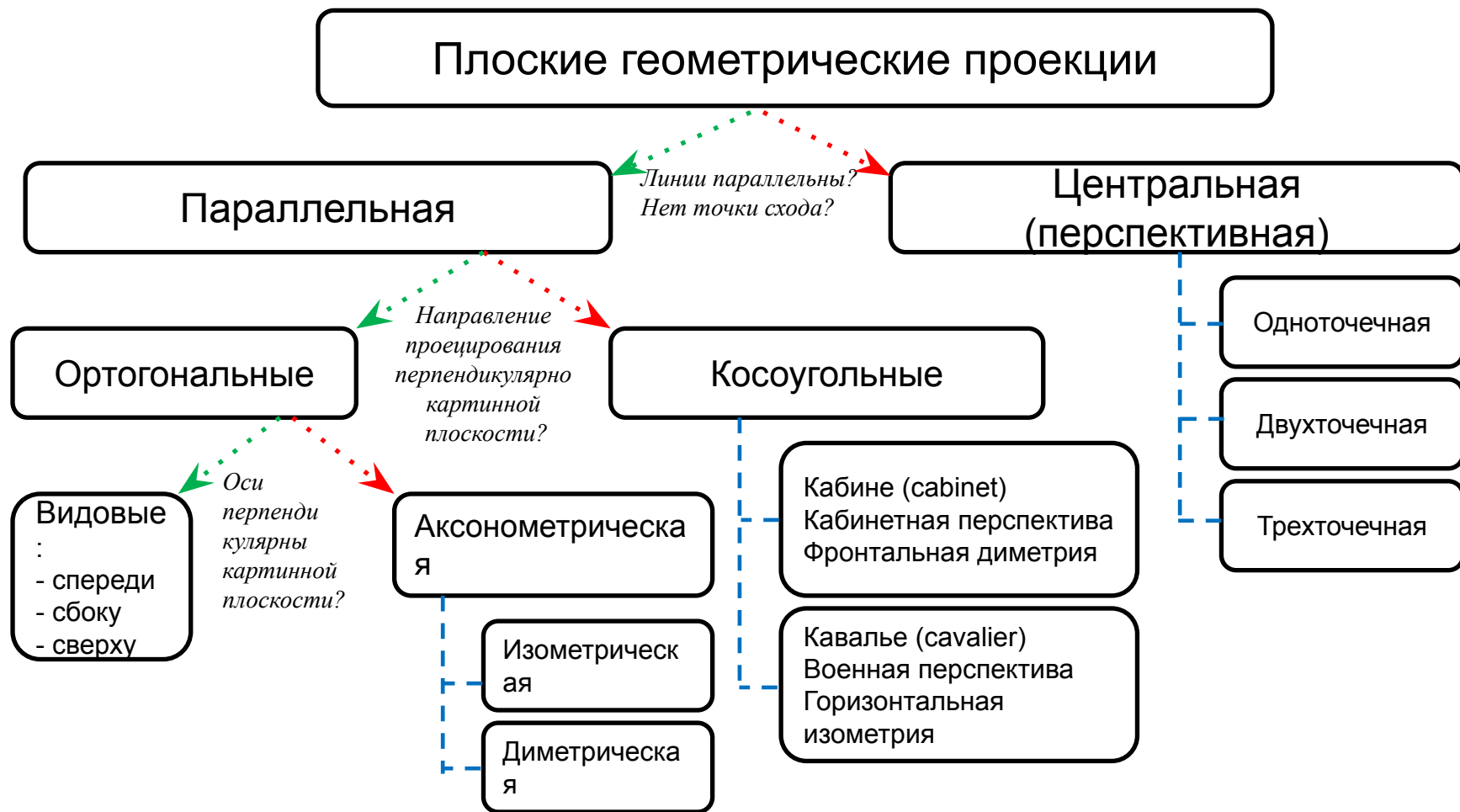
- ✓ Указание на автоматическую принудительную нормализацию (установление единичной длины) векторов нормалей:

```
glEnable ( GL_NORMALIZE )
```

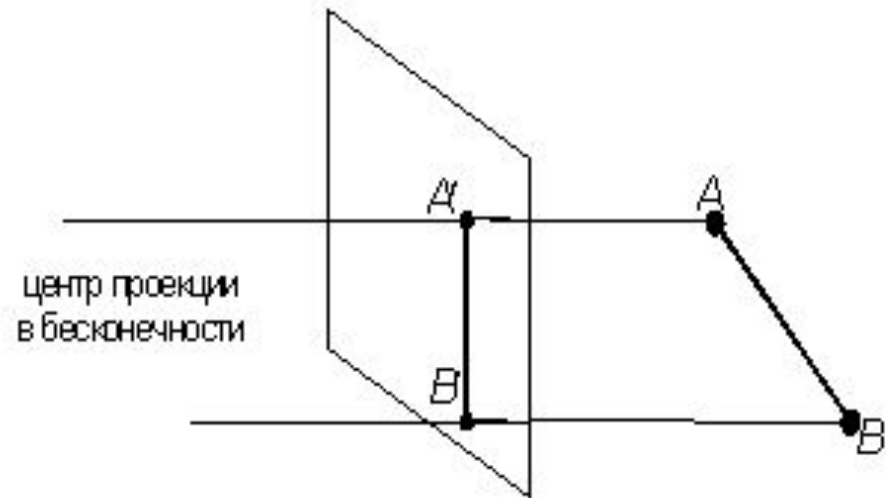
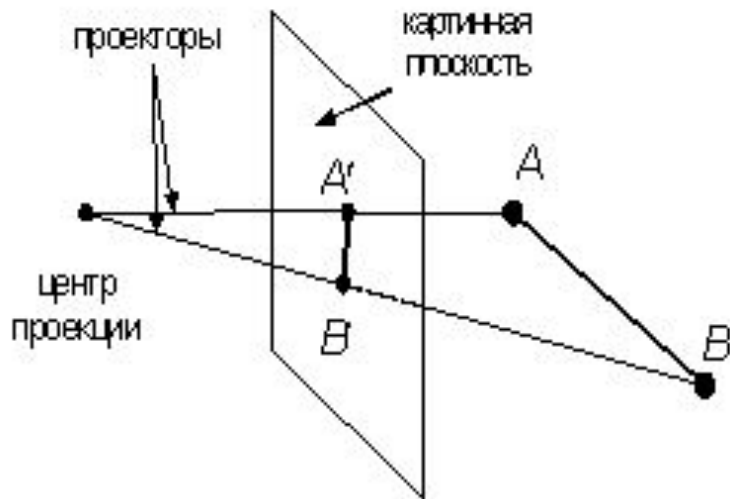
Вектор нормали является таким же атрибутом вершины, как и цвет, и может задаваться внутри блока **glBegin / glEnd**

При использовании целочисленных нормалей (**glNormal3i(*)** и т.п.) значение вектора автоматически масштабируется в диапазон $[-1,1]$

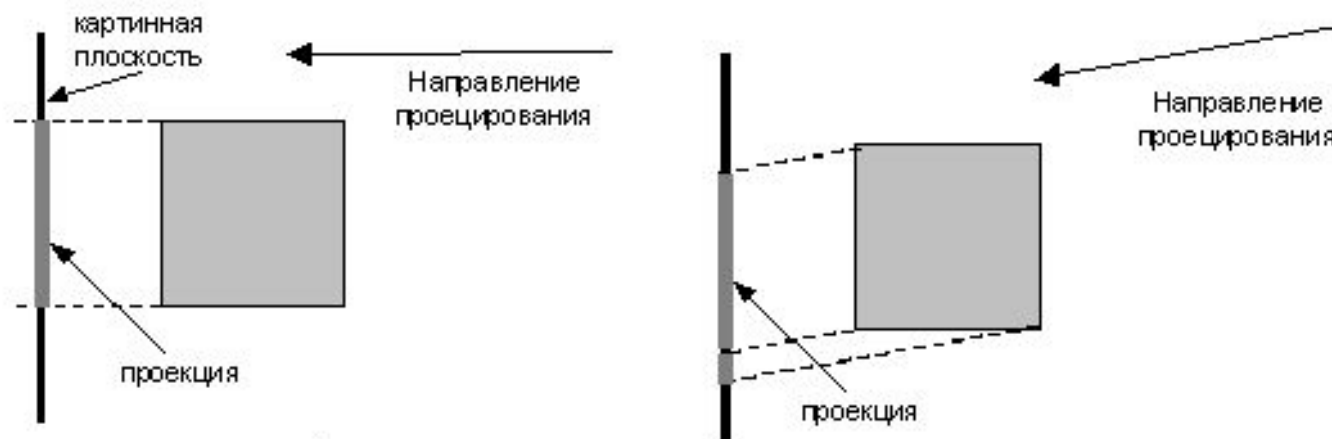
Типы проекций



Плоские проекции: центральная и параллельная

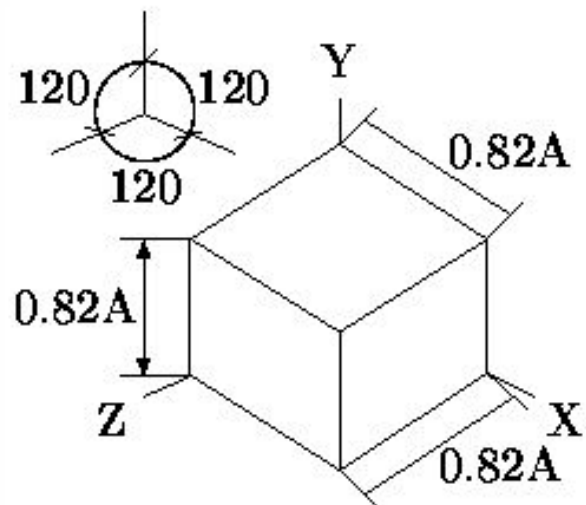


Параллельные проекции: ортогональные и косоугольные

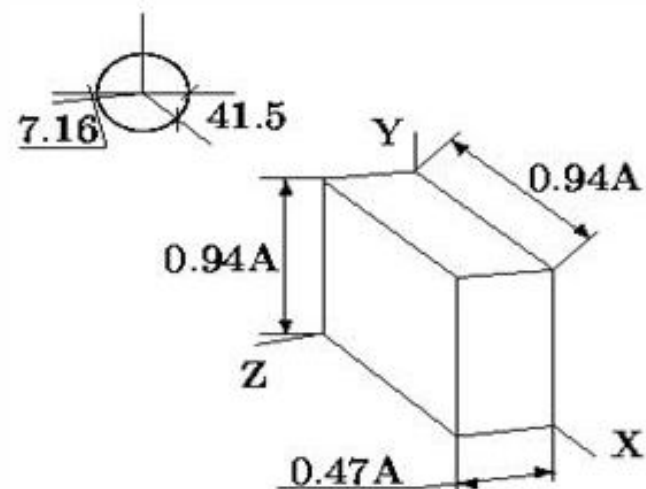


АксонOMETрические проекции: изометрическая и диметрическая

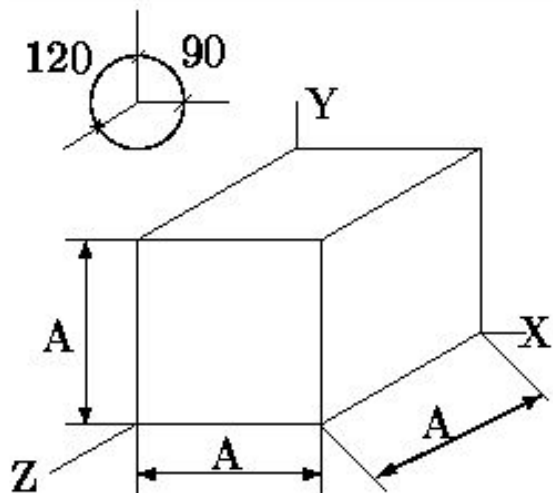
Изометрическая проекция



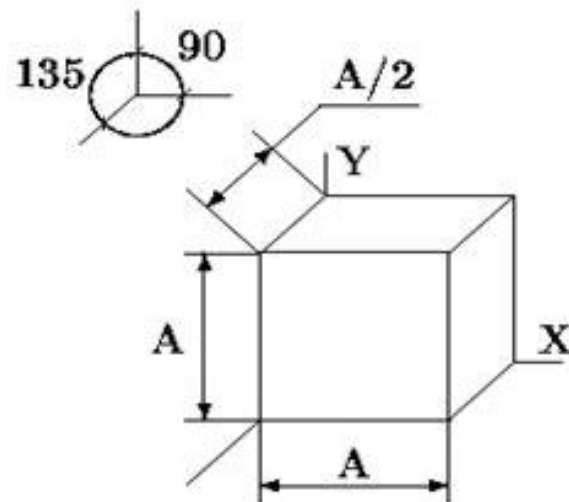
Диметрическая проекция



Косоугольные проекции: военная и кабинетная



*Свободная проекция
(аксонометрическая косоугольная
горизонтальная изометрическая проекция)*



*Кабинетная проекция
(аксонометрическая косоугольная
фронтальная диметрическая проекция)*

Центральные проекции: одноточечная, двухточечная и трехточечная

