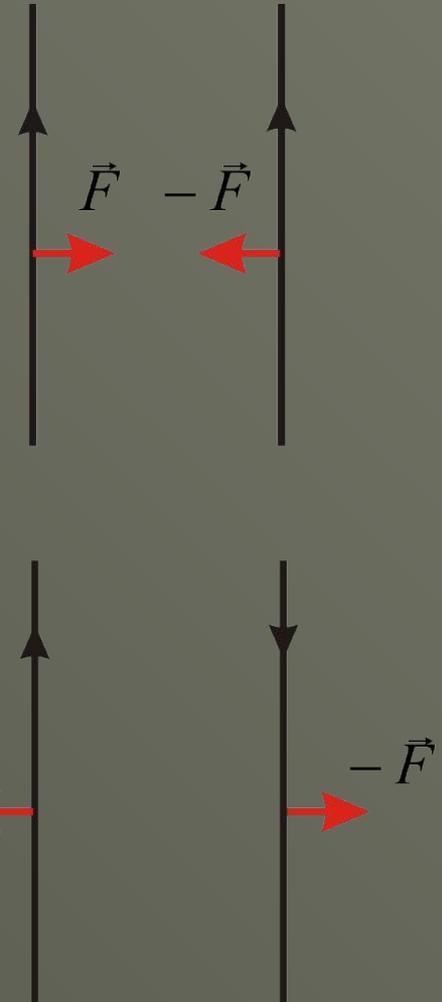


Экспериментальные факты, лежащие в основе теории магнетизма

- ◆ 1. (Ампер, 1820 г.) Два тонких прямолинейных параллельных проводника, по которым текут электрические токи, взаимодействуют друг с другом: притягиваются, если токи имеют одинаковое направление, и отталкиваются, если направления токов противоположны.
- ◆ Сила \vec{F} пропорциональна произведению сил токов в проводниках и обратно пропорциональна расстоянию между ними.



- ◆ Для двух бесконечно длинных проводников Ампер установил:

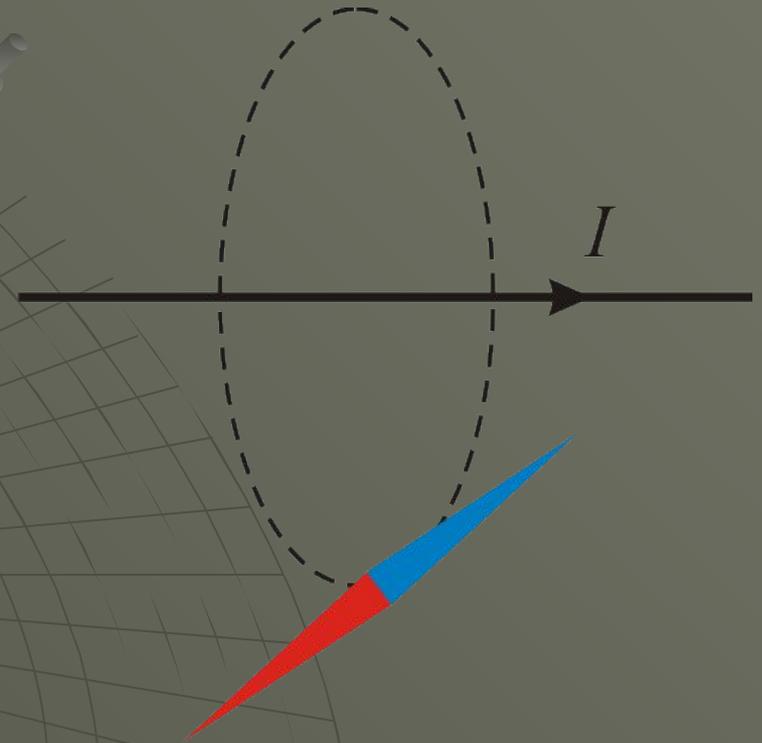
$$F \sim I_1, F \sim I_2, F \sim \frac{1}{r}, F \sim l$$

- ◆ Сила Ампера для взаимодействия таких проводников в вакууме:

$$F = \kappa \frac{I_1 I_2 l}{r} \quad (1)$$

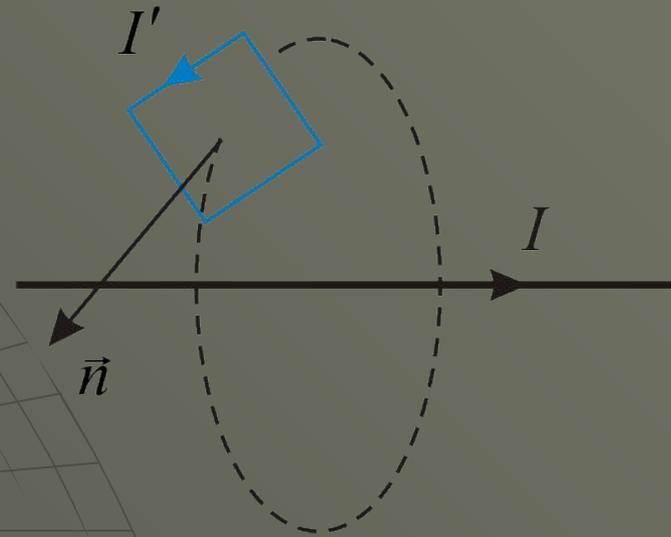
Экспериментальные факты, лежащие в основе теории магнетизма

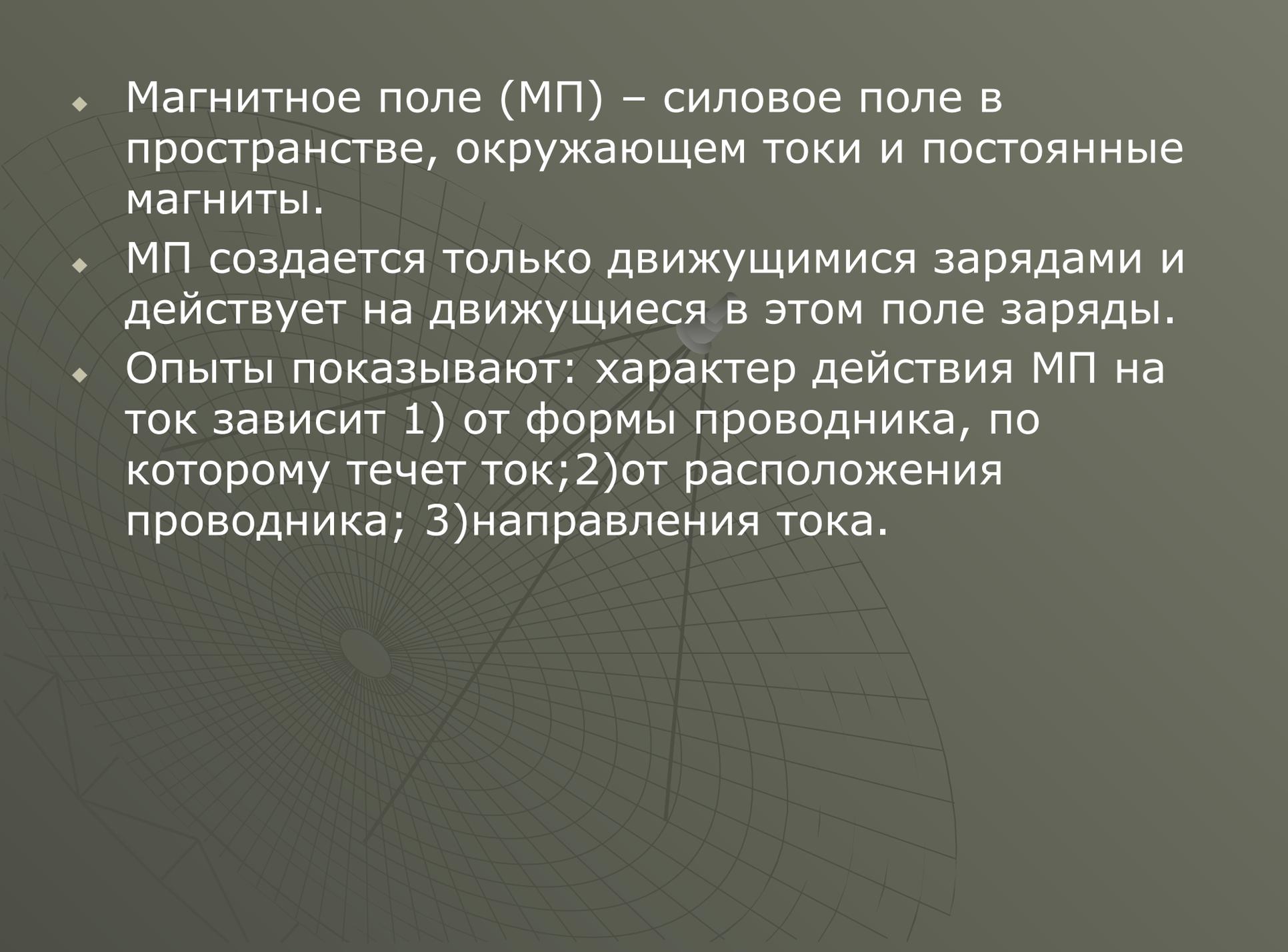
- ◆ 2. (Эрстед, 1820 г.) Провод с текущим по нему током ориентирует расположенную поблизости стрелку магнитного компаса в направлении, перпендикулярном направлению тока.



Экспериментальные факты, лежащие в основе теории магнетизма

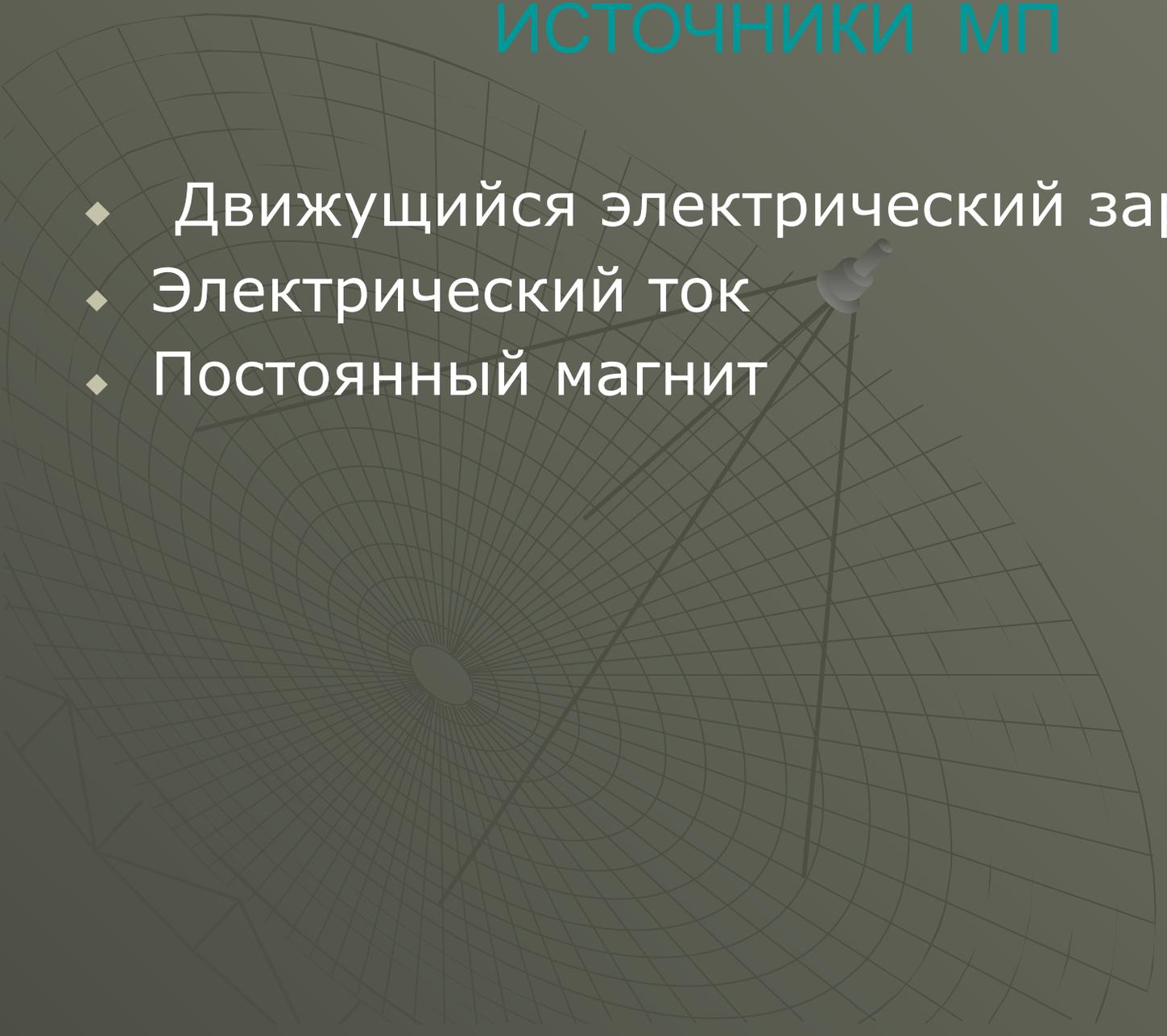
- ◆ 2. (Эрстед, 1820 г.) Если вместо магнитной стрелки рядом с прямолинейным проводником с током расположить изготовленную из проволоки рамку, по которой течет электрический ток, то рамка будет испытывать действие механического момента сил и установится так, что нормаль \mathbf{n} к плоскости рамки будет перпендикулярна направлению силы тока в проводе.



- 
- The background features a technical diagram of a magnetic field. It shows a central vertical wire with a circular arrow indicating the direction of current flow. Concentric circular lines represent the magnetic field lines, which are more densely packed near the wire and become more widely spaced as they move away. The diagram is rendered in a light gray color against a dark gray background.
- ◆ Магнитное поле (МП) – силовое поле в пространстве, окружающем токи и постоянные магниты.
 - ◆ МП создается только движущимися зарядами и действует на движущиеся в этом поле заряды.
 - ◆ Опыты показывают: характер действия МП на ток зависит 1) от формы проводника, по которому течет ток; 2) от расположения проводника; 3) направления тока.

ИСТОЧНИКИ МП

- ◆ Движущийся электрический заряд.
- ◆ Электрический ток
- ◆ Постоянный магнит

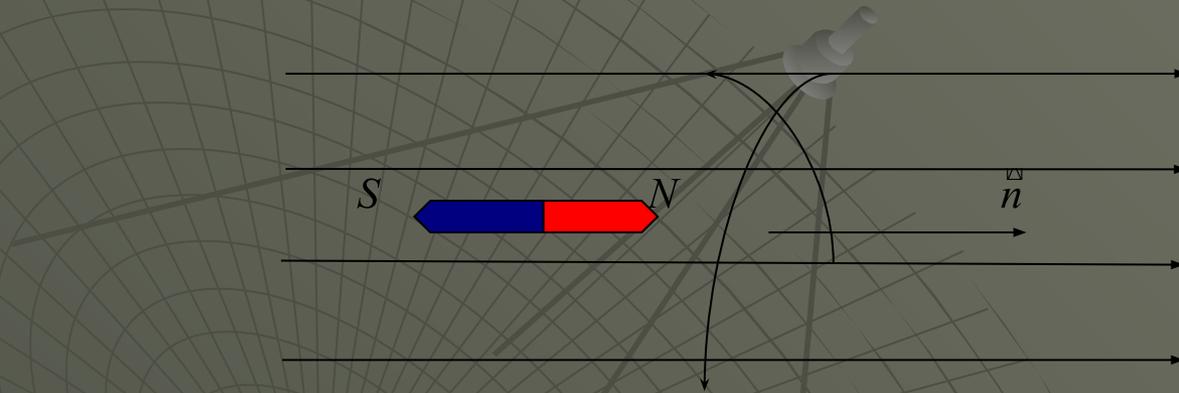


- ◆ Основная силовая характеристика
МП – вектор магнитной индукции

The background features a complex grid of concentric and radial lines, representing a magnetic field. A vector labeled \vec{B} originates from a central point and points towards the upper right. The vector is represented by a thin line with a small grey sphere at its tip. The text \vec{B} is positioned below the vector's tip.

\vec{B}

- ◆ За направление МП в данной точке принимают направление, вдоль которого располагается положительная нормаль к свободно подвешенной рамке с током.



- ◆ Или направление, совпадающее с направлением силы, действующей на северный полюс магнитной стрелки, помещенной в данную точку поля.

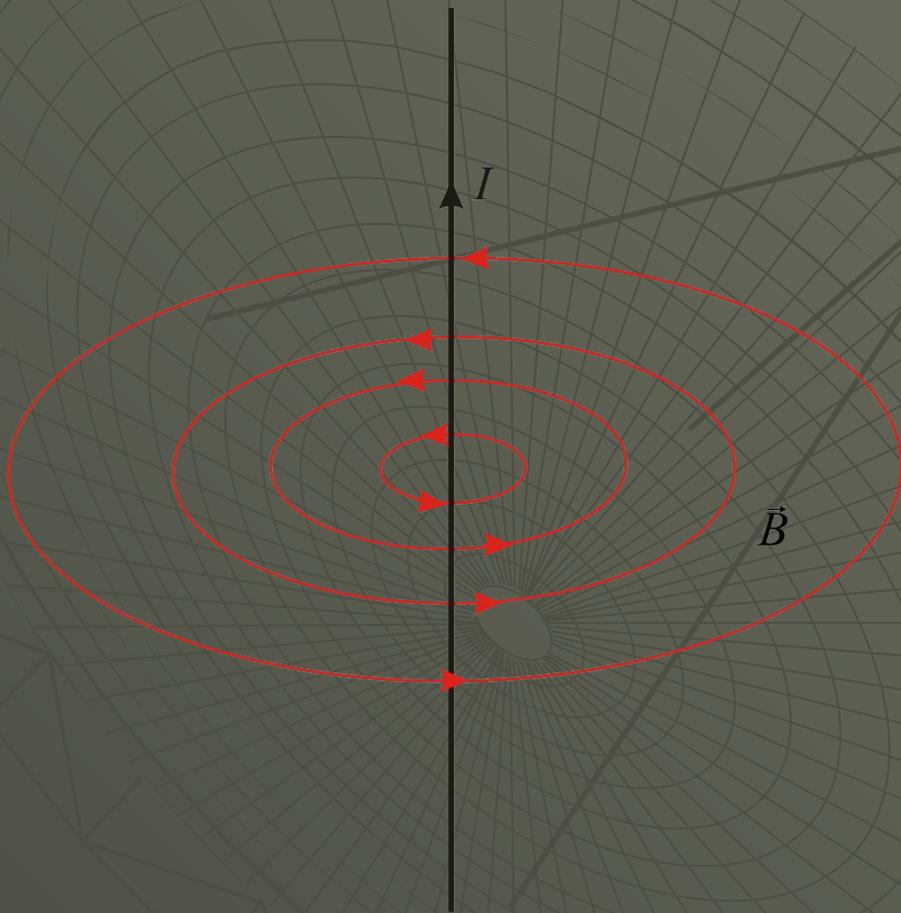
ПРАВИЛО БУРАВЧИКА

- ◆ За направление положительной нормали принимается направление поступательного движения буравчика, рукоятка движется в направлении, совпадающем с направлением тока, текущего в рамке – правило буравчика или правило правого винта.

СИЛОВЫЕ ЛИНИИ МП

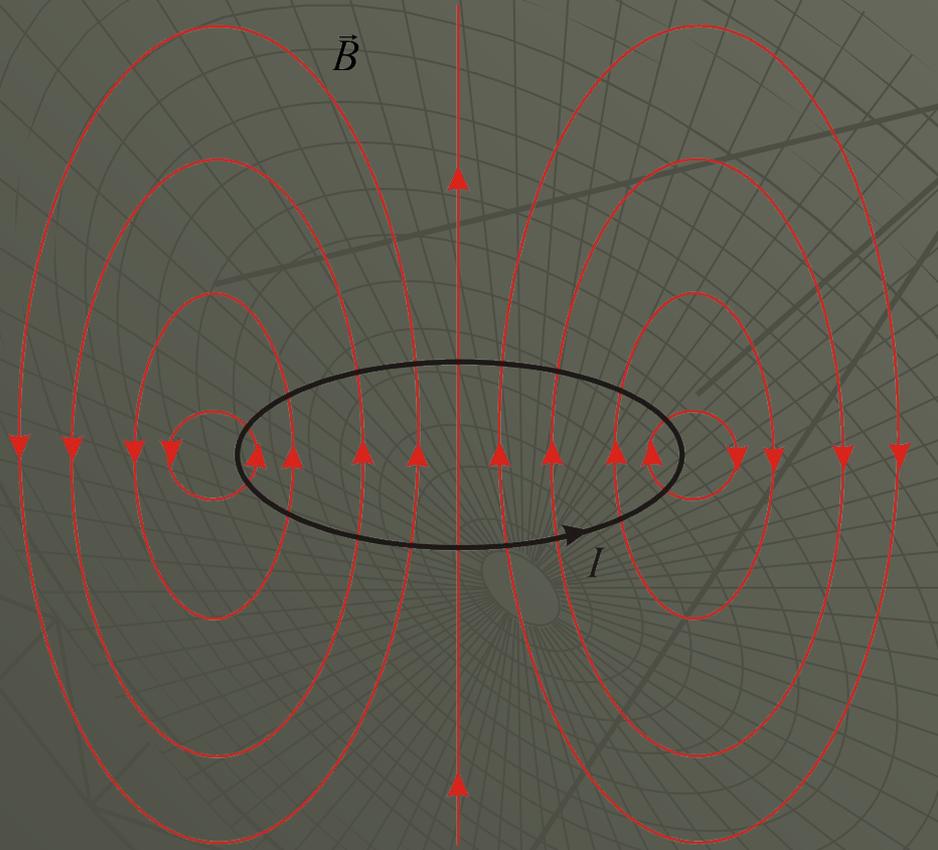
- ◆ Силовые линии МП (линии магнитной индукции) – линии касательные, к которым в любой точке пространства совпадают вектором магнитной индукции.
- ◆ Силовые линии МП замкнуты, охватывают проводники с током (См.рис)
- ◆ МП – вихревое.

Магнитное поле прямолинейного проводника с ТОКОМ



- ◆ Линии вектора \vec{B} прямолинейного проводника с током — концентрические окружности с центром на оси провода, расположенные в перпендикулярной к проводу плоскости.
- ◆ Густота линий уменьшается по мере удаления от центра

Магнитное поле кругового витка с током



- ◆ Линии вектора \vec{B} кругового витка с током пересекают плоскость витка перпендикулярно ей.

МОДУЛЬ ВЕКТОРА \vec{B}

- ♦ Магнитная индукция зависит от силы тока I и от расстояния r от проводника до исследуемой точки, т.е.

$$B = \frac{I}{r} k \quad (2)$$

- ♦ k – коэффициент пропорциональности.
- ♦ Подставляя выражение (2) в (1) получаем:

$$F = I\hat{A}l$$

- ♦ Учитывая, что токи одинаковы.

МОДУЛЬ ВЕКТОРА

\vec{B}

- ◆ Используя формулу (2):

$$B = \frac{F}{Il} \quad (3)$$

- ◆ Модуль вектора магнитной индукции – отношение максимальной силы, действующей со стороны МП на участок проводника с током, к произведению силы тока на длину этого участка.
- ◆ Единица измерения – тесла:

$$1 \text{ Тл} = \frac{1 \text{ Н}}{1 \text{ А} \cdot 1 \text{ м}}$$

Сила Лоренца

- ◆ Опыт показывает, что *сила \mathbf{F} , действующая на точечный заряд q , в общем случае зависит не только от его положения в пространстве, но и от его скорости \mathbf{v} .*
- ◆ Поэтому силу \mathbf{F} разделяют на 2 составляющие – \mathbf{F}_e , зависящую только от положения заряда q в пространстве (**электрическая составляющая**), и \mathbf{F}_m , зависящую от скорости заряда (**магнитная составляющая**).
- ◆ При этом в любой точке пространства и в любой момент времени магнитная составляющая силы:
 - Всегда перпендикулярна \mathbf{v} ;
 - Всегда перпендикулярная определенному в данном месте направлению;
 - По модулю пропорциональна той составляющей скорости \mathbf{v} , которая перпендикулярна этому выделенному направлению.

Действие силы Лоренца на заряды

Сила,
действующая
на заряды

F

Составляющие:

F_e

F_m

От чего
зависит:

от положения
заряда в
пространстве

от скорости
заряда

Сила Лоренца

- ◆ Свойства магнитной составляющей можно описать, если ввести понятие **магнитного поля**. Если охарактеризовать это поле вектором \mathbf{B} , определяющим выделенное в каждой точке пространства направление, то выражение для \mathbf{F}_m можно записать в виде:

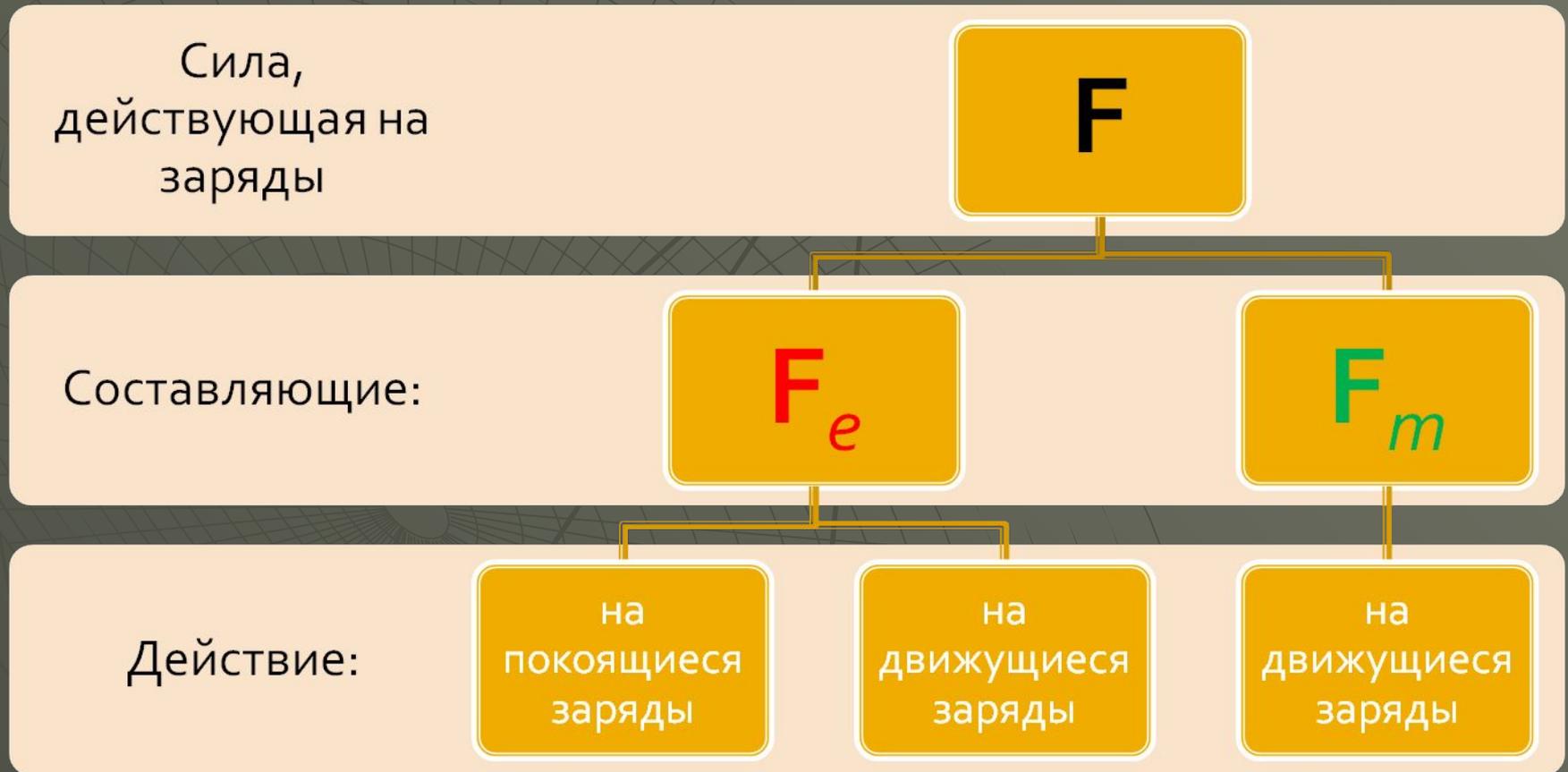
$$\mathbf{F}_m = q[\mathbf{v} \times \mathbf{B}]$$

- ◆ Тогда полная электромагнитная сила (**сила Лоренца**), действующая на заряд q :

$$\mathbf{F} = \mathbf{F}_e + \mathbf{F}_m = q\mathbf{E} + q[\mathbf{v} \times \mathbf{B}]$$

- ◆ *Примечание.* Это выражение справедливо как для постоянных, так и для переменных электрических и магнитных полей, а также для любых скоростей заряда.

Действие силы Лоренца на заряды



Особенности вектора \mathbf{B}

- ◆ Поле вектора \mathbf{B} (магнитное поле):
 - не действует на покоящиеся заряды;
 - характеризует силовое действие магнитного поля на движущийся заряд (аналог вектора \mathbf{E} , характеризующего силовое действие электрического поля);
 - поскольку $\mathbf{F}_m \perp \mathbf{v}$, то магнитная составляющая силы Лоренца (т.е. магнитное поле) *не совершает работы над зарядом*. Таким образом, в постоянном магнитном поле энергия движущейся частицы остается неизменной.
 - в нерелятивистском случае ($v \ll c$) сила Лоренца *инвариантна*: $\mathbf{F} = q\mathbf{v} \times \mathbf{B}$ (в соответствии с принципом относительности Галилея). Однако, поскольку \mathbf{F}_m зависит от скорости \mathbf{v} заряда, то она (и, следовательно, \mathbf{F}_e) зависят от выбора системы отсчета.

Магнитное поле движущегося заряда

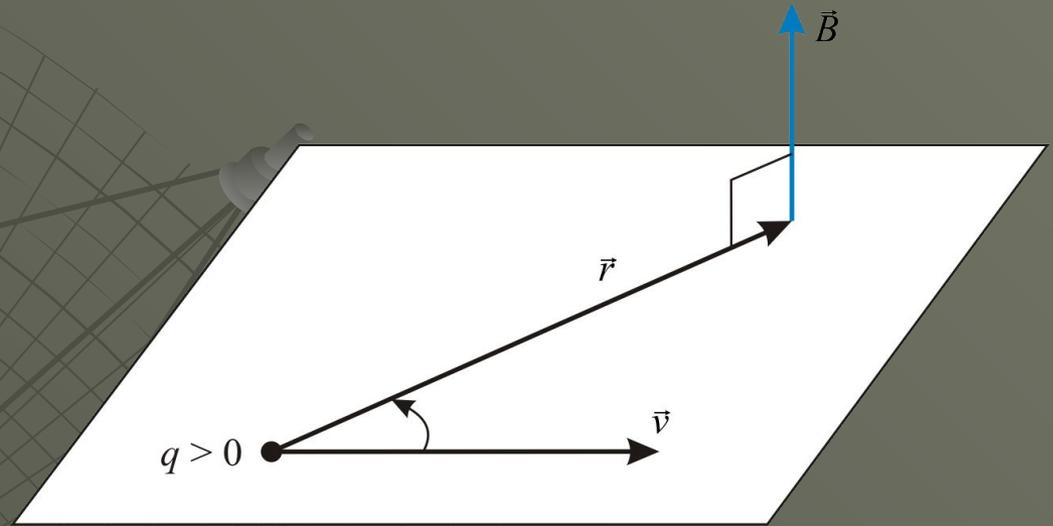
- ♦ Опыт показывает, что *само магнитное поле порождается движущимися зарядами (токами)*.
- ♦ Поле \mathbf{B} точечного заряда q , движущегося с постоянной нерелятивистской скоростью \mathbf{v} :

$$\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} q \frac{[\mathbf{v} \times \mathbf{r}]}{r^3}$$

- ♦ Здесь \mathbf{r} – радиус-вектор, проведенный от заряда q в точку наблюдения. Его начало движется вместе с зарядом, а конец – неподвижен в данной системе отсчета, поэтому \mathbf{B} в данной точке пространства зависит от времени

Магнитное поле движущегося заряда

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q[\vec{v} \times \vec{r}]}{r^3}$$



- ◆ В соответствии с формулой, вектор \mathbf{B} перпендикулярен плоскости, в которой расположены векторы \mathbf{v} и \mathbf{r} , причем вращение \mathbf{v} по направлению к \mathbf{r} образует правовинтовую систему.
- ◆ Вектор \mathbf{B} называется **магнитной индукцией**. Единицей магнитной индукции служит *тесла* (Тл)

Связь между векторами \vec{B} и \vec{E} при движении точечного заряда

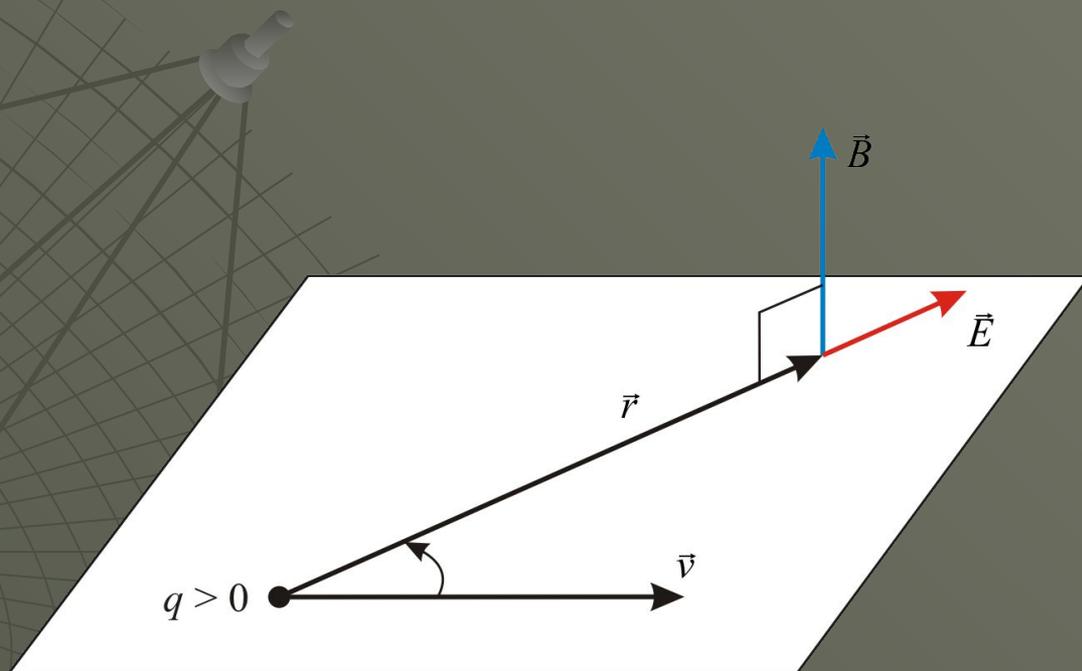
- ◆ Электрическое поле точечного заряда:

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^3} \vec{r}$$

- ◆ Поэтому

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q[\vec{v} \times \vec{r}]}{r^3} =$$

$$\mu_0\epsilon_0[\vec{v} \times \vec{E}] = \frac{[\vec{v} \times \vec{E}]}{c^2}$$



- ◆ Здесь $c = (\epsilon_0 \mu_0)^{-1/2}$ – электродинамическая постоянная,

Принцип суперпозиции

- ♦ Опыт показывает, что для магнитного поля, как и для электрического, справедлив **принцип суперпозиции**: *магнитное поле, создаваемое в данной точке пространства несколькими движущимися зарядами (или токами), равно векторной сумме магнитных полей, создаваемых в данной точке каждым зарядом (или током) в отдельности:*

$$\vec{B} = \sum_i \vec{B}_i$$

Закон Био – Савара – Лапласа

- ◆ Рассмотрим вопрос о нахождении магнитного поля, создаваемого *постоянными* электрическими токами. Для этого используем выражение для индукции \mathbf{B} магнитного поля движущегося со скоростью \mathbf{v} точечного заряда q :

$$\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q[\mathbf{v} \times \mathbf{r}]}{r^3}$$

- ◆ Здесь \mathbf{r} – радиус-вектор точки, в которой определяется \mathbf{B} .
- ◆ Поскольку заряд является носителем тока в проводнике, представим его в виде $q = \rho dV$, где ρ – объемная плотность заряда, dV – элементарный объем. Учтем, что $\mathbf{j} = \rho\mathbf{v}$ – плотность тока, тогда

$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q[\mathbf{v} \times \mathbf{r}]}{r^3} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{\rho dV[\mathbf{v} \times \mathbf{r}]}{r^3} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{[\mathbf{j} \times \mathbf{r}]}{r^3} dV$$

Закон Био – Савара – Лапласа

- ◆ Если ток I течет по *тонкому* проводу с площадью поперечного сечения S , то $j dV = j dS dl = Idl$, где dl – элемент длины проводника.
- ◆ Введем вектор $d\mathbf{l}$ в направлении тока I , тогда $j dV = Id\mathbf{l}$. Векторы $j dV$ и $Id\mathbf{l}$ называются соответственно **объемным** и **линейным** элементами тока. Таким образом, получаем:

$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{[d\mathbf{l} \times \mathbf{r}]}{r^3}$$

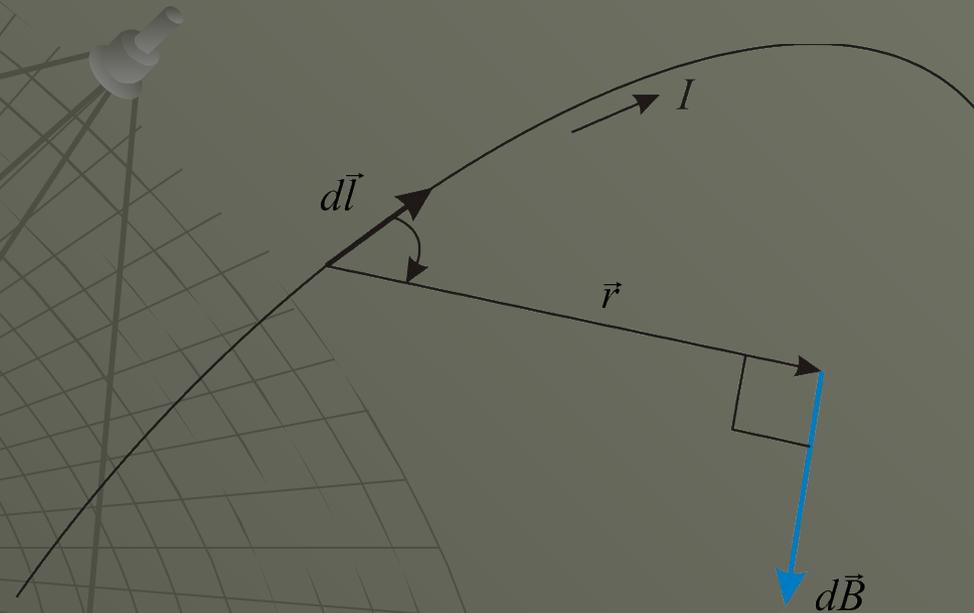
- ◆ Это равенство выражает **закон Био – Савара – Лапласа**. Здесь вектор $d\mathbf{B}$ – магнитная индукция, создаваемая в точке пространства с радиус-вектором \mathbf{r} элементом тока $Id\mathbf{l}$.

Закон Био – Савара – Лапласа

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{[d\vec{l} \times \vec{r}]}{r^3}$$

- ◆ Полное поле \vec{B} в соответствии с принципом суперпозиции определяется в результате интегрирования этого выражения по всем элементам тока:

$$\vec{B} = \int d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_L \frac{I[d\vec{l} \times \vec{r}]}{r^3}$$

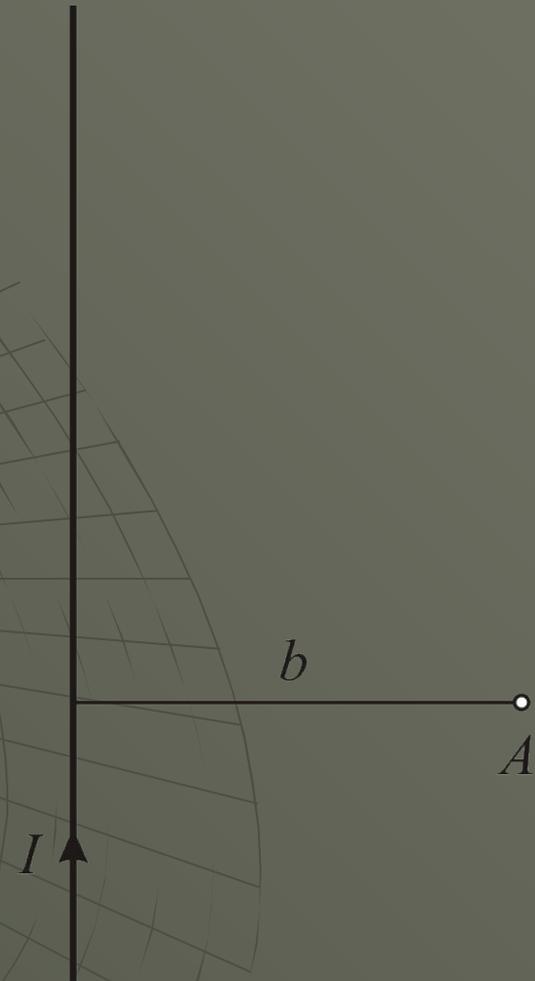


Расчет магнитных полей по закону Био – Свара – Лапласа

- ◆ Расчет по формулам закона Био – Свара – Лапласа магнитного поля тока произвольной конфигурации, вообще говоря, сложен.
- ◆ Однако расчет значительно упрощается, если распределение тока имеет определенную симметрию.
- ◆ Приведем несколько простейших примеров нахождение индукции магнитного поля тока.

Пример 1. Магнитное поле прямого тока

- ◆ Найдем магнитную индукцию \mathbf{B} в точке пространства, отстоящей на расстоянии b от прямого проводника с током I .
- ◆ Будем считать, что b намного меньше длины провода.



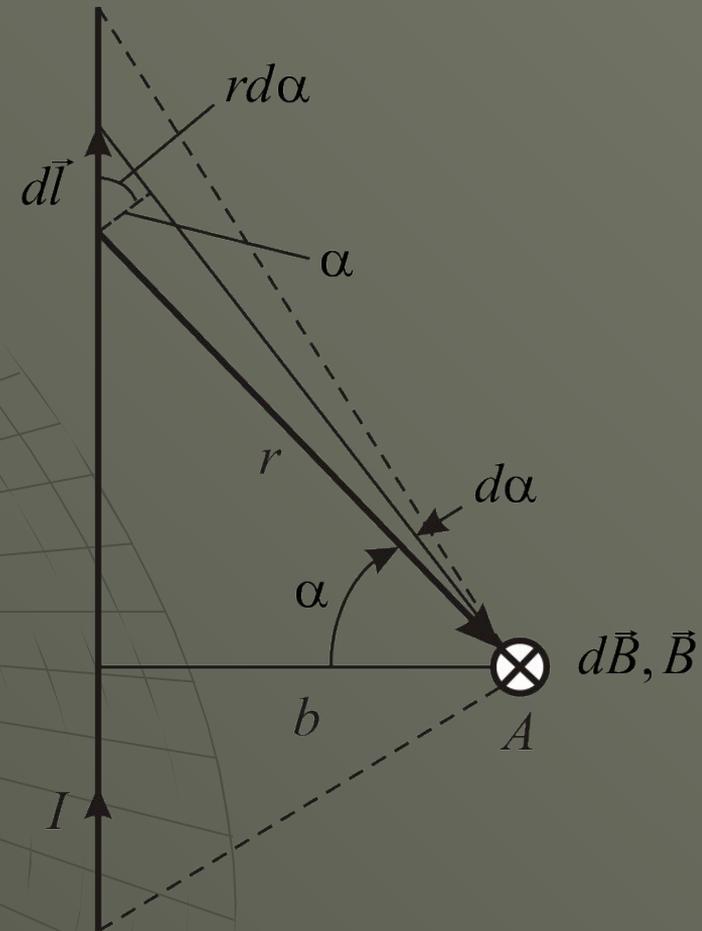
Пример 1. Магнитное поле прямого тока

- Согласно закону Био – Савара – Лапласа,

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{[d\vec{l} \times \vec{r}]}{r^3}$$

в произвольной точке A векторы $d\vec{B}$ всех элементов тока имеют одинаковое направление – за плоскость рисунка. Поэтому сложение вектором $d\vec{B}$ можно заменить сложением их модулей dB , причем

$$dB = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{dl \cos \alpha}{r^3}$$



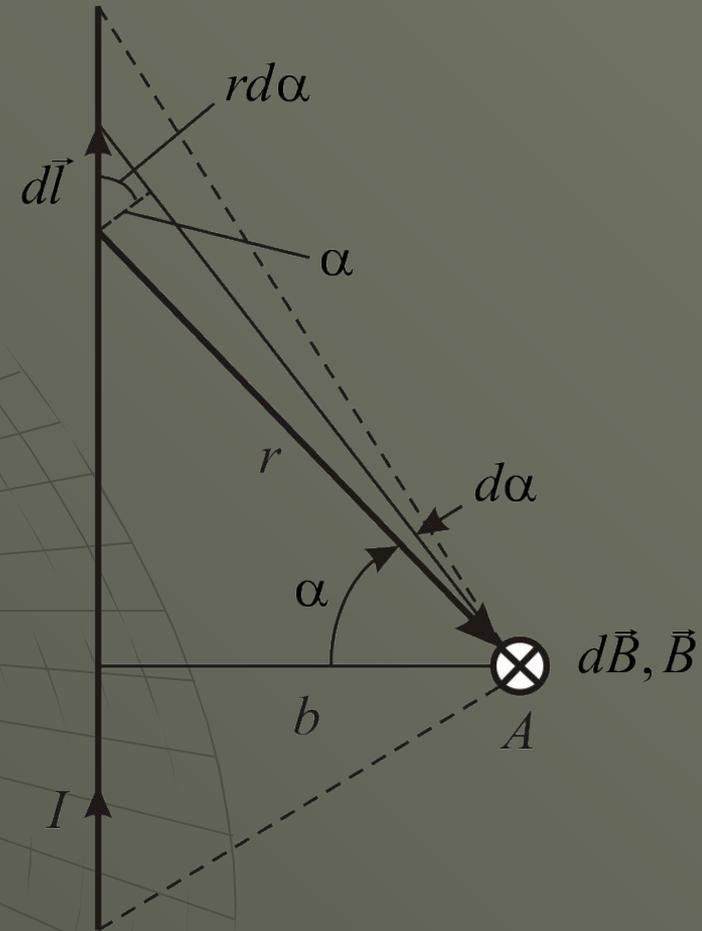
Пример 1. Магнитное поле прямого тока

- Из рисунка видно, что $d\vec{l}\cos\alpha = r d\alpha$, $r = b/\cos\alpha$. Значит

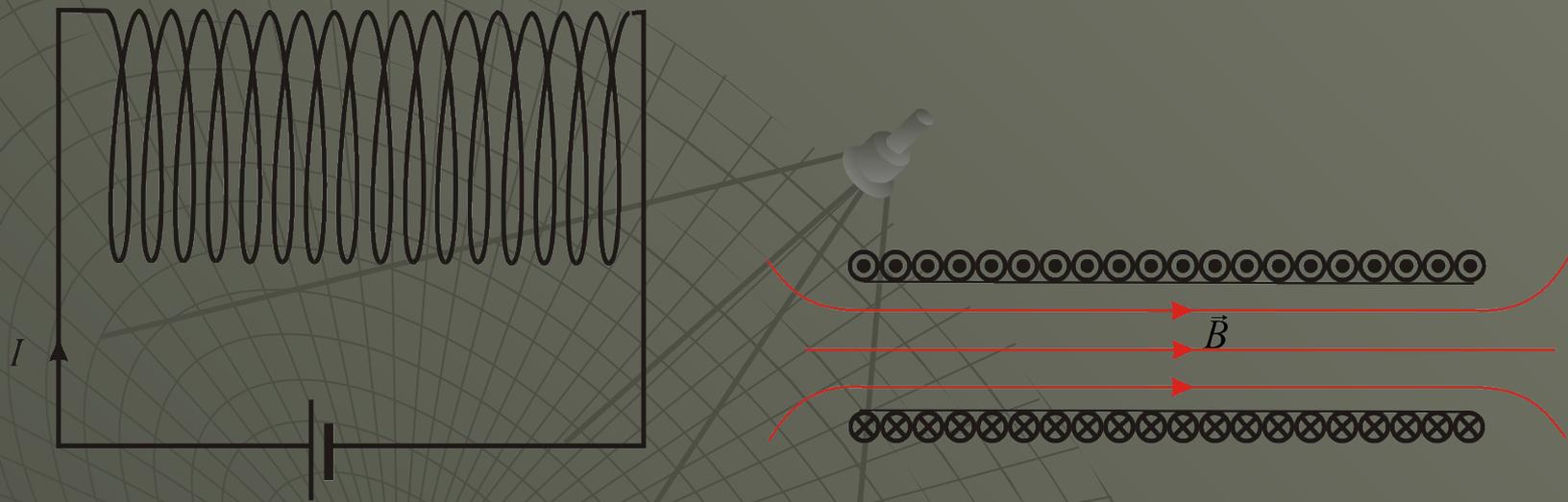
$$dB = \frac{\mu_0 I \cos\alpha d\alpha}{4\pi b}$$

- Интегрируя это выражение по всем элементам тока, что эквивалентно интегрированию по α от $-\pi/2$ до $+\pi/2$, находим окончательно

$$B = \frac{\mu_0 I}{2\pi b}$$



Магнитное поле соленоида



- ◆ Соленоид представляет собой навитой на круглый цилиндрический каркас тонкий провод. Витки расположены вплотную и изолированы друг от друга. При пропускании тока по проводу, из которого изготовлен соленоид, возникает магнитное поле, которое, *если соленоид достаточно длинный*, можно считать однородным внутри соленоида и практически равным нулю вне его объема.

Теорема Гаусса для поля \mathbf{B}

- ◆ Теорема Гаусса для поля \mathbf{B} . Поток вектора \mathbf{B} сквозь любую замкнутую поверхность равен нулю:

$$\oint_S \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = 0$$

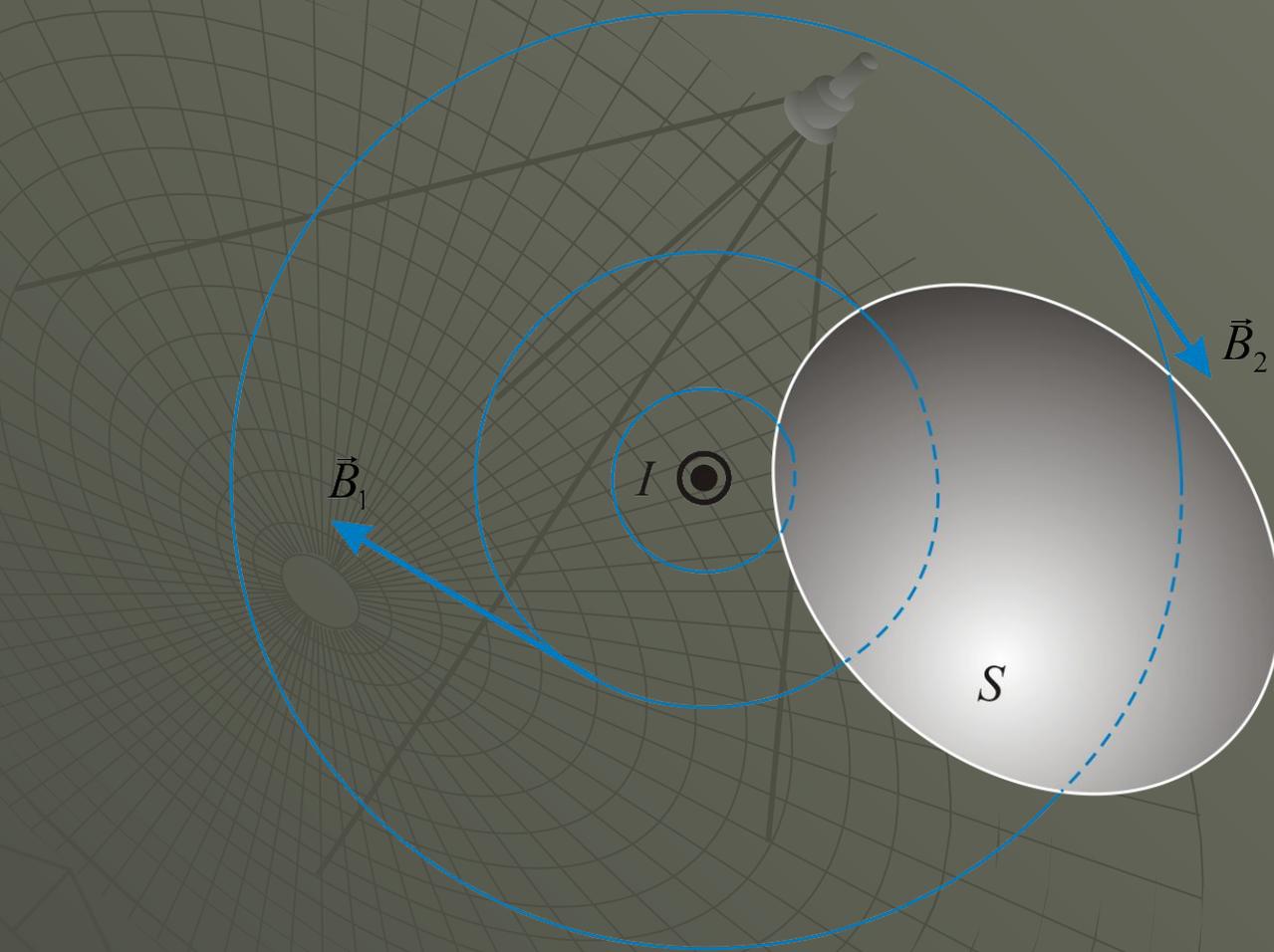
- ◆ Эта теорема является обобщением опыта. Она выражает собой в форме постулата тот факт, что *линии магнитной индукции не имеют ни начала, ни конца*. Поэтому число линий вектора \mathbf{B} , выходящих из любого объема, ограниченного замкнутой поверхностью S , всегда равно числу линий, входящих в этот объем.

Следствие из теоремы Гаусса для поля \mathbf{B}

- ◆ Отсюда вытекает важное следствие: *поток вектора \mathbf{B} сквозь поверхность S , ограниченную некоторым замкнутым контуром, не зависит от формы поверхности.*
- ◆ Теорема Гаусса для вектора \mathbf{B} выражает также и тот факт, что *в природе нет «магнитных зарядов», т.е. зарядов, на которых бы начинались и на которых бы заканчивались линии магнитной индукции.*
- ◆ Иначе говоря, *поле вектора \mathbf{B} не имеет источников (в противоположность электростатическому полю).*

Теорема Гаусса для вектора

В



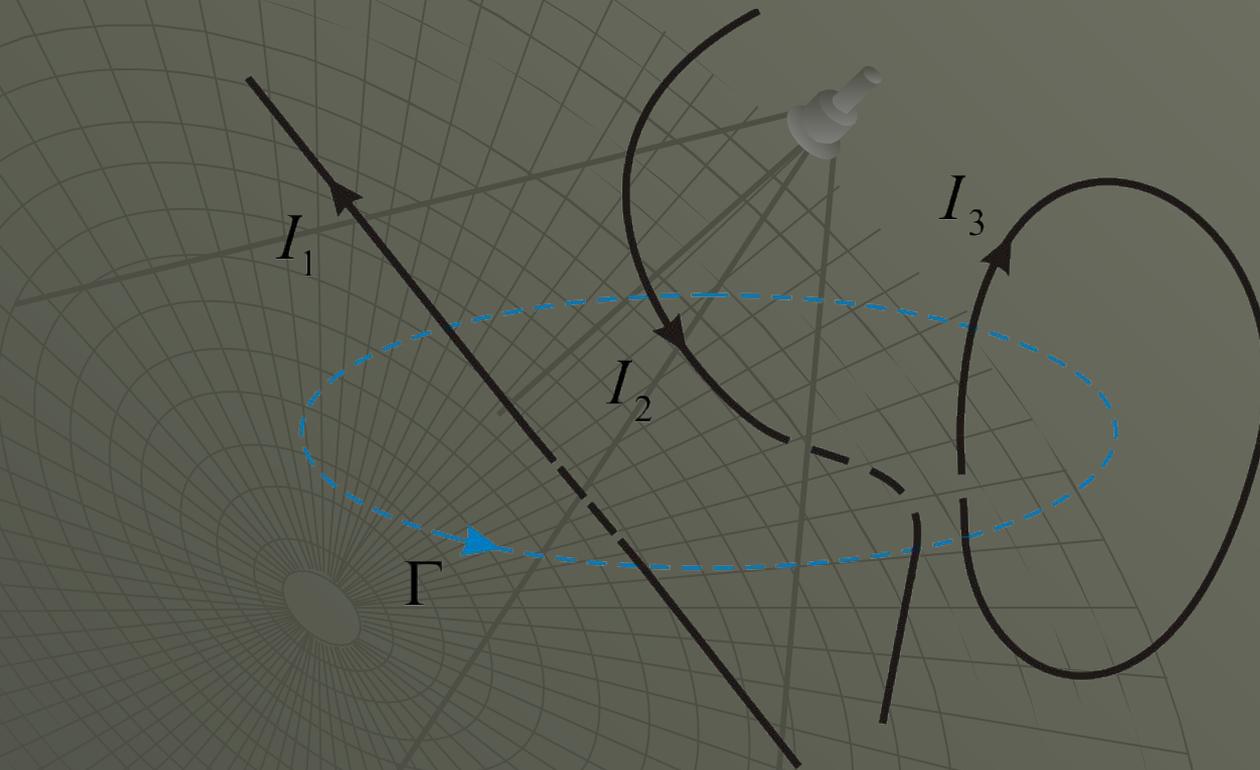
Теорема о циркуляции вектора В

- ◆ Теорема о циркуляции вектора В (для магнитного поля постоянных токов в вакууме). Циркуляция вектора В по произвольному контуру Γ равна произведению μ_0 на алгебраическую сумму токов, охватываемых контуром Γ :

$$\int_{\Gamma} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 \sum_i I_i$$

- ◆ При этом ток I_i считается положительным, если его направление связано с направлением обхода контура правилом правого винта. Ток противоположного направления считается отрицательным.

Пример

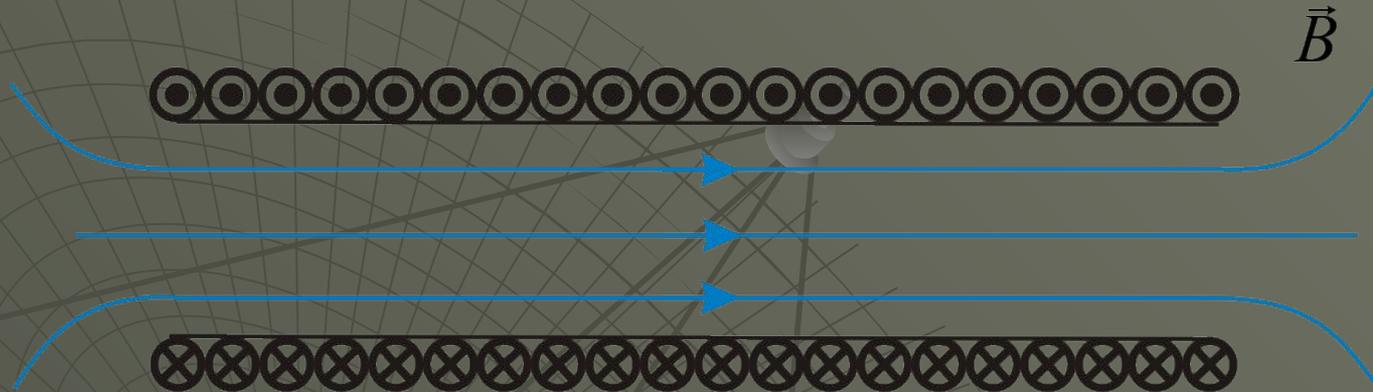


$$\int_{\Gamma} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 (I_1 - I_2 + I_3)$$

Теорема о циркуляции вектора \mathbf{V} в дифференциальной форме

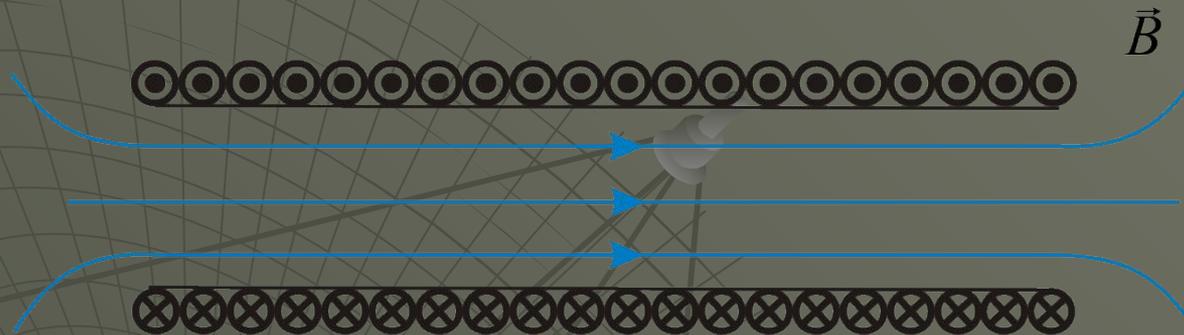
- ◆ Заметим, что в электростатическом поле циркуляция вектора \mathbf{E} равна нулю и $\text{rot}\mathbf{E} = 0$, т.е. поле \mathbf{E} является **потенциальным**
- ◆ В отличие от электростатического поля, поле вектора \mathbf{V} является **соленоидальным (вихревым)**, поскольку $\text{rot}\mathbf{V} \neq 0$.

Магнитное поле соленоида



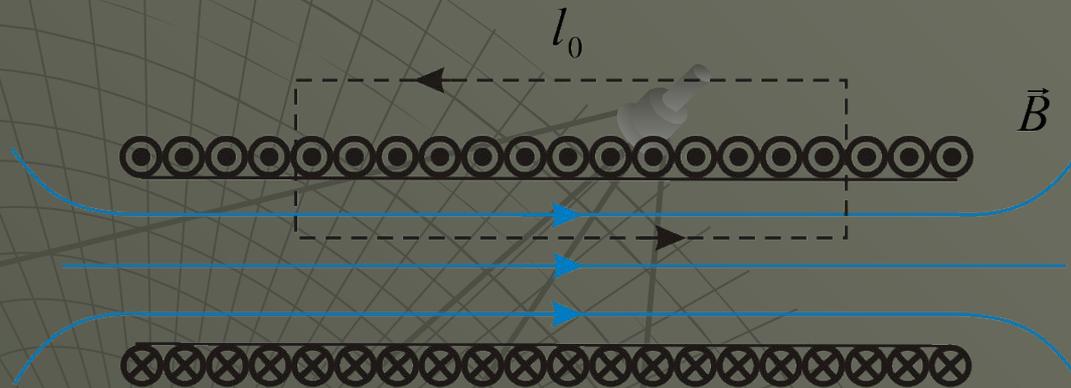
- ◆ Пусть ток I течет по проводнику, намотанному по винтовой линии на поверхность цилиндра. Такой обтекаемый ток цилиндр называют **соленоидом**.
- ◆ Пусть на единицу длины соленоида приходится n витков проводника.
- ◆ Если шаг винтовой линии достаточно мал, то каждый виток соленоида можно считать замкнутым током.

Магнитное поле соленоида



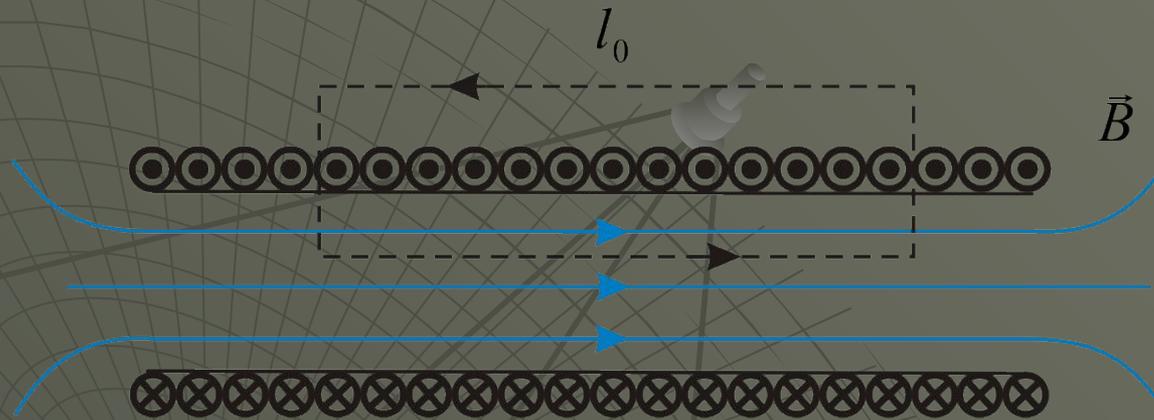
- ◆ Будем также предполагать, что проводник тонкий, т.е. в ток в соленоиде можно считать текущим только по его поверхности.
- ◆ Опыт и расчеты показывают, что чем длиннее соленоид, тем меньше индукция магнитного поля снаружи него. Для бесконечно длинного соленоида магнитное поле снаружи вообще отсутствует.

Магнитное поле соленоида



- ◆ Из соображений симметрии ясно, что линии вектора \mathbf{B} внутри соленоида направлены вдоль его оси, причем вектор \mathbf{B} составляет правило правого винта с направлением тока в соленоиде.
- ◆ Выберем контур Γ в виде тонкого прямоугольника, как показано на рисунке.
- ◆ Найдем циркуляцию вектора \mathbf{B} вдоль него.

Магнитное поле соленоида



- Согласно теореме о циркуляции вектора \mathbf{B} вдоль контура Γ , имеем:

$$\int_{\Gamma} \vec{B} \cdot d\vec{l} = Bl_0 = \mu_0 N_0 I = \mu_0 n l_0 I \quad B = \mu_0 n I$$

- Таким образом, поле внутри длинного соленоида однородно.

Закон Ампера

- ◆ Каждый носитель тока испытывает действия магнитной силы F_m . Действие этой силы передается всему проводнику, по которому эти заряды движутся. В результате *магнитное поле действует с определенной силой на сам проводник с током*. Найдем эту силу.
- ◆ Пусть объемная плотность заряда, являющегося носителем тока (например, электроны в металле), равна ρ . Выделим мысленно элемент объема dV , тогда в нем находится заряд $dq = \rho dV$. Сила, действующая на этот заряд, движущийся со скоростью \mathbf{v} , со стороны внешнего магнитного поля с индукцией \mathbf{B} :
$$d\mathbf{F} = dq[\mathbf{v} \times \mathbf{B}] = \rho[\mathbf{v} \times \mathbf{B}]dV$$

Закон Ампера

- ◆ Поскольку плотность тока в проводнике $\mathbf{j} = \rho\mathbf{v}$ и $\mathbf{j}dV = Id\mathbf{l}$, имеем:

$$d\vec{F} = \rho[\vec{v} \times \vec{B}]dV = [\vec{j} \times \vec{B}]dV = I[d\vec{l} \times \vec{B}]$$

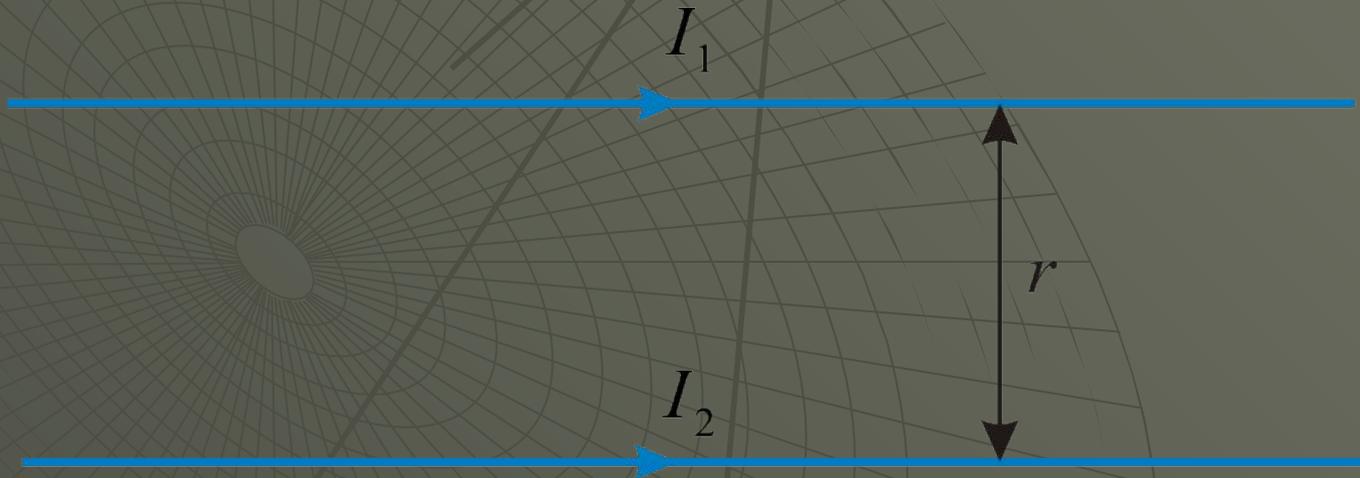
- ◆ Таким образом, получаем формулу, выражающую закон Ампера:

$$\vec{F} = \int_L I[d\vec{l} \times \vec{B}]$$

- ◆ Силы, действующие на токи в магнитном поле, называют амперовыми или силами Ампера

Сила взаимодействия параллельных токов

- ◆ Найдем амперову силу, с которой взаимодействуют в вакууме два бесконечно длинных параллельных проводника с токами I_1 и I_2 , если расстояние между ними равно r . Расчет произведем на единицу длины этой системы.

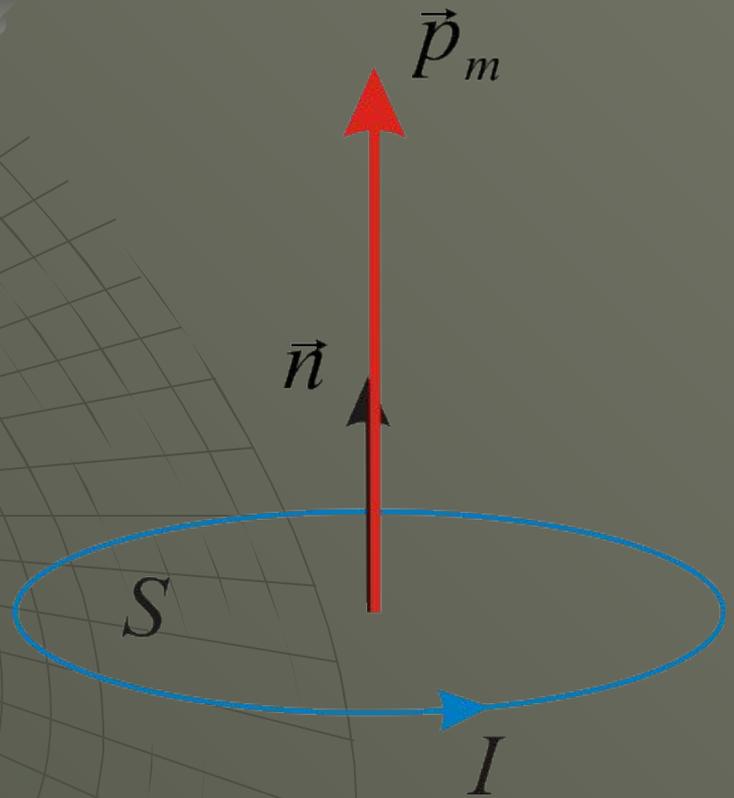


Магнитный момент контура с током

- По определению,

$$\vec{p}_m = IS\vec{n}$$

Здесь I – сила тока в контуре, S – площадь, ограниченная контуром, \vec{n} – нормаль к контуру, направление которой связано с направлением тока в контуре правилом правого винта



Момент сил, действующих на контур с током во внешнем магнитном поле

- ◆ По определению, результирующий момент амперовых сил

$$\vec{M} = \oint [\vec{r} \times d\vec{F}] = \oint [\vec{r} \times [I d\vec{l} \times \vec{B}]]$$

- ◆ Если произвести расчет по данной формуле, то он будет довольно громоздок и мало интересен, поэтому мы не будем его приводить, — то оказывается, что для произвольной формы контура с током этот момент сил можно представить как

$$\vec{M} = [\vec{p}_m \times \vec{B}]$$

Момент сил, действующих на контур с током во внешнем магнитном поле

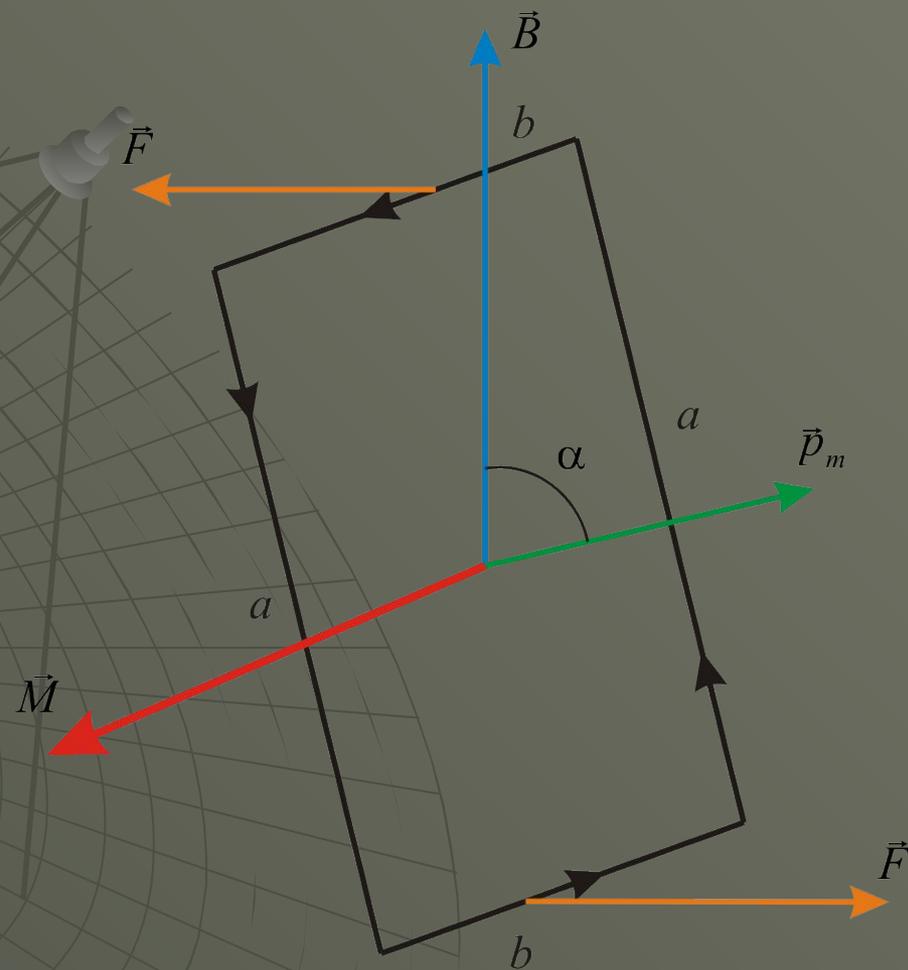
- ◆ Из приведенной формулы видно, что момент \mathbf{M} амперовых сил, действующих на контур с током во внешнем однородном магнитном поле, перпендикулярен как вектору \mathbf{p}_m , так и вектору \mathbf{B} .
- ◆ Модуль вектора \mathbf{M} равен

$$M = p_m B \sin \alpha$$

где α – угол между векторами \mathbf{p}_m и \mathbf{B} . Когда $\mathbf{p}_m \uparrow\uparrow \mathbf{B}$, $\mathbf{M} = 0$ (положение устойчивого равновесия контура). Если же $\mathbf{p}_m \uparrow\downarrow \mathbf{B}$, то $\mathbf{M} = 0$ (положение неустойчивого равновесия: малейшее отклонение от этого положения приведет к появлению момента сил, стремящегося повернуть контур в положение устойчивого равновесия).

Пример

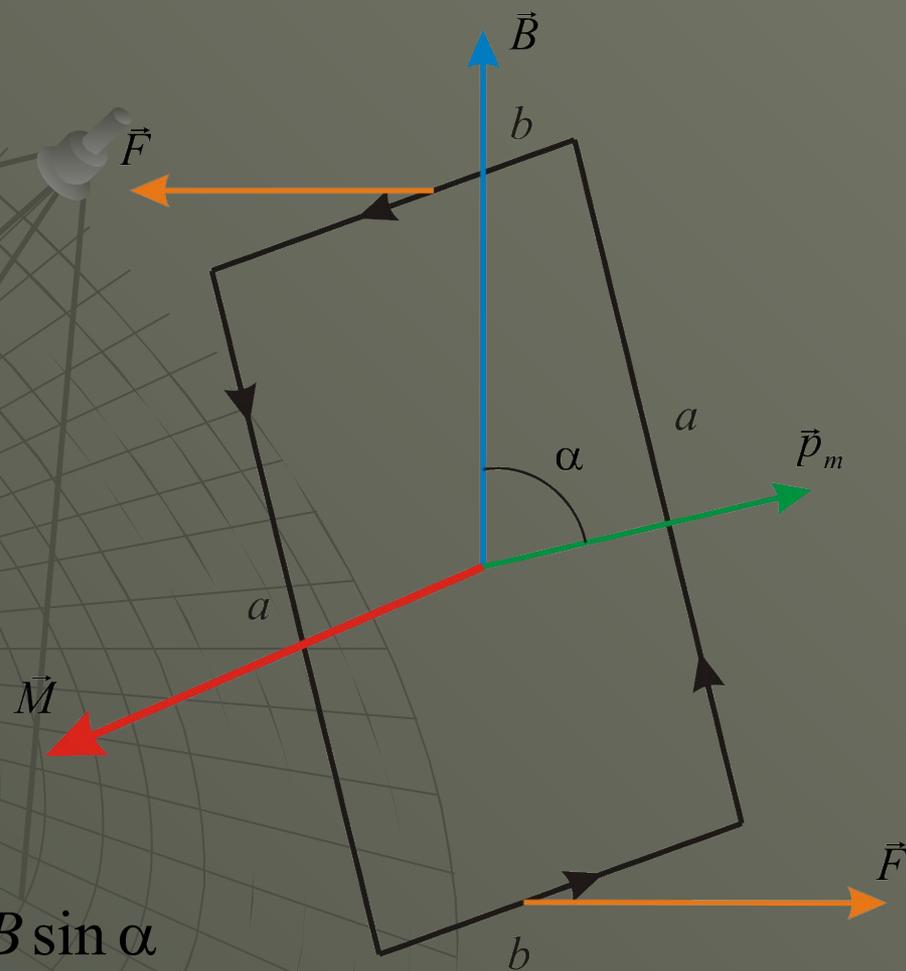
- ◆ Убедимся в справедливости полученной формулы на примере прямоугольного контура с током.
- ◆ Как видно из рисунка, силы, действующие на стороны a , перпендикулярны им и вектору \vec{B} , поэтому они направлены горизонтально (на рисунке они не показаны) и стремятся только растянуть контур.



Пример

- ◆ Стороны b перпендикулярны \mathbf{B} , поэтому на каждую из них действует сила $F = IbB$.
- ◆ Эти силы стремятся повернуть контур так, чтобы $\mathbf{p}_m \uparrow \uparrow \mathbf{B}$. Поэтому на контур действует пара сил, момент которой равен произведению F на плечо пары сил:

$$M = Fa \sin \alpha = IbBa \sin \alpha = p_m B \sin \alpha$$



Поведение контура с током во внешнем магнитном поле

- ♦ Во внешнем неоднородном магнитном поле элементарный контур с током ведет себя аналогично тому, как и электрический диполь во внешнем неоднородном электрическом поле: он будет поворачиваться к положению устойчивого равновесия (при котором $\mathbf{p}_m \uparrow \uparrow \mathbf{B}$) и, кроме того, под действием результирующей силы \mathbf{F} втягиваться в область более сильного магнитного поля.

Работа при перемещении контура с током во внешнем магнитном поле

- ◆ Когда контур с током находится во внешнем магнитном поле – мы будем предполагать, что оно постоянное, – на отдельные элементы контура действуют амперовы силы, и поэтому при перемещении контура эти силы совершают работу.
- ◆ Покажем, что работа, которую совершают амперовы силы при элементарном перемещении контура с током I , определяется как

$$\delta A = Id\Phi$$

где $d\Phi$ – элементарное приращение магнитного потока сквозь контур при данном перемещении.