

## *Дифференциальные уравнения*

$$G(t, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0 \quad (1)$$

$$y^{(n)} = F(t, y, y', \dots, y^{(n-1)}) \quad (2)$$

$$y = y(t)$$

$$\frac{dy}{dt} = 1 + \sin 2t$$

$$y = t - \frac{1}{2} \cos 2t + C$$

**Описание линейных динамических систем дифференциальными уравнениями**

$$\sum_{i=0}^n a_i \cdot y^{(i)} = \sum_{j=0}^m b_j \cdot x^{(j)},$$

где  $y^{(i)} = \frac{d^i y}{dt^i}, x^{(j)} = \frac{d^j x}{dt^j}, a_n = 1, m \leq n$

$$a_p y^n(t) + a_{p-1} y^{(n-1)}(t) + \dots + a_1 y^{(1)}(t) + y(t) =$$

$$= b_m x^{(m)}(t) + b_{m-1} x^{(m-1)}(t) + \dots + b_1 x^{(1)}(t) + x(t)$$

## *Преобразование Лапласа*

$$L[f(t)] = F(p) = \int_0^{\infty} f(t) \cdot e^{-pt} dt$$

*f (t) - оригинал*

*F (p) - изображение*

$$f(t) \div F(p)$$

## *Преобразование Лапласа*

Если  $f(t) \div F(p)$   
то

$$f'(t) \div pF(p) - f(0)$$

$$f''(t) \div p^2 F(p) - pf(0) - f'(0)$$

здесь  $f(0)$ ,  $f'(0)$ - нач.условия

Найти изображения следующих оригиналов:

- $E(t)$
- $\sin(\omega t)$
- $\cos(\omega t)$

*Решение линейных дифференциальных уравнений с помощью  
преобразования Лапласа*

$$x'' + 3x' + 2x = 0$$

$$x(0) = 0, x'(0) = 1$$

Найти передаточные функции по следующей системе уравнений

$$\begin{cases} \frac{d^2 y}{dt^2} = a_1 \frac{dy}{dt} + a_2 \frac{dz}{dt} + a_3 z + a_4 x(t) \\ \frac{dz}{dt} = \frac{dy}{dt} + b_1 z + b_2 x(t) \end{cases}$$

*Определение процесса регулирования*

$$W = \frac{10}{0.1p^2 + p + 10}$$

$$g(t) = E(t)$$

*Определение процесса регулирования*

$$X(p) = W(p)G(p)$$

$$X(p) = \frac{10}{p(0.1p^2 + p + 10)} = \frac{100}{p(p^2 + 10p + 100)}$$

*Определение процесса регулирования*

$$X(p) = \frac{A}{p} + \frac{Bp + C}{p^2 + 10p + 100}$$

*Определение процесса регулирования*

$$X(p) = \frac{1}{p} - \frac{p}{p^2 + 10p + 100} - \frac{10}{p^2 + 10p + 100}$$

*Определение процесса регулирования*

$$p^2 + 10p + 100 = (p + 5)^2 + 75$$

## *Преобразование Лапласа*

Пример 5. Найти выходную величину  $y(t)$  системы, описываемой уравнением

$$T \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = g(t)$$

если

$$g(t) = G_m \sin(\omega t)$$

$$y(0) = y_0$$

***Численные методы решения  
дифференциальных уравнений***

## *Численные методы решения ДУ*

$$y' = f(t, y)$$

$$y(t_0) = y_0$$

## *Численные методы решения ДУ*

$$(t_m, y_m)$$

$$y'_m = f(t_m, y_m)$$

$$t_{m+1} = t_m + h$$

## *Численные методы решения ДУ*

$$y = y_m + y'_m (t - t_m)$$

$$y'_m = f(t_m, y_m), \quad t_{m+1} = t_m + h$$

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot f(t_m, y_m) \quad (1)$$

## *Численные методы решения ДУ*

$$t_m, y_m$$

$$t_m + h, y_m + h \cdot y'_m$$

$$F_1(t_m, y_m, h) = \frac{1}{2} [f(x_m, y_m) + f(x_m + h, y_m + h \cdot y'_m)], \text{ а } y'_m = f(x_m, y_m)$$

$$y = y_m + h \cdot F_1(t_m, y_m, h)$$

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot F_1(t_m, y_m, h) \quad (2)$$

## *Численные методы решения ДУ*

$$F_2(t_m, y_m, h) = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h}{2} \cdot y'_m\right), \text{ а } y'_m = f(x_m, y_m)$$

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot F_2(t_m, y_m, h) \quad (3)$$

## Численные методы решения ДУ

$$y_{m+1} = y_m + \frac{h}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$

где

$$k_1 = f(x_m, y_m)$$

$$k_2 = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h \cdot k_1}{2}\right)$$

$$k_3 = f\left(x_m + \frac{h}{2}, y_m + \frac{h \cdot k_2}{2}\right)$$

$$k_4 = f(x_m + h, y_m + h \cdot k_3)$$

## Численные методы решения ДУ

$$y' = y,$$
$$y(0) = 1.$$

Решение :

$$y(t) = c \cdot e^t.$$

Используя начальные условия  $y(0) = 1$  найдем константу  $c$  :

$$y(t) = e^t.$$

## Численные методы решения ДУ

$$y' = y,$$

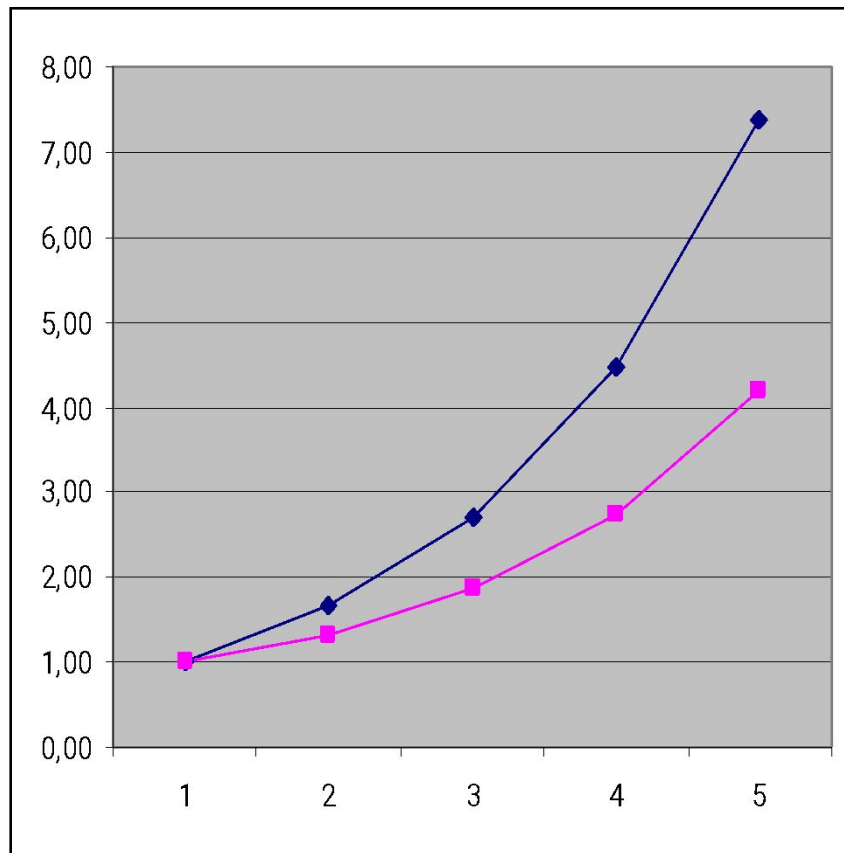
$$y(0) = 1.$$

$$y_{m+1} = y_m + h \cdot f(t_m, y_m) \quad (1)$$

$$[0,2]; \quad h=0.5$$

| t   | exp(t) | Euler |
|-----|--------|-------|
| 0,0 | 1,00   | 1,00  |
| 0,5 | 1,65   |       |
| 1,0 | 2,72   |       |
| 1,5 | 4,48   |       |
| 2,0 | 7,39   |       |

## Численные методы решения ДУ



## Численные методы решения ДУ

$$k_1 = y_m$$

$$k_2 = y_m + \frac{h}{2} y_m$$

$$k_3 = y_m + \frac{h}{2} (y_m + \frac{h}{2} y_m)$$

$$k_4 = y_m + h \cdot [y_m + \frac{h}{2} (y_m + \frac{h}{2} y_m)]$$

$$y_{m+1} = y_m \cdot (1 + h + \frac{h^2}{2} + \frac{h^3}{6} + \frac{h^4}{24})$$

*Đảøèòü çàäáííâ äèô .óðàáíáíèâ :*

*1) àíàëèòè÷ãñ êè*

*2) íàòîäüŸéë ãðà*

*3) íàòîäü Đóíãã–Êóòòà*

*íà èíòãðáàëã [0,2] ñøàãü 0,1.*

*Îòðàçèòü áñãòðè ðãøáìèŸ íà îäüü ãðàóèèã.*

*Îöáíèòü îøèáéó*

$$y' = y + 2,$$

$$y(0) = 0.$$